

## Evolution temporelle du champ magnétique lunaire Camille Lepaulard

## ▶ To cite this version:

Camille Lepaulard. Evolution temporelle du champ magnétique lunaire. Planète et Univers [physics]. Aix-Marseille Université, 2018. Français. NNT: . tel-02135982

## HAL Id: tel-02135982 https://hal.science/tel-02135982

Submitted on 21 May 2019

**HAL** is a multi-disciplinary open access archive for the deposit and dissemination of scientific research documents, whether they are published or not. The documents may come from teaching and research institutions in France or abroad, or from public or private research centers. L'archive ouverte pluridisciplinaire **HAL**, est destinée au dépôt et à la diffusion de documents scientifiques de niveau recherche, publiés ou non, émanant des établissements d'enseignement et de recherche français ou étrangers, des laboratoires publics ou privés.



# UNIVERSITE D'AIX-MARSEILLE

# ED 251 – Sciences de l'environnement

CEREGE / UMR 7330

Thèse présentée pour obtenir le grade universitaire de docteur

Spécialité : Géosciences de l'environnement

# Camille LEPAULARD

## Evolution temporelle du champ magnétique lunaire Temporal evolution of the lunar magnetic field

Soutenue le 28/11/2018 devant le jury :

Mme France LAGROIX	IPGP, CNRS, Paris	Rapporteur
Mme Sonia TIKOO	Rutgers University, N.J, USA	Rapporteur
Mme Mireille PERRIN	CEREGE, CNRS, Aix-en-Pce	Examinatrice
M. Pierre ROCHETTE	CEREGE, AMU, Aix-en-Pce	Examinateur
M. Mark WIECZOREK	OCA, CNRS, Nice	Examinateur
M. Jérôme GATTACCECA	CEREGE, CNRS, Aix-en-Pce	Directeur de thèse

Numéro national de thèse/suffixe local : 2018AIXM0414/039ED251

« That's one small step for man, one giant leap for mankind »

**Neil Amstrong** July 21<sup>th</sup>, 1969

# 2 Evolution temporelle du champ magnétique lunaire

## Remerciements

Je crois que le fait d'écrire mes remerciements me fait enfin prendre conscience que ma thèse prend fin. Le temps est passé si vite que je suis déjà nostalgique que cette aventure prenne fin et de quitter ce laboratoire. Je crois que les pages qui suivront contiendront le plus grand nombre de « merci » jamais lu en dehors d'une thèse, donc merci au lecteur qui aura pris le temps de lire ces remerciements. Je souhaite remercier toutes les personnes qui ont participé de près ou de loin à mes travaux de thèse durant ces trois années et que j'aurai omis de mentionner (ne m'en voulez pas, j'ai fait une liste pourtant).

Mes touts premiers remerciements vont aux astronautes des missions Apollo, et à toute l'équipe derrière ces missions, qui ont permis le retour des échantillons lunaires sur Terre, et qui ont constitué le cœur de ma thèse. Sachez également que nous célébrons cette année 2018 les 60 ans de la NASA, institut à l'origine de ces missions (merci !).

Je ne pourrais continuer mes remerciements sans mentionner mon directeur de thèse, Jérôme Gattacceca, sans qui tout ceci n'aurait eu lieu. Merci pour ta confiance, ta patience, tes conseils, ta bonne humeur, tes nombreuses corrections d'articles, de manuscrit, de PowerPoint (et ce n'est pas fini !). Merci de m'avoir formé pendant 3 ans, d'avoir mesuré pour moi 2 échantillons au MIT et de m'avoir confié ces bouts de Lune (je crois que je ne réaliserai jamais vraiment avoir tenu des roches Apollo dans ma main, via un gant). Je te remercie de m'avoir permis de voyager autant pendant ces 3 années (Houston, la Nouvelle-Orléans, Münster, Rutgers, Cargèse, Toulouse, Grenoble), ce fut de super moments et de belles opportunités. Je me rappellerai toujours cette journée où tu m'as dit que l'on irait à la NASA pour analyser les échantillons lunaires, comme si tu me parlais de la météo. Aller à la NASA fut l'un des moments les plus inoubliables et remarquables de ces 3 ans. Merci 1 969 fois (les initiées comprendront).

Je tiens également à remercier mes deux rapporteurs, Sonia Tikoo et France Lagroix, qui ont accepté de relire et de juger avec attention ce manuscrit. Merci aux autres membres de mon jury de thèse Mireille Perrin, Mark Wieczorek et Pierre Rochette d'avoir accepté de faire partie de ce jury, de juger et critiquer mon travail, mais aussi pour leurs conseils à l'issue de cette soutenance.

Mes analyses au laboratoire n'auraient été aussi efficaces sans l'aide de François Demory. Merci de m'avoir expliqué maintes fois le fonctionnement des appareils, de m'avoir conseillé, écouté et d'avoir relu mon travail. Merci pour ces nombreuses pauses café qui vont me manquer et pour ces moments de rigolades. Merci également à Yoann Quesnel et Minoru Uehara pour leurs collaborations, leurs conseils. Merci à Gwenaël Hervé pour ses conseils, ses relectures, nos discussions. Merci à Quentin Simon pour nos discussions à la Nouvelle Orléans et dans les couloirs du labo. Encore merci à Pierre Rochette qui, je me rappelle en fin de stage de Licence 3, m'avait dit : « tu reviendras en thèse ». Je n'aurais jamais cru boucler la boucle au CEREGE. Merci à Nicolas Thouveny et à toute l'équipe de magnétisme de m'avoir accueillie au laboratoire. Je souhaite remercier l'Université Aix Marseille et l'ANR MagLune pour les financements de ma thèse. Un grand merci au personnel administratif (Aurore, Isabelle, Noémie, Patricia, Hadja, Hajer) pour leur aide au long de ces trois ans. Merci également à Bertrand Devouard et Julien Longerey pour m'avoir aidé à réaliser les cartes des échantillons au MEB, merci à Thibaut de Garidel-Thoron et Corinne Sonzogni de m'avoir faite participer à la fête de la science, ce fut une super expérience.

Encore merci à Sonia Tikoo pour son très bon accueil dans son laboratoire de magnétisme à Rutgers et nos discussions sur les échantillons de Lune. Merci de m'avoir fait découvrir les environs et de m'avoir donné envie de revenir.

Merci à Ryan Zeigler et Andréa Mosie pour leur accueil au Johnson Space Center, (la NASA), le prêt des échantillons Apollo, l'accès à la salle de stockage des échantillons et la visite du JSC.

Ma thèse a été associée à l'ANR Maglune, ce qui m'a permis de rencontrer une fois par an les autres membres de cette ANR. Merci à Mark Wieczorek pour sa participation dans mon comité de thèse, en plus d'être dans mon jury ; merci à David Cébron pour ses conseils sur la dynamo lunaire et les éclaircissements apportés à ce propos et pour cette collaboration d'article. Merci à Ben Weiss pour son aide et pour la datation indirecte des échantillons. Merci également à Joana Oliveira et Mathieu Laneuville pour nos discussions lors des réunions MagLune (Joana, mon chat va toujours aussi bien).

Lors de ma seconde année de thèse, j'ai pu faire un contrat de valorisation scientifique. Merci à Frank Torre pour cette année originale, à Fy Raveloarisoa et Ana Torquet pour le côté administratif et logistique. Grâce à ce projet, j'ai pu participer aux cordées de la réussite à Barcelonnette. Merci à Olivier Bellier pour cette jolie collaboration, à Fabrice Jestin pour le logement à Séolane et aux enseignants du lycée de Barcelonnette pour leur participation à ce projet.

Au cours de ces 3 ans, j'ai croisé la route de nombreuses personnes. Merci à Christina Verhagen de ta visite chez nous et de ta bonne humeur, vivement que l'on se revoit. Un grand merci à Cécile Cournède, 1<sup>ère</sup> initiatrice au magnétisme, encadrante de mon 1<sup>er</sup> stage de Licence 3 au CEREGE. Merci pour tous tes conseils, nos discussions depuis 5 ans (déjà !) et de m'avoir transmis ce truc qui a fait que je ne me suis jamais vue faire autre chose que du magnétisme depuis ce printemps 2013. J'ai hâte de te revoir de nouveau. Merci à Myriam Kars que j'ai rencontré à l'AGU, française au Japon et qui a vécut à 5 min de chez moi. Merci pour tes conseils et pour ces moments très sympa à NOLA. Ne faisant plus partie du CEREGE, je peux remercier Amandine Sartégou ici. Un grand merci pour notre collaboration aux cordées et nos ballades à Barcelonnette (et arrêts à la fromagerie, au parc animalier de Serre Ponçons et la rencontre avec Dakota), nos visites à NOLA et la découverte du Jazz, des

spécialités créoles, du brunch-Jazz, des beignets, du Bayou, du Mississippi, du fameux meeting AGU, de l'alligator, du French Quarter et j'en passe.

Je tiens à remercier mes co-bureaux passés et actuels : Nicolas (le plus ancien) jamais stressé (j'ai presque stressé pour toi), qui m'a supporté ces 3 années mais on aura bien rigolé ; Gabrielle, ATER de passage pendant 1 an au bureau et Brina pour ton soutien « entre filles » dans cette équipe très masculine, on aura aussi bien rigolé. Merci à Lisa, petite nouvelle arrivée début Octobre avec qui j'ai bien rigolé en cette fin de thèse. Nous avons reformé le bureau de filles pendant 2 mois ! Merci de ta gentillesse et de ton soutien. Merci aux doctorants qui ont partagé de près ou de loin ces 3 années de thèse : Amandine et Marie avec qui j'ai fait ces 3 ans (courage pour la fin), pour nos soirées, nos sorties cinéma, nos visites de la région, nos discussions et soutien mutuel (surtout au yoga), nos rigolades (« il faut rafraîchir les maquignons »). Ce fut 3 années riches en émotions mais rendues très agréables surtout grâce à vous 2. On aura formé un super trio et vous m'avez soutenue comme jamais ! Merci aussi à Frank, Céline, Hamed qui ont déjà fini. Jonathan, Benjamin, Nicolu, Clément, Agathe, Sébastien, Solène qui finissent bientôt (si, si, ça passe vite) et Didier (déjà permanent).

Je voudrais remercier mes amies de toujours Anaïse, Clarisse, Sylviane pour leur soutien depuis toujours (le lycée mais c'est tout comme). Ce fut dur de ne plus se voir aussi souvent durant ces 3 ans mais vous avez toujours été là et je vous en remercie. Merci à Chloé que l'on voit pour nos visites à Paris ou sur Tours à Noël, à Marseille quand c'est toi qui viens. Merci à Steph et Laure pour votre soutien, nos rigolades, nos soirées, nos longues discussions même si vous êtes parties loin voire revenues. Merci à ma famille pour votre soutien de près ou de loin, les relectures de dernière minute (il en reste encore !) ; à ma bellefamille pour leur soutien et leur aide ; à mon chat Kaori pour ses câlins et ses conversations en miaou (je parle officiellement 3 langues).

Enfin je remercie mon futur époux, Guillaume, pour tout. Ton soutien, ton amour, tout ce qui a été et sera. Merci.

– Remerciements –

## Résumé

Il est établi que la Lune a eu par le passé un champ généré par une dynamo interne. Cependant, les mécanismes à l'origine et permettant le maintien de la dynamo sont encore mal connus. La durée de ce champ magnétique est encore débattue. Mon travail de thèse a consisté tout d'abord à une caractérisation magnétique (aimantation naturelle et susceptibilité magnétique) d'une grande partie de la collection Apollo avec l'étude des masses principales de 161 roches. Le contrôle de la susceptibilité magnétique par la lithologie via l'incorporation du métal météoritique a été confirmé. Le rapport aimantation naturelle sur susceptibilité a été utilisé comme indicateur grossier de la paléointensité. Ces résultats, cohérents avec les deux grandes époques du champ magnétique lunaire (époque de fort champ avant ~3.5 Ga et champ de quelques  $\mu$ T seulement ensuite), ont permis de faire une sélection d'échantillons pour des analyses paléomagnétiques détaillées en laboratoire qui ont constitué la seconde partie de mon travail. J'ai étudié en laboratoire l'aimantation naturelle de 25 échantillons Apollo et 2 météorites lunaires. Différentes techniques ont permis d'obtenir 8 valeurs de paléointensités (entre 1 et 47  $\mu$ T) et 7 limites supérieures de paléointensités (entre 10 et 30  $\mu$ T), pour des roches d'âge varié. Ces données ont été couplées aux âges radiométriques (existants et nouvellement acquis) pour retracer l'évolution du champ de surface lunaire au cours du temps. Les résultats corroborent l'existence d'une période de champ fort entre 4 et 3.5 Ga et prolonge cette période jusqu'à environ 3 Ga. Les paléointensités > 1  $\mu$ T que nous obtenons à 1 Ga et jusqu'à et 0.5 Ga indiquent un arrêt très tardif de la dynamo. D'autre part, quelques paléointensités <10 µT sont également obtenues dans l'époque de champ fort, suggérant une valeur de champ moyen plus faible que proposé précédemment dans la littérature. Cette étude permet ainsi de mieux contraindre l'évolution temporelle du champ magnétique lunaire.

# 8 Evolution temporelle du champ magnétique

## Abstract

It is admitted that the Moon used to have a magnetic field, generated by an internal dynamo. However, the mechanisms responsible for the dynamo and its preservation are still poorly known today. The lifetime of the magnetic field is also debated. My thesis was focused first on the magnetic characterization (natural magnetization and magnetic susceptibility) of a large part of the Apollo collection, with the study of 161 main masses of Apollo rocks. Control of the magnetic susceptibility by the lithology was confirmed, caused by the incorporation of meteoritic metal into the rock. In the second part, i used the ratio of the natural magnetization to the magnetic susceptibility to obtain an approximate indicator of paleointensity. Results of this ratio were coherent with the two major epochs determined in the lunar magnetic field (high field epoch before ~3.5 Ga and a weak field epoch after) and allowed me to select samples for detailed paleomagnetic analyses in another part of my thesis. Then, I studied in laboratory the natural magnetization of 25 Apollo samples and 2 lunar meteorites. Different methods were used to obtain 8 paleointensities values (between 1 and 47  $\mu$ T) and 7 upper limits of paleointensity (between 10 and 30  $\mu$ T), at different times of the magnetic field evolution. These data were coupled with radiometric ages to trace the evolution of the lunar surface field over time. These results corroborate the existence of a strong field epoch between 4 and 3.5 Ga and extend this epoch until ~3 Ga. Paleointensities of values > 1  $\mu$ T obtained at 1 Ga and until 0.5 Ga indicates a very late interruption of the dynamo. On the other hand, weak paleointensities were obtained in the high field epoch, suggesting a value of average field lower than previously proposed in literature. This study allows to better constrain the temporal evolution of the lunar magnetic field.

## Table des matières

Remer	ciements	3
Résum	ıé	7
Table (	des matières	11
Table (	des figures	13
Table (	des tableaux	15
Introd	uction générale	17
Chapi	tre 1 : La Lune, notre satellite	21
1.1	L'exploration lunaire	21
1.1.1	Observations et explorations	21
1.1.2	Retour d'échantillons	22
1.1.3	Les missions Apollo	25
1.2	La Lune aujourd'hui	26
1.2.1	Caractéristiques générales	26
1.2.2	Structure interne	26
1.2.3	Structure externe	28
1.2.4	Géologie et classification	
1.3	Evolution de la Lune	34
1.3.1	Formation et différenciation de la Lune	
1.3.2	Chronologie de la surface lunaire	
1.3.3	Discussion sur la stratigraphie	
Chapi	tre 2 : Le champ magnétique lunaire	
2.1	Généralités	41
2.2	Origine du champ magnétique lunaire	44
2.2.1	Champ magnétique par dynamo	44
2.2.2	Champ magnétique par impacts	45
2.2.3	Champ magnétique crustal	45
2.3	Mécanismes à l'origine de la dynamo lunaire	47
2.3.1	Origine mécanique	47
2.3.2	Origine convective	48
2.4	Evolution du champ magnétique et incertitudes	49
2.5	Conclusion	55
Chapi	tre 3 : Matériel d'étude et méthodes en magnétisme	
3.1	Échantillons lunaires	
311	Description des échantillons analysés au Johnson Space Center	58
312	Description des échantillons analysés en laboratoire	
3.1.3	Datation des échantillons	
314	Prénaration des échantillons en laboratoire	
3.2	Magnétisme des roches lunaires	
3.2		
321	Pronriétés magnétiques de l'atome à la roche	02 67
3.2.1 3 2 2	Propriétés magnétiques de l'atome à la roche Minéraux magnétiques lungires	

3.2.3	Etude du magnétisme des roches lunaires	67
3.3	Aimantation rémanente naturelle des roches	68
3.3.1	Aimantation thermorémanente	68
3.3.2	Aimantation rémanente de choc	68
3.3.3	Aimantation rémanente visqueuse	69
3.3.4	Aimantation rémanente chimique	69
3.3.5	Aimantation gyro- rémanente	69
3.3.6	Aimantation rémanente isotherme	70
3.4	Détermination des paléointensités	70
3.4.1	Evaluation de la qualité des échantillons	70
3.4.2	Protocoles R et REM'	70
3.4.3	Protocoles de Thellier-Thellier	71
3.4.4	Cas des échantillons sans composante stable	75

Chapitre 4 : A survey of the Natural Remanent Magnetisation and the r	nagnetic
susceptibility of Apollo whole rocks	79
Article	82

Chapitre 5 : Nouvelle évolution du champ magnétique lunaire		123
5.1	Cas des météorites	
5.2	Etude des échantillons lunaires	
Article		
Conclu	ision générale	

Conclusion generale	
Bibliographie	
Annexes	

# Table des figures

<u>Figure 1.1</u> : Carte de la face visible de la Lune avec localisation des sites d'alunissages des missions Apollo, Luna, Surveyor et Lunokhod
Figure 1.2 : Hypothèse actuelle de structure interne lunaire
Figure 1.3 : Exemple de l'activité volcanique au sein d'un bassin d'impactp.29
Figure 1.4 : Différents types de roches lunaires, classés selon leur source géologique
<u>Figure 1.5</u> : Relation entre la température d'équilibre melt-clast et le taux de fusion de la roche, après un impact
<u>Figure 1.6</u> : Coupe schématique d'un cratère d'impact montrant la localisation possible des différents types de brèches
<u>Figure 1.7</u> : Interprétation possible de la différenciation de la Lune à 4.4 et 3 Gap.35
<u>Figure 1.8</u> : Grandes étapes de l'évolution de la Lune
Figure 2.1 : Les composantes du champ magnétique
Figure 2.2 : Modèle en harmoniques sphériques du champ magnétique total à 30 km de la surface p.46
Figure 2.3 : Compilation des données de paléointensités de la littératurep.49
<u>Figure 2.4</u> : Bilan des divers mécanismes permettant le maintien de la dynamo dans le temps, associés aux données récentes de paléointensités
Figure 3.1 : Présentation des conditions de mesures au JSC
Figure 3.2 : Répartition des masses des roches Apollo analysées selon leur lithologiep.60
Figure 3.3 : Exemple de découpe de la brèche de régolithe 10018p.62
Figure 3.4 : Préparation d'un échantillon pour analyse
<u>Figure 3.5</u> : Répartition des domaines dans une particule avec le champ généré en bleu et le spin en rouge
Figure 3.6 : Différents types d'alignement des spins dans le ferromagnétisme sensu largop.65
Figure 3.7 : Observation de lames minces de certains échantillons Apollo au microscope optiquep.66
Figure 3.8 : Cycle d'hystérésis de l'échantillon 10018 après correction de la pente
<u>Figure 3.9</u> : Description du protocole de désaimantation thermique IZZI pour l'estimation de paléointensitésp.72
Figure 3.10 : Système de chauffe sous oxygène contrôlé installé sur le four de paléointensitép.73
<u>Figure 3.11</u> : Calibration du flux de gaz utilisé dans la désaimantation thermique sous atmosphère contrôlée.
Evolution temporelle du champ magnétique lunaire 13

<u>Figure 4.1</u> : β (avec les barres d'erreur) en fonction de l'âge des roches étudiéesp.81
Figure 5.1 : Résultats paléomagnétiques pour les météorites LAP02205 (a) et NWA10782 (b)p.124
Figure 5.2 : Résultats des paléointensités des météorites LAP02205 (a) et NWA10782 (b)p.125
<u>Figure 5.3</u> : Evolution du champ magnétique (paléointensités) en fonction du temps (Ga) et des mécanismes de dynamo associésp.127

## Table des tableaux

Tableau 1.1 : Détail des missions avec retour d'échantillons	23
<u>Tableau 1.2</u> : Unités stratigraphiques depuis la formation de la Lune avec chronologie des bass d'impact majeurs, des cratères d'impact principaux et du volcanisme avec formation des mersp.?	sins 36
Tableau 2.1 : Récapitulatif des différents types de dynamo lunaire	48
Tableau 2.2 : Récapitulatif des données de paléointensités de la littérature et leurs âges respectifs. p.4	43
Tableau 3.1 : Mélanges de gaz utilisés pour les expériences de désaimantation de roches lunairesp.7	75
Tableau 5.1 : Données magnétiques des deux météorites LAP05505 et NWA10782p.12	23

## Introduction générale

La Lune a toujours fasciné les hommes, de part sa proximité avec la Terre, sa surface étrangement blanche et cratérisée mais aussi de part les phénomènes naturels qu'elle engendre sur la Terre. Longtemps inscrite dans le folklore médiéval, la Lune a ensuite suscité l'intérêt scientifique et est rapidement devenue le principal objectif spatial à atteindre dès le début de la guerre froide. Les premières données acquises lors des missions lunaires spatiales, dans les années 60, ont notamment montré que, contrairement à la Terre, la Lune ne possédait pas de champ magnétique global mais uniquement un faible champ crustal. Dès le retour des échantillons Apollo, les analyses paléomagnétiques préliminaires réalisées sur les roches lunaires ont montré que certains échantillons avaient enregistré des paléointensités significatives (plusieurs dizaines de  $\mu$ T), indiquant l'existence d'un ancien champ magnétique lunaire. Dès lors, de nombreuses études ont eu lieu afin de comprendre l'origine de ce champ magnétique passé mais aussi de comprendre comment et pourquoi il a prit fin.

De nombreuses hypothèses ont été formulées dans la littérature afin de comprendre l'origine de ce champ magnétique, ainsi que les processus permettant son maintien. Ce champ était-il engendré par des impacts d'astéroïdes? Une dynamo lunaire a-t-elle fonctionné, comme pour la Terre? Si les données acquises ont permis de retracer l'évolution globale du champ magnétique lunaire en fonction du temps, les mécanismes proposés restent insuffisants pour expliquer cette évolution. De plus, le manque de données à certaines époques ne permet pas de contraindre avec exactitude l'évolution du champ au cours du temps, en particulier son arrêt.

Les enjeux de ce travail de thèse sont donc d'acquérir de nouvelles données de paléointensités afin de mieux comprendre l'évolution du champ magnétique lunaire au cours du temps. Cela permettra ainsi de mieux comprendre quels mécanismes étaient à l'origine de ce champ magnétique.

Pour cela, un descriptif sur les caractéristiques générales de la Lune est fait dans le premier chapitre afin de comprendre sa géologie, sa stratigraphie et sa structure interne. Les missions Apollo sont décrites afin de situer la lithologie et l'origine géographique des échantillons lunaires rapportés sur Terre. La formation et la différenciation de la Lune seront abordées afin de comprendre comment la Lune est devenue telle que nous la connaissons aujourd'hui.

Les notions de champ magnétique sont abordées dans le Chapitre 2. Après un bref rappel sur le champ magnétique terrestre et les domaines d'application de son étude, le champ magnétique lunaire est abordé. L'origine du champ magnétique lunaire est détaillée ainsi que les mécanismes possibles qui pourraient avoir alimenté une dynamo lunaire. Un bilan sur les données de la littérature est réalisé afin de comprendre l'évolution temporelle du champ magnétique lunaire et les incertitudes que nous avons encore.

#### Introduction générale

Pour répondre à la problématique, deux études ont été réalisées, sur deux jeux d'échantillons. Les échantillons analysés dans ce travail sont décrits dans le Chapitre 3. Ce chapitre introduit les notions de base du magnétisme des roches et notamment l'aimantation naturelle rémanente des roches lunaires. Les minéraux magnétiques des roches lunaires et leurs caractéristiques sont décrits. Puis les méthodes de déterminations de paléointensités sont présentées à la fin de ce chapitre.

Le Chapitre 4 est consacré au descriptif de la première étude, qui a consisté en l'analyse de l'aimantation rémanente naturelle et de la susceptibilité magnétique de 161 roches Apollo stockées dans le Lunar Sample Facility au Johnson Space Center (NASA, Houston, USA). Cette analyse a permis de tester un critère de détermination grossière de paléointensités et de sélectionner neuf échantillons pour des analyses détaillées en laboratoire. Les deux instruments de mesures développés spécialement pour ces analyses sont présentés. Après un résumé détaillé de l'étude, ce chapitre est ensuite présenté sous la forme d'un article, soumis à *Physics of the Earth and Planetary Interiors*.

Le Chapitre 5 est lui consacré à la seconde étude de cette thèse. Deux météorites sont analysées en détail dans une première partie afin de montrer l'intérêt et la validité de l'étude magnétique de météorites lunaires puis la seconde partie porte sur l'étude en laboratoire de vingt-cinq roches lunaires de la collection Apollo, dont les neuf échantillons sélectionnés à partir de l'étude précédente. L'analyse de ces échantillons a permis d'obtenir treize valeurs de paléointensités et six valeurs de limite supérieure. Les autres échantillons n'ont pas donné de résultats. Après un résumé détaillé de l'étude, cette partie est présentée sous la forme d'un article, en cours de préparation pour *Earth and Planetary Science Letters*.

# **Chapitre Premier**

# La Lune, notre satellite



Descente de l'astronaute Buzz Aldrin sur la surface lunaire, le 16 Juillet 1969 Copyright © Lunar and Planetary Institute

## **Chapitre 1**

### La Lune, notre satellite

Ce premier chapitre présente les différents aspects de la Lune. De son observation à son exploration avec retours d'échantillons, les missions Apollo et Luna y sont également détaillées. Sa géologie, sa structure interne et externe et sa stratigraphie y sont décrites. Un retour sur sa formation et sa différenciation est fait pour comprendre comment la Lune est devenue telle que nous la connaissons aujourd'hui.

#### 1.1 L'exploration lunaire

#### 1.1.1 Observations et exploration

Les premières observations lunaires remontent au XVII- siècle, avec les scientifiques Thomas Harriot (1609) puis Galilée (1610) qui firent les premiers dessins lunaires à partir d'observations à l'œil nu puis à la lunette astronomique (*Neal*, 2009). Cette cartographie primitive, appelée Sélénologie, permit de détailler avec précision les mers et les continents lunaires. Une des œuvres les plus célèbres est l'ouvrage *Sidereus Nuncius*, publiée par Galilée en 1610 qui sera suivie par la publication de *Almagestum Novum* (traité de sélénographie) de Riccioli et Grimaldi en 1651. Ce dernier pose alors les fondements de la nomenclature lunaire.

Il faudra attendre le XX<sup>ème</sup> siècle et les premiers satellites pour analyser et étudier la surface lunaire, notamment la face cachée de la Lune avec la mission soviétique Luna 3 en 1959. Ces missions avaient pour but de répondre aux questions longtemps débattues : *Existeil de la vie sur la Lune ? ; Quelle est la nature des roches en surface ?* La sonde Luna 1, envoyée par l'URSS en 1959, marque la première étape de la conquête lunaire en passant à 5 995 km de sa surface (*Neal*, 2009). Ses missions étaient variées ; on pourra retenir comme mission la mesure des champs magnétiques de la Lune et de la Terre (*Shelton et al.*, 1969). Ces mesures ont ainsi montré une absence de champ magnétique lunaire global actuel. Suivront ainsi entre 1959 et 1969 une succession de missions spatiales (missions de mises en orbite autour de la Lune et d'alunissages de modules) menées par l'URSS (Luna, Zond) et par les Etats-Unis (Pioneer, Ranger, Surveyor, Lunar Orbiter, Apollo 1,6-10).

C'est à partir de 1969, avec la mission Apollo 11, que l'exploration lunaire prend un autre tournant : le retour d'échantillons est possible grâce à l'envoi d'astronautes sur la surface lunaire (**Table 1.1**). Des mesures en surface ont été réalisées au cours de la mission Apollo 16 (déploiement d'un magnétomètre portable, d'un sismomètre passif et d'un équipement de flux de chaleur). Le rover lunaire apporté avec la mission Apollo 17 a permis le déplacement des astronautes sur plusieurs kilomètres (contre 100 m lors de la mission Apollo 11) afin de récolter diverses séquences de roches (110.5 kg de roche rapportés lors de cette mission). D'autres missions lunaires se succèdent, sans retour d'échantillons, avec l'implication du Japon (missions Hiten, Hayabusa, SELENE) dès 1990, de la Chine (missions AsiaSat, Chang'E) dès 1997 et de l'Inde (mission Chandrayaan) en 2008.

#### 1.1.2 Retour d'échantillons

L'étude des caractéristiques de la Lune en laboratoire se fait de manière directe (analyses d'échantillons) et de manière indirecte (données par satellites – Lunar Reconnaissance Orbiter, GRAIL, Chang'E, SMART-1, Kaguya, Chandrayaan-1). Les échantillons proviennent de deux sources principales : les météorites lunaires (environ 230 kg répertoriés pour ~140 météorites, la plus massive NWA 11787 faisant 23.5 kg) et les échantillons prélevés sur la surface lunaire (de quelques grammes à plusieurs kilogrammes). Les météorites lunaires ont principalement été découvertes lors d'expéditions privées dans les déserts chauds (68% dans les déserts Nord Africains) et en Antarctique par des équipes scientifiques (6%).

Le prélèvement d'échantillons lunaires (voir détail **Table 1.1**) devient possible avec le début des missions Luna (16, 20 et 24, 1970-1976) et Apollo (11 à 17, 1969-1972); totalisant 320 g et 380 kg respectivement d'échantillons de lithologies et tailles différentes (*Heiken et al.,* 1991).

Mission	Localisation	Masse (kg)	Date de mission	Lithologies
Apollo 11	Mare Tranquilitatis	21.6	Juillet 1969	Basaltes et Highlands
Apollo 12	Oceanus Procellarum	34.3	Novembre 1969	Basaltes
Luna 16	Mare Fecunditatis	0.1	Septembre 1970	
Apollo 14	Fra Mauro (Mare Imbrium)	42.3	Février 1971	Brèches
Apollo 15	Hadley Rille/ Monts Appenine	77.3	Août 1971	Basaltes et Highlands
Luna 20	Apollonius Highlands	0.03	Février 1972	
Apollo 16	Descartes Highlands	95.7	Avril 1972	Brèches
Apollo 17	Mare Serenitatis	110.5	Décembre 1972	Basaltes et brèches
Luna 24	Mare Crisium	0.17	Août 1976	

<u>Tableau 1.1</u>: Détail des missions avec retour d'échantillons. D'après *Fuller et Cisowski* (1987) et *Heiken et al.* (1991).

De futures missions avec retour d'échantillons sont programmées par la Chine, à partir de 2018. La mission Chang'E-5, troisième étape du Programme d'Exploration Lunaire Chinois, prévoit un alunissage près du Mont Rümker (situé près de Mare Imbrium) qui, de par sa géologie complexe, est un site idéal pour un nouveau retour d'échantillons (le retour d'environ 2 kg de régolithes est prévu) et pour la réalisation d'une nouvelle carte géologique. Cette zone est également intéressante de par la présence de dômes basaltiques jeunes, indiquant une activité volcanique possible jusqu'à l'Eratosthène (2-1 Ga) (*Zhao et al.*, 2017).

Les échantillons rapportés de la Lune ne proviennent que de la face visible de la Lune, comme illustré en **Figure 1.1**, et de son pourtour équatorial, zone la plus facilement accessible et la mieux documentée (*Heiken et al.*, 1991). Ils ont été numérotés selon la mission dont ils proviennent. Pour les missions Apollo, la numérotation débute par 10 pour Apollo 11 ; 12 — Apollo 12 ; 14 — Apollo 14 ; 15 — Apollo 15 ; 6 — Apollo 16 et 7 — Apollo 17. Pour les missions Luna, les deux premiers nombres correspondent à la mission : 16 pour Luna 16 ; 20 — Luna 20 et 24 — Luna 24 (*Heiken et al.*, 1991).

1



LUNAR LANDING SITE CHART

LUNAR AND PLANETARY INSTITUTE

Figure 1.1 : Carte de la face visible de la Lune avec localisation des sites d'alunissages des missions Apollo, Luna, Surveyor et Lunokhod (Lunar landing site chart, Lunar and Planetary Institute, 1967).

#### 1.1.3 Les missions Apollo

Les météorites ayant été l'unique source d'échantillons extra-terrestres pendant longtemps, il avait été supposé que la Lune était elle-même un corps primitif condensé à partir de la nébuleuse solaire. Les missions Apollo 6 à 10 ont surtout consisté en des vols en orbite autour de la Lune, avec des mesures de champ magnétique à distance par exemple. Des tests sur les modalités de futurs alunissages ont été faits (Apollo 10) mais aucun retour d'échantillons n'a eu lieu. La diversité des roches rapportées par les missions Apollo 11, 12, 14, 15, 16 et 17 a permis de prouver que la Lune n'était pas un corps primitif mais un corps évolué ayant subi de grands bombardements météoritiques (> 3.8 Ga) ainsi que des transformations internes (différenciation, volcanisme, sismicité) (Heiken et al., 1991).

#### Site Apollo 11

Le module de la mission Apollo 11 s'est posé au sud-ouest du bassin Mare Tranquillitatis dans une zone relativement plate. Ce bassin est essentiellement composé d'anciennes laves

1

basaltiques (de 3,88 à 3,57 Ga) riches en titane. Des éjectas des highlands environnants (situés à 40 km du bord du cratère) sont retrouvés dans le bassin d'impact.

#### Site Apollo 12

Ce site d'alunissage est localisé dans le bassin *Oceanus Procellarum*, à 180 m de celui du module Surveyor 3. Cette région se compose de basaltes plus cratérisés que ceux trouvés sur le site Apollo 11. Les échantillons récoltés montrent au moins trois groupes de basaltes de composition différente datés entre 3,29 et 3,08 Ga par les méthodes isotopiques. Les basaltes KREEP (voir **partie 1.2.4** pour une définition) ont pu être récoltés lors de cette mission et sont sombres et riches en verre volcanique.

#### Site Apollo 14

Cette mission s'est située au nord de la région du cratère Fra Mauro dans les highlands. De part sa localisation, des éjectas du bassin Imbrium ont pu être rapportés. Les roches récoltées sont essentiellement des brèches (voir détails dans la **partie 1.4**) polymictes fragmentées, des *impacts melt breccia* et des brèches à composition basaltiques ou riches en KREEP. Ces brèches se seraient formées entre 3,9 et 3,8 Ga.

#### Site Apollo 15

Ce site est dans la région de Hadley Rille dans le bassin *Mare Imbrium*. Ce site a surtout été choisi pour échantillonner les monts et highlands qui forment l'anneau du bassin Imbrium ainsi que les basaltes de Palus Putredinis. Les basaltes collectés sont issus de deux groupes minéralogiques (riches en quartz ; riches en olivine) mais datés de la même période (3,3 Ga). Les roches récoltées des highlands sont plus diversifiées : anorthosites, roches plutoniques riches en magnésium, *impact melt* et granulites. Deux autres matériaux ont été découverts : un basalte alumineux riche en KREEP ; et du verre volcanique vert de composition ultramafique.

#### Site Apollo 16

Cette mission s'est localisée près du cratère Descartes et des plaines de Cayley, dans les highlands afin d'en étudier la morphologie. Les échantillons rapportés sont des brèches polymictes, des *impact melts* et de rares anorthosites. Les dépôts d'éjectas de brèches localisées au niveau du site semblent provenir du bassin d'impact *Nectaris* (3.92 Ga).

#### Site Apollo 17

Le dernier module Apollo s'est posé dans la vallée Taurus-Littrow, près de la bordure du bassin *Serenitatis*. Il a été montré que la vallée est composée de basaltes riches en titane datés de 3,8 à 3,7 Ga. Le fond de la vallée est également recouvert d'une couche de dépôts noirs datés à 3,64 Ga, riches en fragments pyroclastiques noirs et oranges. Le massif qui surplombe la vallée est composé d'*impact melt breccia* (daté à 3,87 Ga) et de roches plutoniques. Les brèches semblent refléter l'âge du bassin *Serenitatis* mais leur origine n'est pas connue.

#### 1.2.1 Caractéristiques générales

La Lune est l'unique satellite naturel de la Terre. D'un rayon 6 fois inférieur à celui de la Terre (1 738 km), elle est le cinquième plus grand satellite de notre système solaire. Dépourvue d'atmosphère, sa température de surface varie entre 107 et -153°C. Elle évolue à une distance moyenne de 384 467 km de la Terre, ce qui induit une influence gravitationnelle sur la Terre par des marées par exemple. Cette influence est réciproque. Les effets de marées provoquent un ralentissement de la rotation terrestre, qui induit un éloignement progressif de la Lune, de quelques centimètres par an, afin de maintenir le moment angulaire du système Terre-Lune constant (*Heiken et al.*, 1991). C'est au cours des missions spatiales vers la Lune qu'un traité de l'espace a été signé le 10 Octobre 1967, afin de considérer la Lune comme un espace international.

#### 1.2.2 Structure interne

La structure interne de la Lune a pu être caractérisée grâce aux échantillons des missions Apollo et Luna ; mais aussi grâce à l'analyse des données géophysiques récoltées par les satellites (données GRAIL, LLR, LOLA, Kaguya). Sa structure interne (**Figure 1.2**) est semblable aux planètes terrestres différenciées : une croûte, un manteau et un noyau (externe et interne).

#### La croûte

La croûte lunaire est complexe. Son épaisseur et sa composition varient latéralement et verticalement. La partie supérieure de la croûte se compose principalement d'anorthosites tandis que la partie inférieure serait plutôt de composition noritique à troctolitique (Arai et al., 2008). Wieczorek et Zuber (2001a) montrent grâce aux données géophysiques que la croûte supérieure est composée de  $88 \pm 4$  % de plagioclases (qui correspond à 29-32 wt.% Al<sub>2</sub>O<sub>3</sub>) tandis que la croûte inférieure, plus mafique, se compose de  $65 \pm 8\%$  de plagioclases (soit 18-25 wt.%). Ces teneurs sont cohérentes avec l'hypothèse d'une croûte formée par cumulas de matière, en flottaison sur le magma océanique lunaire. Yan et al. (2015) estime l'épaisseur moyenne de la croûte entre 30 et 50 km, à partir de l'analyse des données de topographie (LRO). L'analyse des données GRAIL a permis de déduire la densité moyenne des highlands de la croûte, qui est estimée vers 2250 ± 18 kg.m<sup>3</sup>. Ces faibles densités, bien inférieures à celles utilisées pour les anorthosites crustales dans les modèles géophysiques (2800 et 2900 kg.m<sup>3</sup> habituellement), semblent causées par de nombreuses fractures de la roche et par les brèches en surface (Wieczorek et al., 2013). De plus, la porosité moyenne de la croûte est estimée à 12% mais varie régionalement de 4 à 21%, en raison des impacts par exemple (Wieczorek et al., 2013). Ces deux facteurs (densité et porosité) ont ainsi permis de proposer une croûte lunaire non plus de 50 km mais plutôt de 34-43 km (Wieczorek et al., 2013).

Les analyses sismiques ont montré que les highlands sont les zones les plus épaisses, jusqu'à 110 km d'épaisseur, et les bassins d'impacts les plus fins (< 5 km) (*Ishihara et al.,* 2009). La croûte est aussi asymétrique entre sa face visible et sa face cachée, les highlands de la face cachée étant en moyenne 10-15 km plus épais que ceux de la face visible (*Wood,* 1973). Une discontinuité sismique a pu être observée vers 20 km de profondeur, au niveau des sites Apollo 12, 14 et 16. En effet, la vitesse des ondes sismiques augmente progressivement de la

1

surface jusqu'à 20 km puis reste constante jusqu'à la base de la croûte. Cette caractéristique serait le résultat d'un changement de composition pétrologique (*Wieczorek et al.,* 2006).

#### Le manteau

Les analyses géophysiques sur les sites Apollo ont permis de mettre en évidence une stratification du manteau. Il n'y aurait pas de couche franche de transition entre la base de la croûte et le manteau (*Matsuyama et al.*, 2016) mais une discontinuité majeure a été montrée par la sismique entre 500 et 560 km de profondeur (*Wieczorek et al.*, 2006). La forte atténuation des ondes sismiques vers la base du manteau solide et silicaté suggère la présence d'une couche de manteau partiellement fondue d'une centaine de kilomètres d'épaisseur à 1000 km de profondeur. Cette zone marque la limite avec le noyau externe. (*Wieczorek et al.*, 2006 ; *Weber et al.*, 2011 ; *Matsuyama et al.*, 2016).

#### Le noyau

Les caractéristiques principales du noyau sont connues grâce aux contraintes de masse, de moment d'inertie, de facteur de qualité de la dissipation tidale, sismiques et de champ magnétique récoltées ces dernières années (*Matsuyama et al.*, 2016). Les rayons précis et les compositions chimiques sont encore mal contraints.

#### Noyau externe

La présence d'un noyau externe liquide a été montrée grâce à la réflexion des ondes sismiques qui ont été enregistrées sur la Lune lors des missions Apollo. Ce noyau dense liquide serait composé de fer, de silicates riches en titane, de soufre et de nickel (*Wieczorek et al.*, 2006). Les concentrations en éléments sidérophiles du manteau et retrouvés dans les roches Apollo permettent d'estimer l'abondance en nickel du noyau par exemple, qui est estimée entre 8.3 et 55 wt% selon les études (*Wieczorek et al.*, 2006). Son rayon est estimé entre  $380 \pm 40 \text{ km}$  (*Garcia et al.*, 2011) et  $330 \pm 20 \text{ km}$  (*Weber et al.*, 2011).

#### Noyau interne

Le noyau interne de la Lune a été mis en évidence suite à l'analyse des données sismiques récoltées lors des missions Apollo. *Weber et al.* (2011) propose une composition mixte de fer et de soufre (6-8 wt % de soufre), d'après les modélisations de dynamo lunaire et l'analyse des données sismiques. *Righter et al.* (2017) utilise les données géochimiques (température, pression) pour estimer la proportion de soufre et de carbone contenue dans ce noyau, en plus du fer et du nickel. Il en résulte qu'une proportion de 0.5 wt% de soufre et 0.375 w% de carbone (pour un liquidus estimé à 1550°C et un solidus estimé à 1250°C) est la plus probable pour correspondre avec les données géochimiques et géophysiques. Ces taux ont été pris d'après les proportions de soufre et carbone trouvées dans les verres des roches Apollo. Le rayon du noyau solide est estimé entre 240 ± 10 km (*Weber et al.*, 2011) et 140 ± 20 km (*Laneuville et al.*, 2014), ce qui représente 40 à 70% du noyau total.



<u>Figure 1.2</u>: Hypothèse actuelle de structure interne lunaire. La discontinuité est supposée à 560 km de profondeur ici. De même, les rayons proposés ici sont moyennés de la littérature (d'après *Wieczorek et al.*, 2006). Les points noirs sont les séismes profonds et les blancs les séismes superficiels. A15, A12/14 et A16 correspondent aux localisations des sites Apollo (15, 12, 14 et 16 respectivement). Modifié d'après *Wieczorek et al.* (2006).

#### 1.2.3 Structure externe

La surface lunaire est composée de cratères d'impacts plus ou moins érodés, d'étendues volcaniques (appelées mers) et de reliefs (formés par les highlands). Elle est recouverte d'une couche de fines particules, qui compose le sol lunaire. Trois autres processus sculptent sa surface : les impacts hypervéloces, le volcanisme et l'activité tectonique.

#### Les impacts hypervéloces

C'est le processus de surface lunaire dominant. Les structures d'impacts sont divisées en 3 groupes : cratère simple, cratère complexe et bassin d'impact. Ainsi, les roches en surface et celles excavées lors d'un impact ont subi des transformations pétrographiques, physiques et chimiques. Ce sont les bassins d'impact qui ont modelé la majorité de la topographie de la Lune. La plupart de ces anciens bassins d'impact ont été recouverts par les laves basaltiques, formant les mers actuelles (*Mare Imbrium, Oceanus Procellarum* pour ne citer qu'eux) (*Heiken et al.*, 1991).

#### Le volcanisme

La source de ce volcanisme provient de la fusion des roches mantelliques associées ou non à des roches de la croûte. Cette source est formée à 150-200 km de profondeur pour

Chapitre 1 : La Lune, notre satellite

une température supérieure à 1100°C. Les laves ont recouvert 17 % de la surface lunaire, particulièrement les bassins d'impact (*Head*, 1976). Ce sont des laves basaltiques de faible viscosité, remontées en surface par des fractures, qui ont rempli successivement ces bassins (**Figure 1.3**). Par exemple, le bassin Imbrium s'est rempli sur 500 Ma, formant Mare Imbrium. Le volcanisme lunaire a été actif entre ~3.9 et ~1.2 Ga mais l'essentiel de l'activité volcanique a pris fin vers 3 Ga. L'étude de ces basaltes permet de comprendre la composition du manteau lunaire dont ils sont issus (*Heiken et al.*, 1991).



<u>Figure 1.3</u>: Exemple de l'activité volcanique au sein d'un bassin d'impact. Coupe schématique d'un bassin d'impact recouvert de coulées volcaniques et illustrant la localisation des cheminées volcaniques, la croûte et le manteau lunaire. Chaque coulée de lave (numérotées de I à III selon leur chronologie) est remontée depuis le manteau jusqu'à la croûte, formant des dikes (en noirs) puis des grabens en surface. Ce schéma témoigne de trois épisodes de volcanisme. Modifié d'après *Heiken et al.* (1991).

#### L'activité tectonique

Divers types de déformations tectoniques sont visibles sur la Lune: des failles, des plis et des chaînes de montagne près de la surface. L'analyse de ces structures permet de comprendre la structure interne de la Lune, son évolution mais aussi ses propriétés mécaniques et thermiques. Les forces externes à l'origine de l'activité tectonique lunaire proviennent des impacts de météorites et des forces tidales (générées par le champ de gravité de la Terre). Les forces internes à l'origine de cette activité sont les contraintes thermiques et les intrusions volcaniques (*Heiken et al.,* 1991).

#### 1.2.4 Géologie et classification

La compréhension de la structure interne de la Lune s'est considérablement améliorée grâce au retour et à l'analyse d'échantillons lunaires rapportés des missions Apollo et Luna. La Lune est formée de 3 grands groupes géologiques : les roches ignées

1

(volcaniques et plutoniques), les brèches et le sol lunaire, que nous détaillerons ci-dessous. Elles proviennent de trois sources géologiques (**Figure 1.4**) : formées à partir des impacts (les brèches) ; formées à partir des séries magmatiques (les roches volcaniques et certaines plutoniques) ou formées à partir de l'océan magmatique primitif lunaire (les roches plutoniques).



<u>Figure 1.4</u>: Différents types de roches lunaires, classés selon leur source géologique. Les roches en vert correspondent aux roches plutoniques, en bleu les roches d'impact et en rouge les roches volcaniques. Les roches Mg-suite sont des roches riches en magnésium (norites, gabbros, troctolites, dunites, etc) et les Alkali-suite les roches riches en sodium (anorthosites alcalines par exemple). Modifié d'après *Kring et al.* (2012).

#### Le sol lunaire

Le sol lunaire est issu de débris non consolidés et fragmentés (granulométrie 40 à 800  $\mu$ m) de roches basaltiques et anorthositiques qui couvrent la surface (*Heiken et al.*, 1991). Sa composition chimique varie grandement selon la composition des roches mères dont il est issu. Le sol se compose de 0.5% de fer métallique et de moins de 2% de composants météoritiques. Ce taux de fer est supérieur à celui contenu dans les basaltes mais il reste similaire à la teneur en fer métallique des brèches de régolithes. Il existe deux types de sols lunaires, classés selon leur teneur en fer Fe<sup>2+</sup> : les sols des mers basaltiques et les sols des Highlands. Ces derniers possèdent des particules de fer (> 100  $\mu$ m) ayant pour source principale le fer météoritique (*Fuller et Cisowski*, 1987).

#### Les roches ignées

#### Les roches volcaniques

Les basaltes lunaires sont issus du manteau et recouvrent 17% de la surface. Ils ont notamment rempli les bassins d'impact, formant les mers actuelles. Ces basaltes sont souvent classés selon leur composition minéralogique (basalte à olivine, à ilménite, etc). Celle-ci est semblable à celle des basaltes terrestres ; elle dépend de la viscosité et de la température de la lave dont ils proviennent. Leur composition chimique dépend directement de la composition chimique des laves (basaltes KREEP, roches pyroclastiques et basaltes classiques notés « *mare basalts* ») à partir desquelles ils ont cristallisé. Certaines éruptions étaient de type « *firefountain* », formant les verres volcaniques et les dépôts pyroclastiques dont la majorité sont issus de la fin de l'Imbrien entre 3.2 et 3.7 Ga. Les basaltes KREEP sont des basaltes riches en potassium (K), éléments rares (REE) et en phosphore (P). Ils proviennent de sources profondes du manteau et ont été mis en évidence lors de la mission Apollo 11 (*Heiken et al.*, 1991).

#### Les roches plutoniques

Ces roches ignées forment les highlands. Elles ont été relativement peu modifiées par les impacts météoritiques survenus sur la surface lunaire. Ces roches sont classées en trois groupes principaux en fonction de leur composition chimique : les anorthosites ferreuses, les roches riches en magnésium et les autres roches.

• <u>Anorthosites ferreuses</u>: ce type de roche est le plus commun des roches ignées des highlands. Elles sont blanches ou de couleur claire de par leur forte teneur en plagioclases riches en calcium et aluminium. Elles contiennent en plus faible proportion des pyroxènes et olivines. Leur granulométrie grossière indique une formation près de la surface avec un refroidissement lent. Étant en général des roches très bréchifiées, l'origine géographique des anorthosites est souvent difficile à identifier. La majorité des anorthosites lunaires collectées ont été rapportées lors de la mission Apollo 16 (*Heiken et al.*, 1991).

• <u>Roches riches en magnésium</u>: ces roches sont enrichies en magnésium et se distinguent par leurs minéraux majeurs avec une forte proportion d'olivines, de feldspaths plagioclases et de pyroxènes qui constituent 99% de la roche. Il s'agit de norites et de gabbros (enrichies en pyroxènes et plagioclases), de troctolites (riches en olivines et plagioclases) et de dunites (riches en olivines). La plupart de ces roches sont bréchiques et proviennent de la cristallisation d'un magma mafique dans la croûte primitive lunaire (*Heiken et al.*, 1991).

• <u>Autres types</u>: ce groupe représente les roches ignées présentes en minorité sur la Lune, comme les granites, les urKREEP ou les anorthosites alcalines. Ces dernières contiennent 85% de plagioclases enrichis en sodium (contrairement aux anorthosites ferreuses), le reste étant du pyroxène. Les granites, de texture fine, sont enrichis en feldspath potassique mais ne contiennent pas de minéraux hydratés (comme le mica ou l'amphibole), contrairement aux granites terrestres. Les urKREEP (le préfixe « ur- » signifie « primitif ») sont des roches riches en éléments incompatibles. Ils sont issus de la cristallisation du dernier pour cent de magma restant de l'océan magmatique primitif (voir détails sur la différenciation lunaire **partie 1.3.1**). Ils seraient présents sous forme de patchs de 2 km d'épaisseur entre la croûte et le manteau mais n'ont jamais été échantillonnés jusqu'à présent (*Heiken et al.*, 1991).

#### Les brèches

Les brèches d'impact sont, à l'origine, des roches ignées ou d'anciennes brèches qui ont été modifiées suite à un ou plusieurs impacts météoritiques. Les clastes peuvent être des fragments de roche ignée, des fragments de brèches ou des fragments métamorphisés par choc ou fondus de ces derniers. La matrice a une texture fine et se décline en trois types : matrice fondue solidifiée (*glassy* ou *crystalline*), matrice clastique (*fragmental*) ou un mélange des deux métamorphisé. Sous ces conditions, les systèmes isotopiques utilisés pour les datations de ces brèches peuvent être remis à zéro. Ces roches contiennent également des débris météoritiques, ce qui permet de les différencier des autres types de roches. La quantité de matériel fondu et la température d'équilibre entre les clasts et le matériel fondu permettent de caractériser les brèches, comme le détaille la **Figure 1.5**.

1



<u>Figure 1.5</u>: Relation entre la température d'équilibre melt-clast et le taux de fusion de la roche, après un impact. La texture des brèches obtenues est contrôlée par l'équilibre thermique entre les clasts et la roche fondue. La localisation des liquidus, solidus et des autres transformations peut varier avec la composition de la roche mère. Modifiée d'après *Heiken et al.*, 1991.

Elles sont classées en deux catégories : les brèches monomictes (une seule lithologie impactée) et les brèches polymictes (plusieurs lithologies de roches impactées), d'après la classification la plus communément utilisée de *Heiken et al.*, (1991). Leur répartition au sein d'un cratère d'impact est illustrée ci-dessous, sur la **Figure 1.6**.



<u>Figure 1.6</u>: Coupe schématique d'un cratère d'impact montrant la localisation possible des différents types de brèches, modifié d'après *Stöffler et al.*, 1981.

#### Les brèches monomictes

Ces brèches sont plutôt rares car elles ne sont composées que d'une seule roche mère ignée, qui s'est cassée et déformée (*Warren et Wasson*, 1980). Ne s'étant pas mélangés avec d'autres types de roches, ses clastes peuvent conserver leur texture originelle. Ces roches sont donc utiles pour témoigner de la formation de la croûte lunaire.

#### Les brèches polymictes

Elles sont divisées en 7 sous-groupes, en fonction de leur texture et de leur degré de cristallisation.

• <u>Les fragmental breccia</u>: ces brèches sont composées de clastes (anciennes brèches, roche ignée, minéral) dans une matrice composée de fragments fins de cette même roche (ex : 67975). Ces clastes sont souvent angulaires et de taille millimétrique. Des *fragmental breccia* ont été collectées sur les sites des missions Apollo 14, 16 et 17.

• <u>Les glassy melt breccia</u>: Ces brèches possèdent des clastes pris dans une matrice fondue qui n'a pas cristallisé et implique donc un refroidissement rapide de la roche (ex : 60095).

• <u>Les impact melt breccia</u>: ces roches sont similaires aux *glassy melt breccia* mais la matrice a refroidi plus lentement, formant une roche cristallisée (matrice et clasts). Le nombre de clastes dans ces roches varie de quelques-uns à plus de 50% de la roche (ex : 14169). Ce sont en majorité des clastes de plagioclases ; les pyroxènes, olivines ou fragments de roches étant minoritaires. La majorité des matériaux composant ces brèches d'impact ont été totalement fondus pendant leurs formations.

• <u>Les clast-poor impact melt breccia</u> : ces brèches présentent une texture similaire à celle des laves car elles sont peu riches en clastes. La présence d'éléments météoritiques dans ces brèches les différencie des laves. La plupart de ces brèches sont datées à 3.9 Ga, ce qui coïncide avec la période de la formation des grands bassins d'impacts.

• <u>Les granulitic impact melt breccia</u> : ces brèches sont des roches cristallines qui proviennent de la recristallisation d'anciennes brèches, soumises à de hautes températures (1000°C) sur de longues périodes de temps.

• <u>Les dimict breccia</u>: ce sont des brèches composées de deux lithologies distinctes, combinées en une roche (ex : 61015). Les deux lithologies étant mutuellement intrusives, la brèche formée se compose alors de veines de roches sombres et claires. La roche sombre est généralement de l'*impact melt breccia* et la roche claire de l'anorthosite. L'équivalent sur Terre est la pseudotachylite (*Heiken et al.*, 1991).

• <u>Les *regolith breccia*</u> : ces brèches ont été lithifiées par choc, c'est-à-dire compactées et indurées suite au passage des ondes de choc dans le sol lunaire après un impact (*Heiken et al.*, 1991). Elles sont ainsi formées en subsurface (ex : 10018) et reflètent les propriétés du sol à partir duquel elles sont formées (*Fuller et Cisowski*, 1987). Ces brèches ont une texture globale qui varie de friable à cohérente, selon leurs degrés de lithification (*Heiken et al.*, 1991).

Pour la suite de ces travaux de thèse, nous avons regroupé les lithologies des brèches en 3 sous-groupes seulement à partir des descriptions et des catégories décrites ci-dessus: les *impact melt breccia*, les *dimict breccia* et les *regolith breccia*. Les roches plutoniques sont

1

regroupées sous l'appellation de roches feldspathiques. Les roches fondues non bréchifiées sont appelées *impact melt rock*.

### 1.3 Evolution de la Lune

#### 1.3.1 Formation et différenciation de la Lune

#### Formation

Le système Terre-Lune se serait formé à 4421.5  $\pm$  4.5 Ma (*Connelly et al.*, 2016), soit 62 Ma après la formation du Système solaire (*Touboul et al.*, 2007). L'hypothèse la plus probable serait que la Lune soit le résultat de la collision d'un impacteur de la taille de Mars (nommé Theia) avec la Terre primitive qui ne faisait que 70% de sa taille actuelle (*Hartmann and Davis*, 1975). Cette théorie de l'impact unique (*Benz et al.*, 1986; *Cameron*, 1997; *Palme*, 2004) est attestée par des modèles récents de la structure interne lunaire (*Matsuyama et al.*, 2016). Les débris de l'impacteur se seraient accrétés afin de former la proto-Lune qui serait composée à 80% du manteau de l'impacteur (*Canup et al.*, 2001, 2013). Cette hypothèse n'explique cependant pas totalement la présence de certains éléments isotopiques terrestres retrouvés sur la Lune (*Matsuyama et al.*, 2016).

D'autres auteurs (*Citron et al.,* 2014 ; *Rufu et al.,* 2017) ont testé l'hypothèse d'une collision de la proto-Terre par de petits impacteurs successifs, grâce à des simulations d'impacts, arrachant successivement des morceaux du manteau primitif terrestre. Les débris, essentiellement d'origine terrestres, se seraient accrétés au fil des impacts, par gravité, pour former la proto-Lune.

#### Différenciation

Suite à l'accrétion de la proto-Lune, les éléments lourds auraient migré au centre de la Lune pour former le noyau tandis qu'un océan magmatique se serait formé entre 200 et 1000 km d'épaisseur (Kring et al., 2012). Cet océan s'est ensuite cristallisé par étapes afin de former la croûte d'anorthosites et le manteau. La présence des basaltes KREEP et des highlands en surface indique la présence d'au moins deux sources magmatiques lors de cette différenciation lunaire. Plusieurs hypothèses sont avancées pour expliquer la chronologie exacte de cette différenciation qui est encore débattue (voir Wieczorek et al., 2006 ; Kring et al., 2012 pour détails). Les éléments légers du manteau primitifs auraient formé en surface la croûte anorthositique primaire (couche appelée « FAN » pour ferroan anorthosites). Les roches plutoniques auraient cristallisé les unes après les autres, surplombant un manteau primitif (Figure 1.7a) (Kring et al., 2012). Les résidus de magma issus de la cristallisation de l'océan magmatique auraient ainsi donné les basaltes urKREEP qui formeraient une couche à la base de la croûte. Les données isotopiques du plomb proposent un événement magmatique majeur vers 4376  $\pm$  18 Ma, âge moyen possible de la formation des urKREEP et des FAN (Snape et al., 2016). A partir de 3 Ga, le volcanisme lunaire et les impacts auraient contribué aux variations d'épaisseur de la croûte et aux différences de lithologies retrouvées entre la face cachée et la face visible. La couche des urKREEP serait alors sous forme de patchs à la base de la croûte (Figure 1.7b) (Kring et al., 2012). Walker (1983) propose comme autre hypothèse la formation de ce complexe croûte/manteau supérieur par la cristallisation successive de mélanges magmatiques plus ou moins fondus.


<u>Figure 1.7</u>: Interprétation possible de la différenciation de la Lune à 4.4 et 3 Ga. a) Structure interne après la cristallisation de l'océan magmatique vers 4.4 Ga. Les séquences minéralogiques dans la croûte et le manteau sont représentées. Le manteau primitif serait composé de matériaux non fondus et le noyau encore petit. Une couche enrichie en KREEP primitif (urKREEP) marquerait la limite croûte-manteau. b) Structure interne vers 3 Ga. La face visible et la face cachée ont des épaisseurs de croûte différentes. Le noyau interne solide (N.I) se distingue du noyau externe liquide (N.E). Modifié d'après *Kring et al.* (2012).

La formation du noyau lunaire est estimée vers 4.1 Ga, après la formation de la croûte anorthositique à 4.4 Ga, par la migration des éléments lourds non cristallisés vers le centre de la Lune (*Runcorn*, 1996).

#### 1.3.2 Chronologie de la surface lunaire

La chronologie de la surface de la Lune est basée sur la datation isotopique des échantillons lunaires issus des missions Apollo et Luna. L'analyse des cratères a également permis de déterminer sa chronologie : étude de la stratigraphie des cratères (principe de recoupement); étude de la distribution (taille et fréquence) des impacts selon l'unité stratigraphique (datation relative); et étude du degré de dégradation des cratères.

La Lune comporte 5 grandes unités stratigraphiques (du plus ancien au plus récent) : Pré-Nectarien, Nectarien, Imbrien, Erathosténien et Copernicien. Elles ont été définies à partir des âges de formation des grands bassins d'impacts. Dix-neuf grandes mers lunaires, anciens bassins d'impacts remplis par les laves basaltiques, sont répertoriées (**Table 1.2**). La répartition des différents types de roches sur la surface lunaire et les unités stratigraphiques associées est présentée sur les deux cartes géologiques lunaires en **Annexe 1**.

Système	Age (Ga)	Bassins d'impact principaux	Diamètres bassins (km)	Volcanisme	Cratères d'impact principaux	Formations principales
	actuel	Aucun				
Copernicien	0.1			Tycho	Tycho	
				Flots de Lichtenberg	5	
	0.8			Copernic	Copernic	
End and for				Flots jeunes		
Eratostneni	1.1	Aucun		Imbrium	Surveyor	
en				Oceanus		
	3.15			Procellarum	Eratosthène	
	3.2					
	3.22			Mare Crisium	Sharp, Atlas	
	3.3	Schrödinger	312	Flots vieux Imbrium	n Humboldt	
	3.41			Mare Fecunditatis	Archimède	
				Mare Tranquillitatis		
	3.58			jeune	Platon	
Imbrien	3.72	Orientale	900		Sinus iridum	Helevius Formation
	3.74			Mare Nectaris	Piccolomini	
	3.75			Mare Serenitatis	Arzachel, Cassini	
				Mare Australe,		
	2.0			Mare Tranquilitatis	D/	Apennine Bench
	3.8			vieux	Petavius	Formation
	3.85	* 1 •	11(0		Maupertuis	Fra Mauro Formation
	3.85	Imbrium	1160		Duill Olu in	Cayley Formation
Nectarien	3.8/	Serenitatis, Crisium	920 / 740		Banny, Clavius	
		Humorum	825	1/1 / 1 - 1	Gauss	
	2.02	Nectaris	340	debut du voicanisme	Longomontanus	
	3.92	Grimaldi	340		Dtalámáa	Descertos Formation
	3.92	Schiller Zucchius	-		Hipparchus	Descartes Formation
		Smuthii Nuhium	-		Maginus	
Pré-		Sillyulli, Nublulli Ecounditatia	/40/090		Maginus	
Nectarien		Tranquillitatis	909 / 700		Ianssen	
rteetarien	37	Australe	603		Deslandres	
	4.3	Aitken, Procellarum	2500 / > 3000		Desiandi es	
	1.42					
	4.42		Formati	ion de la Lune		

<u>Tableau 1.2</u>: Unités stratigraphiques depuis la formation de la Lune avec chronologie des bassins d'impact majeurs, des cratères d'impact principaux et du volcanisme avec formation des mers. Adapté d'après *Spudis* (1993) ; *Stöffler et Ryder* (2001) ; *Stöffler et al.* (2006) et *Hiesinger et al.* (2011).

Les grandes étapes de formation et d'évolution de la Lune peuvent être synthétisées selon l'âge d'occurrence (**Figure 1.8**) : formation et différenciation ; épisodes volcaniques ; champ de dynamo ; formation des grands bassin d'impacts.

#### 1.3.3 Discussion sur la stratigraphie

Le faible nombre d'échantillons (en terme de quantité et de diversité) ne permet pas de dater avec précision chaque étage stratigraphique. La limite entre le pré-Nectarien et le Nectarien est généralement admise à 3.92 Ga avec la formation du bassin *Nectaris*. Mais d'autres études placent la limite à 4.1 Ga (*Neukum et Ivanov*, 1994) ou 4.2 Ga (*Wilhelms et al.*, 1987). La limite entre le Nectarien et l'Imbrien inférieur est également discutée dans la

Chapitre 1 : La Lune, notre satellite

littérature. Elle transite entre 3.92 (*Neukum et Ivanov*, 1994) et 3.85 Ga (*Wilhelms et al.*, 1987) et entre 3.85 et 3.77 Ga pour *Stöffler et Ryder* (2001). Puis la transition Erathosténien-Copernicien varie entre 1.5 Ga (*Neukum et Ivanov*, 1994), 1.1 Ga (*Wilhelms et al.*, 1987) et 0.8 Ga (*Stöffler et Ryder*, 2001). *Stöffler et al* (2006) propose une nouvelle échelle de temps pour la stratigraphie lunaire, en incluant les nouvelles datations de certains cratères et des données de la littérature. Les âges de certains bassins d'impacts sont encore débattus et difficilement datables, comme le discute *Hiesinger et al.* (2011).

<u>Figure 1.8 (page suivante)</u>: Grandes étapes de l'évolution de la Lune. Les âges associés à chaque étape sont indiqués par leur couleur. En gris, les différents étages de la stratigraphie lunaire ; en violet, période de la formation et différenciation lunaire ; en vert, la présence d'un champ de dynamo ; en rouge, la période de flux et d'éruptions volcaniques ; en bleu, la formation des bassins d'impact ; en orange, les âges des roches rapportées lors des missions Apollo. Certaines époques du champ de dynamo ne sont pas connues, et indiquées par des traits en pointillé. Le champ faible de dynamo est contrait par les données récentes de littérature (*Cournède et al.*, 2012 ; *Tikoo et al.*, 2012,2014,2017 ; *Wang et al.*, 2017)



Evolution temporelle du champ magnétique lunaire 37



## **Chapitre Deux**

# Le champ magnétique lunaire



Image schématique de l'intérieur de la Lune et de ses lignes de champ Copyright ©

## **Chapitre 2**

## Le champ magnétique lunaire

Ce chapitre rappelle tout d'abord des notions sur le champ magnétique dont le magnétique terrestre est présenté comme cas général. Dans une seconde partie, l'origine du champ magnétique lunaire est détaillée ainsi que les mécanismes qui pourraient avoir alimenté la dynamo lunaire. Puis une partie sur l'évolution du champ magnétique lunaire permettra de comprendre quelles connaissances et incertitudes nous avons sur ce champ magnétique.

## 2.1 Généralités

Le champ magnétique terrestre est généralement assimilé à un champ dipolaire (mais des composantes de champ non dipolaire s'additionnent à ce champ dipolaire) situé au centre de la planète. Le vecteur champ magnétique  $\vec{B}$  se décompose en tout point de l'espace en 3 composantes : *Bx* (orientée Nord-Sud), *By* (orientée Est-Ouest) et *Bz* (d'orientation verticale, positive vers le centre de la planète). Plus généralement, on décrit le champ magnétique en terme d'intensité *B* et de direction. La direction se divise en déclinaison *D* (angle entre le Nord géographique et la direction de la composante horizontale positive) et en inclinaison *I* (par rapport à l'horizontal, positive vers l'intérieur de la planète), comme l'illustre la **Figure 2.1**.



Figure 2.1 : Les composantes du champ magnétique.

Sur Terre, le champ magnétique n'est pas stable dans le temps, il peut s'inverser. Actuellement, le champ magnétique est normal (inclinaison du champ magnétique négative dans l'hémisphère Sud et positive dans l'hémisphère Nord), la dernière inversion datant de

## 2 Chapitre 2 : Le champ magnétique lunaire

772,5  $\pm$  3,5 ka et correspond à la limite Matuyama-Brunhes (*Simon et al.*, 2017). En paléomagnétisme plus spécifiquement, si l'échantillon analysé est orienté, il est possible de retrouver la direction et l'intensité du champ magnétique ambiant au moment où l'échantillon a enregistré ce champ. Dans le cas des roches lunaires, seule l'intensité du champ passé peut être retrouvée car le matériel lunaire (météorite ou roches Apollo) n'ont pu être orientés lors de leur échantillonnage. Cependant, des méthodes pour retrouver la paléohorizontale (à partir de la foliation magnétique de l'échantillon) et donc le paléopôle de l'échantillon ont été développées (*Potter et al.*, 2011) et utilisées, notamment dans les études de *Potter et al.* (2011) ou de *Cournède et al.* (2012).

La Terre possède un champ magnétique global et est le premier corps planétaire dont les composantes du champ magnétique ont pu être analysées en détail. Que ce soit à l'aide de satellites en orbite autour de la Terre et des observatoires au sol pour des mesures directes et en continue; ou par des mesures indirectes sur du matériel géologique (coulées volcaniques, sédiments lacustres et marins) et archéologique (terres cuites); les évolutions temporelle, directionnelles et d'intensité du champ magnétique peuvent être retracées. Ses champs d'application sont très diverses (variété du matériel d'étude, du lieu géographique étudié et de la période temporelle analysée).

L'archéomagnétisme est utilisé, par exemple, dans la datation de certains matériaux (grâce à des courbes de référence de variation du champ magnétique au cours du temps) et s'utilise dans la reconstruction de modèles de variation du champ magnétique (composante directionnelle et d'intensité) (*Hervé et al.*, 2017). En paléomagnétisme, l'étude du champ magnétique permet de reconstruire le mouvement des structures géologiques (à l'échelle locale comme à l'échelle d'une plaque tectonique); d'étudier les variations du champ magnétique terrestre (excursions, inversions du champ) au cours des temps géologiques ; ou de dater des évènements géologiques (comme les cratères d'impacts ou des coulées volcaniques). En préliminaire de ce travail de thèse, j'ai par exemple mené une étude paléomagnétique pour dater la structure d'impact de Tunnunik, dans le grand Nord canadien (*Lepaulard et al.* 2019, en **Annexe 2**)

L'origine du champ magnétique terrestre est connue, il est généré par une dynamo. Des études se concentrent sur l'évolution de ce champ magnétique afin de comprendre les variations de directions du champ (excursions) et l'âge du début de la dynamo terrestre. *Biggin et al.* (2015) a notamment montré de franches variations de l'intensité du champ sur de différentes périodes temporelles (par exemple, de grandes variations du moment dipolaire ont été notées sur de petites échelles de temps, de 2,5 à 1,3 Ma). Par ailleurs, les variations du Moment Dipolaire Virtuel terrestre témoignent d'une variation d'un facteur 6 sur ces derniers 100 Ma (eg., *Biggin et al.* 2015), ce qui implique des changements dans le cycle thermique du noyau. D'autres études se concentrent sur l'âge du début de la dynamo terrestre. *Tarduno et al.* (2010) montre la présence d'un champ magnétique entre 18 et 28  $\mu$ T vers 3,4-3,45 Ga (en Afrique du Sud avec le craton Kaapvaal). Associés aux données de paléochamps de l'étude de *Tarduno et al.* (2007), ces résultats indiquent la présence d'une magnétosphère viable tôt dans l'histoire de la Terre et un suggèrent un début de fonctionnement de la dynamo terrestre dès 3,9 Ga.

La compréhension de l'évolution du champ magnétique terrestre et de son mécanisme (dynamo) permet de faire une analogie pour les autres systèmes planétaires qui ont (comme Mercure, Jupiter ou Saturne) ou ont eu (comme la Lune ou Mars) un champ magnétique global. Dans le cas de la Lune, les mécanismes à l'origine de ce champ magnétique sont encore mal connus, ainsi que l'âge de son arrêt.

#### 2.2 Origine du champ magnétique lunaire

Actuellement, la Lune ne possède plus de champ magnétique global, comme l'ont attesté, dès 1959, les données obtenues par le magnétomètre installé sur la sonde Luna 2. Cependant, les analyses paléomagnétiques préliminaires des échantillons Apollo 11 puis Apollo 12 et 15 ont montré que certains échantillons avaient enregistré des paléointensités de allant jusqu'à 100  $\mu$ T, indiquant l'existence d'un ancien champ magnétique lunaire (*Banerjee et al.*, 1974b ; *Stephenson et al.*, 1974 ; *Collinson et al.*, 1977). De plus, les mesures satellitaires en orbite autour de la Lune (Clémentine, Lunar Prospector, Kaguya) ont montré la présence d'un champ crustal résiduel en surface. Ce champ n'est pas homogène sur la surface. Les mécanismes à l'origine du champ magnétique lunaire et des anomalies magnétiques restes discutés : généré par une dynamo, par les successions d'impacts météoritiques ?

#### 2.2.1 Champ magnétique par dynamo

Le principe de la dynamo repose sur la conversion d'une énergie cinétique en énergie magnétique et électrique par les processus d'induction. Sous des conditions de réchauffement par la radioactivité ou la différenciation chimique, le noyau liquide externe de la Lune peut passer dans un état turbulent et le fer liquide contenu dans le noyau peut entrer en mouvement (convection). Le mouvement du fer (énergie cinétique) va induire des courants électriques qui vont générer un champ magnétique. Pour que ce système soit autoentretenu et que le champ magnétique perdure, il faut qu'il y ait suffisamment d'énergie dans le noyau pour maintenir ces mouvements de convection. L'élément indispensable pour générer une dynamo est la présence d'une zone fluide, conductrice et en perpétuel mouvement non uniforme (*Stevenson et al.,* 1983). Si le noyau liquide est entièrement cristallisé, les mouvements de convection et l'apport d'énergie magnétique pour l'entretien du champ magnétique s'effondrent. L'existence d'une dynamo lunaire nécessite donc la présence d'un noyau externe métallique liquide.

#### 2.2.2 Champ magnétique par impacts

Il est également possible d'aimanter une roche par un impact (*Cisowski et al.*, 1975), générant une aimantation de choc (Cf. **Chapitre 3**). En effet, certaines roches Apollo ayant enregistré de fortes intensités de champ magnétique (40-95  $\mu$ T, *Gattacceca et al.*, 2010a) présentent des indices de choc suite à un impact (*Cisowski et al.*, 1975). L'étude de *Gattacceca et al.* (2010a) montre notamment que l'aimantation rémanente maximale pouvant être enregistrée par les roches lunaires lors d'un chocs de basse pression (< 10 GPa) n'excède pas 1/3 d'une aimantation acquise par refroidissement thermique sous un même champ ambiant. Cependant, d'autres roches Apollo ont aussi enregistré des intensités de champ

magnétique du même ordre de grandeur mais sans traces d'impact, ce qui implique que les impacts seuls ne peuvent expliquer l'aimantation acquise dans toutes les roches. *Hood et Artemieva* (2008) ont montré qu'il y avait une augmentation transitoire du champ magnétique en surface après un impact, expliquant la présence d'anomalies magnétiques dans les bassins d'impact. En effet, la croûte lunaire n'est pas aimantée de façon homogène (*Mitchell et al.,* 2008), des variations de champ magnétique ont été enregistrées sur la surface par les satellites (missions Lunar Prospector, Kaguya) et des anomalies magnétiques sont retrouvées dans certains bassins d'impact (Crisium) ou aux antipodes des grands bassins d'impact (Imbrium, Serenitatis, Crisium, Orientale) (*Hood et al.,* 2001; *Langlais et al.,* 2010). *Hood et Huang* (1991) ont montré qu'un grand impact pouvait générer un nuage de plasma qui serait capable d'amplifier localement le champ magnétique ambiant à l'antipode de l'impact. Les roches aux alentours de cet antipode pourraient alors s'aimanter par choc (SRM) (*Gattacceca et al.,* 2010a) après la convergence des ondes sismiques depuis l'impact vers l'antipode (*Hood et Huang,* 1991; *Wieczorek et al.,* 2001b).

#### 2.2.3 Champ magnétique crustal

La croûte lunaire possède un champ rémanent comme l'ont montré les données satellitaires acquises par les magnétomètres (entre 10 et 45 km d'altitude) lors des missions Clémentine puis plus récemment, Lunar Prospector et Kaguya. Les données de Lunar Prospector (**Figure 2.2**) et de Kaguya montrent un champ magnétique total majoritairement autour de 2 nT (*Tsunakawa et al.*, 2015). Certaines zones présentent des intensités de champs magnétiques anormalement fortes (jusqu'à 20 nT) ou anormalement faibles (< 0,1 nT). La répartition de ces anomalies apparait très hétérogène (*Mitchell et al.*, 2008) : certaines se concentrent dans les bassins d'impact (comme Moscoviense, Mendel–Rydberg, Humboldtianum et Crisium, *Hood et al.*, 2011), d'autres aux antipodes de ces bassins (comme les bassins Orientale et Imbrium, *Hood et al.*, 2001) et d'autres sans liens avec ces bassins.

Certains cratères présentent deux anomalies de champ en périphérie et non pas une centrale, comme Mare Crisium (*Baek et al.,* 2017). Deux grandes zones de champ faibles ont été identifiés : une sur la face visible qui englobe le bassin Mare Imbrium et une au nord-est de la face cachée dans les highlands. La première anomalie peut être liée à la désaimantation partielle du bassin et des environs par l'onde de choc générée lors de l'impact Imbrium (*Mitchell et al.,* 2008).

Quelques anomalies fortes sont liées aux processus magmatiques, comme la portion nord-ouest du bassin Sud Aitken dont l'anomalie serait due à la présence de dikes magmatiques qui auraient refroidis en présence d'un champ magnétique global (*Purucker et al.*, 2012). Cependant, la plupart des anomalies magnétiques n'ont pas de lien avec la topographie de surface (impacts) ou la géologie et sont répartis aléatoirement sur la surface. Leur origine est donc incertaine. Des études récentes tentent de retrouver les sources d'aimantation (profondeur, taille, intensité) des anomalies locales de la croûte, à partir de modèles d'inversion, afin de trouver leur origine (*Carley et al.*, 2012; *Wieczorek et al.*, 2017). *Wieczorek et al.* (2017) trouve que la source des aimantations crustales est située entre la surface et 25 km de profondeur. Bien que quelques aimantations crustales puissent être associées avec des dépôts d'impacts près de la surface (*Hood*, 1981), la majorité des aimantations est localisée à plus 10 km de profondeur. Ces aimantations ne peuvent être issues de magmatismes intrusifs dus à l'absence de volcanisme dans ces régions. Ces aimantations seraient issues de matériaux crustaux aimantés sous un champ magnétique

global qui auraient refroidis moins de 100 Ma après la formation de la croûte (*Arkani-Hamed et Boutin*, 1017).



<u>Figure 2.2</u>: Modèle en harmoniques sphériques du champ magnétique total à 30 km de la surface, d'après les données Lunar Prospector. La carte obtenue par modélisation est couplée avec des données de topographie lunaire (généré par Y.Quesnel).

## 2.3 Mécanismes à l'origine de la dynamo lunaire

Le champ magnétique lunaire aurait été le plus probablement généré par une dynamo, de part sa durée dans le temps et avec d'aussi fortes intensités. Le manque de données directes de l'intérieur de la Lune et le manque de connaissances de l'évolution thermique de la Lune font que les mécanismes à l'origine et permettant le maintien de cette dynamo sont encore mal connus. Deux origines sont possibles (**Table 2.1**) pour la dynamo lunaire : une origine mécanique (par la précession ou les impacts) et une origine convective (convection thermique pure – sèche ou hydratée et convection thermochimique).

#### 2.3.1 Origine mécanique

#### 2.3.1.1 Précession

La précession ne peut exister sans la présence d'un noyau liquide lunaire, qui a été montré par les données sismiques lors des missions Apollo (*Wieczorek et al.*, 2006). La précession est le changement de l'axe de rotation de la Lune, sous l'influence de la Terre. Elle entraine alors un mouvement différentiel entre la base du manteau solide et le noyau liquide de la Lune. Ce mouvement conduit à un brassage mécanique (convection) en continu de ce noyau liquide qui permet de générer une dynamo. Les modèles de précession montrent qu'un champ magnétique peut être généré par la précession, en continu pendant plus de 1

Ga, avec un champ de surface d'environ 1  $\mu$ T (*Dwyer et al.*, 2011). *Dwyer et al.* (2011) montre également par modélisations de dynamo que la précession lunaire a fonctionné sur la période 4,2 – 2,7 Ga, quand la distance Terre-Lune était inférieure ou égale à 48 fois le rayon de la Terre. Selon le modèle d'évolution orbitale terrestre choisi, cette distance est proposée atteinte à 1,8 Ga sous certaines conditions (e.g *Dwyer et al.*, 2011). *Weiss et al.* (2014) propose que, sous certaines conditions, la précession pourrait perdurer jusqu'à 0,6 Ga mais les modèles ne l'ont pas encore montré.

#### 2.3.1.2 Impacts

La dynamo lunaire peut aussi être générée par des impacts d'astéroïdes. S'ils sont de forte amplitude, l'onde de choc provoquera une distorsion tidale au niveau de la limite manteau inférieur – noyau liquide et donc générera des mouvements de matière dans le noyau liquide. Ces mouvements internes peuvent générer une dynamo lunaire temporaire, sur des périodes étalées entre 2000 et 8000 ans (*Le Bars et al.*, 2011) et générer des champs de l'ordre quelques micro-teslas. Les grands bassins d'impact du pré-Nectarien et du Nectarien (décrits dans le **Chapitre 1**) auraient pu alimenter cette dynamo temporairement, comme le suggèrent les grandes anomalies magnétiques situées au centre des bassins (voir **partie 2.2.3**). Par exemple, un cratère de 700 km de diamètre pourrait fournir un champ de surface de l'ordre de 0,2 à 4  $\mu$ T (*Le Bars et al.*, 2011). Le dernier bassin d'impact suffisamment important pour générer une dynamo lunaire est survenu à 3,7 Ga, et marque la date de l'arrêt de la génération d'une dynamo par les impacts.

#### 2.3.2 Origine convective

Il existe deux types de convection : convection thermique uniquement ou convection thermochimique, qui fait intervenir la cristallisation du noyau interne solide. Le champ magnétique produit par convection est relativement stable mais de faible valeur (quelques  $\mu$ T).

#### 2.3.2.1 Convection thermique

Les mouvements de convection sont générés par des instabilités thermiques provenant d'une différence thermique entre la base et la surface du noyau liquide lunaire. Ce gradient thermique se concentre sous forme de flux de chaleur. Ce flux de chaleur provient du noyau liquide et en s'évacuant hors du noyau, se retrouve contrôlé par le comportement thermique du manteau inférieur ; le flux total sera assez fort ou non pour provoquer des mouvements de convection. On parle de convection thermique pure quand la cristallisation du noyau n'est pas prise en compte (*Nimmo et al.,* 2007). L'intensité du champ magnétique et sa longévité dépendent directement de l'intensité du flux de chaleur et de l'épaisseur de la cellule de convection (*Konrad and Spohn,* 1997; *Laneuville et al.,* 2013).

#### Convection avec couche thermique

*Stegman et al.* (2003) suggère qu'une couche dite thermique entre le manteau et le noyau a pu retarder le début de la convection, limitant la quantité de chaleur libérée par le noyau. Les modèles d'évolution thermique de la Lune proposent une convection du noyau suffisante pour générer une dynamo entre 4,2 et 3,5 Ga.

#### Convection thermique pure

Pour ce type de convection thermique pure, les modèles de l'évolution thermique proposent un refroidissement monotone de la limite noyau – manteau, induisant une persistance de la dynamo entre la période 4,3 et 4,1 Ga seulement (*Konrad et Spohn.,* 1997 ; *Laneuville et al.,* 2013).

#### Convection thermique hydratée

Un autre type de convection thermique est proposé par *Evans et al.* (2014), qui suggère un enrichissement en eau dans le manteau inférieur (40 ppm). Cet enrichissement aurait un rôle de catalyseur du flux de chaleur du noyau vers le manteau et réduirait sa viscosité. Les modélisations de ce type de convection donnent une dynamo plus longue, qui pourrait persister jusqu'à 2,5 Ga.

#### 2.3.2.2 Convection thermochimique

La convection thermique peut être renforcée ou modifiée par une convection chimique, suite à la cristallisation du fer dans le noyau liquide. Le liquide résiduel est alors enrichi en éléments légers qui migrent vers la limite noyau- manteau inférieur. Cette cristallisation peut générer un champ de surface de 0,3  $\mu$ T et dure plusieurs milliards d'années. La présence de 6-8 % en masse de soufre dans le noyau induirait la présence d'un noyau solide de 120-160 km et une persistance de dynamo jusqu'à 1 Ga (*Laneuville et al.,* 2014).

Origine de la dynamo	Période de fonctionnement (Ga)	Intensités en surface (µT)	
Origine mécanique			
Précession	4.2-2.7	1	
Impacts *	4.2-3.7	Quelques µT	
Origine convective			
thermique avec couche thermique	4.2-3.5	Quelques $\mu T$	
thermique pure	4.3-4.1	Quelques $\mu T$	
thermique hydratée	4.2-2.5	Quelques $\mu T$	
thermo-chimique	4.2-1	< 1	

Table 2.	<u>1</u> : R	écapitulat	tif des dif	féren	ts m	écanism	nes pouvant	être	à l'origine d'u	ine	dyna	mo	luna	ire. *La
dynamo	par	impacts,	signalée	par	une	étoile,	fonctionne	par	intermittence	e et	sur	de	très	courtes
périodes	suite	e à un gra	nd impact	t.										

#### 2.4 Evolution du champ magnétique et incertitudes

Les premiers résultats des données paléomagnétiques, d'âges compris entre 4,2 et 1 Ga, ont montré la présence d'un ancien champ magnétique lunaire (e.g., *Runcorn*, 1973; *Strangway et al.*, 1973; *Dyal et al.*, 1974; *Stephenson et al.*, 1976; *Banerjee et al.*, 1976a,1977; *Daily et Dyal*, 1979; *Cisowski*, 1983; *Collinson*, 1993; *Fuller*, 1998), qui a pu être généré par des impacts ou une dynamo. La dynamo lunaire est le mécanisme le plus probable à l'origine du champ magnétique, en terme de durée et d'intensité du champ. Cependant, les modèles utilisant les données paléomagnétiques contraignent encore mal l'évolution du champ magnétique lunaire. C'est l'acquisition de données paléomagnétiques qui va permettre d'enrichir les modèles de dynamo et donc de mieux contraindre la durée de ce champ magnétique et les mécanismes à l'origine de ce champ.

Dès le retour des échantillons Apollo, de nombreuses études paléomagnétiques ont été réalisées afin de déterminer la paléointensité enregistrée par ces roches (*Banerjee et al.*, 1974,1976b; *Fuller*, 1974; *Stephenson et al.*, 1974,1977; *Collinson et Stephenson*, 1976; *Sugiura et al.*, 1979 entre autres). Ces données ont été compilées (données en gris, **Figure 2.3**) dans les synthèses de *Cisowski* (1982) puis *Fuller et Cisowski* (1987) afin de mieux comprendre l'évolution du champ magnétique lunaire. Une nouvelle vague d'analyses (*Lawrence et al.*, 2008; *Garrick-Bethell et al.*, 2009; *Cournède et al.*, 2012; *Shea et al.*, 2012; *Tikoo et al.*, 2012, 2014, 2017; *Garrick-Bethell and Weiss*, 2013; *Suavet et al.*, 2013; *Wang et al.*, 2017) de ces échantillons est survenue au début des années 2000 (données en bleu, **Figure 2.3**). Ce nouveau jeu de données de paléointensités (**Figure 2.3**, **Table 2.2**) qui ont été acquises depuis ces 40 dernières années, données étalées principalement dans la période entre 4 et 3 Ga. Deux grandes époques se distinguent (*Fuller et Cisowski*, 1987) : une époque avant 3,5 Ga appelée « époque de champ fort » (High Field Epoch, HFE) et une après 3,5 Ga, appelée « époque de champ faible » (Weak Field Epoch, WFE).



<u>Figure 2.3</u>: Compilation des données de paléointensités de la littérature. En gris, les données anciennes (avant 2000) issues de *Fuller et Cisowski*. (1987) ; en bleu les données récentes (après 2000) compilées à partir des données rassemblées dans *Weiss et Tikoo*. (2014) ; *Tikoo et al.* (2017), *Wang et al.* (2017).

Le principal problème des données anciennes de paléointensités (en gris sur la **Figure 2.3**) est qu'elles ont été acquises par des méthodes parfois peu adaptées aux échantillons lunaires (chauffes en utilisant de la poudre de titane, *Suguira et al.*, 1980 ; chauffes sous vide, *Collinson et al.*, 1973; *Dunn and Fuller*, 1972; *Fuller et al.*, 1979; *Gose et al.*, 1973; *Hoffman et al.*, 1979; *Larson*, 1978) ou en cours de développement (*Gose et al.*, 1973). Les phénomènes de choc dans les roches ont commencé à être analysés dans la littérature mais restent mal compris (*Cisowski et al.*, 1975). De plus, l'âge radiométrique des âges ne correspond pas forcément à l'âge de l'acquisition de l'aimantation ; âge qui est contrôlé par datation sur les échantillons récents (voir détails **Chapitre 3**). Ces données doivent être triées et utilisées avec précaution. C'est pourquoi elles ne seront pas utilisées dans la suite de ce travail.

Nous avons donc vu dans la partie précédente les mécanismes pouvant générer une dynamo et donc un champ magnétique. Chaque mécanisme pris individuellement ne peut expliquer la longue durée du champ magnétique enregistré dans les roches lunaires. Si l'on regarde les données récentes du paléomagnétisme, les mécanismes à l'origine de la dynamo lunaire peuvent être répartis selon leur âge (**Figure 2.4**) :



<u>Figure 2.4</u>: Bilan des divers mécanismes permettant le maintien de la dynamo dans le temps, associés aux données récentes (dès 2009) de paléointensités. Les cercles : valeurs AF ; les losanges : valeurs thermiques ; les rectangles : limites supérieures (voir explications **Chapitre 3**). La zone grisée correspond à la l'époque de champ fort. Les pointillés gris correspondent aux dates probables de fin de chaque mécanisme. Modifié d'après *Cournède et al.* (2012), *Suavet et al.* (2013), *Weiss et Tikoo.* (2014), *Tikoo et al.* (2017), *Wang et al.* (2017).

L'arrêt progressif d'une dynamo est l'hypothèse la plus probable mais l'âge exact de son arrêt est encore mal modélisé (*Weiss et al.*, 2014). De plus, les incertitudes liées à l'intérieur de la Lune et à son évolution thermique ne permettent pas encore de prédire avec précision la fin de la dynamo lunaire. De plus, l'absence de données entre 3 et 1,5 Ga rend la compréhension de la transition HFE-1.5 Ga difficile.

Image: Problem of the second method references $(\mu 1)$ references   Basalt Image: Problem of the second method references $(\mu 1)$ references   Basalt Image: Problem of the second method m	:S
Basalt10003 $3,91$ Ar-Ar[1] $6,8$ sIRM[24]10017 $3,037$ Ar-Ar[2] $19,3$ sIRM[24]10017+ $3,037$ Ar-Ar[2] $71,0$ sIRM[2]10020 $3,77$ Ar-Ar[3] $58,3$ sIRM[24]10020+ $3,77$ Ar-Ar[3] $66,0$ sIRM[32]	
10003 $3,91$ Ar-Ar $[1]$ $6,8$ $sIRM$ $[24]$ $10017$ $3,037$ Ar-Ar $[2]$ $19,3$ $sIRM$ $[24]$ $10017+$ $3,037$ Ar-Ar $[2]$ $71,0$ $sIRM$ $[2]$ $10020$ $3,77$ Ar-Ar $[3]$ $58,3$ $sIRM$ $[24]$ $10020+$ $3.77$ Ar-Ar $[3]$ $66.0$ $sIRM$ $[32]$	
10017 $3,037$ Ar-Ar[2] $19,3$ sIRM[24] $10017+$ $3,037$ Ar-Ar[2] $71,0$ sIRM[2] $10020$ $3,77$ Ar-Ar[3] $58,3$ sIRM[24] $10020+$ $3.77$ Ar-Ar[3] $66.0$ sIRM[32]	
10017+ 3,037 Ar-Ar [2] 71,0 sIRM [2]   10020 3,77 Ar-Ar [3] 58,3 sIRM [24]   10020+ 3,77 Ar-Ar [3] 66.0 sIRM [32]	
10020 3,77 Ar-Ar [3] 58,3 sIRM [24] 10020+ 3.77 Ar-Ar [3] 66.0 sIRM [32]	
10020+ 377 Ar-Ar [3] 66.0 sIRM [32]	
10022 3,59 Ar-Ar [4] 1,8 thellier-thellier [33]	
10047 3,74 Ar-Ar [5] 18,4 sIRM [24]	
10049 3,56 Ar-Ar [2] 7,0 shaw [34]	
10049+ 3,56 Ar-Ar [2] 77,0 sIRM [2]	
10050 3,75 Ar-Ar [3];[5] 28,2 sIRM [24]	
10050 3,75 Ar-Ar [3];[5] 38,0 ARM [35]	
10057 3,63 Rb-Sr [6] 6,8 sIRM [24]	
10057 3,63 Rb-Sr [6] 14,0 ARM [35]	
10069 3,68 Rb-Sr [6] 5,0 thellier-thellier [33]	
10069 3,68 Rb-Sr [6] 3,6 sIRM [33]	
10072 3,52 Ar-Ar [1] 50,0 ARM [36]	
12002 3,21 Ar-Ar [1] 4,5 thellier-thellier [37]	
12002+ 3,21 Ar-Ar [1] 50,0 sIRM [38]	
12017 0,007 Ar-Ar [8] 7,0 ARM [8]	
12018 0.65 Ar-Ar [7] 7.4 sIRM [24]	
12022 3.11 Ar-Ar [1] 4.8 thellier-thellier [40]	
12022 3.11 Ar-Ar [1] 9.2 sIRM [40]	
14053 3.95 Ar-Ar [9] 34.4 sIRM [24]	
14053+ 3.95 Ar-Ar [9] 20,0 sIRM [38]	
14072 4.04 Ar-Ar [1] 44.9 sIRM [24]	
15016 3.29 Ar-Ar [10] 15.3 sIRM [24]	
15058 3.36 Ar-Ar [11] 4.9 ARM [42]	
15495 3.36 Ar-Ar [12] 2.2 ARM [42]	
15499 3 34 Ar-Ar [11] 35 3 sIRM [24]	
15535 3.3 Ar-Ar <sup>+</sup> [13] 7.6 ARM [42]	
15597 3.35 Ar-Ar <sup>+</sup> [13] 13.2 sIRM [24]	
70017 3.8 Ar-Ar [15] 50.0 thellier-thellier [35]	
70017+ 3.8 Ar-Ar [15] 42.0 sIRM [38]	
70035 $37$ Ar-Ar [1] $37.6$ sIRM [24]	
70135 $3.75$ Rb-Sr [16] $92.0$ sIRM [24]	
70155 $3.84$ Ar $[1]$ $2.0$ thellier [24]	
$70215 = 3.84 \qquad \text{Ar}_A r \qquad [1] \qquad 20.0 \qquad \text{sIRM} \qquad [38]$	
71055 3.64 Rb-Sr [17] $A3.0$ single nTRM [42]	
$71505 = 3.7  \Lambda \sigma \sigma$	
71567+ $3.75$ Ar-Ar <sup>+</sup> [13] 111.0 «IRM [38]	

Evolution temporelle du champ magnétique lunaire 51

## 2 Chapitre 2 : Le champ magnétique lunaire

74275	3,85	Rb-Sr	[18]	3,3	single pTRM	[43]
74275+	3,85	Rb-Sr	[18]	28,0	sIRM	[38]
75035	3,79	Ar-Ar	[19]	14,0	thellier-thellier	[44]
78505	3,7	Ar-Ar†	[13]	68,5	sIRM	[24]
79155	3,8	Ar-Ar	[20]	5,3	sIRM	[24]
Dimict brace	ia					
67015	30	$\Lambda r_{-} \Lambda r$	[1]	17	sIRM	[1]
68815	3,5	Ar Ar	[1]	40.6	SIRM	[1] [2/]
72275	4,01	Rb-Sr	[1]	40,0 19,0	ARM	[45]
Faldenatia vo	ak					
60015	2 5	Ar Ar	[1]	15.2		[2/]
60015	5,5 2,5	AI-AI	[⊥] [1]	13,5		[24]
60015	5,5 2,5	AI-AI	[⊥] [1]	5.0	ANNI thalliar thalliar	[40] [47]
76535+	5,5 4 25	AI-AI Ar-Ar	[⊥] [1]	3,0 40,0	sIRM	[47]
10000	1,20	7 <b>H</b> 7 <b>H</b>	[-]	10,0	511(1)1	[10]
Impact melt b	oreccia					
14066	3,93	Ar-Ar	[22]	4,7	sIRM	[24]
14305	3,92	Ar-Ar	[23]	1,7	sIRM	[24]
14306	3,9	-	[24]	0,9	sIRM	[24]
15455	4,42	Ar-Ar	[22]	18,1	sIRM	[24]
60315	3,78	Ar-Ar	[25]	40,0	single pTRM	[49]
61016	4,1	Ar-Ar	[1]	3,3	sIRM	[24]
62235	3,79	Ar-Ar	[25]	86,2	sIRM	[24]
62235	3,79	Ar-Ar	[25]	132,0	thellier-thellier	[35]
62295	3,86	Ar-Ar	[25]	7,5	sIRM	[24]
62295	3,86	Ar-Ar	[25]	50,0	single pTRM	[49]
65015	3,98	Ar-Ar	[10]	45,4	sIRM	[24]
68416	3,85	Ar-Ar	[1]	120,0	ARM	[35]
68416	3,85	Ar-Ar	[1]	51,3	sIRM	[35]
72215	3,87	Ar-Ar	[13]	41,0	shaw	[50]
72255	3,85	Ar-Ar	[1]	35,0	ARM	[45]
73235	3,97	Ar-Ar	[1]	1,1	thellier-thellier	[51]
77017	3,91	Ar-Ar	[15]	4,1	sIRM	[24]
77017	3,91	Ar-Ar	[15]	81,0	single pTRM	[43]
77115	3,85	Ar-Ar	[1]	9,7	sIRM	[24]
77135	3,9	Ar-Ar	[26]	31,7	sIRM	[24]
77135	3,9	Ar-Ar	[26]	16,0	single pTRM	[43]
Impact melt r	rock					
68415	3,85	Ar-Ar	[27]	54.2	sIRM	[24]
68415	3,85	Ar-Ar	[27]	5,0	thellier-thellier	[46]

52 Evolution temporelle du champ magnétique lunaire

Regolith brec	ecia					
14318	3,88	Ar-Ar‡	[28]	0,7	sIRM	[24]
15015	0,5	Ar-Ar	[29]	7,0	sIRM	[24]
15015+	0,5	Ar-Ar	[29]	0,4	thellier-thellier	[30]
15465+	1,19	Ar-Ar	[30]	0,01	thellier-thellier	[30]
15498	1,32	Ar-Ar‡	[28]	6,7	sIRM	[52]
15498	1,32	Ar-Ar‡	[28]	2,2	thellier-thellier	[52]
15498+	1,32	Ar-Ar‡	[28]	5,0	thellier-thellier	[39]
60255	1,7	Ar-Ar‡	[28]	0,5	thellier-thellier	[53]
70019	0,175	U-Pb	[31]	1,2	thellier-thellier	[54]

<u>Table 2.2</u>: Récapitulatif des données de paléointensités de la littérature et leurs âges respectifs. L'échantillon 14306 a un âge qui correspond à la formation du bassin Serenitatis (*Cisowski et al.*, 1983). Pour les âges notés «  $\dagger$  », j'ai utilisé des âges moyens, caractéristiques de la lithologie de la roche et de la mission Apollo associée (*Stöffler et al.*, 2006). Les âges notés «  $\ddagger$  » proviennent d'âges « trapped argon » (ArTr) recalculés par *Fagan et al.* (2014). Les échantillons notés « + » sont les données récentes de la littérature (après 2008).

[1] Turner (1977)	[19] Turner and Cadogen (1974)	[37] Hesley et al. (1972)
[2] Suavet et al. (2013)	[20] Kirsten and Horn (1974)	[38] Cournède et al. (2012)
[3] Geiss et al. (1977)	[21] Schaeffer et al. (1977)	[39] Tikoo et al. (2017)
[4] Alexander et al. (1972)	[22] Alexander and Davis (1974)	[40] Helsley et al. (1971)
[5] Guggisberg et al. (1979)	[23] Eugster et al. (1984)	[41] Tikoo et al. (2014b)
[6] Papanastassiou et al. (1970)	[24] Cisowski et al. (1983)	[42] Banerjee and Mellema (1974)
[7] Stettler et al. (1973)	[25] Norman et al. (2006)	[43] Brecher et al. (1974)
[8] Tikoo et al. (2012)	[26] Stettler, 1974	[44] Sugiura et al. (1978)
[9] Turneret al. (1971)	[27] Huneke et al. (1973)	[45] Banerjee and Swits (1975)
[10] Kirsten et al. (1973)	[28] Fagan et al. (2014)	[46] Stephenson and Collinson (1974)
[11] Hussain et al. (1974)	[29] Meyer (2012)	[47] Lawrence et al. (2008)
[12] Papanastassiou et al. (1973)	[30] Wang et al. (2017)	[48] Garrick-Bethell et al. (2017)
[13] Stöffler et al. (2006)	[31] Nunes et al. (1975)	[49] Brecher et al. (1973)
[14] Kirsten et al. (1972)	[32] Shea et al. (2012)	[50] Banerjee and Mellema (1976)
[15] Phinney et al. (1975)	[33] Helsley et al. (1970)	[51] Watson et al. (1974)
[16] Nyquist et al. (1975)	[34] Fuller et al. (1979)	[52] Gose et al. (1973)
[17] Tera et al. (1974)	[35] Stephenson et al. (1974)	[53] Sugiura and Strangway 1980
[18] Murthy and Coscio (1977)	[36] Chowdary et al. (1987)	[54] Sugiura et al. (1979)

## 2.5 Conclusion

Ce chapitre de thèse a permis de voir les différents processus qui peuvent être à l'origine du champ magnétique lunaire passé, la dynamo étant le plus probable. Les mécanismes potentiellement à l'origine de cette dynamo ont été décrits. Les enjeux de ce travail de thèse sont donc d'acquérir de nouvelles données de paléointensités afin de mieux comprendre l'évolution et la durée du champ magnétique lunaire et les mécanismes associés.

## **Chapitre Trois**

## Matériel et méthode en magnétisme



Echantillons lunaires analysés au Johnson Space Center et au laboratoire (CEREGE). Sont représentés, dans l'ordre, un regolith breccia (10018), un basalt (12005), un second basalt (10057) dans un double emballage de téflon et une dimict breccia (61015). Copyright © Camille Lepaulard

## **Chapitre 3**

## Matériel d'étude et méthodes en magnétisme

Ce chapitre présente les différents échantillons lunaires analysés lors de ce travail de thèse. Il introduit également les notions de base du magnétisme des roches et notamment de l'aimantation naturelle des roches lunaires. Les minéraux magnétiques présents dans les roches lunaires sont ensuite présentés, ainsi que les méthodes de détermination de la paléointensité.

## 3.1 Échantillons lunaires

Au cours de ce travail de thèse, deux grandes études ont été menées. La première a consisté en l'analyse de 161 roches Apollo au Johnson Space Center (Houston, USA). Elle est décrite dans le **Chapitre 4**. La seconde a consisté en l'analyse de vingt-sept roches lunaires au laboratoire de magnétisme des roches du CEREGE. Elle est décrite dans le **Chapitre 5**.

#### 3.1.1 Détail des échantillons analysés au Johnson Space Center

Cent soixante-et-une roches Apollo ont été analysées dans le Lunar Sample Laboratory Facility, lieu de stockage des échantillons Apollo, au Johnson Space Center à Houston en 2016. Depuis leur retour sur Terre, seulement 5% des échantillons Apollo ont été mesurés en laboratoire. Cette étude a eu pour but d'acquérir de nouvelles données sur les propriétés magnétiques afin de regarder le potentiel paléomagnétique de roches dont les masses étaient supérieures à 50 g et de lithologie bréchique.

Les échantillons étaient rangés dans des boites en mumétal dans des étagères (**Figure 3.1.a**), sous un mélange d'azote afin de ne pas les altérer. Chaque échantillon était lui-même dans un double emballage de téflon, mis également sous azote afin d'éviter leur contamination avec l'atmosphère terrestre (**Figure 3.1.d-e**). Nous avons mesuré l'aimantation rémanente naturelle (NRM) et la susceptibilité magnétique de 123 et 154 échantillons respectivement, à l'aide d'un magnétomètre portatif et d'un susceptibilimètre portatif (**Figure 3.1.b**) développés spécialement au CEREGE. Avant chaque mesure, les échantillons ont été placés dans des cubes en plexiglasse (**Figure 3.1.c**) afin de mesurer les propriétés des roches sous trois directions perpendiculaires (détails **Chapitre 4**). Le centrage de chaque échantillon dans les cubes a été permis par des traits perpendiculaires tracés sur chaque cube et de l'emballage plastique a été utilisé pour caler les échantillons dans les cubes. Le détail de ces instruments est décrit dans le **Chapitre 4**.

- a) Etagère de stockage des échantillons
- b) Magnétomètre et susceptibilimètre



c) Echantillon 71035, avant analyse





e) Echantillon 61015, sous téflon



<u>Figure 3.1</u>: Présentation des conditions de mesures au JSC. a) Présentation du meuble de stockage des échantillons Apollo, sous azote ; b) Magnétomètre portatif (gauche) et susceptibilimètre portatif (droite). L'ordinateur de contrôle est situé entre les deux appareils, eux même éloignés des zones de stockage des échantillons ; c) Echantillon centré dans un cube en plexiglasse avant analyse au magnétomètre et au susceptibilimètre ; d-e) Echantillons 14169 et 61015, conditionnés dans un double emballage de téflon et sous azote.

Les lithologies analysées sont reportées dans la **Figure 3.2.** Ces roches étaient principalement des *impact melt breccia* ou des *regolith breccia*. La masse des roches analysées était comprise entre 21 et 4688 g avec une majorité entre 100 et 500 g (**Figure 3.2**).



Figure 3.2 : Répartition des masses des roches Apollo analysées selon leur lithologie.

#### 3.1.2 Description des échantillons analysés en laboratoire

Vingt-cinq roches Apollo et deux météorites lunaires ont été analysées en laboratoire afin de déterminer des valeurs de paléointensités (détails **Chapitre 5**). Sur ces vingt-sept échantillons, neuf (indiqués par un astérisque dans la liste) proviennent de la pré-sélection basée sur les mesures préliminaires (détaillées dans la partie précédente et le **Chapitre 4**) au Johnson Space Center (JSC), Houston (*Lepaulard et al.*, submitted – **Chapitre 4**). Les autres échantillons ont été prêtés par différents laboratoires de recherche français (IPG Paris, LMV Clermont-Ferrand, CRPG Nancy) pour des mesures magnétiques avant leurs analyses géochimiques destructives. Ces échantillons, de masse comprise entre 1 et 42 gr, sont de lithologies différentes (voir **Chapitre 1**, les classifications des roches lunaires):

- 16 basaltes (échantillons Apollo 10003, 10017, 12005\*, 12012, 12016, 12018, 12021\*, 14078, 15529\*, 15555, 70017, 70135, 74255, 74275 et 75075; la météorite lunaire LAP02205)

- 4 brèches de régolithe (échantillons Apollo 10018\*, 15505\*, 61195\* et la météorite NWA10782)

- 1 impact melt breccia (échantillon Apollo 14169\*)

- 1 dimict breccia (échantillon Apollo 61015\*)

- 1 impact melt rock (échantillon Apollo 65055\*)

- 4 roches feldspathiques (échantillons Apollo 60015, 60215, 62255 et 65315)

Les planches photographiques de tous les échantillons sont visibles dans l'Annexe 3.

#### 3.1.3 Datation des échantillons

L'acquisition de nouvelles données de paléointensités permet de retracer l'évolution du champ magnétique lunaire en fonction du temps si on connaît l'âge de l'enregistrement du champ magnétique par la roche. L'aimantation est portée par les minéraux ferromagnétiques. Les minéraux porteurs de l'aimantation sont essentiellement la kamacite mais aussi la taénite ou le fer métallique. Leurs températures classiques de blocage sont de 780°C, 600°C et 765°C respectivement (Fuller, 1974; Wasilewski, 1982; Garrick-Bethell et al., 2010). Ces températures de blocage sont souvent inférieures aux températures de remise à zéro des chronomètres utilisés pour les datations (Ar/Ar, etc). La durée de l'événement de surface (impacts, mise en contact de la roche avec une nappe de roche fondue) influe également sur la température nécessaire pour la remise à zéro du chronomètre. En général, cette température atteint 600-700°C. Si l'âge radiométrique est remis à zéro, l'âge de l'aimantation sera généralement aussi remis à zéro (e.g. McDougall et al., 1988), mais l'inverse n'est pas forcément vrai. La plupart des roches Apollo ont été datées lors de leur caractérisation initiale dans les années 70 (voir synthèse dans Turner et al., 1977). La majorité de ces âges sont obtenus par K/Ar ou <sup>40</sup>Ar/<sup>39</sup>Ar, méthodes les plus couramment utilisées dans la datation de roches lunaires. Des âges moyens par lithologie et mission Apollo ont été obtenus à partir de la compilation d'âges réunis dans Stöffler et al. (2006). Fagan (2014) apporte également de nouveaux âges pour des brèches de régolithes, par « ArTr » (pour trapped argon), qui correspondent à des âges de fermeture du système à partir du rapport d'isotopes piégés <sup>40</sup>Ar/<sup>36</sup>Ar. L'avantage des datations utilisant l'argon est que ce dernier a tendance à diffuser hors des minéraux facilement et le système peut se remettre à zéro plus facilement qu'avec un autre élément (notamment lors d'un impact de météorite). D'autres méthodes de datation ont été employées dans la littérature et témoignent plutôt de l'âge de cristallisation de la roche : Nd/Sm, U/Pb et Rb/Sr (e.g discussion dans Turner et al., 1977). Elles peuvent aussi être considérées comme moins robustes car moins précises en terme d'âge obtenu (pas d'âge plateau contrairement aux datations 40 Ar/39 Ar modernes par stepheating) et en terme de technique de mesure (datations anciennes, avec éventuellement l'utilisation de protocoles obsolètes ou d'instruments moins précis que les instruments modernes). Pour les brèches, qui constituent une proportion importante des échantillons lunaires et qui permettent d'accéder à des périodes de l'histoire magnétique de la Lune qui sont encore peu connus (transition entre période de champ fort et de champ faible, arrêt de la dynamo), les âges sont souvent acquis sur des zircons ou des clastes qui indiquent malheureusement l'âge de formation de ces éléments, mais qui ne témoignent pas forcément de l'âge de l'acquisition de l'aimantation par la roche (Jessberger et al., 1974). Récemment, la datation par sonde laser (Mercer et al., 2015), avec ses analyses spatialement résolues, a montrée sa capacité à mieux caractériser la chronologie complexe de ces roches, et de différencier les divers événements que la roche a subi, en particulier dans les IMB, qui peuvent contenir de nombreuses veines de roche fondues. C'est l'âge de la partie fondue de la roche qui nous renseigne sur l'âge de l'acquisition l'aimantation.

Cinq échantillons ont été daté dans le cadre de ce travail de thèse après leur analyse paléomagnétique : deux échantillons (basaltes 12005 et 15529) par la technique <sup>40</sup>Ar /<sup>39</sup>Ar et trois échantillons (*regolith breccia* 10018, *IMB* 14169 et *regolith breccia* 15505) par la technique <sup>40</sup>Ar /<sup>39</sup>Ar mesurée par sonde laser. La datation par la technique par sonde laser a nécessité la

réalisation de cartes des échantillons, au microscope électronique à balayage (MEB) afin d'identifier les zones riches en potassium pour les analyses. Ces trois cartes sont visibles dans l'**Annexe 4**. L'échantillon 12005 ne donne pas de plateau bien défini et les paliers hautes

températures indiquent une domination du <sup>36</sup>Ar par une source cosmogénique. De ce fait, seul un âge minimal de l'échantillon a pu être estimé, à 2,8 Ga. Les deux sous-échantillons de 15529 donnent un âge de plateau bien défini à haute température, de moyenne 3,15  $\pm$  0,007 Ga. (Les résultats des datations obtenues sont détaillés dans le **Chapitre 5**). Les échantillons 10018 et 14169 donnent des âges moyens d'assemblage de la brèche à 1,53  $\pm$  0,09 Ga et 3,88  $\pm$  0,16 Ga respectivement. L'échantillon 15505 semble donner un âge moyen d'assemblage à 0,47  $\pm$  0,13 Ga. Ces résultats sont en cours d'analyse et l'âge du 15505 est sujet à s'affiner.

#### 3.1.4 Préparation des échantillons en laboratoire

Sur les vingt-sept échantillons analysés en laboratoire, neuf échantillons, de 2 g chacun environ, ont été collés avec de la cire à basse température de fusion (40°C) ou de la colle cyanoacrylate sur un disque en aluminium, puis découpés à la scie à fil diamanté (diamètre de fil 220  $\mu$ m). Des cubes d'environ 3x3x3 mm ont été obtenus pour des analyses en laboratoire. La dimension des cubes est adaptée de telle sorte que la NRM de l'échantillon soit supérieure à 1.10<sup>-9</sup> Am<sup>2</sup> pour être d'au moins deux ordres de grandeur supérieurs au bruit de fond du magnétomètre à SQUID utilisé pour les mesures. Tous les morceaux sont orientés mutuellement d'après l'orientation du bloc de 2 g avant découpe, comme illustré sur la **Figure 3.3**.



<u>Figure 3.3</u>: Exemple de découpe de la brèche de régolithe 10018. Tous les sous-échantillons sont mutuellement orientés. L'échantillon est découpé en tranches avec une scie à fil diamanté (gauche). La tranche B, dont l'orientation est gardée, est découpée en 4 morceaux (milieu). Puis le sous-échantillon 1 est à nouveau découpé en 2.

Chaque sous-échantillon a été collé sur un disque en quartz (**Figure 3.4.a**) pour les mesures en champ alternatif ou placé dans des cylindres en quartz et bloqué avec de la laine de verre pour les mesures thermiques (**Figure 3.4.b**). Les moments des disques et cylindres ont été mesurés et se situent autour de 5.10<sup>-11</sup> Am<sup>2</sup> et 1.10<sup>-11</sup> Am<sup>2</sup> respectivement, soit très inférieurs aux NRM mesurés des échantillons.



<u>Figure 3.4</u>: Préparation d'un échantillon pour analyse. a) Echantillon 12021 sur un disque de quartz pour analyse AF; b) Echantillon 12021 dans un cylindre en quartz pour analyse thermique.

Ainsi, chaque échantillon possède au moins 2 sous-échantillons qui ont été analysés par désaimantation progressive en champ alternatif et/ou par désaimantation progressive lors de chauffes successives à des températures croissantes (détails dans la suite de ce Chapitre).

## 3.2 Magnétisme des roches lunaires

### 3.2.1 Propriétés magnétiques de l'atome à la roche

L'aimantation d'une roche tire son origine du mouvement des électrons. A l'échelle atomique, la combinaison du mouvement des électrons autour des noyaux atomiques et du moment magnétique du spin d'un électron provoque des courants microscopiques dans la matière. Ces courants sont définis comme le moment magnétique (en Am<sup>2</sup>), et proviennent du non-appariement des spins des électrons. La somme des moments magnétiques constitue l'aimantation volumique (normalisée au volume, en Am<sup>-1</sup>) ou massique (normalisée à la masse, en Am<sup>2</sup>kg<sup>-1</sup>) (Dunlop et Özdemir, 1997). Dans de très petites particules (<40 nm), les spins des électrons sont essentiellement alignés de façon parallèle et génèrent une aimantation uniforme. Ces grains sont appelés mono-domaines (single domain, SD) (Figure **3.5.a**). Dans de plus grandes particules (>200 nm), l'énergie produite par les électrons est trop grande pour permettre une aimantation uniforme de la particule qui formera des parois de Bloch pour compartimenter l'aimantation des spins dans différents domaines (Figure 3.5.b). La particule est dite poly-domaines (*multidomain*, *MD*). Les spins sont alors alignés de façon parallèle. Les particules au comportement entre le SD et le MD sont des pseudo-monodomaines (pseudo-single domain, PSD) (Day et al., 1977). Si les domaines ne sont pas répartis de façon parallèle dans la particule, le champ magnétique résultant est alors nul (Figure **3.5.c**), on parle de domaines de fermeture.



<u>Figure 3.5</u>: Répartition des domaines dans une particule avec le champ généré en bleu et le spin en rouge. a) particule mono-domaine, b) particule multi-domaines, c) particule contenant deux domaines et deux domaines fermés, le champ résultant étant nul.

Sous l'effet d'un champ inducteur, un corps peut acquérir une aimantation induite qui s'annulera en cas d'arrêt de ce champ. Cette capacité s'appelle la susceptibilité magnétique. Sa mesure permet de montrer le type de comportement magnétique que possèdent les minéraux à l'échelle cristalline : le ferromagnétisme, le diamagnétisme et le paramagnétisme. En dessous de leur température de Curie, certains minéraux ont une aimantation rémanente issue de l'alignement des spins non appareillés. Ces minéraux ont un comportement ferromagnétique *sensu lato*. Au-delà de sa température de Curie, un minéral ferromagnétique *sensu stricto* devient paramagnétique. Un minéral paramagnétique ne possède pas d'aimantation spontanée mais sous l'application d'un champ extérieur, les spins vont s'aligner selon la direction de ce champ. L'intensité de l'aimantation va diminuer avec la température et si le champ disparaît, les spins reprennent leur orientation aléatoire, il n'y a pas de rémanence. Dans le cas de diamagnétisme, les grains vont générer une aimantation faible sous la présence d'un champ externe, dans le sens inverse au champ, qui va disparaître avec l'arrêt du champ. Il n'y a pas de phénomène de rémanence.

Le ferromagnétisme se divise en trois comportements principaux selon l'orientation des spins : ferro- sensu stricto, ferri- et antiferro-magnétisme (Dunlop et Özdemir, 1997) selon l'alignements des spins des électrons et leur réaction face à un champ magnétique extérieur (Figure 3.6). Des spins alignés, de façon parallèles et dans le même sens, donnent le Un alignement antiparallèle ferromagnétisme sensu stricto. des spins donne l'antiferromagnétisme. Parfois, l'alignement des spins n'est pas parfait en position antiparallèle et donne un antiferromagnétisme incliné dont le moment résultant est faible. C'est le cas par exemple de l'hématite. Enfin, quand les spins sont alignés de façon antiparallèle mais avec des différences de valence au sein de l'atome (et donc de moment), on parle de ferrimagnétisme. Sous l'influence de la température (en dessous de la température de Curie du grain), des grains ferro- ou ferri- magnétiques peuvent devenir superparamagnétiques (SP). Dans ce cas, sous l'effet d'un champ extérieur, les grains acquièrent une aimantation.

## 3 Chapitre 3 : Matériel et méthodes en magnétisme



<u>Figure 3.6</u>: Différents types d'alignement des spins dans le ferromagnétisme *sensu largo*. a) ferromagnétisme *sensu stricto*, b) antiferromagnétisme, c) antiferromagnétisme incliné, d) ferrimagnétisme.

#### 3.2.2 Minéraux magnétiques lunaires

#### 3.2.2.1 Description

Les minéraux magnétiques lunaires sont différents des minéraux terrestres habituellement trouvés. Les minéraux magnétiques lunaires les plus communs sont essentiellement métalliques, composés de fer, nickel, cobalt. *Rochette et al.*, (2010) précise notamment la nature exacte et la teneur des minéraux des roches lunaires. Le fer est souvent présent sous forme d'alliage dans les roches ou associé à des sulfures et rarement sous forme pure. Le fer (métallique Fe<sup>0</sup> ou contenu dans les minéraux) peut avoir diverses origines : origine magmatique, provenir des météorites, provenir de la décomposition de la troilite suite à des impacts (fer secondaire) ou encore provenir du verre d'impact (trouvé sous forme de grains sphériques ultrafins). Le fer est souvent associé avec une petite proportion de nickel, donnant une grande variété d'alliages Fe-Ni comme la kamacite ou la taénite majoritairement, l'awaruite secondement. Ces alliages vont dépendre de la phase du fer, de sa vitesse de refroidissement et de sa teneur en nickel.

#### Alliages fer-nickel :

La kamacite est issue de l'alliage  $\alpha$ -(Fe-Ni), avec plus de 90% de Fe. C'est l'un des minéraux, avec la troilite, les plus trouvés dans les roches lunaires. La taénite est l'alliage  $\gamma$ -(Fe-Ni) avec une proportion de Ni entre 20 et 65% et est trouvé dans les météorites lunaires. L'awaruite peut être trouvée associée à la kamacite et se compose de Ni<sub>2</sub>Fe à Ni<sub>3</sub>Fe.

#### <u>Autres alliages du fer :</u>

Associé au soufre, le fer donne Fe-S et forme de la troilite. Associé au carbone, le fer donne  $\alpha$ '-(Fe-C) et forme de la martensite, trouvé dans les météorites lunaires. Le fer peut s'associer au chrome : FeCr<sub>2</sub>O<sub>4</sub> pour former de la chromite. Associé au titane, le fer donne FeTiO<sub>3</sub> et forme de l'ilménite.

#### 3.2.2.2 Identification des grains magnétiques

L'observation en lumière réfléchie des neuf lames minces correspondant aux neufs échantillons Apollo sélectionnés du Lunar Sample Laboratory Facility (LSLF) permet d'identifier les minéraux magnétiques principaux contenus dans les échantillons (**Figure 3.7**). Le niveau de choc a également été déterminé par observation en lumière transmise (polarisée analysée), afin d'estimer la pression de choc maximale que la roche a pu subir après sa cristallisation. Les minéraux magnétiques observés en lame mince sont du fer métallique inclus ou non dans des grains de troilite (minéral trouvé dans toutes les lames, en proportion variable). De l'ilménite est vue dans certaines lames (61195, 65055).



c) 14169 (IMB)- Lumière naturelle

b) 10018 - Lumière polarisée analysée



d) 15529 (basalt)- Lumière naturelle



<u>Figure 3.7</u>: Observation de lames minces de certains échantillons Apollo au microscope optique. a) Apollo 10018, vue en lumière naturelle. Le point bleu montre une sphérule de verre, b) Apollo 10018, vue en lumière polarisée analysée, c) Apollo 14169, vue en lumière naturelle, d) Apollo 15529, vue en lumière naturelle. Les flèches rouges pointent quelques minéraux magnétiques (fer, troilite supposés).

#### 3.2.2.3 Propriétés magnétiques des roches lunaires

Le ferromagnétisme *s.s.* dans les roches lunaires est dominé par le fer métallique présent sous forme d'alliages avec du cobalt ou du nickel (*Fuller et al.*, 1974). La kamacite est le minéral principal porteur de l'aimantation sur la Lune. Il est relativement stable face aux perturbations thermiques lunaires et face aux perturbations lors du stockage sur la Terre (*Garrick-Bethell et Weiss*, 2010). Les autres minéraux ferromagnétiques sont souvent associés au fer métallique (Fe  $\alpha$ ) dans les brèches des highlands ou les régolithes (*Rochette et al.*, 2010). La martensite et la taénite sont également des minéraux ferromagnétique. La chromite et l'ilménite ont un comportement paramagnétique selon la température d'observation. La troilite, qui fait partie du groupe des pyrrhotites (comme l'hématite sur la Terre), est présent en abondance dans les roches lunaires et possède un comportement antiferromagnétique (*Rochette et al.*, 2010).

## 3 Chapitre 3 : Matériel et méthodes en magnétisme

Les basaltes lunaires possèdent en général des grains de fer métallique polydomaines tandis que le sol lunaire possède principalement des mélanges de grains monodomaines et superparamagnétiques (*Fuller et al.,* 1987). Les brèches d'impact ont plutôt des grains poly-domaine tandis que les brèches de régolithe ont des grains superparamagnétiques (*Fuller et al.,* 1987).

#### 3.2.3 Etude du magnétisme des roches lunaires

La susceptibilité magnétique des échantillons a été mesurée à l'aide d'un instrument MFK1 (champ de 200 Am<sup>-1</sup>, fréquence 976 Hz, sensibilité de 5.10<sup>-13</sup> m<sup>3</sup>) à température ambiante. Toutes les mesures de rémanence réalisées au laboratoire de magnétisme du CEREGE ont été mesurées par un magnétomètre à SQUID (2G Enterprises, model 755R, bruit de mesure 10<sup>-11</sup> Am<sup>2</sup>). L'aimantation naturelle des roches a été mesurée et désaimantée par paliers par champ alternatif, jusqu'à 200 mT ou par paliers lors de chauffes successives à des températures croissantes (600°C). Chaque palier de désaimantation par champ alternatif, suivi de sa mesure, a été répété trois fois. Les mesures d'aimantations résultantes ont été moyennées afin de réduire les effets parasites pouvant survenir lors des désaimantations par champ alternatif. Chaque palier de température a été mesuré une fois, n'étant pas influencé par les effets du champ alternatif.

La structure en domaines des grains magnétiques a été caractérisée par la mesure de cycles d'hystérésis (**Figure 3.8**) grâce à un magnétomètre à échantillon vibrant (sensibilité ~10 nAm<sup>2</sup>) et des électroaimants permettant d'appliquer des champs jusqu'à 1 T. Le champ nécessaire pour réduire l'aimantation rémanente à saturation (Mrs) de l'échantillon à zéro est le champ coercitif rémanent (Bcr).



<u>Figure 3.8</u>: Cycle d'hystérésis de l'échantillon 10018 après correction de la pente sur la plage -1/1 T. La courbe de rémanence, en bleue, permet d'obtenir la valeur du Bcr.

Le rapport de Mrs sur Ms en fonction du rapport Bcr sur Bc permet de placer les points sur diagramme Mrs/Ms vs Bcr/Bc, classiquement appelé diagramme de Day (*Day et al.,* 1977) et d'estimer, selon les valeurs des deux rapports, le domaine des grains de l'échantillon. Un diagramme de Day pour les roches lunaires est présenté dans le **Chapitre 5**.

## 3.3 Aimantation rémanente naturelle des roches

Les minéraux ferromagnétiques ont la capacité d'acquérir une rémanence, c'est-à-dire qu'ils peuvent conserver une aimantation qui a été acquise dans un champ après l'arrêt de ce dernier. On parle alors d'aimantation rémanente naturelle (*Natural Remanent Magnetization*, NRM). Selon son mécanisme d'acquisition, la NRM aura des propriétés différentes.

#### 3.3.1 Aimantation thermorémanente

L'aimantation thermorémanente (*ThermoRemanent Magnetization*, TRM) est acquise par refroidissement d'une roche volcanique depuis sa température de Curie en présence d'un champ magnétique. Cette aimantation peut être partielle (*Partial ThermoRemanent Magnetization*, pTRM) si la roche refroidit à partir d'une température inférieure à sa température de Curie (*Thellier et Thellier*, 1959).

#### 3.3.2 Aimantation rémanente de choc

#### Description

Le second type d'aimantation qui peut être enregistrée par les roches lunaires est l'aimantation rémanente de choc (*Shock Remanent Magnetization*, SRM) lors du passage d'une onde de choc en présence d'un champ magnétique. Plusieurs processus ont été mis en évidence : (i) l'aimantation primaire pré-choc peut être effacée partiellement ou complètement par désaimantation en présence d'un champ faible ou nul (*Gattacceca et al.*, 2010a); (ii) une SRM peut être acquise par choc en présence d'un champ ambiant (*Gattacceca et al.*, 2008) et (iii) le choc peut modifier les propriétés magnétiques de la roche (sa susceptibilité magnétique par exemple ; *Gattacceca et al.*, 2005 ; 2008). Tout comme une TRM, la SRM est parallèle au champ ambiant et son intensité proportionnelle à ce champ au moment de l'impact (*Gattacceca et al.*, 2010b). L'étude de *Tikoo et al.* (2015) montre notamment que les SRM sont difficiles à préserver dans les échantillons après un impact et sont donc peu observées dans les échantillons lunaires.

#### En laboratoire

Comme attendu pour un processus isotherme, la SRM se désaimante facilement par champ alternatif, mais ses températures de déblocage peuvent aller jusqu'à la température de Curie des minéraux (*Tikoo et al.* 2015). La pression générée par le choc peut être identifiée et estimée à partir notamment de l'analyse pétrographique de lames minces des échantillons : minéraux fracturées, veines et poches de matériel fondu, déformation du

## 3 Chapitre 3 : Matériel et méthodes en magnétisme

réseau cristallin de l'olivine sont autant d'indicateurs de choc (*Stöeffler et al.,* 1991). La plupart des roches ayant été aimantés par choc ont subit des chocs de faible pression (< 10 GPa). Ainsi, une SRM de faible pression (< 10 GPa) peut atteindre, dans certaines conditions, jusqu'à un tiers de la TRM acquise à champ équivalent dans certaines roches riches en Fe-Ni (*Gattacceca et al.,* 2010a).

#### 3.3.3 Aimantation rémanente visqueuse

### Description

L'aimantation rémanente visqueuse (*Viscous Remanent Magnetization*, VRM) est un processus activé thermiquement qui consiste en l'acquisition au cours du temps et à température constante d'une aimantation rémanente (dont l'intensité est proportionnelle à log t). Par exemple, elle peut être acquise par les roches lunaires si elles restent en présence d'un champ magnétique faible (que ce soit le champ ambiant sur la surface lunaire ou sur Terre depuis leur retour). Quand le champ magnétique est nul, l'aimantation visqueuse acquise décroit avec le temps. Ce type d'aimantation est généralement secondaire et se superpose à la première aimantation (TRM ou SRM dans le cas lunaire) enregistrée par la roche.

#### En laboratoire

Comme cette aimantation croît en fonction du logarithme du temps, il est possible de déterminer en laboratoire dans quelle proportion la VRM contribue à la NRM. Pour cela, une VRM artificielle est acquise en fonction du temps dans un champ de direction connue et d'intensité de l'ordre du champ terrestre (dizaines de  $\mu$ T). Le taux de décroissance en fonction du temps de la VRM est ensuite mesuré en plaçant l'échantillon en champ magnétique nul (*Enkin and Dunlop*, 1980). Cette aimantation visqueuse acquise depuis des années (sur Terre) voire des millions d'années (sur la Lune) est facilement effacée par des champs alternatifs faibles ou des chauffes à relativement basse température (voir **Chapitre 5**). Nos expériences d'acquisition (pendant 2 mois) et de décroissance de la VRM sur 9 échantillons sont présentées dans le **Chapitre 5**).

#### 3.3.4 Aimantation rémanente chimique

Les grains ferromagnétiques qui cristallisent à basse température peuvent acquérir une aimantation rémanente chimique (*Chemical Remanent Magnetization*, CRM) plutôt qu'une TRM. Cette aimantation peut également s'acquérir par l'altération d'un minéral préexistant en un minéral ferromagnétique (*Dunlop et Özdemir*, 1997).

#### 3.3.5 Aimantation gyro-rémanente

Description

Lors de la désaimantation par champ alternatif d'un échantillon, le moment magnétique des grains va se retourner et changer de direction. Cette rotation du moment peut prendre une forme gyroscopique et entrainer l'acquisition d'une aimantation gyro-rémanente (*Gyro-Remanent Magnetization*, GRM) par l'échantillon, de direction perpendiculaire au champ AF appliqué et perpendiculaire à l'alignement préférentiel des grains de l'échantillon. Cette aimantation non désirée peut s'ajouter à la NRM et rendre sa désaimantation instable.

En laboratoire

Des études ont permis de mettre au point un protocole pour corriger ce phénomène lors de la désaimantation de la NRM par champ alternatif (*Stephenson et al.,* 1993 ; *Finn and Coe,* 2016).

#### 3.3.6 Aimantation rémanente isotherme

L'aimantation rémanente isotherme (*Isothermal Remanent Magnetization*, IRM) est acquise par l'échantillon lorsqu'il est soumis à un champ fort (> mT). Naturellement, elle peut être acquise suite à un foudroiement de la roche. Elle peut être donnée artificiellement, volontairement ou involontairement, si l'échantillon est placé près d'une source générant un champ très fort (bobine, aimant) à côté de l'échantillon. En laboratoire, l'IRM est volontairement donnée en exposant l'échantillon à une bobine (pulse magnetizer) afin de regarder notamment la composition et les domaines portés par les minéraux magnétiques d'une roche. Lors de leur découverte par les « chasseurs de météorites », elle peut être donnée involontairement sur certaines météorites lunaires. En effet, ces derniers utilisent des aimants pour les distinguer des autres roches.

## 3.4 Détermination des paléointensités

#### 3.4.1 Evaluation de la qualité des échantillons

Dans tous les cas, il faut que la composante primaire soit une TRM. Il faut également que cette composante soit stable thermiquement. Généralement, cette composante primaire tend vers l'origine lors de la désaimantation. Cette composante stable est appelée composante caractéristique (ChRM). Les désaimantations des échantillons lunaires et leurs différentes composantes sont détaillées dans le **Chapitre 5** et rassemblées dans l'**Annexe 5**. Les roches lunaires sont sujettes à l'enregistrement d'aimantations secondaires de type IRM ou VRM (lors de leur retour ou de leur stockage sur Terre qui se fait malheureusement dans le champ magnétique terrestre). Ces composantes secondaires peuvent oblitérer plus ou moins totalement l'aimantation primaire, rendant sa caractérisation difficile pour la détermination de la paléointensité (*Dunlop et Özdemir*, 1997).

#### 3.4.2 Protocoles R et REM'

La paléointensité peut également être obtenue par désaimantation de la NRM de l'échantillon par champs alternatifs et normalisation par une aimantation de laboratoire : ARM ou IRM. Cette ARM (ou IRM) est également désaimantée en champ alternatif aux mêmes paliers que ceux utilisés pour la désaimantation de la NRM. Puis la NRM désaimantée est comparée à l'ARM (ou IRM) aux mêmes paliers afin de calculer une paléointensité. C'est une méthode alternative aux méthodes thermiques dérivées de la méthode de *Thellier et Thellier* (1959), et utilisée pour les échantillons dont la minéralogie magnétique est instable lors des chauffes ou qui ne peuvent tout simplement pas être chauffé pour des raisons de curation. De plus, c'est une méthode non destructive, qui peut se révéler intéressante pour l'étude de certains types d'échantillons (par exemple, pour les échantillons qui doivent être ensuite détruits pour des analyses chimiques).
La première méthode utilisée (notée R) est la méthode de normalisation de la NRM par une ARM, développée notamment par *Stephenson and Collinson* (1974) ; *Stephenson et al.* (1977) puis reprise par *Kohout et al.* (2008) et *Tikoo et al.* (2012, 2014). Cette méthode a été appliquée sur 11 échantillons dont les résultats sont décrits dans le **Chapitre 5**.

$$P_{\text{ARM}} = \frac{\Delta NRM}{\Delta ARM} \cdot \frac{b}{f'} \tag{1}$$

où  $\Delta$ NRM est la composante stable préalablement définie (appelée ChRM) de haute coercivité (HC) et  $\Delta$ ARM la composante établie sur le même intervalle; *b* est le champ alternatif utilisé lors de l'acquisition de l'ARM ; *f*' est une constante de calibration, dont la valeur dépend du minéral magnétique porteur de l'aimantation (*Stephenson and Collison*, 1974). Dans cette étude, nous utilisons la valeur de 1,34, qui correspond à la valeur moyenne pour les roches lunaires (*Stephenson et Collinson*, 1974).

La seconde méthode, connue sous le nom de REM', est basée sur la normalisation de la NRM par une SIRM précédemment acquise, développée par *Cisowski et al.* (1983) et adaptée par *Gattacceca et Rochette* (2004) et *Muxworthy and Heslop* (2011). Cette méthode a été appliquée sur 10 échantillons dont les résultats sont décrits dans le **Chapitre 5**.

$$P_{\rm IRM} = \frac{\Delta NRM}{\Delta IRM} \cdot a \tag{2}$$

où  $\Delta$ NRM est la composante stable préalablement définie (appelée ChRM) et  $\Delta$ IRM la composante établie sur le même intervalle; *a* est la constante de calibration estimée à 3000  $\mu$ T (*Gattacceca and Rochette*, 2004). Cette constante de calibration est une valeur moyenne issue de calculs sur différents types d'échantillons (Apollo, échantillons synthétiques lunaires, roches terrestres) et de minéraux (Supplementary material, *Weiss et Tikoo*, 2014).

L'incertitude associée au résultat de la méthode ARM est d'environ un facteur 2 (Supplementary material, *Weiss et Tikoo*, 2014). L'incertitude associée au résultat de la méthode REM' varie d'un facteur 2 (*Gattacceca and Rochette*, 2004) à un facteur de presque 0.5 (*Muxworthy et al.*, 2011).

Les barres d'erreurs (b.e) des résultats R et REM' ont été obtenues à partir de la régression linéaire entre la courbe de désaimantation de la NRM en fonction de celle de l'ARM (R) ou de l'IRM (REM') :

(3)

et

b.e  $_{\text{\tiny (IRM)}}$  = pente. a (4)

Ces résultats sont dans le Chapitre 5.

b.e  $_{(ARM)} = \frac{pente \cdot b}{f'}$ 

#### 3.4.3 Protocole de Thellier-Thellier

La méthode de détermination de paléointensité la plus robuste est le protocole de double chauffe développé par *Thellier et Thellier* (1959) et ses méthodes dérivées. Cette méthode consiste en la chauffe successive de l'échantillon dans un champ d'intensité connue

à des températures croissantes (notées T<sub>1</sub> à T<sub>4</sub> sur la **Figure 3.9**) afin de désaimanter, par paliers, son aimantation naturelle NRM et d'acquérir en parallèle une aimantation thermorémanente partielle (pTRM). Ainsi, on acquiert artificiellement une TRM, qui est proportionnelle au champ appliqué au laboratoire. La comparaison avec les intensités de TRM et de NRM donne la paléointensité. La paléointensité du champ ancien  $B_{anc}$  ( $\mu$ T) que l'on cherche est ainsi calculé :

$$B_{anc} = \frac{\Delta \text{NRM}}{\Delta \text{TRM}}. B_{lab}$$
(5)

où  $\Delta$ NRM est l'intensité de la NRM désaimantée dans l'intervalle de température où est définie la ChRM ;  $\Delta$ TRM est l'intensité de la TRM acquise dans le même intervalle;  $B_{lab}$  est le champ appliqué en laboratoire ( $\mu$ T) qui doit être le plus proche de celui qui a été enregistré par l'échantillon.

Cette méthode repose sur trois lois :

<u>- la loi d'additivité</u> : la somme des pTRM acquises, sous un même champ, entre  $T_1$  et  $T_2$  et entre  $T_2$  et  $T_3$  est égale à la pTRM acquise entre  $T_1$  et  $T_3$ .

<u>- la loi d'indépendance</u> : la pTRM acquise par refroidissement entre deux paliers de température (entre  $T_1$  et  $T_2$ ) est indépendante de celle acquise à deux autres paliers de température (entre  $T_2$  et  $T_3$ ).

- <u>la loi de réciprocité :</u> l'aimantation acquise par refroidissement à partir d'une température donnée est entièrement remplacée par l'aimantation acquise lors de la seconde chauffe au même palier de température.

La méthode que j'ai utilisée dans ma thèse est la méthode IZZI (in field / zero field / zero field / in field, détaillée par *Yu et Tauxe*, 2004). Pour retrouver la pTRM ( $M_{pTRM}$ ) acquise à chaque palier de température, l'échantillon est chauffé deux fois au même palier. Il y a ainsi deux étapes de chauffe : une étape de chauffe sous champ nul et une étape de chauffe sous champ connu (en  $\mu$ T) à un même palier de température:

et

 $\mathbf{M}_{1} = \mathbf{M}_{NRM}$  (6)

 $\mathbf{M}_{\scriptscriptstyle 2} = \mathbf{M}_{\scriptscriptstyle \mathrm{NRM}} + \mathbf{M}_{\scriptscriptstyle \mathrm{pTRM}} \tag{7}$ 

 $M_{\text{press}}$  est ainsi calculé par différence vectorielle entre les deux chauffes. Ces deux chauffes sont répétées pour chaque palier de température, qui est de plus en plus élevée, jusqu'à atteindre la température de déblocage maximum de la NRM de l'échantillon.

## 3 Chapitre 3 : Matériel et méthodes en magnétisme



<u>Figure 3.9</u>: Description du protocole de désaimantation thermique IZZI pour l'estimation de paléointensités. Modifié d'après *Ben-Yosef et al.* (2008).

Pour les roches dont les minéraux magnétiques sont des alliages de fer métallique (fer, kamacite, taenite) comme les roches lunaires, l'oxydation des porteurs magnétiques lors des chauffes est un problème sérieux pour la détermination des paléointensités. *Suavet et al.* (2014) a ainsi développé un système de chauffe sous fugacité d'oxygène contrôlé, basé sur les travaux théoriques de *Prunier et Hewitt* (1981). Un mélange de CO<sub>2</sub> et de H<sub>2</sub> est introduit lors de la chauffe. La proportion de ces deux gaz permet de contrôler la fugacité d'oxygène et d'éviter les phénomènes d'oxydation ou de réduction si l'on se place dans des conditions voisines de la fugacité d'oxygène lors de la formation de la roche étudiée. Nous avons ainsi développé ce système de chauffe sous oxygène contrôlé (**Figure 3.10**) au laboratoire de magnétisme du CEREGE, en adaptant un système décrit dans Suavet et al. (2014). Le dispositif a été installé dans la chambre amagnétique tandis que les deux bouteilles de gaz (H<sub>i</sub> et CO<sub>2</sub>) ont été installées à l'extérieur la chambre amagnétique.

<u>Figure 3.10</u> : Système de chauffe sous oxygène contrôlé installé sur le four de paléointensité (à gauche et en haut à droite). Les boîtiers de contrôle du four et du champ appliqués sont à gauche et en bas à droite. Les boîtiers de contrôle des débits de gaz injectés dans le four sont en haut à droite.

J'ai d'abord réalisé des tests de chauffe sous atmosphère contrôlée en utilisant du fer pur (**Figure 3.11**) afin de tester l'oxydation ou non du fer en fonction de la fugacité d'oxygène.



<u>Figure 3.11</u>: Calibration du flux de gaz utilisé dans la désaimantation thermique sous atmosphère contrôlée. La fugacité d'oxygène est montrée en fonction de l'inverse de la température. La droite noire « 0 » correspond à la courbe iron-wüstite (IW) et iron-magnetite (IM) d'après *Eugster et Wones* (1962). Les autres droites noires représentent les courbes en -1, -2 et -3 log (atmosphère). Les droites rouges montrent les fugacités calculées d'après *Prunier et Hewitt* (1981) pour les mélanges de gaz H<sub>2</sub>-CO<sub>2</sub> (en CO<sub>2</sub> vol%). Les points bleus, violets et verts sont issus des expériences de *Suavet et al.* (2014), le violet étant pour l'oxydation du fer en magnétite ; le vert montrant le fer restant stable et le bleu l'oxydation du fer en respectant le code de couleur utilisé par *Suavet et al.* (2014). Modifié d'après *Suavet et al.* (2014).

Ces tests ont validé le fonctionnement de ce système que j'ai utilisé pour obtenir les résultats décrits dans le **Chapitre 5**. Pour les chauffes avec des roches lunaires, j'ai utilisé une fugacité d'oxygène à IM/IW-1 (*Sato et al.,* 1973) en introduisant les quantités de gaz détaillées dans la **Table 3.1**, pour chaque palier de température à partir de 300°C.

Température	Débit H <sub>2</sub>	$CO_2$	Débit CO <sub>2</sub>
(°C)	(L/m)	(%)	(L/m)
300	0.6	0.2	0.0012
330	0.6	0.35	0.0021
360	0.6	0.5	0.003
400	0.5	1	0.005
450	0.5	2	0.01
480	0.5	2.5	0.0125
500	0.3	3	0.009
520	0.3	3.5	0.01
540	0.2	4	0.008
560	0.2	4	0.008
580	0.2	4.5	0.009
610	0.2	5	0.01
630	0.2	7.5	0.015

## 3 Chapitre 3 : Matériel et méthodes en magnétisme

Tableau 3.1 : Mélanges de gaz utilisés pour les expériences de désaimantation de roches lunaires.

#### 3.4.4 Cas des échantillons sans composante stable

Certains échantillons ne possèdent pas de composante d'aimantation stable et ne sont donc pas propices à donner une valeur de paléointensité. Il est cependant parfois possible d'obtenir une limite supérieure de paléointensité pour ces échantillons (*Tikoo et al.* 2012). Cette méthode repose sur la normalisation de deux composantes HC ( $\Delta$ ARM1 et  $\Delta$ ARM2) obtenues après une acquisition d'ARM dans deux différents champs DC puis désaimantées. La première (ARM1) est acquise à fort champ DC (100 ou 200  $\mu$ T), noté C ; et la seconde (ARM2) est acquise dans un champ DC plus faible (allant de 100 à 5  $\mu$ T), noté L.

Pour cela, on procède de la même façon que pour la détermination de la paléointensité par la méthode ARM sauf que l'on normalise une ARM par une autre ARM, le but étant de retrouver la valeur du champ DC appliqué lors de l'acquisition de l'ARM :

$$I = \frac{\Delta ARM2}{\Delta ARM1} . C \tag{8}$$

Pour savoir si le champ retrouvé I ( $\mu$ T) est valide, deux paramètres de fidélité sont calculés : la différence D (%) et l'erreur E (%), décrits par *Tikoo et al.* (2012) :

D = |L - I| / L. 100 (9)

Et

E = W / L. 100 (10)

où W est l'intervalle de confiance à 95% du champ retrouvé par rapport au champ appliqué.

Si les deux paramètres E et D sont inférieurs à 100%, alors on considère que l'échantillon est capable d'enregistrer ce champ *L* et l'absence de composante stable de la NRM indique alors que le paléochamp était inférieur à *L*. En répétant ces expériences avec des champs L de plus en plus faibles (de 50 à 5  $\mu$ T), on peut ainsi déterminer une limite supérieure pour la paléointensité.

3

Une fois le champ L minimum obtenu, on le convertit en champ équivalent pour une TRM (*U*<sub>i</sub>) (Supplementary material, *Tikoo et al.*, 2014) :

 $U_{L} = L/f'$  (11) Avec f' la constante de calibration de l'ARM décrit en formule (1).

Il faut cependant remarquer que cette méthode repose sur des critères de sélection subjectifs (E et D < 100%) et les limites supérieures (U<sub>1</sub>) ainsi obtenues doivent être interprétées avec précaution. Il faut aussi garder à l'esprit qu'il ne s'agit pas d'une propriété intrinsèque de la roche mais plutôt d'une limitation des méthodes expérimentales, en général les aimantations parasites introduites par les désaimantation par champs alternatifs dans les grains de Fe,Ni poly-domaines. Cette méthode a été appliquée sur vingt-sept échantillons Apollo (représentant vingt roches Apollo), dont les résultats sont décrits dans le **Chapitre 5**.

# **Chapitre Quatre**

# A survey of the Natural Remanent Magnetisation and the magnetic susceptibility of Apollo whole rocks



Magnétomètre portatif, développé au CEREGE, salle de Stockage NASA (Houston, USA) Copyright © Camille Lepaulard

# **Chapitre 4**

# A survey of the Natural Remanent Magnetisation and the magnetic susceptibility of Apollo whole rocks

Les propriétés magnétiques de seulement 5% des roches lunaires (< 70 sur les 1402 roches disponibles) ont été étudiées en laboratoire depuis leur échantillonnage lors des missions Apollo. De plus, la plupart de ces études se concentrent sur des échantillons de quelques centaines de mg, peu représentatifs d'une roche compte tenu de son hétérogénéité lithologique (notamment les roches d'impact).

Notre étude vise donc, dans un premier temps, à compléter cette base de données par des mesures d'aimantation rémanente naturelle (NRM) et de susceptibilité magnétique sur des échantillons de masse plus conséquente de la collection Apollo. Pour cela, deux appareils portatifs (un magnétomètre et un susceptibilimètre) ont été développés au CEREGE afin de réaliser ces mesures dans la pièce de stockage des échantillons. Le magnétomètre est décrit dans l'article de *Uehara et al.* (2017) (Annexe 3). Les résultats issus des mesures au magnétomètre et au susceptibilimètre, ainsi que le susceptibilimètre, sont décrits dans l'article de *Lepaulard et al.* (en cours d'expertise pour Physics of the Earth and Planetary Interiors) à la fin de ce Chapitre. Nous avons ainsi étudié cent-soixante et une roches Apollo avec une masse moyenne de 500 g. L'analyse des données de susceptibilité magnétique obtenues corrobore les résultats de la littérature en affirmant que les processus d'impact sont le principal facteur de contrôle de la quantité de minéraux ferromagnétiques dans les roches lunaires, avec un enrichissement magnétique dû à l'incorporation de métal météoritique. De plus, l'apport de nouvelles mesures de NRM alimente la base de données utilisée pour la modélisation et l'interprétation des anomalies de champ magnétique lunaire.

Dans un second temps, nous avons comparé les données de susceptibilité et de NRM obtenues à celles de la littérature. D'une manière générale, les données de susceptibilité et de NRM de la littérature présentent, pour une même roche, une plus grande dispersion par rapport à nos propres données de susceptibilité et de NRM obtenues sur des roches plus grosses. Cette dispersion témoigne d'une hétérogénéité à petite échelle du contenu métallique des échantillons.

Enfin, nous avons normalisé les valeurs de NRM par les valeurs de susceptibilité magnétique pour chaque roche (rapport noté  $\beta$ ), dans le but d'obtenir un proxy de l'intensité du paléochamp enregistré par une roche. La comparaison des valeurs de  $\beta$  avec les valeurs de paléointensité de la littérature montre une corrélation des valeurs à partir de  $\beta = 4$  (voir détails dans l'article). L'évolution de cette donnée en fonction du temps (**Figure 4.1** cidessous) montre les deux époques de fort champ magnétique (4,25 – 3,5 Ga) et de champ faible (après 3 Ga) définies dans la littérature. On note cependant un certain nombre d'échantillons avec des  $\beta$  faibles dans l'époque de champ fort, pouvant correspondre à des échantillons de faible paléointensité. Cela suggère que le champ moyen de cette époque a pu être surestimé dans la littérature. Ces échantillons peuvent aussi avoir eu une NRM originelle partiellement ou totalement effacée par un autre processus, comme le choc par exemple, qui aurait diminué la valeur de  $\beta$  obtenue. Une contamination tardive par un

régolithe riche en métal ou une NRM acquise lors d'une bréchification froide est aussi possible. Ce jeu de données nous a permis la sélection de neuf échantillons (signalés par une étoile blanche) spécifiques pour des analyses détaillées en laboratoire (voir **Chapitre 3**). Une nouvelle demande d'échantillons a été faite suite à cette étude, signalés par des triangles blancs sur la **Figure 4.1**, afin de vérifier si les hautes valeurs de ß obtenues correspondent à des hautes valeurs d'intensité.



<u>Figure 4.1</u>:  $\beta$  (avec les barres d'erreur) en fonction de l'âge des roches étudiées. Le code couleur réfère à la lithologie. Le trait gris correspond à une médiane glissante calculée sur quinze données successives de valeurs de  $\beta$ . L'axe de droite indique les paléointensités approximatives pour  $\beta>4$  (ligne en pointillée). Les échantillons (neuf) demandés pour des analyses en laboratoire dans cette thèse ont une étoile dans le centre du cercle ; et ceux (quatre) avec un triangle sont ceux demandés pour des futures analyses après cette thèse. Figure extraite de l'article *Lepaulard et al.* (2018 – under review).

Article en révision à PEPI

# A survey of the natural remanent magnetization and magnetic susceptibility of Apollo whole rocks

<u>Camille Lepaulard<sup>1</sup></u>, Jérôme Gattacceca<sup>1</sup>, Minoru Uehara<sup>1</sup>, Pierre Rochette<sup>1</sup>, Yoann Quesnel<sup>1</sup>, Robert J. Macke, S.J.<sup>2</sup>, Walter Kiefer<sup>3</sup>

<sup>1</sup>Aix Marseille University, CNRS, IRD, Coll. France, INRA, CEREGE, Aix-en-Provence, France

<sup>2</sup>Vatican Observatory, Vatican City-State

<sup>3</sup>Lunar and Planetary Institute, Houston, Texas, USA

#### Key words

Apollo samples; remanence; paleomagnetism; magnetic susceptibility

#### Abstract

Magnetic properties of lunar rocks may help understand the evolution of the past magnetic field of the Moon. However, these properties are often measured on small subsamples, which may not be representative of the bulk lunar rocks. In this study, a rough magnetic characterization of a large fraction of the Apollo collection was performed using non-destructive methods to determine the paleomagnetic signal, with a focus on large samples (mean mass 500 g). The natural remanent magnetization of 123 Apollo samples and the magnetic susceptibility of 154 Apollo samples were measured in the Apollo storage vault at the Lunar Sample Laboratory Facility in Houston. Magnetic susceptibility is strongly controlled by lithology and is clearly enhanced by impact processing and associated incorporation of meteoritic metal. The natural remanent magnetization is lower by a factor of  $\sim$ 3 than that measured by other researchers on small laboratory samples, suggesting magnetic contamination during small-sample preparation or handling, or directional heterogeneity in remanence within large samples. The laboratory measurements were conducted on subsamples of the same sample measured in this study. The ratio of natural remanence magnetization to magnetic susceptibility may be used as a selection tool for further paleomagnetic study. It is a crude paleointensity proxy and its overall temporal evolution is coherent with the existence of a high magnetic field from ~4 Ga to 3.5 Ga and a subsequent weaker field epoch as previously defined in the literature. Our data also raise the possibility that the intensity of the paleomagnetic field during the high field epoch may have been more variable and lower on average than previously suggested.

#### 1. Introduction

The existence of past or present magnetic fields on the Moon was a matter of debate before lunar exploration started, as it was one of the key factors in distinguishing between a "hot Moon" versus a "cold Moon" model. Early orbital magnetic measurements by Luna 10 (*Dolginov et al.*, 1966) and Explorer 35 (*Sonett et al.*, 1967) satellites were only able to determine upper limits of the magnetic fields in the vicinity of the Moon, indicating that any lunar fields would be much weaker than that of the Earth, and suggesting a non-magnetic body. However, the Apollo orbital and surface magnetometers revealed patches of significant field due to crustal remanence. The paleomagnetic study of Apollo samples suggested the record of past strong (i.e., Earth like) magnetic fields at the surface of the Moon (e.g., *Fuller et al.*, 1987), besides the particular difficulties linked with retrieving reliable paleointensities in metal-bearing rocks (e.g. *Lawrence et al.* 2008).

The analysis of Apollo samples establishes constraints on the temporal evolution of the lunar magnetic field. This evolution reveals two main magnetic epochs: a high-field epoch with paleointensities of several tens of  $\mu$ T between about 4.25 and 3.56 Ga (*Garrick-Bethell et al.*, 2009, 2017; *Cournède et al.*, 2012; *Shea et al.*, 2012; *Tikoo et al.*, 2012a; *Suavet et al.*, 2013); followed by a weak-field epoch with paleointensities below 10  $\mu$ T (*Tikoo et al.*, 2014) and down to < 4  $\mu$ T after 3.19 Ga (*Tikoo et al.*, 2014, 2017; *Weiss et al.*, 2014; *Buz et al.*, 2015).

In part because the age distribution of Mare basalts peaks between 3.8 and 3.3 Ga (*Hiesinger et al., 2011*), the high-field epoch is rather well constrained, with around 60 studied samples (*Cisowski et al.,* 1983; *Weiss et al.,* 2014). However, paleointensities up to 100  $\mu$ T are at odds with dynamo models that predict much lower surface fields (*Dwyer et al.,* 2011; *Le Bars et al.,* 2011; *Laneuville et al.,* 2014; *Evans et al.,* 2017). Also, some samples may indicate paleointensities < 10  $\mu$ T during this high-field epoch (*Fuller et Cisowski,* 1987), raising the possibility of a highly variable or intermittent dynamo (*Evans et al.,* 2017). Further data from this high-field epoch is thus needed to strengthen the robustness of the high paleofields claims, and test the possibility of an intermittent or highly variable dynamo.

The weak-field epoch is defined as the period of decline of the field intensity, down to the present day situation with no internally generated field (*Fuller and Cisowski*, 1987; *Tikoo et al.*, 2014). This epoch is constrained by 30 paleointensity estimates (*Cisowski et al.*, 1983; *Weiss et al.*, 2014; *Tikoo et al.*, 2017; *Wang et al.*, 2017). Recent analyses of young samples reveal surface field intensities from  $5 \pm 2 \mu T$  (~2.5-1 Ga, *Tikoo et al.*, 2017) to <1  $\mu T$  (~1 Ga, *Wang et al.*, 2017). These results could be explained by the persistence of a weak dynamo powered by core crystallization and mantle precession from 2.5 to 1 Ga (*Tikoo et al.*, 2017). Numerical modeling studies show that core convection could indeed generate surface fields of 2  $\mu T$  until up to 200 Ma (*Evans et al.*, 2017). The field evolution over the weak-field epoch is rather poorly defined, especially between 3 and 2 Ga, a time interval where both basalts and regolith breccias are rare (*Hiesinger et al.*, 2011; *Fagan et al.*, 2014).

So far, fewer than 70 small (usually well below 1 g) samples of Apollo rocks have been studied for paleomagnetism, compared to a total of 1402 rock samples available in the Apollo collection (this latter number is a personal communication by Ryan Zeigler). The aim of this study is to obtain a rough estimate of the paleomagnetic potential of a larger fraction of the Apollo rock collection using non-destructive methods. We measured the natural remanent magnetization (NRM) and the magnetic susceptibility ( $\chi$ ) of whole Apollo samples. This data increase the database of lunar rocks magnetic properties. The measurement of these two properties on the same sample also allows a qualitative assessment of the paleomagnetic potential of these samples. The NRM intensity is a crude indication of whether a rock can be targeted for paleomagnetic study.  $\chi$  is a proxy for the metal content. The ratio between NRM and  $\chi$  can be viewed as a crude proxy for the intensity of the paleofield recorded by a rock, enabling the selection of samples for detailed laboratory demagnetization follow-up studies that address specific questions (timing of the dynamo, maximum field recognized in the weak-field epoch, etc). A high NRM/ $\chi$  may also be an indication of suitable paleomagnetic intrinsic properties for laboratory follow-up studies. Finally, these analyses increase the database of lunar rock magnetic properties for the purposes of modeling the lunar crustal magnetic field (e.g., Oliveira et al. 2017).

#### 2. Samples and methods

#### 2.1 Samples

We studied 161 Apollo samples with a focus on large samples (mean mass 497 g, median mass 232 g, mass range 21 to 4688 g, see Table S1). This is much larger than the typical size of specimens used in most previous studies, which were well below 1g (see section S2 in Supplementary material). Of the 161 samples in this study, only 28 had been studied previously for remanent magnetization, and only 37 for magnetic properties. We measured the natural remanent magnetization of 123 samples, the magnetic susceptibility of 154 samples, and 119 samples for which both properties were measured. All specimens in this survey were single coherent bulk samples. We studied basalts, anorthosites, norites, and different types of breccias, spanning the Apollo 11, 12, 14, 15, 16 and 17 landing sites. In the following, a simplified lithological classification of lunar rocks is used (*Heiken and al.*, 1991). Breccias are classified into three categories: impact melt breccia (IMB) with clasts set in a melt matrix, dimict breccia (DB) with two distinct lithologies (usually anorthosite and melt rock) and regolith breccia that represent lithified regolith. The other lithologies are impact melt rocks (IMR), basalts, and feldspathic rocks from the lunar highlands (norites, troctolites, anorthosites).

#### 2.2 Methods

All measurements were performed directly in the Apollo storage vault at the Lunar Sample Laboratory Facility (LSLF) at Johnson Space Center (JSC), NASA, Houston. A specific susceptibility meter and a spinner magnetometer were used to be assembled in the LSLF and which satisfy curatorial constraints.

The samples were left in their original packaging for this study. Sample packaging varied from sample to sample. Samples kept in steel containers could not be studied. We measured those stored in Teflon bags, aluminum containers, or a combination of both. Prior to measurements, the samples were placed at the center of a hollow cubic sample holder made of acrylic plastic. They were maintained in place using padding material made of acrylic and Teflon.

The magnetometer and associated data processing methods are described in *Uehara et al.* (2017). The errors associated with the NRM measurements provided in section S1, Table S1, are based on the departure of the measured signal from that of the signal from an ideal dipole (*Uehara et al.*, 2017). We validated only samples that fit a dipole source to better than

20% (see discussion in *Uehara et al.*, 2017). We did not obtain a satisfactory measurement for 24 samples, either because the magnetization was too low or because the measured signal departed too much from the signal generated by a centered dipole (samples noted with † in the Table S1). These 24 samples range in mass from 24.5 to 1444 g and do not correlate with lithology or size. We did not measure NRMs for 14 samples that consisted of multiple small pieces in a single container (samples noted — in Table S1 in Supplementary material).

The susceptibility meter is described in section S3 in Supplementary material. It consists of an acrylic cylindrical body with two inducing coils and a Hall probe to measure the sum of the alternating inducing and induced fields (Figures S2 and S3 in Supplementary materials). The peak inducing field was 30  $\mu$ T<sub>p-p</sub>, with absolutely no effect on the paleomagnetic signal, and its frequency was at 5 Hz. This low frequency limits eddy currents in metal and thus enables measurements of samples wrapped in aluminum foils or encapsulated in aluminum containers. This susceptibility meter can accommodate samples as large as 8000 cm<sup>3</sup>, corresponding to 20 x 20 x 20 cm sample capsule. Measurements are based on the assumption that samples are perfectly centered in the instrument. The method of calculation of the uncertainty on our magnetic susceptibility results is detailed in section S3 in Supplementary material. To limit errors from sample geometric offset and/or anisotropic sample shape, we measured the susceptibility in two to three orthogonal positions and used the average result. Magnetic anisotropy of lunar rocks is at most a few percent (e.g., Rochette et al., 2010; Cournède et al. 2012) and is neglected in this study. The magnetic susceptibility for 41 samples was also measured using a commercial susceptibility meter MS2 from Bartington equipped with a MS2C coil. This coil, with an internal diameter of 12 cm, is designed for measurement of cores and was calibrated for discrete samples against a KLY2 large volume kappabridge. The calibration and procedure is provided in section S4 in Supplementary material. Like during the calibration procedure, the measurements were performed along three orthogonal positions and averaged, not so much to account for the weak magnetic anisotropy of lunar rocks, but to account for the effect of sample anisometry on the measurements. For samples measured with both instruments (MS2 and our susceptibility meter), the results compare well, with a coefficient of correlation  $R^2 = 0.98$  and a slope of 1.03 (see section S5 in Supplementary material).

#### 3 Results and discussion

#### 3.1. Magnetic properties and lithology

The NRM intensity spreads over two orders of magnitude (S1, Table S1) and shows a strong lithological dependence, in ascending order of NRM: feldspathic rocks, basalts, breccias and regolith breccia (Figure 1a, Table 1). This corroborates previous results, although on a much larger dataset. Magnetic susceptibility is also lithology-dependent, with impact-processed rocks being more magnetic (i.e., higher NRM and  $\chi$ ) (Figure 1b). This confirms that lunar impact processes are the main factors controlling the amount of ferromagnetic minerals in lunar rocks, with a magnetic enhancement due to incorporation of meteoritic metal as well as formation of nanoparticules of metal due to vapor reduction and condensation (e.g., *Rochette et al.*, 2010).



<u>Figure 1</u>: a) Distribution of the NRM intensities of the large Apollo samples measured in this study, grouped by lithology. b) Distribution of the magnetic susceptibility of the large Apollo samples measured in this study, grouped by lithology. Numbers of analyzed samples are indicated for each lithology (number for NRM, number for susceptibility). Note the non-linear scales for both NRM and susceptibility.

Lithology	NRM mean (10-6Am <sup>2</sup> kg <sup>1</sup> ) (10-6Am <sup>2</sup> kg <sup>1</sup> )	NRM S.D 10-6Am²kg -1)	NRM median (10 <sup>-6</sup> Am <sup>2</sup> kg <sup>1</sup> )	NRM minimum (10 <sup>-6</sup> Am <sup>2</sup> kg <sup>-1</sup> )	NRM maximum (10 <sup>-6</sup> Am <sup>2</sup> kg <sup>-1</sup> )	on/n	χ mean (10 <sup>-6</sup> m <sup>3</sup> kg <sup>-1</sup> )	X S.D (10 <sup>-6</sup> m³kg (1 -1)	X median .0-6m³kg- 1) <sup>(1</sup>	X minimum   Xr 10⁻6m³kg⁻¹ <sub>) (</sub> 10	naximum ⊦ <sup>6</sup> m³kg⁻¹ <sub>)</sub>	N/No
Regolith breccia	75.20	63.06	55.91	4.83	225.6	44 / 50	19.11	16.65	13.89	2.65	73.8	44 / 50
Impact melt breccia	20.72	25.67	9.24	1.30	85.6	39 / 52	4.11	2.78	3.69	0.15	11.5	49 / 52
Dimict breccia	32.44	41.99	11.09	2.71	104.9	4 / 5	6.10	3.81	1.57	2.03	10.6	5 / 5
Impact melt rocks	33.54	31.00	19.07	2.45	74.1	5 / 6	6.07	4.78	4.32	1.16	13.1	5 / 6
Basalts	18.87	43.36	8.20	1.25	243.4	29 / 40	1.81	1.48	1.41	0.64	9.8	39 / 40
Feldspathic rocks	4.75	2.92	4.75	1.83	7.7	2 / 8	1.91	2.35	1.15	0.020	7.8	8 / 8
					Total	123 / 161					Total 1	54 / 161
Literature data												
Regolith breccia	199.79	328.06	69.50	31.00	1000.0	7	23.72	18.58	16.46	4.17	75.9	14
Impact melt breccia	44.55	46.96	23.20	1.80	147.0	24	7.22	11.63	3.13	0.28	45.7	24
Dimict breccia	80.50	7.50	80.50	73.00	88.0	2	I	I	I	I	I	0
Impact melt rocks	13.50	13.14	00.6	2.00	34.0	4	6.02	4.40	4.30	0.72	12.3	8
Basalts	37.24	70.86	15.85	0.54	500.0	61	1.59	1.60	1.10	0.41	9.8	48
Feldspathic rocks	6.05	8.90	1.04	0.17	30.2	11	2.04	5.02	0.041	0.0016	17.8	11
					Total	109					Total	105
Table 1: NRM and magn	etic susceptibility	y sorted by lithol	logy. N: number of	reliable measureme	ents (see text); No: nu	imber of sam	ples studied in	this work; S.D:	standard de	viation.		

Chapitre 4 : A survey of the NRM and the magnetic susceptibility of Apollo whole rocks

4

#### **3.2.**Comparison with other measurements

The NRM and the magnetic susceptibility values averaged by lithology are given in Table 1, both for this study and for literature data. The literature dataset consists of 109 NRM estimates (from 61 different Apollo rocks), and 105 susceptibility estimates (from 73 different Apollo rocks). A comparison of both datasets shows that the NRM intensities are larger by an average factor of ~2.7 in small sample studies (Figure 2a). This discrepancy is evidence of the NRM directional heterogeneity within some lunar rocks and/or of possible magnetic contamination of small samples during preparation and handling. The two datasets provide similar values for the susceptibility ( $R^2$ = 0.86) with a slope of 0.9 (Figure 2b). Standard deviations in the literature data are generally higher than in ours, except for regolith breccias, indicating small-scale heterogeneities in metal content.



<u>Figure 2:</u> a) NRM average values of small samples (literature data, with standard deviations) versus NRM average values of large samples (this study, with standard deviations) by lithology. b) Magnetic susceptibility average values of small samples (literature data, with standard deviations) versus magnetic susceptibility average values of large samples (this study, with standard deviations) by lithology. In both figures numbers in parentheses refer to the number of samples in our dataset and the literature dataset, respectively, and the light broken line is a 1:1 line.

For the subset of samples that were previously studied in the literature (section S6, Table S2 in Supplementary material), we compare our NRM measurements on large samples with the laboratory measurements performed on small subsamples of the same rocks (Figure 3). The results of our bulk sample study do not correlate to those of the small subsamples ( $R^2$ = 0.08). It is noteworthy that when several measurements are available in the literature, there is a large scatter between measurements (with a relative variation from 6% to 163%, 56% in average). This scatter is not due to analytical uncertainties that are small compared to magnetic moments, both in this study and in previous studies. This is rather further evidence of small-scale heterogeneity of NRM, attributed to lithological heterogeneities (illustrated in section S2), with heterogeneous distribution of metallic iron, especially in breccias. It can indicate too the presence, in the same rock, of lithologies that have recorded contrasting paleofields. Overall, the NRM is higher for small samples than large samples (see also Table 1), indicating possible magnetic contamination during small samples preparation or handling, or heterogeneous directions of NRM within a large sample.



Evolution temporelle du champ magnétique lunaire 89

<u>Figure 3</u>: NRM intensities measured on small samples (literature data) versus NRM values of large intensities measured on large samples of the same rocks (this study). Box symbols connected by vertical lines are for rocks with several small sub-samples in the literature dataset. The error bars are smaller than the symbol size. The light broken line is a 1:1 line.

Our susceptibility data for the large samples and the small subsamples in the literature data (Figure 4) are also not correlated ( $R^2 = 0.03$ ); even the most correlated lithology, which is the impact melt breccia, shows only  $R^2$  of 0.175. Feldspathic rocks show the largest discrepancy, our values being up to of 2 orders of magnitude larger than literature data. It is noteworthy that there is a large scatter in literature data (S5, in Table S2) for multiple measurements of subsamples from the same rock, especially for impact melt breccia and impact melt rocks with coefficient of variation of 43% and 59% respectively. Again, small-scale lithological heterogeneities can account for these variations, especially in smaller samples. For feldspathic rocks, the larger whole rock susceptibility may be due to the fact that these rocks often have a coating of melted or regolithic material and that this coating, enriched in metal, was avoided in the subsampling. As an example, samples 65315 and 60215 had diamagnetic  $\chi$  values of  $-1.4 \times 10^{-9}$  m<sup>3</sup>kg<sup>-1</sup> and  $-5.4 \times 10^{-9}$  m<sup>3</sup>kg<sup>-1</sup>, respectively, in the small sample study of *Cournède et al.* (2012) and 20  $\times 10^{-9}$  m<sup>3</sup>kg<sup>-1</sup> and 228  $\times 10^{-9}$  m<sup>3</sup>kg<sup>-1</sup>, respectively, in this study.



<u>Figure 4</u>: Magnetic susceptibility of small samples (literature data) versus magnetic susceptibility values of large samples (this study, with error bars). Box symbols connected by vertical lines are for rocks with several sub-samples in the literature dataset. The light broken line is a 1:1 line.

In Figure 5, we compare our susceptibility results with measurements performed at JSC on another set of large samples (mean mass 19.8 g) from the returned sample collection (*Macke et al.*, 2014). These measurements were performed using a SM30 instrument calibrated following *Gattacceca et al.* (2004) and are provided in section S7, Table S3. The coefficient of correlation of 0.70, together with a slope of 0.998 between the two independent datasets confirm that the scatter observed between our measurements and the small sample laboratory measurements is due to the intrinsic properties of lunar rocks (mostly small scale heterogeneities) rather than instrumental issues. Still returned samples yield on average lower

#### Chapitre 4 : A survey of the NRM and the magnetic susceptibility of Apollo whole rocks

values than the whole rocks, again suggesting the possible effect of regolith contamination of the surface of whole rocks. It is also possible that measurements using the SM30 contact probe are underestimated because they are sensitive to the surface roughness of the samples and were calibrated for smooth pebble shaped samples (*Gattacceca et al.*, 2004).



<u>Figure 5</u>: Magnetic susceptibility data measured with our custom made susceptibility meter (average sample mass 1130 g for this subset of samples) versus magnetic susceptibility measured using a SM30 susceptibility meter on different samples (with average mass 19 g) of the same Apollo rocks. The dotted line is a linear fit between the two datasets.

#### **3.3.** Paleomagnetic potential of this dataset

4

The ratio of NRM to magnetic susceptibility, noted  $\beta$  hereafter, may convey information about lunar paleomagnetism. Indeed, high  $\beta$  values may point to more single domain like behavior (for a given paleofield) or to higher paleofields (for a given magnetic mineralogy).

#### Chapitre 4 : A survey of the NRM and the magnetic susceptibility of Apollo whole rocks

The paleointensity of 23 selected samples measured in this study have already been determined in previous laboratory studies (part S8, Table S4). ß appears broadly correlated with the paleointensity (Figure 6). However, a trend line does not intercept at the origin  $(B,\beta)=(0,0)$ . Indeed probably because of secondary magnetization components, hardly any samples have  $\beta$  below 1. Qualitatively, we estimate that  $\beta$  values below 4 have no real paleointensity significance and may correspond to null or weak paleointensity. Selecting samples with  $\beta \ge 4$ , and forcing the x-intercept of the linear fitting to  $\beta=4$ , we have a relation B = 9.7 \* (\beta-4) (R<sup>2</sup>=0.63) with B in  $\mu$ T and  $\beta$  in A/m. This relation indicates that the overall  $\beta$  dataset may be informative about the overall evolution of lunar paleointensities and allows using  $\beta$  as a crude paleointensity proxy.



<u>Figure 6:</u> Paleointensity estimates (literature data, dark circles: paleointensity based on AF methods, grey circles: paleointensity based on thermal methods) as a function of  $\beta$  (with error bars). When several estimates are available the average paleointensity is used. When both AF- and thermal-based results are available, the AF-based result is used, except for a recent result on 15015 that was obtained using oxygen fugacity control (*Wang et al.*, 2017). The single pTRM result of Brechet 1974 for 74275 was not used. The shaded area corresponds to  $\beta < 4$  (see section 3.3). Sample 14305 was not included **Evolution temporelle du champ magnétique lunaire** 93

in this plot because of its peculiar magnetic mineralogy (NRM being carried by cohenite; e.g. *Cournède et al.*, 2012) that sets it apart from all other Apollo samples.

However, there are various reasons why  $\beta$  may not be a good proxy for the paleointensity. First, the minerals that carry the magnetic susceptibility signal are not necessarily the same ones that carry the NRM. This may introduce a mineralogical bias in the interpretation. Unfortunately, the formation ages of the various lithologies are clustered in discrete and mostly non overlapping periods so that this lithological bias is difficult to circumvent. Second, it would be better to normalize NRM by ferromagnetic susceptibility only, since the paramagnetic minerals contribute to the susceptibility but not to the remanence. As we do not know the paramagnetic susceptibility of most Apollo rocks, however, we chose not to apply a blanket correction to the susceptibility that may introduce an additional source of uncertainty. Third, we measured the total NRM of the samples without any magnetic cleaning. Therefore these rocks may be affected by secondary magnetizations (i.e., not acquired on the Moon) like viscous remanent magnetization (VRM) acquired during the ~50 years stay of the Apollo rocks in the geomagnetic field, but also by all magnetic contaminations that may have occurred at differents stages of the Apollo samples' history (during sampling on the Moon, in the return spacecraft, during cutting and processing at JSC). Regarding VRM, it is noteworthy that the studied samples were kept in a mumetal container in ambient field < 200 nT for at least 24 hours before their NRM was measured, allowing for relaxation of about 50% of a 50 year VRM assuming a similar acquisition and decay rate for VRM. As an example we measured in the laboratory (CEREGE) the NRM and the magnetic susceptibility of a small piece of sample 14169 (73 mg). The NRM (6.45 x 10<sup>-5</sup> Am<sup>2</sup>kg<sup>-1</sup>) was measured using a SQUID cryogenic magnetometer and the susceptibility  $(2.34 \times 10^{-6} \text{ m}^3 \text{kg}^{-1})$ using a MFK1 instrument. The NRM was then stepwise demagnetized using alternating fields (AF). This particular sample has a large secondary component (possibly a VRM), removed between 2 mT and 6 mT AF (Figure 7a). As a consequence ß decreases rapidly during AF demagnetization and reaches much lower values than those obtained on the whole rock at LSLF (Figure 7b). This ß value of 16.5, measured on a 72.4 g sample, is clearly dominated by the secondary component of the sample. It is therefore hardly related to the high coercivity component of magnetization which would relate to the lunar surface field during the formation of this rock on the Moon. This effect can enhance ß for some samples with no relation to the paleofield intensity. Finally the possibility that the large block magnetic susceptibility is biased toward higher value by surface contamination and coating by regolith material may add another bias since this contamination will increase the magnetic susceptibility but not necessarily the bulk NRM.



<u>Figure 7:</u> Laboratory NRM measurements for Apollo rock 14169. a) Orthogonal projection plot for a 73 mg sub-sample. b)  $\beta$  (A.m<sup>-1</sup>) as a function of alternating field. The dashed line is the  $\beta$  value for the 72.4 g block measured at JSC.

A plot of  $\beta$  as a function of time reveals different behaviors over the high-field epoch (between 4.25 and 3.56 Ga in literature) and weak-field epoch (after ~3.5 Ga) discussed above (Figure 8). There is more scatter in the high-field epoch with 7/40 samples with high  $\beta$ value ( $\beta > 10$  A/m, including samples 14053 and 14305 with  $\beta > 20$  A/m) between 4 and 3 Ga (Figure 8). However, 23 samples, accounting for 64% of samples in this period, have low  $\beta$ values ( $\beta < 5$  A/m). A majority of samples have  $\beta < 5$  A/m in the weak-field epoch (18/48 samples higher than 5 A/m) and only 1 sample has  $\beta > 20$  A/m (sample 12010 with  $\beta = 25.2$ A/m). A median value computed on a sliding window of 15  $\beta$  values (grey line in Figure 8) agrees qualitatively with the existence of the high-field and weak-field epochs. It is noteworthy that a significant fraction of samples from the high-field epoch have low  $\beta$  values (23/40 with  $\beta < 5$  A/m). They may correspond to samples with low paleointensities, **Evolution temporelle du champ magnétique lunaire** 95 4

suggesting that the average field in the high field epoch may have been overestimated in previous studies because of the focus on highly magnetized samples. Alternatively they could correspond to samples whose original NRM has been partially or totally erased by a later process. Shock in particular is able to remagnetize rocks and in view of the low efficiency of shock magnetization compared to TRM (e.g., *Tikoo et al.*, 2015), the result of shock remagnetization would be a drastic decrease of  $\beta$  regardless of the intensity of the lunar surface field at the time of impact. Other explanation for low  $\beta$  could be post NRM acquisition "cold" brecciation (without resetting of radiometric ages but clast-scale randomization of the NRM) and recent contamination by metal rich regolith.

With all these caveats in mind, the dataset presented in Figure 8 allows selecting samples for laboratory studies addressing specific questions about the lunar surface field evolution.



<u>Figure 8</u>:  $\beta$  (with error bars) as a function of the age of studied rocks. Color-coding refers to lithology. The grey line corresponds to a sliding median, calculated on 15 successive  $\beta$  values. The right axis indicates the approximate paleointensity for  $\beta > 4$  (broken line, see section 3.3 and fig. 6).

#### 4. Conclusions

Using two portable instruments specifically designed for this project, we obtained magnetic susceptibility and NRM measurements on 154 and 123 Apollo whole samples, respectively. This dataset represents a significant increase in number (+52% for NRM and +64% for susceptibility) and in mass (80 kg against 20.5 g for the literature dataset) of the existing database of lunar magnetic properties.

Our lithology-averaged NRM values may be more representative of the large-scale magnetic parameters than the values measured on small samples usually well below 1 gram that appears overestimated by an average factor of  $\sim$ 2.7. The NRM values obtained in this work are therefore more suitable to model and interpret the lunar magnetic field anomalies. Conversely, our magnetic susceptibility estimates may be overestimated for some weakly magnetic lithologies because of coating by glass or regolith material on bulk samples. Overall, magnetic susceptibility is strongly controlled by lithology and is clearly enhanced by impact processing and associated incorporation of meteoritic metal.

The ratio of natural remanence and magnetic susceptibility may be used as a crude paleointensity proxy. Its overall evolution with time is coherent with the existence of the high field and weak field epochs defined in the literature. However our data raise the possibility that the paleointensity during the high field epoch may have been more variable and lower on average than previously suggested. Although this ratio cannot provide robust paleointensities, our dataset represents a valid tool to select samples of interest for detailed paleomagnetic laboratory study.

#### Acknowledgements

This work was funded by the Agence Nationale de la Recherche (project Maglune, ANR-14-CE33-0012) and the Programme National de Planétologie (INSU/CNES).

#### References

- Buz, J., Weiss, B.P., Tikoo, S.M., Shuster, D.L., Gattacceca, J. and Grove T.L., 2015. Magnetism of a very young lunar glass. Journal of Geophysical Research: Planets 120 (1720-1735), doi:10.1002/2015JE004878.
- Cournede, C., Gattacceca, J., and Rochette, P., 2012. Magnetic study of large Apollo samples: Possible evidence for an ancient centered dipolar field on the Moon. Earth and Planetary Science Letters 331-332 (31-42), doi:10.1016/j.epsl.2012.03.004.
- Dolginov, S.S., Eroschenko, E.G., Zhuzgov. L.N., and Pushkov. N.V., 1966. Measurements in the vicinity of the Moon by the artificial satellite Luna 10. Dokl. Akad. Nauk SSSR 170 (574-577).
- Dwyer, C.A., Stevenson, D.J., and Nimmo, F., 2011. A long-lived lunar dynamo driven by continuous mechanical stirring. Nature Letter 479 (212-214), doi:10.1038/nature10564.
- Evans, A.J., Tikoo, S.M. and Andrews-Hanna, J.C., 2017. The case against an early lunar dynamo powered by core convection. Geophysical Research Letters 45 (98-107), doi: 10.1002/2017GL075441.
- Fagan, A.L., Joy, K.H., Bogard, D.D. and Kring, D.A., 2014. Ages of globally distributed Lunar paleoregoliths and soils from 3.9 Ga to the present. Earth Moon Planets 112 (59-71), doi:10.1007/s11038-014-9437-7.
- Fuller, M., and Cisowski, S.M., 1987. Lunar paleomagnetism. In: Jacobs, J.A. (Ed.), Geomagnetism. Academic Press, San Diego, CA, pp. 307–456.
- Garrick-Bethell, I., Weiss, B.P., Shuster, D.L., and Buz, J., 2009. Early Lunar Magnetism. Science 323 (356), doi:10.1126/science.1166804.
- Garrick-Bethell, I., Weiss, B.P., Shuster, D.L., Tikoo, S.M. and Tremblay, M.M., 2017. Further evidence for early lunar magnetism from troctolites 76535. Journal of Geophysical Research: Planets, 122 (76-93), doi:10.1002/2016JE005154.
- Gattacceca, J., Eisenlohr, P. and Rochette, P., 2004. Calibration of *in situ* magnetic susceptibility measurements. Geophysics Journal Interiors 158 (42-49), doi: 10.1111/j.1365-246X.2004.02297.x.
- Heiken, G.H., Vaniman, D.T. and French, B.M., 1991. Lunar source book, a user's guide to the moon. Cambridge university press. Lunar and Planetary Institue, 736p.
- Hiesinger, H., Head III, J.W., Wolf, U., Jaumann, R. and Neukum, G., 2011. Ages and stratigraphy of lunar mare basalts: A synthesis. The Geological Society of America, Special paper 477 (1-51), doi:10.1130/2011.2477(01).
- Laneuville, M., Wieczorek, M.A., Breuer, D., Aubert, J., Morard, G., and Rückriemen, T., 2014. A long-lived lunar dynamo powered by core crystallization. Earth and Planetary Science Letters 401 (251-260).
- Lawrence, K., Johnson, C., Tauxe, L., and Gee, J., 2008. Lunar paleointensity measurements: Implications for lunar magnetic evolution. Physics of the Earth and Planetary Interiors 168 (71-87), doi:10.1016/j.pepi.2008.05.007.
- Le Bars, M., Wieczorek, M.A., Karatekin, Ö., Cébron, D. and Laneuville, M., 2011. An impact-driven dynamo for the early Moon. Science Research Letter 479 (215-220), doi:10.1038/nature10565.
- Macke, R.J., Kiefer, W.S., Britt, D.T., Consolmagno, G.J and Irving, A.J., 2014. New lunar sample density and magnetic susceptibility measurements. 45<sup>th</sup> Lunar and Planetary Science Conference, poster #1949.
- Oliveira, J.S., Wieczorek, M.A. and Kletetschka, G., 2017. Iron abundances in lunar impact basin melt sheets from orbital magnetic field data. Journal of Geophysical Research: Planets 122 (12), 2429-2444.

- Rochette, P., Gattacceca, J., Ivanov, A.V., Nazarov, M.A. and Bezaeva, N.S., 2010. Magnetic properties of lunar materials: Meteorites, Luna and Apollo returned samples. Earth and Planetary Science Letters 292 (383-391), doi:10.1016/j.epsl.2010.02.007.
- Shea, E.K., Weiss, B.P., Cassata, W.S., Shuster, D.L., Tikoo, S.M., Gattacceca, J., Grove, T.L., and Fuller, M.D., 2012. A long-lived lunar core dynamo. Science 335 (453), doi: 10.1126/science.1215359.
- Sonett, C.P., Colburn, D.S., Currie, R. G. and Mihalov. J.D., 1967. The geomagnetic tail, topology, reconnection and interaction with the Moon. Physics of the Magnetosphere (461-484).
- Steiger, R.H. and Jäger, E., 1977. Subcommission of geochronology : Convention on the use of decay constants in geo- and cosmochronology. Earth and Planetary Science Letters 36 (359-362).
- Suavet, C., Weiss, B.P., Cassata, W.S., Shuster, D.L., Gattacceca, J., Chan, L., Garrick-Bethell, I., Head, J.W., Grove, T.L., and Fuller, M.D., 2013. Persistence and origin of the lunar core dynamo. Earth, Atmospheric, and Planetary Sciences 110 (8453-8458).
- Tikoo, S.M., Weiss, B.P., Buz, J., Lima, E.A., Shea, E.K., Melo, G., and Grove, T.L., 2012a. Magnetic fidelity of lunar samples and implications for an ancient core dynamo. Earth and Planetary Science Letters 337-338 (93-103).
- Tikoo, S.M., Weiss, B.P., Cassata, W.S., Shuster, D.L., Gattacceca, J., Lima, E.A., Suavet, C., Nimmo, F., and Fuller, M.D., 2014. Decline of the lunar core dynamo. Earth and Planetary Science Letters 404 (89-97).
- Tikoo, S.M., Gattacceca, J., Swanson-Hysell, N.L., Weiss, B.P., Suavet, C. and Cournède, C., 2015. Preservation and detectability of shock-induced magnetization. Journal of Geophysical Research: Planets 120 (1461-1475), doi:10.1002/2015JE004840.
- Tikoo, S.M., Weiss, B.P., Shuster, D.L., Suavet, C., Wang, H., and Grove, T.L., 2017. A twobillion-year history for the lunar dynamo. Science Advances 3, e1700207.
- Uehara, M., Gattacceca, J., Quesnel, Y., Lepaulard, C., Lima, E.A., Manfredi, M., and Rochette, P., 2017. A spinner magnetometer for large Apollo lunar samples. Review of Scientific Instruments 88 (104502).
- Wang, H., Mighani, S., Weiss, B.P., Shuster, D.L., and Hodges, K.V., 2017. Lifetime of the lunar dynamo constrained by young Apollo returned breccias 15015 and 15465. Lunar and Planetary Science XLVIII.
- Weiss, B.P., and Tikoo, S.M., 2014. The lunar dynamo. Science 346, 1246753, doi: 10.1126/science.1246753.

# Supplementary files

S1: Results of magnetic measurements on whole rocks at JSC, Houston

# S1: Results of magnetic measurements on whole rocks at JSC, Houston

χ measuring device used	Susceptibilimeter	MS2C	MS2C	Susceptibilimeter	MS2C	MS2C	Susceptibilimeter	MS2C	Susceptibilimeter	2																			
Dating method	ArTr	ArTr	ArTr	ArTr	ArTr	ArTr	,	ArTr	ArTr	ArTr	,	,	,	,	,	ArTr	ArTr	,	,	Ar-Ar*	ArTr	ArTr	ArTr	ArTr	ArTr	,	ArTr	ArTr	
Ref age	[16]	[16]	[16]	[16]	[16]	[16]		[16]	[16]	[16]		,		,	,	[16]	[16]	,		[17]	[16]	[16]	[16]	[16]	[16]		[16]	[16]	
error	0.75	0.21	0.21	0.08	0.57	0.54	0.60	0.45	4.85	0.30	0.09	0.15	0.29	0.05	0.17	'	0.45	0.63	1.33	0.81		0.54	0.14	0.54	0.61	0.11	0.98	0.73	
NRM/X	3.92	6.58	6.48	2.33	2.97	2.79	3.10	2.36	25.19	1.49	2.76	4.77	3.26	1.57	1.94	•	2.28	2.91	6.71	4.23	'	2.81	0.73	2.80	3.18	1.34	4.92	3.73	
$\mathop{\mathrm{Error}}_{(10^{-6}\mathrm{m}^{3}\mathrm{kg}^{-1})}^{\mathrm{Error}\chi}$	8.64	0.26	0.37	1.11	13.42	5.37	6.34	10.03	0.92	0.86	0.19	0.31	2.17	0.36	2.29	0.62	3.33	0.92	0.52	1.20	0.77	4.44	1.92	2.90	2.37	06.0	2.03	2.96	
$(10^{-6}m^{3}kg^{-1})$	45.46	23.87	34.67	73.84	70.63	28.25	33.37	52.85	4.83	4.30	17.38	28.77	25.70	34.05	28.20	3.26	16.86	4.30	2.65	6.34	3.37	23.36	9.93	15.28	12.45	11.40	10.36	15.34	
Erreur fit NRM (%)	4.0	6.0	6.0	9.0	4.3	6.7	6.7	7.8	4.0	13.8	7.0	6.0	6.0	6.0	8.0		7.2	11.1	8.7	11.7		7.0	13.3	3.0	5.5	6.0	5.4	9.6	
Error NRM (10 <sup>-6</sup> Am <sup>2</sup> kg <sup>-1</sup> )	5.35	4.71	6.74	5.17	6.30	2.37	3.10	3.73	3.65	0.19	1.44	4.12	2.51	1.61	1.64	'	1.15	0.38	0.53	0.80	ı	1.97	0.22	1.28	1.19	0.46	1.53	1.72	
$10^{-6} \mathrm{Am}^2 \mathrm{kg}^{-1}$ ) (	178.21	157.15	224.66	172.37	209.88	78.95	103.38	124.48	121.63	6.41	47.92	137.26	83.65	53.57	54.63	'	38.43	12.53	17.77	26.83	ı	65.61	7.25	42.78	39.64	15.29	50.94	57.18	
Mass (g) (	196.4	167.0	120.2	478.6	81.0	38.0	145.1	96.4	263.1	51.5	65.7	158.5	89.7	56.0	85.1	723.6	21.6	39.1	84.4	2870.0	56.6	487.7	33.1	180.0	252.3	220.7	37.3	68.2	
Error (Ga)	0.43	0.43	0.43	0.03	0.01	0.43		0.03	0.43	0.43						0.30	0.01				0.32	0.43	0.02	0.04	0.43		0.43	0.43	
Age (Ga)	1.56	1.09	1.88	1.76	1.43	1.80	•	1.42	1.93	0.84	•	•	•	•	•	3.79	2.75	•	•	1.19	0.10	0.53	1.21	1.36	1.45	•	1.76	0.79	
Sample	10018.0	10019.1	10046.193	10060.6	10061.18	10064.6	10065.7	10068.5	12010.12	12034.9	12073.93	14041.0	14042.0	14045.0	14055.0	14301.0	14307.19	14309.0	14315.0	15015.0	15028.0	15059.0	15086.0	15265.0	15266.0	15285.0	15287.0	15295.0	
	Regolith	breccia																											

.43 926.3 80.97 2.43   .33 1133.6 83.80 2.51   .43 2122.3 61.25 1.84	8 3 10.3	) 36.20 5 15.57 7.29	0.49 2.96 1.39	2.24 5.38 8.40	0.07 1.04 1.62	[16] [16] [16]	ArTr ArTr ArTr	Susceptibilimeter Susceptibilimeter Susceptibilimeter
.43 227.8 13.83 .01 842.3 225.57 43 944.2 69.11	0.41 12 6.77 8 2.07 9.0	)	- 4.80 0.19	- 8.94 5.53	- 1.72 0.19	[16] [16]	ArTr ArTr ArTr	- Susceptibilimeter Suscentibilimeter
.43 231.9 12.94	0.39 7.8	5.83	1.11	2.22	0.43	[16]	ArTr	Susceptibilimeter
1.43 386.3 11.91 43 672.9 10.55	0.36 4.	7 5.39 8.61	1.02	2.21 1.23	0.43 0.24	[16] [16]	ArTr ArTr	Susceptibilimeter Suscentibilimeter
.43 94.5		3.77	0.72		I	[16]	ArTr	Susceptibilimeter
.43 345.4 81.0	J7 2.43 7.5	6.40	1.22	12.67	2.45	[16]	ArTr	Susceptibilimeter
.43 71.6		- 6.96	0.07	ı	ı	[16]	ArTr	<b>MS2C</b>
- 240.1 32.9	00 0.99 5	10.03	1.91	3.28	0.63	ı	ı	Susceptibilimeter
.43 26.9 -		- 5.38	1.34	ı	ı	[16]	ArTr	Susceptibilimeter
.43 173.2 178.	98 5.37 5. <sub>1</sub>	9.81	1.66	18.25	3.13	[16]	ArTr	Susceptibilimeter
- 310.3 4.3	83 0.15 12.	3 2.85	0.54	1.70	0.33	·	I	Susceptibilimeter
- 317.5 40.	94 1.23 8.	) 22.04	4.19	1.86	0.36		I	Susceptibilimeter
.03 1481.3 151.8	9 4.56 4.	40.80	0.36	3.72	0.12	[16]	ArTr	Susceptibilimeter
.05 180.4 77.6	il 2.33 3	3 26.83	5.10	2.89	0.56	[16]	ArTr	Susceptibilimeter
.05 1433.9 34.	87 1.05 6.	5 20.76	3.95	1.68	0.32	[16]	ArTr	Susceptibilimeter
- 547.2 7.4	49 0.22 7. <sub>2</sub>	7.38	1.40	1.02	0.20	ı	ı	Susceptibilimeter
.07 60.0		- 0.97	0.01	ı	ı	[18]	Ar-Ar *	<b>MS2C</b>
.05 185.2 7.5	i6 0.23 9.v	5.36	1.03	1.41	0.27	[19]	Ar-Ar *	Susceptibilimeter
.03 364.4	•	- 9.44	1.80	ı	ı	[20]	Ar-Ar *	Susceptibilimeter
.01 29.3	I	- 2.42	0.60	ı	ı	[21]	U-Pb	Susceptibilimeter
.03 72.4 85.0	54 2.57 4.	5.19	1.00	16.50	3.20	[21]	\$	Susceptibilimeter
- 114.8	I	- 2.89	0.03	ı	ı	ı	ı	<b>MS2C</b>
.04 176.5		- 3.89	0.04	ı	ı	[18]	Ar-Ar *	MS2C
.04 462.9 11.8	8 0.36 12.	4.11	0.78	2.89	0.56	[18]	Ar-Ar *	Susceptibilimeter
.03 363.0 85.4	.0 2.56 8.5	3.64	0.69	23.47	4.52	[22]	Ar-Ar *	Susceptibilimeter
.03 332.3 10.3	8 0.31 14. <sup>1</sup>	-	I		ı	[22]	Ar-Ar *	
								ŝ

14311.0	3.60	0.15	2421.4	2.19	0.066	12.1	1.72	0.33	1.27	0.24	[19]	Ar-Ar *	Susceptibilimeter
14314.0	ı	ı	96.0	13.29	0.40	11.0	2.94	0.03	7.16	0.23		ı	MS2C
14319.0	,	ı	156.6	24.43	0.73	11.0	3.06	0.03	7.99	0.25		ı	MS2C
14321.37	3.84	0.05	761.2	2.89	0.09	10.4	3.80	0.72	0.76	0.15	[18]	Ar-Ar *	Susceptibilimeter
15205.0	•	ı	136.2	2.72	0.08	15.2	1.12	0.21	2.42	0.47	ı	ı	Susceptibilimeter
15206.0	ı	ı	55.9	ı			1.11	0.82	·	•	ı	,	Susceptibilimeter
15405.0	1.28	0.04	201.3	ı	•	•	1.05	0.30	'	'	[23]	Ar-Ar *	Susceptibilimeter
15455.37	3.83	0.04	199.2	ı			1.14	0.26	'	'	[24]	Ar-Ar *	Susceptibilimeter
60017.52	ı	ı	1229.6	3.42	0.102	8.7	0.15	0.03	23.24	4.91	ı		Susceptibilimeter
60018.25		·	692.3	72.22	2.17	3.8	6.87	1.30	10.52	2.02	·		Susceptibilimeter
60035.0	3.99	0.10	677.4	3.84	0.12	13.8	2.79	0.01	1.38	0.04	[25]	Ar-Ar *	Susceptibilimeter
60095.0	•		39.9	11.27	0.34	7.0	8.92	0.10	1.26	0.04			MS2C
60115.1		·	83.3	17.10	0.51	6.0	4.88	0.05	3.50	0.11	·	ī	MS2C
62235.11	3.79	0.03	181.2	71.74	2.15	3.8	5.56	1.06	12.91	2.49	[26]	Ar-Ar *	Susceptibilimeter
65015.25	3.83	0.04	1322.3	73.74	2.21	11.0	9.29	0.41	7.94	0.42	[18]	Ar-Ar *	Susceptibilimeter
66055.26	3.81	0.02	673.0	35.66	1.07	4.7	6.73	1.28	5.30	1.02	[27]	Ar-Ar *	Susceptibilimeter
67016.1	3.86	0.10	2494.0	1.56	0.047	15.6	0.66	0.13	2.36	0.45	[28]	Ar-Ar *	Susceptibilimeter
67235.0	•	ı	886.8	20.30	0.61	12.5	10.66	2.03	1.90	0.37	ı	,	Susceptibilimeter
67435.7	3.87	0.01	179.1	55.83	1.68	4.9	11.55	2.20	4.84	0.93	[29]	Ar-Ar *	Susceptibilimeter
67627.0	0.46	0.03	42.2	9.24	0.28	12.8	5.97	1.16	1.55	0.31	[20]	Ar-Ar *	Susceptibilimeter
67955.1	4.20	0.07	54.7	3.98	0.12	15.0		•	'	'	[30]	Nd-Sm	ı
67975.22	ı	ı	220.4	6.81	0.20	5.4	3.22	0.61	2.12	0.41	ı	ı	Susceptibilimeter
68115.1	ı	ı	759.7	9.28	0.28	15.0	10.20	0.30	0.91	0.04	ı	ı	Susceptibilimeter
72215.14	3.87	0.02	172.1	8.72	0.26	10.1	2.89	0.57	3.01	0.60	[31]	Ar-Ar *	Susceptibilimeter
72255.23	3.90	0.03	120.5	11.62	0.35	6.9	4.53	0.89	2.57	0.51	[18]	Ar-Ar *	Susceptibilimeter
72275.102	4.01	0.04	1253.7	59.03	1.77	6.8	6.31	1.20	9.36	1.80	[18]	Rb-Sr	Susceptibilimeter
72395.7	3.89	0.02	251.9	7.94	0.24	8.3	3.70	0.71	2.15	0.42	[21]	Ar-Ar *	Susceptibilimeter
72535.0	3.89	0.02	140.4	2.56	0.077	14.1	3.69	0.71	0.69	0.14	[21]	Ar-Ar *	Susceptibilimeter
73215.2	3.83	0.04	365.5	ı		,	0.97	0.20	'		[32]	Ar-Ar *	Susceptibilimeter
73235.9	3.86	0.04	500.8	4.79	0.14	10.5	1.06	0.21	4.52	0.90	[18]	Ar-Ar *	Susceptibilimeter
73275.1	3.86	0.04	250.2	5.20	0.16	8.4	4.73	06.0	1.10	0.21	[18]	Ar-Ar *	Susceptibilimeter
													4

# Chapitre 4 : A survey of the NRM and the magnetic susceptibility of Apollo whole rocks

Susceptibilimeter	MS2C	Susceptibilimeter	5																												
Ar-Ar *		Ar-Ar *	Ar-Ar *	Ar-Ar *		Ar-Ar *	Ar-Ar *	1	Ar-Ar *	Ar-Ar *	1	Ar-Ar *	1	Ar-Ar *	Ar-Ar *	Ar-Ar *	Rb-Sr	Rb-Sr	Ar-Ar *	Rb-Sr	\$	Ar-Ar *	Ar-Ar *	\$	Ar-Ar *	Ar-Ar *					
[33]	·	[18]	[33]	[27]	ı	[18]	[34]		[25]	[26]		[32]		[18]	[35]	[26]	[32]	[18]	[36]	[18]	[18]	[18]	[18]	[37]	[21]	[35]	[35]	[21]	[35]	[18]	
0.28	0.10	1.49	0.11	0.96	0.07			0.03	ı	1.90	0.24	0.69	0.11	ı	0.57	1.08	0.11	1.28	0.52	1.23	1.18	•	·	0.34	1.67	•	0.30	•	0.35	1.08	
1.45	0.51	7.74	0.56	4.66	0.34	'	'	0.83		9.89	1.26	3.58	0.57		2.97	5.63	0.57	6.65	16.48	5.94	5.87	'	'	1.74	8.67	·	1.43	·	1.80	5.24	
0.61	0.86	0.89	0.82	0.71	0.72	0.74	0.67	0.04	0.15	2.01	2.02	0.47	0.91	0.39	0.30	2.50	0.82	1.93	0.02	0.53	0.29	0.40	0.81	0.57	0.47	0.85	0.18	0.13	0.52	0.32	
3.23	4.52	4.69	4.28	3.49	3.77	3.29	3.53	3.27	0.72	10.60	10.63	2.44	4.79	2.03	1.57	13.15	4.32	10.15	1.88	2.57	1.47	1.96	3.15	2.99	2.48	2.77	0.87	0.68	2.71	1.56	
15.1	13.5	5.6	6.7	4.1	9.6			14.0		6.7	12.2	16.7	10.0		6.2	5.5	14.0	9.8	3.8	3.4	4.7		·	10.6	8.7	ı	12.7	ı	5.1	7.7	
0.14	0.07	1.09	0.072	0.49	0.039		•	0.081		3.15	0.40	0.26	0.081		0.14	2.22	0.074	2.02	0.57	0.46	0.26		•	0.16	0.64		0.037		0.15	0.25	
4.67	2.30	36.26	2.40	16.28	1.30			2.70	-	104.88	13.44	8.75	2.71	-	4.66	74.06	2.45	67.48	19.07	15.23	8.66		ı	5.21	21.48	·	1.25	·	4.87	8.21	
1307.2	283.0	4688.2	258.7	67.6	3002.9	51.3	230.1	305.5	295.4	953.5	543.3	228.6	210.4	396.2	1438.1	526.6	195.8	459.4	110.1	111.6	173.3	132.4	38.1	422.0	400.4	24.5	280.5	1444.1	308.3	195.0	
0.04		0.04	0.04	0.02		0.05	0.03		0.04	0.04		0.02		0.05	0.06	0.03	0.02	0.05	0.04	0.03	0.01	0.02	0.08	0.11	0.02	0.07	0.07	0.02		0.06	
3.84	'	3.88	3.85	3.74	'	3.79	3.75		3.78	3.81		3.89		3.90	3.79	3.78	3.87	3.71	3.76	3.82	3.04	3.63	3.45	3.01	3.17	3.03	3.11	3.17	0.65	3.06	
76015.18	76035.0	76055.0	76215.0	77017.18	77035.23	77115.15	77135.86	77515.0	79215.2	61015.0	64475.1	64535.0	65035.0	67915.11	14310.35	60315.46	65055.4	66095.13	68415.3	10003.25	10017.15	10057.19	10072.16	12004.1	12005.0	12008.2	12009.17	12016.0	12018.15	12020.22	
										Dimict	breccia				Impact melt	rock				Basalt											

the NRM and the magnetic susceptibility of Apollo whole rocks
the NRM and the magnetic susceptibility of Apollo whole rocks

5.84 0.18 17.9 13.62 0.41 4.3 10.60 0.23 8.0
10.60 0.37
10.60 0.37
10.60
753.8 1101.3 720.1
05 7 18 11
21 0.( 92 0.1
3.21 0.05 2.92 0.18
3.21 2.92

147.020141	4.09	0.00	1./61		•		1.00	0.33	'	'	[18]	Ar-Ar	Susceptibilimeter
60215.8	ı	,	213.7	ı	·		2.28	0.44	'	ı	ı	ı	Susceptibilimeter
65315.46			136.5		•		0.02	0.00	•	'	·	ı	SM30‡
67075.39	3.95	0.05	9.99	·			2.01	0.42	·	'	[18]	Ar-Ar *	Susceptibilimeter
77215.18	3.95	0.03	83.5		•		0.99	0.01	•	'	[18]	Ar-Ar *	<b>MS2C</b>
78235.0	3.93	0.21	44.3	7.67	0.23	12.6	7.78	1.63	0.99	0.21	[47]	U-Pb	Susceptibilimeter
<u>Table S1:</u> Co NRM measu	ompilation rement w	n of the d as unsucc	ata obtained essful (see to	after measure ext) are noted	ments at N. "†". Some	ASA. Rest magnetic :	ults with no susceptibility	measurem y results w	ent have ere only	the sy obtain	mbol " ed by 1	-". Sample neasureme	ss whose ents with

the SM30 and are noted " $\ddagger$ " (*Macke et al.*, 2014). Ref age is the reference for the radiometric age. All ages noted " $\ast$ " were recalculated with the calibration constant from *Steiger and Jäger* (1977). ArTr indicate model closure ages determined from the trapped <sup>40</sup>Ar<sup>-36</sup>Ar ratio (*Fagan et al.*, 2014). For samples noted " $\diamond$ " we used a characteristic average age for the corresponding lithology and Apollo mission (*Stöffler et al.*, 2006).

Chapitre 4 : A survey of the NRM and the magnetic susceptibility of Apollo whole rocks


#### S2. Typical samples discussed in this work

4

<u>Figure S1</u>: a) Typical whole rock sample (dimict breccia 61015, 953.5 g sample) measured at JSC (Houston); b) Typical laboratory paleomagnetism sample (sub-sample of 61015, 87 mg, studied at CEREGE, France).

#### S3. Large block susceptibility meter

This instrument was designed at CEREGE by Minoru Uehara

#### S3.1.Theory of operation

We measure the magnetic susceptibility by detection of the induced magnetization of the sample installed at the center of Helmholtz coils by means of application of low-frequency magnetic field (5 Hz, 30  $\mu$ T, sinusoidal). The low-frequency of magnetic field variation minimizes the absorption of the magnetic field by aluminum foils occasionally covering the samples. The samples are enclosed in cubic capsules and put on the horizontal sample stage to ensure the positioning. The components are made of acrylic resin (PMMA) and installed on the aluminum table (see Figure S2). A 1-axis fluxgate magnetic sensor mounted at 12 cm from the center of the coils measures the induced magnetization. The sensor, sample capsule, and coils are co-axial to each other. The magnetic fields and coil currents are simultaneously measured by 50 kSPS (samples-par-second) 24-bit simultaneous A/D converter (see Figure S3).



<u>Figure S2</u>: The illustration of the magnetic susceptibility meter that consists of a pair of Helmholtz coils, a single axis flux-gate sensor (red arrow, co-axial to the coils) mounted in a plastic rod, and the sample cube set at the center of the coils. The coil support tube, tube holders, sample stage plate, and sample cube are in plastics (PMMA) to avoid eddy currents. The susceptibility meter is mounted on an aluminum table (5 mm thick) to keep distance (14 cm) from the stainless steel table used in the LSLF at JSC. The calculated distribution of magnetic fields by means of FEMM software (*Meeker D.C.*, 2013, Finite Element Method Magnetics, Version 4.2, http://www.femm.info), normalized by the field intensity at the center of the coils, shows that the variations within the sample cube is less than +/-4%.

We normalize the measured magnetic field signals by the calculated applied field at the coil center by means of the coil current signals to reduce the noises of the applied field. The symbol *R* indicates this normalized value hereafter. The measurement protocol is as follows: (1) measure the background signal without sample on the stage ( $B_{air1}$ ), (2) measure the sample on the stage ( $B_{sample}$ ), (3) measure the background signal ( $B_{air2}$ ), (4) compare  $B_{air1}$  and  $B_{air2}$  and retry the entire measurement if jumping of the background is detected, and (5) save the measured waveforms. The duration of the measurement is 5 seconds. The amplitude of the normalized signals is calculated by FFT for every 1 second, making 5 points for each measurement ( $\mathbf{R} = \{R_1, ..., R_5\}$ , Fig. S4). This very narrow FFT filter eliminates any signals (noises, ambient field, magnetization of the sample etc.) other than the 5 Hz field synchronized to the applied field and achieves about 30 pT<sub>rms</sub> noise level. After correction of drifting by linear fitting, we calculated the average values of the backgrounds and the signal

with sample. Finally, we calculate the difference between the average values of the signal with sample and the background, named k value (Eq. A1),

$$\overline{\mathbf{k}} = \overline{\mathbf{R}}_{sample} - \overline{\mathbf{R}}_{air} \quad (A1),$$

where  $\overline{k}$  is the averaged k value,  $\overline{R}$  indicate the mean value of the drift-corrected R, and  $\overline{R}_{air}$  is the mean of  $R_{air1}$  and  $R_{air2}$ . This k value is dimensionless and proportional to the volume magnetic susceptibility  $\chi_v$  in SI unit, thus

$$\chi_{v}=\frac{\overline{k}}{\alpha} \quad (A2),$$

where  $\alpha$  is the calibration constant of the instrument. We calibrated  $\alpha$  by measurements of terrestrial rocks with known magnetic susceptibilities and different weight (N = 22, 10 g to 800 g) at CEREGE laboratory. The average ( $\alpha_{CEREGE}$ ) and the standard deviation of  $\alpha$  ( $\sigma_{\alpha}$ ) is 78.9 and 13.2, respectively. Theoretically,  $\alpha$  is a function of the distance between the center of the coil and the sensor; indeed, we found no dependency of  $\alpha$  on the sample weights. Since  $\alpha$  can be varied by disassembly and assembly of the instrument, we cross-calibrated the instrument by same standard sample in both CEREGE and NASA, and  $\alpha_{NASA}$  is 81.1.



<u>Figure S3</u>: The block diagram of the data acquisition system. The computer (PC) running LabView program controls the entire procedure. A 16-bit D/A converter generates sinusoidal waves to control the coil current I whose intensity is monitored and limited by the series resistance  $R_S$ . The magnetic field B is monitored by the on-axis flux-gate sensor (FG). The flux-gate output is digitized by a 24-bit A/D converter after buffering and filtering. The current monitor signal (I<sub>Monitor</sub>) is acquired simultaneously.

#### S3.2. Error on magnetic susceptibility

There are two main sources of error of the measurement. The first is the error in the estimation in the proportionality constant  $\alpha$ , which can be equal to the standard deviation  $\sigma_{\alpha}$ , though this can be overestimated due to the shape anisotropy of the terrestrial samples. The second is the error in k, which can be defined by the standard deviation ( $\sigma_k$ ) of several measurements. Since we do not always conduct repeated measurements, however, we cannot obtain the actual  $\sigma_k$ . Instead, we estimated this by the k value for individual measurement ( $k_i$ ), respectively given by

$$\sigma_k^2 = \sum_{i=1}^{n=5} \frac{k_i - k}{n-1}$$
 and  $k_i = R_{sample_i} - R_{baseline_i}$  (A3),

where  $R_{sample_i}$  is the *i*-th measurement of the sample,  $R_{baseline_i}$  is the interpolated background (baseline) at the *i*-th measurement (Fig. S4). Note that the average of  $k_i$  is the same as  $\overline{k}$  defined by Eq. (A1). In case of the repeated measurement (N = 2 or 3), we divide the average of  $\sigma_k$  by  $\sqrt{N}$ . The  $\chi_v$  and its estimated error of the sample are given by

$$\chi_{v} \pm \sigma_{\chi_{v}} = \frac{(k \pm \sigma_{k})}{(\alpha \pm \sigma_{\alpha})}$$
 (A4),

where

$$\sigma_{\chi_v} = \sqrt{\left(\frac{1}{\alpha}\sigma_k\right)^2 + \left(\frac{k}{\alpha^2}\sigma_\alpha\right)^2} \quad (A5),$$

Then, the susceptibility  $\chi_v$  is normalized by the mass (noted m) of the sample. Note that there is no error on the mass. The mass susceptibility  $\chi_m$  is obtained by



$$\chi_m = \frac{\chi_v}{m} \pm \frac{\sigma_{\chi_v}}{m} \quad (A6)$$

Figure S4: A typical result of the susceptibility measurement. The x-axis is the time in second and the y-axis is the normalized magnetic field (ratio) corresponding to R in the text.

The first five points correspond to the first background measurement  $(R_{air1})$ . We put the sample and start measurement at 13 s  $(R_{sample})$ . Finally, we remove the sample and continue the second background measurement  $(R_{air2})$ . There is no visible jumping in the background. The solid line is the estimated drift of the background. The k<sub>i</sub> value can be calculated by the distance from the baseline (bluish line). The entire measurement procedure takes 26 seconds.

Another source of error specific to our discrete magnetic field measurement design is the possible effect of sample heterogeneity, in particular due to a more magnetic mantle surrounding the sample due to regolith contamination. This mantle being closer to the field probe it will bias our measurement toward higher values (also effect of the field being lower in the sample center than its periphery).

#### S4. Calibration of MS2C instrument for discrete samples

The MS2C susceptibility meter is a commercial instrument from Bartington company. It is designed to measure the magnetic susceptibility of rock cores with an inner diameter of 12 cm. It operates at a peak field of 250  $\mu$ T and a frequency of 565 Hz.

We calibrated this instrument using a set of 123 pebbles with masses ranging from 3.8 to 669 g, and total susceptibility ranging from  $5.10^{-8}$  to  $5.10^{-5}$  m<sup>3</sup>. Each pebble was measured using a KLY2 susceptibility meter from Agico, equipped with a large (65 cm<sup>3</sup>) coil. The pebbles were then measured with the MS2C. Each pebble was measured in three orthogonal positions with respect to the MS2C coil, the pebble being centered in the coil. This takes into account the variability in shape and the effect of sample anisometry on the measurements. The average of three measurements is then used for calibration (Figure S5). From the 123 pebbles data, we compute a calibration curve K = 8.30 x (R<sup>2</sup>=0.996, slope 95% confidence interval ±0.089) where K is the total magnetic susceptibility (in m<sup>3</sup>) and x is the MS2 reading (in CGS units). Because the MS2 operates at a frequency of 565 Hz, it was not suitable for samples wrapped

in aluminum of set in aluminum containers. Only samples kept in Teflon bags could be measured with this instrument. The effect of the aluminum sample tags used at JSC was tested and shown to be negligible.

4



Figure S5: Susceptibility measured with KLY2 vs. susceptibility measured with MS2C.

S5. Comparison between measurements with our susceptibility meter and with MS2C instrument.



<u>Figure S6</u>: Magnetic susceptibility measured with MS2C vs. magnetic susceptibility measured with our instrument on the same samples. The error bars for measurements with MS2C are smaller than the symbols.

Samp	ole	NRM (10 <sub>"</sub> Am²kg <sup>.</sup> )	Reference NRM	χ (10•m <sup>3</sup> kg <sup>-1</sup> )	Reference χ	
Regolith breccia	10021.32	-	-	38.02	[12]	
C	10048.55	-	-	42.66	[12]	
	14047.47	-	-	35.48	[12]	
	14049.28	-	-	17.78	[12]	
	14301.65	-	-	4.17	[12]	
	14313.29	-	-	11.48	[12]	
	14318.31	95.8	[1]	-	-	
	14318.38	41.2	[1]	-	-	
	14318.38	41.0	[2]	-	-	
	15015	1000	[2]	-	-	
	15015	31.0	[3]	-	-	

#### S6. NRM and magnetic susceptibility (literature data).

Chapitre 4 :	A survey of the	NRM and the magn	etic susceptibi	ility of Apollo w	hole rocks
	15086.12	_	_	10 23	[12]
	15459.95	-	_	12 59	[12]
	15498.36	120	[2]	8 51	[12]
	60016.54	-	[ <b>-</b> ]	9.12	[12]
	60255	-	-	75.86	[12]
	60255.26	69.5	[4]	15.14	[12]
	65010	-	-	28.18	[12]
	79135.1	-	-	22.91	[12]
Impact melt breccia	14066	58.0	[2]	-	-
	14066.24	8.70	[1]	-	-
	14066.28	1.80	[1]	-	-
	14303.47	-	-	3.02	[12]
	14305	8.20	[2]	-	-
	14305.56	8.30	[1]	-	-
	14305.83	9.40	[1]	-	-
	14306	2.80	[2]	-	-
	14306.33	22.4	[1]	-	-
	14306.4	67.5	[1]	-	-
	14311.43	-	-	2.00	[12]
	14312.2	-	-	1.91	[12]
	14321.78	-	-	1.12	[12] [12]
	15418 41	-	-	5.50	[12] [12]
	15455	-	[2]	0.39	[12]
	61156.11	50.0	[2]	9 55	[12]
	61156.12	-	-	1.82	[12]
	62235	110	[2]	-	[±=] -
	62235.53	105	[5]	-	-
	62235.53	147	[1]	-	-
	62295	7.80	[2]	-	-
	62295.56	11.1	[6]	1.58	[6]
	62295	-	-	2.51	[12]
	65015	79.0	[2]	-	-
	66055.19	-	-	6.61	[12]
	66055.10	140	[7]	-	-
	67455.19	-	-	0.28	[12]
	67915	3.20	[2]	-	-
	68815.7	57.0	[2]	16.22	[12]
	68815.17	123	[6]	4.57	[6]
	72275.67	-	-	42.66	[12]
	72275.2	-	-	4.27	[12]
	73215	-	-	1.12	[12]
	76055.5	-	-	4.68	[12]
	76315.2	-	-	4.79	[12]
	76315.2c	-	-	3.24	[12]

Evolution temporelle du champ magnétique lunaire 113

4

4 Cha	pitre 4 : A survey	of the NRM and th	e magnetic sus	ceptibility of Ap	ollo who
	77017.45	27.0	[2]	2.29	[12]
	77017.2	-	-	2.63	[12]
	77035.29	8.80	[5]	_	-
	77115	24.0	[2]	-	-
	77135.2	-	-	4.79	[12]
	77135.36	3.30	[2]	45.71	[12]
mict breccia	64475.7	73	[5]	-	-
	64475.11	88	[5]	-	-
pact melt rocks	14310.69	-	-	0.72	[12]
L	60315.15	-	-	11.48	[12]
	60315.47	-	-	1.45	[12]
	60335.3	-	-	3.24	[12]
	61016	34	[2]	-	-
	66095.36	-	-	10.47	[12]
	66095.39	-	-	12.30	[12]
	68415.33	-	-	3.09	[12]
	68415	16.0	[2]	5.37	[12]
	68416	2.00	[2]	-	-
	68416.23	2.00	[5]	-	-
salt	10003	4.60	[2]	-	-
	10003	2.79	[8]	0.85	[8]
	10017	0.88	[2]	-	-
	10017	5.50	[9]	-	-
	10017	35	[9]	-	-
	10017	7.53	[8]	-	-
	10020	54	[2]	-	-
	10020.4F	16.8	[1]	-	-
	10024.22	-	-	1.12	[12]
	10047	16	[2]	-	-
	10049	11	[9]	0.49	[12]
	10049	23	[9]	-	-
	10050	65	[2]	-	-
	10050.33	64	[5]	-	-
	10057.7	5.70	[5]	-	-
	10057	5.70	[2]	-	-
	10069	27	[2]	-	-
	12002	6.34	[6]	1.12	[6]
	12009.95	-	-	0.52	[12]
	12017	14.21	[10]	-	-
	12017	4.38	[10]	-	-
	12018	26	[2]	1.02	[8]
	12022	2.90	[2]	-	-
	12022.52	5.78	-	0.66	[12]
	12022	11.26	[10]	-	-
	12022	15.85	[10]	-	-

# 1202215.85[10]114Evolution temporelle du champ magnétique lunaire

Chapitre 4 : A survey of the NRM and the magnetic susceptibility of Apollo whole rocks								
12053 47	_	_	1 1 2	[12]				
14053 48		_	9.77	[12]				
14053	110	[2]	6 31	[12]				
14053.35	218	[2]	-	[12]				
14053 49	153	[1]	_	-				
14072	500	[1]	-	-				
15016a	1.37	[6]	0.87	[6]				
15016b	2.00	[6]	0.83	[6]				
15016	3.60	[2]	_	-				
15016.29	1.27	[12]	0.41	[12]				
15058.55	-	-	2.00	[12]				
15076.5	-	-	0.71	[12]				
15085.31	-	-	1.26	[12]				
15475	51.6	[6]	-	-				
15495	-	-	0.94	[8]				
15499	57	[2]	-	-				
15499.108	-	-	0.72	[12]				
15499.21	-	-	0.95	[12]				
15498.313e	83.0*	[11]	-	-				
15498.282c	35.66*	[11]	-	-				
15498.282t	46.08*	[11]	-	-				
15498.313k1	46.28*	[11]	-	-				
15498.313k2	68.18*	[11]	-	-				
15555.75	-	-	0.95	[12]				
15555.204	-	-	0.66	[12]				
15555	-	-	1.13	[8]				
15555	-	-	0.85	[12]				
15556	3.26	[12]	0.81	[12]				
15556.37	21.12	[12]	1.12	[12]				
15556.38	-	-	1.95	[8]				
15595.13	-	-	1.95	[12]				
15597.2	1.14	[12]	0.65	[12]				
15597	0.54	[6]	0.72	[6]				
15597	5.00	[2]	-	-				
15597	2.82	[10]	-	-				
70017	66.0	[6]	2.04	[6]				
70017.26	19.88	[12]	2.88	[8]				
70017.78	51.5	[5]	2.01	[8]				
70035	8.79	[6]	2.40	[6]				
/0035.1	51.00	[2]	2.51	[12]				
70135	36.00	[2]	4.54	[8]				
70215	-	-	1.10	[12]				
70215	9.10	[6]	1.14	[6]				
70215.1	-	-	1.00	[12]				
71505	19.5	[6]	0.91	[6]				

Evolution temporelle du champ magnétique lunaire 115

4 Cha	pitre 4 : A survey	of the NRM and th	ne magnetic sus	sceptibility of Ap	ollo whole rock
	71567	28.6	[6]	1.55	[6]
	72015.45	6.60	[5]	-	
	74275	7.79	[6]	1.23	[6]
	74275.65	2.32	[12]	2.29	[12]
	74275.65	-	-	1.11	[8]
	74275.56	-	-	0.76	[12]
	75035.37	-	-	0.50	[12]
	75055.6	-	-	2.88	[12]
	75055	4.78	[6]	0.83	[6]
	75075	47.37	[8]	2.32	[8]
	78505	57	[2]	-	-
	79155	13	[2]	-	-
Feldspathic rocks	10085.13	-	-	17.78	[12]
-	60015.67	1.91	[13]	0.041	[8]
	60015.49	1.04	[5]	0.025	[6]
	60015	0.66	[2]	0.025	[12]
	60025	0.54	[6]	0.032	[6]
	60215	0.43	[6]	0.0031	[8]
	65315	0.17	[6]	0.0016	[8]
	72415.2c	-	-	0.44	[12]
	76230.4	-	-	1.91	[12]
	76535.136	8.97	[13]	-	-
	76535	30.24	[14]	-	-
	76535	6.82	[14]	-	-
	78155.2	-	-	0.72	[12]
	78235.1	15.0	[15]	-	-
	78236	0.76	-	1.51	[6]

Table S2: NRM estimates derived graphically from figures (noted \*).

# S7: Magnetic susceptibility measurements performed with SM30 instrument (*Macke et al.*, 2014)

T + 1 1	0 1	Mass	X (10 1 X)	error $\chi$
Lithology	Sample	(g)	(10 <sup>4</sup> m <sup>3</sup> kg <sup>-1</sup> )	(10°m³kg·1)
Basalt	10017*	13.74	0.75	0.12
RB	10048	9.35	38.55	5.94
Basalt	12002	35.38	1.10	0.22
Basalt	12038*	6.73	1.27	0.20
Basalt	12051*	12.19	0.83	0.17
Basalt	12052*	10.11	1.03	0.21
Basalt	14053*	8.10	10.55	1.63
IMB	14303*	22.26	2.82	0.56
IMB	14305*	155.81	3.42	0.58

IMR	14310*	72.82	1.11	0.22
IMB	14311*	5.49	1.71	0.34
IMB	14321*	10.01	1.88	0.38
IMB	14321*	76.16	1.79	0.30
RB	15015*	71.63	3.45	0.69
Fd rock	15418*	26.68	1.06	0.21
IMB	15455*	12.69	2.62	0.40
IMB	15455*	16.23	1.66	0.26
IMB	15455*	16.55	0.49	0.083
RB	15459*	23.32	8.02	1.24
Basalt	15555*	32.98	0.96	0.19
Basalt	15556*	44.37	1.50	0.25
RB	15565	11.72	8.46	1.30
Fd rock	60015*	8.96	0.04	0.006
Fd rock	60015*	36.15	0.27	0.045
IMB	60017*	19.83	0.88	0.15
IMR	60315*	5.36	16.51	2.54
IMR	61016	35.29	5.87	0.97
IMB	64435	4.52	0.99	0.15
IMB	64435	7.78	0.85	0.13
IMB	65015	5.98	6.10	1.03
Fd rock	65315	10.03	0.024	0.004
IMB	66055*	4.72	5.07	0.78
IMB	66055*	5.33	4.76	0.73
IMB	66055*	8.17	2.80	0.43
IMB	66055*	8.61	7.18	1.11
IMB	66055*	11.41	4.98	0.77
IMR	66095*	5.57	12.94	1.99
IMB	67015	10.64	2.05	0.32
IMB	67015	11.53	3.14	0.48
IMB	67015	28.21	2.53	0.42
IMB	67016	16.35	0.58	0.09
DB	67915*	9.52	1.92	0.30
IMR	68415	4.35	0.80	0.14
IMR	68415	5.30	1.33	0.20
IMB	68815	8.78	4.21	0.65
Basalt	70215*	9.07	1.53	0.31
IMB	72395*	29.42	1.76	0.30
IMB	73235*	7.42	2.06	0.32
IMB	73255*	2.22	2.07	0.41
IMB	73255*	5.91	2.82	0.43
Basalt	75035	7.16	0.61	0.10
Basalt	75055	6.22	0.74	0.13
IMB	76055*	18.02	2.95	0.45
IMB	76215*	5.66	2.49	0.38

Chapitre 4 : A	survey of the N	IRM and the ma	gnetic susceptibi	lity of Apollo who	le rocks
IMB	76315	5.47	3.35	0.52	
IMB	77035*	15.87	6.90	1.06	

<u>Table S3:</u> IMB: Impact melt breccia; IMR: Impact melt rocks; RB: Regolith breccia; DB: Dimict breccia; Fd rock: Feldspathic rocks. Samples analyzed in our study are noted \*. Errors were estimated based on the comparison of results obtained in the laboratory with a SM30 instrument and with a KLY2 instrument on a large set of samples.

Lithology	Samp le	Age (Ga)	Paleointensity (µT)	References	Method	ß (Am <sup>.,</sup> )	ß error (Am <sup>4</sup> )
IMB	62235	3.88	86.17	[2]	sIRM	12.91	1.80
IMR	68415	3.85	54.23	[2]	sIRM	11.80	0.51
Basalt	71567	3.75	111	[6]	sIRM	11.48	0.30
Basalt	70017	3.70	42	[6]	sIRM	9.42	1.10
IMB	72275	3.93	19	[48]	ARM	9.36	0.71
IMB	65015	3.98	45.42	[2]	sIRM	7.94	0.60
Basalt	10003	3.91	6.79	[2]	sIRM	5.94	1.08
Basalt	10017	3.56	*45.15	[9]	sIRM	5.87	2.49
Basalt	12022	3.11	*6.62	[10]	ARM/sIRM	5.71	0.38
IMR	60315	3.88	40	[49]	single pTRM	5.63	0.37
Basalt	70035	3.70	37.6	[2]	sIRM	5.57	1.81
IMB	77017	3.91	4.12	[50]	sIRM	4.66	0.42
IMB	73235	3.97	1.10	[51]	Thellier-Thellier	4.52	1.23
Regolith breccia	15015	1.00	0.03	[3]	Thellier-Thellier	4.23	1.18
Regolith breccia	10018	1.56	0.65	[8]	Thellier-Thellier	3.92	1.07
Basalt	70215	3.80	20	[6]	sIRM	3.88	0.96
Fd-rock	60015	3.50	*24.13	[7]	ARM/sIRM	3.64	0.75
IMB	72215	3.85	41	[52]	shaw	3.01	0.35
IMB	72255	3.85	35	[48]	ARM	2.57	0.18
Basalt	12018	0.65	7.39	[2]	sIRM	1.80	0.90
Regolith breccia	60255	1.70	0.50	[4]	Thellier-Thellier	1.23	0.75
Basalt	74275	3.85	28	[6]	sIRM	0.91	0.24

S8. Comparison of β measurements with literature paleointensity estimates.

<u>Table S4</u>: IMB: Impact melt breccia; IMR: Impact melt rocks; Fd-rock: Feldspathic rock; \* indicates the mean of two paleointensity values; ß: ratio of the Natural Remanent Magnetization to the magnetic susceptibility. IRM and ARM methods indicate normalization of the NRM by IRM and ARM, respectively, during progressive AF demagnetization.

#### **S9.** Supplementary references

#### **References for Tables in Supplementary Material**

[1] D.W Collinson, S.K Runcorn, A. Stephenson and A.J Manson, *Proceedings of the 3th Lunar Science Conference* 3, 2343-2361 (1972)

[2] S.M Cisowski, D.W Collinson, S.K Runcorn and A. Stephenson, *Proc. Lunar Planet. Sci. Conf.* 13th, A691-A704 (1983)

[3] H. Wang, S. Mighani, B.P Weiss, D.L Shuster and K.V Hodges, *Lunar and Planetary Science XLVIII* 1439 (2017)

[4] N. Sugiura and D.W. Strangway, Proc. Lunar Planet. Sci. Conf. 11th, 1801-1813 (1980).

[5] A. Stephenson, D.W Collinson and S.K Runcorn, *Proceedings of the 5th Lunar Conference*, 2859-2871 (1974)

[6] C. Cournède, J. Gattacceca and P. Rochette, *Earth and Planetary Science Letters* 331-332, 31-42 (2012)

[7] A. Stephenson and D.W Collinson, *Earth and Planetary Science Letters* 23, 220-228 (1974)

[8] Our unpublished data

[9] C. Suavet, B.P Weiss, W.S Cassata, D.L Shuster, J. Gattacceca, L. Chan, I. Garrick-Bethell, J.W Head, T.L Grove and M.D Fuller, *PNAS* 110, 21,8453-8458 (2013)

[10] S.M Tikoo, B.P Weiss, W.S Cassata, D.L Shuster, J. Gattacceca, E.A Lima, C. Suavet, F. Nimmo and M.D Fuller, *Earth and Planetary Science Letters* 404, 89-97 (2014)

[11] S.M Tikoo, B.P Weiss, D.L Shuster, C. Suavet, H. Wang and T.L Grove, *Science advances* 3 (2017)

[12] P. Rochette, J. Gattacceca, A.V Ivanov, M.A Nazarov and N.S Bezaeva, *Earth and Planetary Science Letters* 292, 383-391 (2010)

[13] K. Lawrence, C. Johnson, L. Tauxe and J. Gee, *Physics of the Earth and Planetary Interiors* 168, 71-87 (2008)

[14] I. Garrick-Bethell, B.P Weiss, D.L Shuster, S.M Tikoo and M.M Tremblay, *Journal of Geophysical Research : Planets* 122, 76-93. (2017)

[15] C. Cournède, I. Garrick-Bethell, V. Perera, B.P Weiss and R. Nelson, *Lunar and Planetary Science XLVIII*, 2648 (2017)

[16] A.L Fagan, K.H Joy, D.D Bogard and D.A Kring, *Earth Moon Planets* 112, 59-71 (2014), DOI 10.1007/s11038-014-9437-7.

[17] G. Eglinton, B.J Mays, C.T Pillinger, S.O Agrell and 17 others, *The European Consortium*, 217-219 (1974).

[18] G. Turner, Phys. Chem. Earth. 10, 145-195 (1977).

[19] F.J Stadermann, E. Hausser, E.K Jessberger, S. Lingner and D. Stöffler, *Geochimica et Cosmochimica Acta* 55, 2339-2349 (1991).

[20] E.C. Alexander Jr and P.K Davis, *Geochimica et Cosmochimica Acta* 38, 911-928 (1974).

[21] D. Stöffler, G. Ryder, B.A Ivanov, N.A Artemieva, M.J Cintala and R.A.F Grieve, *Reviews in Mineralogy & Geochemistry* 60, 519-596 (2006).

[22] O. Eugster, P. Eberhardt, J. Geiss, N. Grogler, M. Jungck, F. Meier, M. Morgell and F. Niederer, *Proc. Lunar Planet. Sci. Conf. 14th*, B498-B512 (1984a).

[23] T.J Bernatowicz, C.M Hohenberg, B. Hudson, B.M Kennedy and F.A Podosek, *Proc. Lunar Planet. Sci. Conf. 9th*, 905-919 (1978).

[24] E.C Alexander Jr and S.B Kahl, *Proceedings of the 5th Lunar Science Conference* 2, 1353-1373 (1974).

[25] J.A Hudgins, J.G Spray, S.P Kelley, R.L Korotev and S. Sherlock, *Geochimica et Cosmochimica Acta* 72, 5781-5798 (2008).

[26] M.D Norman, R.A Duncan and J.J Huart, *Geochimica et Cosmochimica Acta* 70, 6032-6049 (2006).

[27] D. Phinney, S.B Kahl and J.H Reynolds, Proc. Lunar Sci. Conf. 6th, 1593-1608 (1975).

[28] G. Turner and P.H Cadogan, Proc. Lunar Sci. Conf. 6th, 1509-1538 (1975a).

[29] B. Dominik and E.K Jessberger, *Earth and Planetary Science Letters* 38, 407-415 (1978).

[30] M.D Norman, C.Y Shih, L.E Nyquist, D.D Bogard and L.A Taylor, *Lunar and Planetary Science Conference 38th*, abs#1991 (2007).

[31] O.A Schaeffer, R. Warasila and T.C Labotka, Lunar and Planetary Institute Tech Rept. 82-02, 123-125 (1982a).

[32] E.K Jessberger, B. Dominik, T. Kirsten and Th. Staudacher, *Lunar Sci. VIII* (abs), 511-513 (1977a).

[33] P.H Cadogan and G. Turner, Proc. Lunar Sci. Conf 7th, 2267-2285 (1976).

[34] A. Stettler, P. Eberhardt, J. Geiss and N. Grogler, *Earth and Planetary Science Letters* 23, 453-461 (1974).

[35] A. Stettler, P. Eberhardt, J. Geiss, N. Grögler and P. Maurer, *Proceedings of the 4th Lunar Science Conference* 2, 1865-1888 (1973).

[36] J.C Huneke, E.K Jessberger, F.A Podosek and G.J Wasserburg, *Proceedings of the* 4th Lunar Science Conference 2, 1725-1756 (1973).

[37] V.R Murthy, N.M Evensen, B.M Jahn and M.R Coscio, *Geochimica et Cosmochimica Acta* 35, 1139-1153 (1971).

[38] R.A Cliff, C. Lee-Hu and G.W Wetherill, *Proc. Lunar Sci. Conf. 2th*, 1493-1502 (1971).

[39] G. Turner, J.C Huneke, F.A Podosek and G.J Wasserburg, *Earth and Planetary Science Letters* 12, 19-35 (1971).

[40] D.A Papanastassiou and G.J Wasserburg, *Earth and Planetary Science Letters* 11, 37-62 (1971).

[41] T. Kirsten, P. Horn and J. Kiko, *Proceedings of the 4th Lunar Science Conference* 2, 1757-1784 (1973).

[42] G.A Schaeffer and O.A Shaeffer, Proc. Lunar Sci. Conf. 8th, 2253-2300 (1977a).

[43] T. Kirsten, J. Deubner, P. Horn, I. Kaneoka, J. Kiko, O.A Schaeffer and S.K Thio, *Proc. Lunar Sci. Conf. 3th*, 1865-1889 (1972).

[44] L.E Nyquist, Proc. Lunar Sci. Conf. 7th, 1507-1528 (1976).

[45] V.R Murthy and C. Coscio, Lunar Sci. VIII (abs), 706-708 (1977).

[46] P. Horn, E.K Jessberger, T. Kirsten and H. Richter, Proc. Lunar Sci. Conf. 6th, 1563-1591 (1975).

[47] W.R Premo and M. Tatsumoto, *Proceedings of Lunar and Planetary Science* 21, 89-100 (1991).

[48] S.K Banerjee and G. Swits, The Moon 14, 473-481 (1975).

[49] A. Brecher, D.J Vaughan and R.G Burns, Proc. Lunar Sci. Conf. 4th, Acta 37, Suppl. 4, 2991 (1973)

[50] A. Brecher; W.H Menke and K.R Morash, *Proc. Lunar Sci. Conf. 5th*, 2795-2814 (1974)

[51] D.E Watson, E.E Larson and R.L Reynolds, Lunar Sci. 5, 827 (1974)

[52] S.K Banerjee and J.P Mellema, Nature 260, 230-231 (1976)

## **Chapitre Cinq**

# Nouvelle évolution du champ magnétique lunaire



Vue de la Terre depuis la Lune, mission Apollo 11 Copyright @ images.nasa.gov

122 Evolution temporelle du champ magnétique lunaire

#### **Chapitre 5**

#### Nouvelle évolution du champ magnétique lunaire

Dans ce chapitre, deux études paléomagnétiques sont présentées : une analyse sur deux météorites lunaires et une analyse de vingt-sept échantillons lunaires.

#### 5.1 Cas des météorites

Les échantillons Apollo sont les principaux témoins du champ magnétique lunaire passé. Mais les météorites lunaires peuvent aussi fournir des indications du champ passé. Pour cela, deux météorites ont été étudiées.

La première est LAP 02205, une météorite basaltique non bréchique riche en plagioclases avec des veines de roche fondue, qui a été trouvée en Antarctique en 2002 dans la région de La Paz Icefield. Elle est datée à  $2,87 \pm 0,06$  Ga par "Ar/"Ar (*Fernandes et al.*, 2009). Un échantillon de 219 mg a été étudié.

La seconde est Northwest Africa 10782 (NWA 10782), une brèche de régolithe trouvée dans le désert saharien. Son âge est encore inconnu. Le souci majeur des météorites provenant d'Afrique du Nord-Ouest (météorites NWA) vient de l'utilisation d'aimants par les nomades qui collectent les météorites pour tester leur teneur en métal. Leur signal paléomagnétique est ainsi souvent oblitéré partiellement ou en totalité. Les données obtenues après analyses de ces deux météorites sont détaillées dans la **Table 5.1**.

Sample	Mass (g)	NRM (Am <sup>2</sup> kg <sup>-1</sup> )	χ (m <sup>3</sup> kg <sup>-1</sup> )	Method	Range (LC)	Ν	MAD (°)	Range (HC)	Ν	MAD (°)	Paleofield (μT)	Error (μT)
Impact melt br	eccia											
LAP02205	0.219	1.51E-05	6.09E-07	P <sub>ARM</sub>	2-12	11	8.8	13-100	33	4.4	13.8	0.7
				P <sub>IRM</sub>	2-12	11	8.8	13-100	33	4.4	16.1	0.5
Regolith brecci	ia											
NWA10782	42.07	5.66E-05	9.22E-09	P <sub>ARM</sub>	0-6	4	5.1	38-100	11	5	196.9	10.7
				P <sub>IRM</sub>	0-6	4	5.1	38-100	11	5	92.7	5.5

<u>Tableau 5.1</u>: Données magnétiques des deux météorites LAP05505 et NWA10782. NRM est l'aimantation naturelle rémanente,  $\chi$  est la susceptibilité magnétique,  $P_{ARM}$  est la méthode de normalisation par l'ARM et  $P_{IRM}$  est la méthode de normalisation par l'IRM. Les rangs LC et HC sont en mT. N est le nombre de paliers utilisés pour les calculs des composantes sur la NRM.

L'analyse du diagramme de désaimantation de la NRM (**Figure 5.1** gauche) et du REM' (**Figure 5.1** droite) permet de vérifier si la météorite a été ré-aimantée si elle possède des valeurs de REM' autour de 0,1 (*Gattacceca et Rochette*, 2004).



<u>Figure 5.1</u>: Résultats paléomagnétiques pour les météorites LAP02205 (a) et NWA10782 (b). Chaque échantillon présente son diagramme de désaimantation AF de la NRM (gauche). Les symboles noirs représentent la projection sur le plan horizontal (N-E) et les symboles blancs dans le plan vertical (Up-E). Les composantes de faible (LC) et hautes (HC) coercivités sont représentées par des flèches gris clair et gris foncé, respectivement. Les variations du REM' (en échelle logarithmique) en fonction du champ AF des deux échantillons sont présentées (droite). Les droites grises représentent les intervalles HC de calcul de la paléointensité : 13-100 mT pour la météorite LAP et 38-100 mT pour la météorite NWA.

Les deux météorites présentent deux composantes d'aimantation : une de faible champ coercitif LC et une composante d'aimantation de haut champ HC qui tend vers l'origine. La composante LC de la météorite LAP02205 est une composante visqueuse difficile à effacer en AF (composante qui tourne). La composante LC de la météorite NWA est aussi difficile à désaimanter et tourne sur presque 90°. De plus, sa courbe REM' reste à 0,1 à faible champ, ce qui indique une ré-aimantation probable par un petit aimant et que sa composante LC serait une IRM (voir explications **Chapitre 3**). Cette possible ré-aimantation a pu avoir lieu lors de sa collecte par exemple. Cette composante IRM est cependant complètement désaimantée dès 40 mT, avec une stabilisation du REM'.

La méthode de détermination de paléointensité par champ alternatif (détaillée **Chapitre 3**) permet ainsi d'obtenir deux estimations de la paléointensité ( $P_{ARM}$  et  $P_{IRM}$ ) par météorite (**Figure 5.2**)



5

<u>Figure 5.2</u>: Résultats des paléointensités des météorites LAP02205 (a) et NWA10782 (b). Les graphes de gauche montrent la NRM perdue pendant la désaimantation AF en fonction de l'ARM perdue à chaque palier croissant de désaimantation (Champ AF augmente jusqu'à 100 mT pour un champ DC de 0.1 mT). Les graphes de droite montrent la NRM perdue en fonction de l'IRM perdue à chaque palier croissant de désaimantation (Champ AF augmente jusqu'à 100 mT pour une IRM acquise à 1T - LAP02205 et 3T - NWA10782). Pour les 4 graphes, les points gris clair montrent la composante LC et les points gris foncé la composante HC, sur laquelle est calculée la paléointensité. Les points blancs des graphes de la météorite NWA10782 sont associés à la partie visqueuse MC, qui est mal effacée par champ alternatif.

Cette analyse permet d'enrichir les données de champ magnétique lunaire, notamment à des âges où peu d'échantillons Apollo ont été rapportés. Les météorites de l'Antarctique sont intéressantes car, provenant d'expéditions scientifiques, elles n'ont en principe pas été réaimantées par des aimants lors de leur échantillonnage. Cependant, la quasi-totalité des météorites d'Afrique du Nord-Ouest (NWA) est contaminée par contact avec des aimants lors de la collecte ou des manipulations successives par les marchands de météorites. Des résultats peuvent cependant être obtenus si l'aimantation acquise lors du contact avec un aimant peut être effacée par champ alternatif.

#### 5.2 Etude des échantillons lunaires

Après avoir analysé deux météorites lunaires, le but de cette étude a été d'obtenir de nouvelles valeurs de paléointensités afin de compléter les données récentes de la littérature et de mieux comprendre l'évolution de la dynamo lunaire ainsi que sa durée de vie. Cette étude concerne ainsi l'analyse en laboratoire de vingt-cinq échantillons Apollo (voir planches en **Annexe 4**) et de deux météorites lunaires. Neuf échantillons proviennent de la sélection établie à partir de la courbe de ß en fonction du temps obtenue à la fin du **Chapitre 4**. Les autres échantillons, étudiés de manière plus sommaire, proviennent de prêts par des laboratoires français (CRPG, IPGP, LMV), qui nous ont autorisés à réaliser nos analyses magnétiques avant la destruction des échantillons pour des mesures géochimiques. Les neuf échantillons reçus ont été découpés par scie à fil et tous les sous-échantillons sont mutuellement orientés (voir **Chapitre 3**). La susceptibilité magnétique et les propriétés d'hystérésis ont été mesurées pour tous les échantillons. La majorité des basaltes ont des grains multi-domaines (MD) tandis que les *regolith breccia* ont des grains superparamagnétiques (SP).

La NRM de tous les échantillons a été désaimantée thermiquement ou par champ alternatif (AF). Douze échantillons présentent une composante stable HC et six une composante stable HT. L'utilisation des méthodes thermiques et AF, décrites dans le **Chapitre 3**, permet d'obtenir neuf nouvelles valeurs de paléointensité avec des méthodes AF et quatre nouvelles paléointensités avec la méthode IZZI. Les autres échantillons n'ont permis que d'obtenir six valeurs de limites supérieures de paléointensités, à partir de la méthode développée par *Tikoo et al.* (2012) détaillée dans le **Chapitre 3**.

Ces résultats permettent d'affiner la connaissance du champ de surface lunaire en fonction du temps (**Figure 5.3**). Les mécanismes possibles de la dynamo sont ajoutés sur la figure. Des valeurs de champ relativement fortes sont obtenues après l'époque de champ fort (HFE) dont la limite est donnée dans la littérature à 3,56 Ga. Deux échantillons dans la HFE (*dimict breccia* 61015 à 3.81±0.04 Ga et *IMR* 65055 à 3.87±0.02 Ga) donnent des valeurs de limites supérieures de 7 et 11  $\mu$ T. Cela suggère que le champ moyen pendant cette HFE a pu être plus faible (entre 9 et 52  $\mu$ T) que la moyenne des paléointensités données à ~70  $\mu$ T pour cet intervalle (*Tikoo et a*]. 2014). Les données ne montrant pas de différence significative entre 4 et 3 Ga, la transition entre l'époque de champ fort et de champ faible semble se décaler plutôt après 3 Ga contre 3,56 Ga précédemment. De plus, le champ varie sur plus d'un ordre de grandeur à cette époque, cas similaire à la Terre où son Moment Virtuel Dipolaire varie d'un facteur 15 sur les 100 derniers millions d'années (e.g., *Biggin et al.*, 2015).

Un manque de données entre 3 Ga et 2 Ga fait que la transition entre la période de champ fort et celle de champ plus faible est mal contrainte (dynamique et chronologie). L'analyse de météorites serait une alternative pour enrichir les données de paléointensités. De plus, une dynamo faible semble prendre fin après 1 Ga, comme le confirment les quatre données de champ (> 1  $\mu$ T) obtenues dans l'intervalle 1,56-0,1 Ga; montrant d'autres mécanismes possibles à l'origine de cette dynamo (intermittente ?).



Chapitre 5 : Nouvelle évolution du champ magnétique lunaire

<u>Figure 5.3</u>: Evolution du champ magnétique (paléointensités) en fonction du temps (Ga) et des mécanismes de dynamo associés. Les symboles blancs indiquent les données récentes de la littérature et les noirs, ceux de cette étude. Les cercles représentent les données de paléointensités obtenues en AF et les losanges en thermique. Les rectangles correspondent aux valeurs de limites supérieures.

Article en préparation pour EPSL

### New paleointensities of Apollo samples and the evolution of lunar surface magnetic field with time

<u>Camille Lepaulard<sup>1</sup></u>, Jérôme Gattacceca<sup>1</sup>, David Cébron<sup>2</sup>, Sonia Tikoo<sup>3</sup>, Christopher McDonald<sup>4</sup>, Brent Turrin<sup>3</sup>.

<sup>1</sup>Aix Marseille University, CNRS, IRD, Coll. France, INRA, CEREGE, Aix-en-Provence, France.

<sup>2</sup> Université Grenoble Alpes, CNRS, ISTerre, Grenoble, France.

<sup>3</sup>Department of Earth and Planetary Sciences, Rutgers University, 610 Taylor Road, Piscataway, NJ 08854, USA.

<sup>4</sup> School for Earth and Space Exploration, Arizona State University, Tempe, AZ 85287-6004, USA.

#### Abstract

Paleomagnetic analyses of Apollo samples and studies of lunar crustal magnetic anomalies indicate that the Moon had a magnetic field in the past, generated by a core dynamo. To better constrain the evolution of the lunar magnetic field with time, and hence the processes responsible for the lunar dynamo generation, we present in this paper a paleomagnetic study of twenty-seven lunar samples. We obtained nine paleointensity estimates with methods based on alternating field demagnetization, and four paleointensity estimates with methods based on thermal demagnetization. Six other samples provided only upper limits on the paleointensity. Six paleointensities in the 13-57 µT range between 3.85 and 3.04 Ga confirm the existence of a surprisingly strong field with Earth-like intensity in the early Lunar history and suggests that this high field epoch ended after 2.9 Ga, significantly younger than previously proposed. Two samples in the high field epoch provides lower values than others, suggesting that the mean field during this high field epoch may have been lower than the average paleointensities proposed previously for this interval. Four samples provided paleointensities that cannot be accounted by the lunar crustal field, in the 1.11 to 2.72 µT range in the low field epoch. It suggests that the lunar dynamo was still active in fairly recent geologic times (<2 Ga, and possibly even after 1 Ga), with surface fields of  $\sim 1 \,\mu$ T indicating a weak state of the dynamo compared to the period older than 2.9 Ga.

#### 1. Introduction

Paleomagnetic analyses of Apollo samples (Fuller and Cisowski, 1987), and studies of lunar crustal magnetic anomalies (Hood et al., 1981; 2011) indicate that the Moon had a magnetic field in the past. This magnetic field could have been generated by a core dynamo (Wieczorek et al., 2006) or generated or amplified by impact-generated plasma (Hood and Artemieva, 2008). More recent analyses have shown that at least some paleomagnetic results require the existence of a long lived (> days) strong (several dozens  $\mu$ T) magnetic field, which requires the existence of a past lunar core dynamo. Geophysical and geochemical data show the presence of a lunar core with a liquid outer core of ~350 km radius, with a 240 km radius solid inner core, compatible with a core dynamo (Newsom, 1984; Wieczorek et al., 2006; Weber et al., 2011). Paleomagnetic results show that the dynamo was active from 4.25 Ga to 3.56 Ga (so called high-field epoch), with surface magnetic fields in 30-110 µT range, and an average field of ~70 µT (Garrick-Bethell et al., 2009; Cournède et al., 2012; Shea et al., 2012; Tikoo et al., 2012; Garrick-Bethell and Weiss, 2013; Suavet et al., 2013). The evolution of the magnetic field after 3.56 Ga is poorly constrained with only twelve paleointensity estimates, including seven upper limits (Tikoo et al., 2014; Tikoo et al., 2017). After 1.5 Ga, only three paleointensities (5  $\mu$ T for regolith breccia 15498 and two lower values at 0.4  $\mu$ T and 0.01  $\mu$ T for regolith breccia 15015 and 15465 respectivly) are available to constrain the shutdown of the lunar magnetic field (Tikoo et al., 2017a; Wang et al., 2017). The 5 µT paleointensity (Regolith breccia 15498) is higher than the present day lunar magnetic remanent surface field, indicating the existence of a dynamo at 1.5 Ga. But the transition between the high field period and the weak field period is not documented. Mantle precession (Dwver et al., 2011) and core crystallization (Zhang et al., 2013; Laneuville et al., 2014) could explain a persistence of a dynamo until 3.56 Ga. Local surface impacts could generate a dynamo only before 3.76 Ga (Suavet et al., 2013).

To better constrain the evolution of the lunar magnetic field with time, and hence the processes responsible for the lunar dynamo generation, we present in this paper a paleomagnetic study of twenty-seven lunar samples.

#### 2. Samples and methods

#### 2.1 Samples

Nine samples were studied in details after selection based on preliminary measurements of Natural Remanent Magnetization and magnetic susceptibility of large samples in the Lunar Sample Laboratory Facility (LSLF) at Johnson Space Center (JSC), Houston (*Lepaulard et al.*, submitted). The selection criteria were a strong Natural Remanent Magnetization (NRM); availability of radiometric age and absence of previous paleomagnetic studies. The following samples were studied: three basalts (Apollo samples 12005, 12021 and 15529), one impact melt breccia (IMB, 14169), three regolith breccias (10018, 15505 and 61195), one dimict breccia (61015) and one impact melt rock (65055). The allocated samples, with masses around 2 g, were cut into mutually oriented small sub-samples with a diamond wire saw (**Figure S1** in Supplementary material). A total of thirty-four subsamples were studied, with masses in the 55 to 699 mg (median mass 145 mg).

#### 5 Chapitre 5 : Nouvelle évolution du champ magnétique lunaire

Another set of eighteen samples was received on temporary loan from different research laboratories (IPG Paris, LMV Clermont-Ferrand, CRPG Nancy) for magnetic measurements before destructive geochemical analyses, following the opportunistic strategy used by *Cournède et al.* (2012). This set of samples contains thirteen basalts (Apollo samples 10003, 10017, 12012, 12016, 12018, 14078, 15555, 70017, 70135, 74255, 74275 and 75075; meteorite LAP 02205), one regolith breccia (meteorite NWA 10782) and four feldspathic rocks (Apollo samples 60015, 60215, 62255 and 65315). Among these samples, eight had never been studied for magnetism (12012, 12016, 14078, 62255, 74255, 75075, and the two meteorites). In this study, the samples have mass ranging from 25.7 mg to 42.1 g with a median mass of 157 mg.

Some of the studied samples had already been dated, and their ages are given in **Table 1**. Seven of these samples had been dated using the  ${}^{40}$ Ar/ ${}^{39}$ Ar method, four using the  ${}^{87}$ Rb/ ${}^{87}$ Sr method, and one (62255) using the  ${}^{143}$ Nd/ ${}^{147}$ Sm method. Mare basalts 12005, 12012, 12016 and IMB 14169 have no radiometric age and we use in the following an age estimate that is the average age for Apollo 12 olivine and ilmenite basalts (3.22±0.04 and 3.17±0.02 Ga respectively) and Apollo 14 IMB (3.85±0.03 Ga). Feldspathic rocks 60215, 65315 and NWA10782 have never been dated and cannot be readily compared to well dated rocks, so we have no age estimates for these samples.

We observed thin sections of the nine samples we obtained from the Curation and Analysis Planning Team for Extraterrestrial Materials (CAPTEM) to look for shock evidence in the studied rocks (**Figure S2**). There is only evidence of a maximal pressure < 5 GPa with an exception for regolith breccia 61195. This breccia is named "shocked breccia", with a matrix containing abundant glass spheres. Some glass spheres are recrystallized and some clasts (plagioclase, pyroxene, olivine) exhibit shock features (*Meyer et al.*, 2009 – compendium). For the other samples, obtained in loan from other French laboratories, we had no thin sections available, but sample description (*Meyer et al.*, 2009 - Compendium) and online thin sections images available through the virtual microscope project (www.virtualmicroscope.org) show no evidence for shock except for two samples. Feldspathic rock 65315 contains olivine grains with undulose extinction but no shock melting is observed. Basalt 10017 shows undulose extinction in olivine grains.

#### 2.2 Geochronology

We performed radiometric dating of five samples whose paleomagnetic results were satisfactory. Two basalts (12005 and 15529) were dated using  ${}^{40}\text{Ar}/{}^{39}\text{Ar}$  method at Rutgers University. One impact melt breccia (14169) and two regolith breccias (10018, 15505) were dated at Arizona State University using  ${}^{40}\text{Ar}/{}^{39}\text{Ar}$  laser probe dating (*Mercer et al.*, 2015). These analyses were performed on irradiated polished sections after characterization by scanning electron microscopy and electron dispersive spectroscopy mapping. Results are still being processed as of October 4, 2018.

#### 2.3 Magnetic measurements

Most magnetic measurements were performed at CEREGE (Aix-en-Provence, France). The paleomagnetism of eight sub-samples was analyzed at Rutgers University (New Jersey, USA), and two sub-samples (from 10018 and 15529) were analyzed at MIT paleomagnetism laboratory (Cambridge, USA).

The magnetic susceptibility and the magnetic anisotropy of all samples were measured using a MFK1. Hysteresis measurements were conducted on all samples, with a Princeton Micromag Vibrating Sample Magnetometer (VSM) at room temperature. Maximum field of 1T was applied. Parameters obtained with the hysteresis loops allow us to calculate the coercive force (B<sub>c</sub>), the remanent coercive force (B<sub>cr</sub>) and the ratio of saturation remanent magnetization (M<sub>rs</sub>) to saturation magnetization (M<sub>s</sub>). All remanence measurements performed in CEREGE were conducted with a SQUID magnetometer (2G Enterprises, model 755R, with noise level of 10<sup>-11</sup> Am<sup>2</sup>). Remanence measurements performed at Rutgers were conducted with a SQUID magnetometer (2G Enterprises, model 755, with noise level of 10<sup>-12</sup> Am<sup>2</sup>).

The NRM of forty sub-samples was measured and stepwise demagnetized using an alternating field up to 200 mT. Each demagnetization step was repeated three times and measurements were averaged to reduce the effect of spurious effects during AF demagnetization. ARM (Anhysteresis Remanent Magnetization) was acquired using a PAM1 anhysteretic magnetizer. Like the NRM demagnetization, each step of ARM demagnetization was performed and measured three times. IRM (Isothermal Remanent Magnetization) was acquired in a pulse magnetizer MMPM9, in a field of 1 or 3 T. Like for the NRM, each step of IRM demagnetization was performed and measured three times. Thermal demagnetization was only performed on the nine samples. Both at MIT and CEREGE, heating was done under controlled oxygen fugacity in an ASC oven, using a system described in *Suavet et al.* (2014). Viscous magnetization experiment (*Enkin and Dunlop*, 1988) was performed on the nine bulk samples received from CAPTEM to estimate its maximum contribution to the NRM. The acquisition of VRM (Viscous Remanent Magnetization) in a field of 30  $\mu$ T was monitored over a two-week period, after which its decay was monitored over a similar period.

#### 2.4 Paleointensity measurements

We used first non-destructive AF-based methods with normalization by ARM (*Stephenson and Collinson*, 1974) and IRM (*Gattacceca and Rochette*, 2004) to determine paleointensities values for samples with stable HC component. These estimates, noted  $P_{ARM}$  and  $P_{IRM}$ , are calculated along the AF interval over which the HC component is defined. For the ARM-based method, we used the calibration factor f'=1.34 estimated on lunar rocks by *Stephenson and Collison* (1974). For the IRM-based method, we used a calibration factor a=3000  $\mu$ T (*Gattacceca and Rochette*, 2004). Both methods have an error of about a factor two because the calibration constant *f*' and *a* depend on the exact magnetic mineralogy and grain size (*Tikoo et al.*, 2012). When the NRM is a thermoremanent magnetization, the most robust method for paleointensity determination is the method based on thermal demagnetization (*Thellier and Thellier*, 1959). We used the IZZI method of *Yu and Tauxe*, (2004), with pTRM

checks every two temperature step. Heating was performed under oxygen fugacity at IM/IW-1 using a system similar to that described in *Suavet et al.* (2014).

#### 3. Magnetic properties

Rock magnetism results are summarized in **Table 1** and **Table S1**. Magnetic susceptibility and other properties depending on the magnetic mineral concentration are correlated to impact processing, though incorporation of meteoritic metal, as already evidenced in previous studies (e.g., *Rochette et al.*, 2010; *Lepaulard et al.* submitted).

We could determine the VRM acquisition and decay rates for five samples only (**Table S1**). The maximum VRM contribution to the NRM of these samples was determined, using a worst-case scenario where the samples have been stored in a fixed position with respect to the geomagnetic field at the Lunar Facility since their return from the Moon. In these five samples, the VRM could make up only a relatively small fraction of the NRM (maximum of 24% for regolith breccia 10018).

Hysteresis properties were measured for twenty-six samples (**Table 1, Figure 1**). Basalts have multidomain magnetic carriers (**Figure 1**), in agreement with previous studies (*Cournède et al.*, 2012; *Tikoo et al.*, 2012; *Gattacceca et al.*, 2010). One IMB (14169-B2a), one regolith breccia (61195-B1) and one dimict breccia (61015-B5) also have multidomain behavior, as observed in most lunar rocks whose magnetic properties are dominated by kamacite grains (*Fuller et Cisowski*, 1987). One feldspathic rock (60015) and one basalt (LAP 02205) have pseudo-single domain (PSD) behavior. Two regolith breccia (10018 and 15505) have a significant superparamagnetic iron grains in regolith breccia reflect the properties of the lunar soil from which they originate as superparamagnetic iron is abundant in lunar soils from the *in situ* reduction of iron-bearing phases (*Fuller et Cisowski*, 1987).



5

<u>Figure 1:</u> Dunlop-Day plot ( $M_{rs}/M_s$  versus  $B_{cr}/B_c$ ) of hysteresis parameters for various lunar lithologies: basalts (circles), feldspathic rocks (triangles), regolith breccia (box), Impact Melt Breccia (cross), Impact Melt Rock (diamonds) and dimict breccia (star) in open symbols. Horizontal and vertical black lines divide the plot into regions representing single domain (SD), pseudo-single domain (PSD), superparamagnetic (SP) and multidomain (MD) states.

Sample	sub- sample	Mass (mg)	$X (m^3 kg^{-1})$	Mrs (Am <sup>2</sup> kg <sup>-1</sup> )	Ms (Am <sup>2</sup> kg <sup>-1</sup> )	Bcr (mT)	Br (mT)	Slope corr. $(Am^2kg^{-1}T^{-1})$	Age (Ga)	Error (Ga)	Dating method	Dating ref.	Lab. orgin
Basalt													
10003	9	74.3	8.54E-07	4.09E-04	1.40E-01	44.38	0.68	-1.40E-04	3.82	0.03	Ar-Ar	[1]	LMV
10017	bulk	550	8.39E-07	9.45E-04	1.79E-01	92.72	2.72	-4.63E-04	3.04	0.007	Ar-Ar‡	[2]	IPGP
12005	B2	169	1.00E-06	6.32E-04	1.52E-01	15.63	0.88	-3.06E-04	3.17	0.02	Ar-Ar	[3]	LSLF
	В3	134	9.79E-06	5.00E-04	1.12E-01	19.15	1.415	-2.22E-04					
12012	bulk	290	9.23E-07	5.14E-04	2.08E-01	39.37	1.59	-2.75E-04	3.22	0.04	Ar-Ar †	[3]	IPGP
12016	bulk	340	1.12E-06	4.38E-04	1.03E-01	17.03	1.28	-1.76E-04	3.17	0.02	Ar-Ar †	[3]	IPGP
12018	295	996	1.02E-06	-	-	-	-	-	0.65	-	Ar-Ar‡	[4]	CRPG
12021	B1	533	1.58E-06	7.15E-04	1.03E-01	2.89	0.27	-8.99E-05	3.3	0.1	Rb-Sr	[5]	LSLF
14078	14	25.7	6.93E-07	5.56E-04	2.08E-01	30.13	2.40	-8.00E-04	3.89	0.02	Rb-Sr	[6]	LMV
15529	A1	96	8.04E-07	6.32E-04	9.91E-02	27.10	2.48	-2.07E-04	3.18	0.004	Ar-Ar	[7]	LSLF
	B2	352	9.98E-07	6.88E-04	1.14E-01	28.49	1.93	-2.19E-04					
15555	1085	58.8	1.13E-06	5.12E-04	1.14E-01	23.52	1.25	-1.57E-04	3.21	0.06	Ar-Ar‡	[1]	LMV
70017	578	112.2	2.01E-06	1.43E-03	3.33E-01	7.32	0.77	-1.20E-03	3.72	0.12	Ar-Ar‡	[8]	LMV
70135	107	31.7	4.54E-06	2.42E-03	7.74E-01	10.42	0.93	-3.51E-03	3.75	0.09	Rb-Sr	[9]	LMV
74255	221	63.4	1.95E-06	2.51E-03	3.05E-01	9.73	1.52	-2.31E-03	3.83	0.06	Rb-Sr	[9]	LMV
74275	358	80.3	1.11E-06	1.51E-03	2.39E-01	65.06	2.37	-1.16E-03	3.85	0.08	Ar-Ar	[1]	LMV
75075	217	57	2.32E-06	2.11E-03	3.69E-01	5.93	1.15	-1.97E-03	3.74	0.04	Ar-Ar	[1]	LMV
LAP02205	bulk	219.4	6.09E-07	2.42E-03	2.57E-02	71.58	18.85	-1.59E-04	2.87	0.06	Ar-Ar	[10]	IPGP
Dimiat huagai	<i>a</i>												
61015	D5	00	1.41E.05	1 79E 02	1.24E.01	14 77	1.22	4 20E 02	2 0 1	0.026	A A	[11]	LCLE
01015	БЗ	00	1.41E-03	1./8E-02	1.24E-01	14.//	1.52	-4.29E-03	5.81	0.030	AI-AI	[11]	LSLF
Feldspathic re	ock												
60015	820	2132	4.09E-08	2.68E-04	7.76E-03	20.01	5.45	-7.87E-04	4.09	0.06	Ar-Ar ‡	[1]	LMV
60215	61	1981	3.10E-09	-	-	-	-	-	-	-	-	-	LMV
62255	295	1034	5.01E-09	-	-	-	-	-	4.43	0.025	Nd-Sm	[12]	LMV
65315	161	2048	1.57E-09	1.01E-05	3.61E-05	45.08	25.02	-2.73E-07	-	-	-	[3]	LMV
,													
Impact melt b	reccia												
14169	B2a	73	2.34E-06	3.78E-03	5.72E-01	31.74	2.01	2.16E-03	3.85	0.03	Ar-Ar †	[3]	LSLF
Impact melt re	ock												
65055	С	699	9.53E-07	8.45E-04	2.35E-01	36.07	1.41	-2.44E-03	3.87	0.02	Ar-Ar‡	[13]	LSLF
Regolith brec	cia												
10018	A2a	145	2.92E-05	1.29E-01	1.52E+00	42.16	6.12	-5.79E-01	1.56*	0.43	ArTr	[14]	LSLF
15505	A1b	80	1.31E-05	1.00E-01	8.49E-01	70.44	9.23	-2.44E-01	0.1*	0.01	ArTr	[14]	LSLF
61195	B1	253	8.01E-06	6.09E-03	8.42E-01	30.12	1.23	-2.69E-02	3.41	0.43	ArTr	[14]	LSLF
NWA10782	bulk	42070	9.22E-09	-	-	-	-	-	-	-	-	-	IPGP

Evolution temporelle du champ magnétique lunaire 133

<u>Table 1</u>: Lithological classification of samples is based on classification of *Heigen et al.* (1991). LAP02205 is an unbrecciated basalt meteorite and NWA10782 is a regolith breccia meteorite. Mrs: saturation remanent magnetization; Ms: saturation magnetization; Bcr: the remanent coercive force; Bc: the coercive force. Samples never dated or with no stable plateau of dating are noted -. All samples noted  $\ddagger$  were recalculated with the calibration constant from *Steiger and Jäger* (1977). Samples in datation with the laser probe  $4^{40}$ Ar/<sup>39</sup>Ar method have an age with symbol \*. Samples with an average age from the Apollo group lithology (based on *Stöffler et al.*, 2006) are noted  $\ddagger$ . ArTr indicates model closure age determined from the trapped  $4^{40}$ Ar/<sup>39</sup>Ar ratio (*Fagan et al.*, 2014). LMV: Laboratoire Magmas et Volcans (Clermont-Ferrand, France). IPGP: Institut du Physique du Globe de Paris (Paris, France). LSLF: Lunar Sample Laboratory Facility in Johnson Space Center (Houston, USA). CRPG: Centre de Recherche Pétrographiques et Géochimiques (Nancy, France).

[1] Turner (1977)	[8] Phinney et al. (1975)
[2] Suavet et al. (2013)	[9] Nyquist et al. (1975)
[3] Stoffler et al. (2006)	[10] Fernandes et al. (2009)
[4] Stettler et al. (1973)	[11] Norman et al. (2006)
[5] Cliff et al. (1971)	[12] Boyet et al. (2009)
[6] McKay et al. (1978)	[13] Jessberger et al. (1977)
[7] Us in Rutgers	[14] Fagan et al. (2014)

#### 4. Results

#### 4.1 Geochronology

The two analyzed splits of 12005 produced disturbed release-spectra. They do not fill the criteria commonly used to define a plateau. The higher temperature step seems to indicate that the <sup>36</sup>Ar is dominated by a cosmogenic source. The only conclusion is that this sample is older than ~2.8 Ga (**Figure 2a**, **Text S3a**). For this sample, we will use the average age for Apollo 12 ilmenite basalts:  $3.17\pm0.02$  Ga (*Stöffler et al.*, 2006)

The single studied split of 15529 produced a disturbed release-spectra defined on 45 steps. The mid-to-high temperature steps is made by up of ~62% of the total <sup>39</sup>Ar release, and gave a plateau age of  $3175\pm4$  Ma. The integrated and total fusion age is defined at  $3091\pm10$  Ma (**Figure 2b**, **Text S3b**). These ages are calculated assuming a nebular <sup>40</sup>Ar/<sup>36</sup>Ar value of  $1.10^{-4}$  for the trapped component.

40 Ar/8 Ar Step-Heating Spectrum for Sample 12005 (22936-01) Ar Step-Heating Spectrum for Sample 12005 (22934-01) 100 Ca/K 4,000 3,500 3,500 3.000 2796 ± 22 M 3,000 2,500 (Ma) Apparent Age (Ma) 2.000 Apparent Age 2.000 1 500 1.500 1.000 1.000 500 500 Cumulative %39Ar Released b) <sup>40</sup>Ar/<sup>39</sup>Ar Spectrum of basalt 15529 Ar/ Ar Step-Heating Spectrum for Sample 15529 (22938-01) 1 000 Ca/K 100 10 4,00 3 800 3,600 Apparent Age (Ma) 3,400 3,200 3,000 2.800 2,600 2,400 2 200

an

50 60 Cumulative %39Ar Released

a) <sup>40</sup>Ar/<sup>39</sup>Ar Spectrum of basalt 12005

Figure 2: Ar/Ar step-heating spectrum for samples 12005 (a) and 15529 (b) and curve associated the apparent age (Ma) versus cumulative % <sup>39</sup>Ar released. (a) There are two spectrum of two small pieces of basalt 12005 (left, 12005 22936 ; right, 12005 22934).

#### 4.2 Demagnetization of the NRM

2,000

Stepwise demagnetization of the NRM allowed isolating stable magnetization components in the fifty-two analyzed samples, using principal component analysis (Kirschvink, 1980). Results are detailed in Table 2. A low coercivity (LC) magnetization component is obtained for forty samples with unblocking up to a maximum of 17 mT. Low temperature (LT) magnetization component is obtained for twelve samples, with unblocking temperature up to 330°C. A high coercivity (HC) magnetization component was identified in twelve samples (Figure 3a-g). A high temperature (HT) component is obtained for six samples (Figure 3h-k). Most of these HC and HT components are origin trending (Figure 3), and are interpreted as the characteristic remanent magnetization (ChRM). For samples with HC/HT components and multiple mutually-oriented samples (10018, 15505, 15529), the directions show a satisfactory grouping for such small subsamples (median mass 150 mg) with precision parameters k ranging from 3 to 46 (Figure 4). Most samples (34 out of 52) have only LC/LT components and have unstable behavior at high AF field and high temperature (Figure 5).

100

Ca/K 10



<u>Figure 3:</u> NRM demagnetization data for 11 lunar samples. Orthogonal projection plots of stepwise alternating field demagnetization data. Dark symbols represent the projection into the horizontal plane (N-E or W-N) and open symbols into the vertical plane (Up-E or Up-N). (a-g) NRM vector of 7 samples during AF demagnetization. Low coercivity (LC) and high coercivity (HC) magnetization components are labeled and represented with light gray and dark gray arrows respectively. (h-k) NRM vector of 4 samples during thermal demagnetization. Low thermal (LT) and high thermal (HT) magnetization components are labeled and represented with light gray and dark gray arrows respectively.

Sample	sub- sample	Mass (mg)	NRM (Am2.kg-1	) Method	Range (LC;LT)	Ν	MAD (°	) Range (HC;HT)	Ν	MAD (°)	Paleofield (µT)	Error (µT)	f	g	q	D (%)	E (%)
Basalt 10003	9	74.3	2.79E-06	AF	0-4 mT	4	5.8	4-100 mT*	35	43.5	-	-	-	-	-	-	-
10017	bulk	550	7 53E-06	P(ARM)	2-8 mT	7	67	11-100 mT	35	12	48 97	1 97					
1001/	buik	550	7.55E 00	P(IRM)	2-8 mT	7	6.7	11-100 mT	35	4.2	44.33	2 15	-	-	-	-	-
12005	B2	169	1.53E-05	AF	0-2 mT	2	0.1	4-100 mT*	28	37.9	-	-	-	-	-	-	-
	B3	134	4.29E-05	AF	0-7 mT	8	8.5	7-100 mT*	42	44.0	< 22	-	-	-	-	42.7	69.3
	B4	144.5	2.26E-05	AF	2-9 mT	8	9.5	9-100 mT*	30	39.9	< 11	-	-	-	-	5.2	73.2
	C1	198	1.10E-05	Thermal	2 mT-250°C	6	8.5	250-540°C*	10	35.8	-	-	-	-	-	-	-
12012	bulk	290	9.55E-06	P(ARM)	2-14 mT	13	14.3	14-100 mT	31	24.4	21.05	2.43	-	-	-	-	-
				P(IRM)	2-14 mT	13	14.3	14-100 mT	31	24.4	25.84	2.91	-	-	-	-	-
12016	bulk	340	7.88E-06	AF	2-13 mT	12	22.4	15-100 mT*	30	32.8	< 15	-	-	-	-	70.3	73.8
12018	295	996	3.53E-05	AF	2-8 mT	7	6.5	9-180 mT*	33	35.5	-	-	-	-	-	-	-
12021	A1	287	1.13E-06	Thermal	2mT-150°C	4	6.9	200-500°C*	9	33.7	-	-	-	-	-	-	-
	L D1	220	1.16E-05		0-3 m1	4	9 20 E	3-100 m1*	46	37.5	< 22	-	-	-	-	44	100.7
14078	14	25 7	1.23E-05 3.79E-05	AF	0-12 mT	14	20.5	13-100 mT*	20	30.9 43.1		-		-			
15529	Δ2	434	2.44E=06	P(ARM)	2-17mT	16	13.7	17-100 mT	38	22.7	10.00	1 26					
15525	B2	352	8 32E-06	P(ARM)	0-16 mT	16	14	16-100 mT	23	23.6	13.99	3 55					
		552	0.522 00	P(IRM)	0-16 mT	16	14	16-100 mT	22	23.0	25.01	7 20	_	_		_	
	C1	438	1 34F-05	Thermal	150-280°C	10	6	300-480°C*	23	9.1	25.01	7.55	-	-	-		
	C2	381	2.57E-05	Thermal	25-200°C	6	4	200-360°C*	5	38.4	-	-				-	-
15555	1085	58.8	7.86E-06	AF	0-3 mT	3	13.8	3-100 mT*	34	43.0	-	-	-	-	-	-	-
70017	578	112.2	1.99E-05	AF	0-7 mT	7	27.3	7-100 mT*	32	27.0	-	-	-	-	-	-	-
70135	107	31.7	5.55E-05	AF	0-7 mT	7	11.7	7-100 mT*	32	41.5	-	-	-	-	-	-	-
74255	221	63.4	7.84E-05	AF	0-9 mT	9	14.8	10-100 mT*	28	47.4	-	-	-	-	-	-	-
74275	358	80.3	2.32E-06	AF	0-8 mT	8	23.6	9-100 mT*	30	45.1	-	-	-	-	-	-	-
75075	217	57	4.74E-05		0-4 mT	4	5.6	13-100 mT*	26	36.3	- 12 77	-	-	-	-	-	-
LAP02205	bulk	219.4	1.51E-05		2-12 mT	11	8.8	13-100 mT	22	4.4	15.77	0.00	-	-	-	-	-
				F (IRWI)	2-12 mT	11	8.8	13-100 111	55	4.4	10.05	0.40	-	-	-	-	-
Dimict bre	eccia																
61015	B2	79.6	2.70E-05	Thermal	2mT-150°C	4	5.5	150-330°C*	5	30.2	-	-	-	-	-	-	-
	B3	87	9.51E-05	AF	0-5 mT	6	3.4	6-100 mT*	43	37.9	< 22	-	-	-	-	50	38.3
	B5	88	4.15E-04	AF	2-12 mT	10	8.9	12-100 mT*	20	30.9	-	-	-	-	-	-	-
	B6	55	1.82E-04	AF	0-12 mT	12	2.1	12-14 mT*	3	36.2	< 11	-	-	-	-	30.7	72.1
Feldspathi	ic rock																
60015	820	2132	1.91E-06	AF	0-8 mT	8	9.9	9-100 mT*	30	40.6	-	-	-	-	-	-	-
60215	61	1981	6.46E-08	AF	0-5 mT	5	16	5-80 mT*	31	39.5	-	-	-	-	-	-	-
62255	295	1034	1.75E-07	AF	0-10 mT	10	12.8	11-100 mT*	28	36.4	-	-	-	-	-	-	-
65315	161	2048	8.64E-08	AF	2-14 mT	13	22.1	15-100 mT*	23	39.6	< 7	-	-	-	-	14.1	66.2
Impact me	elt breccia																
14169	B1a	129	6.90E-05	Thermal	2mT-330°C	8	4.3	360-580°C	9	19.2	57.81	15.63	0.53	0.67	1.3	-	-
	B2a	73	6.65E-05	AF	0-10 mT	10	7.6	10-90 mT*	24	39.5	< 7	-	-	-	-	90.8	38.9
	B2b	118	3.55E-05	AF	0-4 m i	5	2.7	11-100 m1*	38	38	< 7	-	-	-	-	51	57.1
Impact me	elt rock																
65055	A1	387	3.85E-06	Thermal	25-200°C	6	12.8	250-580°C*	12	33.5	-	-	-	-	-	-	-
	B2	279	3.57E-06	AF	-	-	-	1-100 mT*	47	33.8	< 15	-	-	-	-	1.9	24
	С	699	4.75E-06	AF	0-7 mT	7	14.5	8-100 mT*	21	38.1	< 7	-	-	-	-	29	84.2
Regolith b	reccia																
10018	A2a	145	1.48E-04	P(ARM)	0-6 mT	6	3.1	24-100 mT	21	17.7	1.36	0.21	-	-	-	-	-
				P(IRM)	0-6 mT	6	3.1	24-100 mT	21	17.7	1.04	0.17	-	-	-	-	-
	A2b	58	1.28E-05	Thermal	100-300°C	4	0.2	360-610°C	6	14.3	1.43	0.29	0.76	1.0	0.5	-	-
	B1a	68.4	8.65E-05	Thermal	100-300 °C	3	1.7	300-525°C	7	29.6	0.75	0.12	0.27	0.69	1.2	-	-
	B1b	68.4	9.23E-05	Thermal	25-150°C	3	14.8	320-560°C	5	12.7	1.04	0.22	0.34	0.69	1.1	-	-
	B4	80	1.99E-04	P(ARM)	0-5 mT	5	5.6	38-100 mT	13	22.6	2.25	0.60	-	-	-	-	-
				P(IRM)	0-5 mT	5	5.6	38-100 mT	13	22.6	1.26	0.34	-	-	-	-	-
	C1	132	1.15E-04	P(ARM)	0-5 mT	5	6.6	34-80 mT	10	10.5	2.02	0.11	-	-	-	-	-
				P(IRM)	0-5 mT	5	6.6	34-80 mT	10	10.5	1.39	0.09	-	-	-	-	-
15505	A1b	80	4.04E-04	P(ARM)	0-12 mT	7	4.7	45-150 mT	9	20.0	1.72	0.52	-	-	-	-	-
-	-			P(IRM)	0-12 mT	7	4.7	45-150 mT	9	20.0	1.33	0.35	-	-	-	-	-
	A2a	96	1.30E-04	P(ARM)	0-5 mT	5	11.7	40-100 mT	13	14.9	1.51	0.23	-	-	-	-	-
	-			P(IRM)	0-5 mT	5	11.7	40-100 mT	13	14.9	1.14	0.17					
	A3c2	187	4.05F-05	P(ARM)	2-6 mT	5	2.7	16-90 mT	22	29.0	0.60	0.09	-		-	-	-
		-31		P(IRM)	2-6 mT	5	2.7	16-90 mT	22	29.0	0.38	0.06	-	-	-	-	-
	A3b	213	1.72F-04	Thermal	100-250°C	4	5.7	300-580°C	11	12.5	2.72	0.23	0.42	0.89	4.4	-	-
61195	Ala	129	1.26E-05	Thermal	25-200°C	6	11.9	250-450°C	6	26.3	13.35	2.76	0.37	0.77	1.4	-	-
	B1	253	4.03E-05	AF	2-7 mT	6	30.0	7-100 mT*	32	41.1	< 7	-	-	-	-	57	116.7
	B3	225	7.96E-06	AF	0-5 mT	6	12.7	5-100 mT*	44	25.0	< 7	-	-	-	-	21	22.9
NWA1078	2 bulk	42070	5.66E-05	P(ARM)	0-6 mT	4	5.1	38-100 mT	11	5	196.9	10.7	-	-	-	-	-
				P(IRM)	0-6 mT	4	5.1	38-100 mT	11	5	92.7	5.5		-	-	-	-

#### 5 Chapitre 5 : Nouvelle évolution du champ magnétique lunaire

<u>Table 2</u>: Results of all lunar samples analyzed in this study. AF: alternating field method.  $P_{ARM}$ : paleointensity result obtained with ARM normalization (see text);  $P_{IRM}$ : paleointensity result obtained with IRM normalization (see text). LC: Low coercivity component in mT; LT: low temperature component in Celsius degrees; HC: high coercivity component in mT used for paleointensity calculation (see text). \*: HC range for samples with no stable component, interval of calculation of the upper limit value. HT: high temperature component in Celsius degrees used for paleointensity calculation (see text). \*: HT range for sample with no stable component. N: number of steps for the characteristic component or component used for upper paleointensity limit. Samples with lower paleointensity limit have no satisfactory results of paleointensity recognized. D= difference in % and E= error in %, calculated only for samples with an upper paleointensity limit (see text). Italic values of E and D are for samples with unsuccessful upper limit recognized (D and E > 100%) and have a lower limit of paleointensity (noted ">"").



<u>Figure 4:</u> Magnetization components observed for mutually oriented samples of (a) 10018, (b) 15505 and (c) 15529. HC (circles) and HT (squares) components directions are in an equal stereographic projection. Filled symbols (solid lines) represent directions in the lower hemisphere and open symbols (dashed lines) in the upper hemisphere.

5



<u>Figure 5:</u> NRM demagnetization data for samples 61015 (AF-method) and 65055 (thermal method) on an orthogonal projection plots of stepwise alternating field demagnetization data. Dark symbols represent the projection into the horizontal plane (N-E) and open symbols into the vertical plane (Up-E). (a) These samples are an example of samples with only a low coercivity (LC) magnetization component (a) / a low thermal (LT) magnetization component (b) that are represented in light gray arrow, as all others samples with no ChRM component (see text). (a) A zoom on the HC part of sample 61015 is delimited by a dotted box to see the zig-zag behavior of demagnetization vector after 9 mT.

#### 4.3 Paleointensities determinations

After paleointensities experiments, we obtained nine satisfactory paleointensity estimates with AF-based methods (Figure 6a-g), and four satisfactory paleointensity estimates with the Thellier-Thellier method (Figure 7a-d). These results are given in Table 2 and summarized in Table 3.

For all samples that did not show stable HC components (**Figure S4**), *Tikoo et al.* (2012) has developed a method to estimate an upper limit for the paleointensity by imparting ARM in decreasing DC fields and determining the lowest DC field that can be retrieved by normalization with a reference ARM acquired in a stronger field (200  $\mu$ T in this study). We used fidelity parameters (the difference noted D and the error noted E) used in *Tikoo et al.* (2014) to estimate the upper limit for the paleointensity (**Figure S5, Table 2**). Over the twenty-

eight samples analyzed with this protocol, only six give satisfactory upper limit results, with D and E < 100% (**Table 3**).



140 Evolution temporelle du champ magnétique lunaire


#### 5 Chapitre 5 : Nouvelle évolution du champ magnétique lunaire

<u>Figure 6:</u> ARM and IRM paleointensity experiments for 7 samples. Left : Shown is NRM lost during AF demagnetization as a function of ARM lost during stepwise ARM decay (AF field increasing to 100 mT, DC bias field = 0.01, 0.02 or 0.1 mT) at an equivalent AC field. Right : Shown is NRM lost during AF demagnetization as a function of IRM lost during stepwise IRM decay (AF field increasing to 100 mT, IRM field = 1 or 3 T) at an equivalent AC field. Data corresponding to the LC component are in light gray and data from higher AF levels (HC) are shown in dark gray. White points corresponding to an overlap between the LC and HC components.



<u>Figure 7</u>: Thellier-Thellier paleointensity experiment results for samples (a) 10018, (b) 15505, (c) 14169 and (d) 61195. Shown is the NRM remaining versus partial TRM grained. Paleointensity (in gray on each figure) is calculated for each sample on the HT component, which is represented in light gray arrow. pTRM checks are represented in green triangles.

#### 5. Discussion

5.1 Variation of lunar surface field with time

Together with selected literature data (**Table S2**), our paleointensity estimates (**Table 3**) allow discussing the evolution of lunar surface field intensity with time (**Figure 8**). Overall, the field intensity decreases with time since 4 Ga, and two main epochs (high field and low field epochs) can be distinguished.

#### 142 Evolution temporelle du champ magnétique lunaire

We provide six paleointensities in the 13-57  $\mu$ T range, between 3.85 and 3.04 Ga. This confirms the existence of a surprisingly strong field with Earth-like intensity during the high field epoch. We obtain a lower value for 10017 (46.65±3.28  $\mu$ T) than the value obtained (71  $\mu$ T) by *Suavet et al.* (2013) and we considerate a magnetization age at 3.04 Ga due to the Ar/Ar plateau age obtained in his study. The result from 10017 (46.65±3.28  $\mu$ T at 3.04±0.01 Ga) and even more the results from LAP 02205 (14.93±1.64  $\mu$ T at 2.87±0.06 Ga) extend the high field epoch to younger ages than previously proposed by *Tikoo et al.* (2014). She advocated a steep decline of the lunar field between 3.56 Ga and 3.19 Ga mostly based on the weak paleointensity upper limits obtained for Mare basalts 15597 and 12022 (< 7  $\mu$ T and < 4  $\mu$ T, respectively).

The pristine anorthosite 65315 provides an upper limit of 7  $\mu$ T but has not been dated. Two samples in the high field epoch (dimict breccia 61015 at 3.81±0.04 Ga and IMR 65055 at 3.87±0.02 Ga) provide paleointensity upper limits of 7 to 11  $\mu$ T. We have calculated the average paleointensities values between 4.5 and 3.5 Ga and between 4.5-2.9 Ga. We used paleointensities equal to zero (resp. equal to the upper limit itself) to derive a lower (resp. upper) bound for the average paleointensity. In the first interval, paleointensities values are ranging from 51±38 to 52±36 (n=12). In the second interval, values are ranging from 29±34 to 37±31  $\mu$ T (n=29). These numbers suggests that the mean field during the 4.5-3.5 Ga interval may have been lower, around 50  $\mu$ T, than the average paleointensities of ~70  $\mu$ T proposed for this interval (*Tikoo et al.* 2014). The literature dataset may be biased towards strong paleointensity samples that may have been more likely to be selected for study in view of their high NRM. These very strong paleointensities in the 50 to 100  $\mu$ T range may represent only the upper range of a variable field with lower values at 7 and 11  $\mu$ T. These values remain remarkably high and do not solve the disagreement between dynamo modeling and paleomagnetic results.

Over the 3.5-2.8 Ga interval, the average paleointensities ranges from  $14\pm22$  to  $27\pm22$   $\mu$ T (n=17). These values are lower than the 50  $\mu$ T value obtained in the previous interval (4.5-3.5 Ga). Our data, with upper limits of 7 to 22  $\mu$ T obtained in the 3.8-3.2 Ga interval, and paleointensities in the 10 to 50  $\mu$ T range in the 3.5-2.9 Ga interval, indicate that the lunar surface field may have had a relatively stable behavior over the whole period 4 Ga to 2.9 Ga, with a field intensity varying between < 4  $\mu$ T and 100  $\mu$ T. The theory of an intermittent dynamo has been advanced (*Evans et al.*, 2017), which could also explain the lower values. But this < 4  $\mu$ T-100  $\mu$ T range may also simply represent the expected variability for a dynamo generated field. Such a wide range is observed in the Earth paleointensity record, with variation of the Earth Virtual Dipole Moment by a factor ~15 over the last 100 Myr (eg., *Biggin et al.* 2015).

In the low field epoch, we obtain robust paleointensity estimates for regolith breccia 10018 indicating fields of  $1.55\pm0.47 \ \mu\text{T}$  (AF methods, n=6) and  $1.07\pm0.34 \ \mu\text{T}$  (Thellier-Thellier method, n=3) at  $1.56\pm0.43$  Ga. A paleointensity of ~2  $\mu\text{T}$  is obtained from regolith breccia 15505 dated at  $0.1\pm0.01$  Ga. The future new radiometric age of 15505 (using  $^{40}\text{Ar}/^{39}\text{Ar}$ ) should validate this surprising result. Together with the literature dataset, a total of five paleointensity estimates in the 0.01 to 7.4  $\mu\text{T}$  range is available in the low field epoch. The result on 15465 at  $0.01\pm0.01 \ \mu\text{T}$  (*Wang et al., 2017*) is an outlier in this dataset, and the only one compatible with a remanent lunar surface field. The remaining four samples provide paleointensities that cannot be accounted by the lunar crustal field, as we know it today. Direct

surface field measurements at Apollo 12, 14, 15 and Apollo 16 landing sites gave local field intensities between 3 and 327 nT (*Dyal et al.*, 1974), and electron reflectometry data show that most of the lunar surface has crustal field below 50 nT. In view of the kilometer scale spatial variability of the crustal field (*Dyal et al.*, 1970; *Dyal and Daily* 1978) it is probable that the field may be locally stronger than this, but these strong fields have to be rare at the surface and it is unlikely that they can account for the paleointensities > 1  $\mu$ T observed in four out of five Apollo rocks in this low field epoch. These four samples suggest that the lunar dynamo was still active in fairly recent geologic times (<2 Ga, and possibly even after 1 Ga), with surface fields of ~1  $\mu$ T indicating a weak state of the dynamo compared to the period older than 3 Ga.

Data are notably lacking between 3 Ga and 1.5 Ga, because volcanism is rare during this period, and regolith breccia from this period are unlikely to be preserved up to the present day because of surface reworking.

Sample	Age (Ga)	error (Ga)	Method	Ν	Average paleointens ity (µT)	s.d (μT)
10017	3.04	0.01	AF	2	46.65	3.28
10018	1.56	0.43	AF	6	1.55	0.47
			Thermal	3	1.07	0.34
12012	3.22	0.04	AF	2	23.45	3.39
15505	0.1	0.01	AF	6	1.11	0.53
			Thermal	1	2.72	0.23
15529	3.18	0.004	AF	3	16.33	7.77
14169	3.85	0.03	Thermal	1	57.81	15.63
61195	3.41	0.43	Thermal	1	13.35	2.76
NWA10782	-	-	AF	2	144.82	73.71
LAP02205	2.87	0.06	AF	2	14.93	1.64
Sample	Age (Ga)	error (Ga)	Ν	Paleofield (µT)	_	
12005	3.17	0.02	2	< 11		
12016	3.17	0.02	1	< 15		
12021	3.30	0.10	1	< 22		
61015	3.81	0.04	2	< 11		
65315	-	-	1	< 7		
65055	3.87	0.02	2	< 7		

<u>Table 3</u>: Paleointensities and upper limit results obtained. N is the number of values used for average for each Apollo rock.

5



<u>Figure 8:</u> Paleointensities evolution with time (Ga). Open symbols come from literature data and dark symbols come from this study. Circles indicate paleointensities values, obtained by AF method; diamonds obtained by thermal method and rectangles indicates upper limits values.

#### 5.2. Confronting dynamo models to the paleomagnetic dataset

Dynamo generation models can be confronted to this increased paleointensity dataset. So far, the origin of the lunar dynamo has been attributed to either buoyancy or inertia forces. In the former case, dynamo is due to thermal convection, or thermo-solutal convection if a crystallizing inner core is present (Evans et al., 2017). In the latter case, it is due to mechanical stirring by impact (Le Bars et al., 2011) or precession (Dwyer et al., 2011). Simulations of convection driven dynamos are studied since Glatzmaier & Roberts (1995), with validated scaling laws to extrapolate them to planetary relevant parameters (Christensen and Aubert, 2006). These laws show that such dynamo fields are too weak for the high-field epoch, but are compatible with the low field epoch (Evans et al. 2017). By contrast, simulations of mechanically driven dynamo were scarce hitherto (Tilgner, 2005; Reddy et al., 2018), preventing reliable extrapolations to the Moon. Thus, scaling laws of convection driven dynamos have been tentatively adapted, giving fields too weak for the high-field epoch (Dwver et al., 2011; Le Bars et al., 2011). However, many precession dynamos have been recently performed in spherical shells, confirming that the scaling laws remain elusive (Cébron et al., subm., https://arxiv.org/abs/1809.05330), preventing any predictions of early lunar surface field. Interestingly, these simulations exhibit strongly intermittent dynamos, with an energy varying of a factor 10-100 on 0.1-1 magnetic time (the lunar core magnetic time is ~200 years). These simulations also suggest that large-scale planetary magnetic fields are unlikely to be

produced by a precession dynamo in a spherical core. But this question remains open since planetary cores are not exactly spherical, and the relevant turbulent dissipation regime has barely been reached. The former point is key since a topographic coupling at the Core-Mantle Boundary does not vanish with vanishing viscosity. One can expect much larger dynamo fields in an ellipsoidal lunar core. To conclude, the low-field epoch is compatible with convection driven dynamos. Intermittent mechanical driven dynamo may explain the high-field epoch, provided higher field can be generated by turbulent dynamo simulations in ellipsoids.

#### 6. Conclusion

We conducted paleomagnetic analyses on twenty-seven lunar rocks totaling fifty-two samples and subsamples (fifty Apollo samples and two lunar meteorites). A stable ChRM was isolated in twenty-eight sub-samples. Paleointensity determinations (using both AF and thermal methods) provided ten paleointensity estimates. Six other samples provided only an upper limit for the paleointensity. All together this new dataset confirms the dichotomy between a high field epoch and a younger low field epoch for the Moon. However, it suggests that the high field epoch ended after 2.9 Ga, significantly younger than previously proposed, and that the average paleointensity over this period may have been significantly lower (< 70  $\mu$ T) and the field more variable than previously thought. The weak field epoch, starting at least at 1.5 Ga is characterized by paleointensity of ~1  $\mu$ T and may last even after 1 Ga. The transition between the end of the high field period (after 2.9 Ga) and the low field period (after 2 Ga) is currently not recorded in the paleointensity dataset. Lunar meteorites may offer the possibility to fill this gap in the knowledge of the lunar surface field. Recent dynamo simulations exhibit strongly intermittent dynamos, with an energy varying of a factor 10-100 on 0.1-1 magnetic times. This low-field epoch is compatible with convection driven dynamos.

#### Acknowledgements

This work was funded by the Agence Nationale de la Recherche (projet Maglune, ANR-14-CE33-0012). The authors are grateful to Frédéric Moynier (IPGP Paris), Maud Boyet (LMV Clermont-Ferrand), Evelyn Furi (CRPG Nancy) and Ryan (Johnson Space Center, NASA, Houston) for the temporal allocation of all Apollo and lunar meteorites samples analyzed in this study.

#### References

- Christensen, U. R., Aubert, J., 2006. Scaling properties of convection-driven dynamos in rotating spherical shells and application to planetary magnetic fields. Geophys. J. Int., 166, 97–114, doi:10.1111/j.1365-246X.2006.03009.x.
- Cournède, C., Gattacceca, J., Rochette, P., 2012. Magnetic study of large Apollo samples: possible evidence for an ancient centered dipolar field on the Moon. Earth Planet. Sci. Lett. 331–332, 31–42.
- Dunlop, D. J., 2002a. Theory and application of the Day plot (Mrs/Ms versus Hcr/Hc): 1. Theoretical curves and tests using titanomagnetite data, J. Geophys. Res., 107(B3), 2056, doi:10.1029/2001JB000486.

5

- Dunlop, D. J., 2002b. Theory and application of the Day plot (Mrs/Ms versus Hcr/Hc): 2. Application to data for rocks, sediments, and soils, J. Geophys. Res., 107(B3), 2057, doi:10.1029/2001JB000487.
- Dyal, P., Parkin, C.W., Sonett, C.P., 1970. Apollo 12 magnetometer: Measurements of a steady magnetic field on the surface of the moon. Science 196, 762-764.
- Dyal, P., Parkin, C.W., Daily, W.D., 1974. Magnetism and the interior of the Moon. Rev. Geophys. Space Phys. 12. doi: 10.1029/RG012i0 04p0 0568.
- Dyal, P., Daily, W.D., 1978. Crustal magnetic scale sizes measured at Apollo landing sites. Lunar and Planetary Science IX, 273-275.
- Dwyer, C.A., Stevenson, D.J., Nimmo, F., 2011. A long-lived lunar dynamo driven by continuous mechanical stirring. Nature 479, 212–214.
- Enkin, R.J., Dunlop, D.J., 1988. The demagnetization temperature necessary to remove viscous remanent magnetization. Geophys. Res. Lett. 15, 514–517.
- Evans, A.J., Zuber, M.T., Weiss, B.P., Tikoo, S.M., 2014. A wet, heterogeneous lunar interior: lower mantle and core dynamo evolution. J. Geophys. Res., Planets 119, 1061–1077.
- Evans, A.J, Tikoo, S.M., Andrews-Hanna, J.C., 2017. The case against an early lunar dynamo powered by core convection. Geophys. Res. Lett. 45, 98-107. doi: 10.1002/2017GL075441.
- Fernandes V. A., Burgess R., Morris A., 2009. <sup>40</sup>Ar-<sup>39</sup>Ar age determinations of lunar basalt meteorites Asuka 881757, Yamato 793169, Miller Range 05035, LaPaz Icefield 02205, Northwest Africa 479, and basaltic breccia Elephant Moraine 96008. Meteoritics & Planetary Science 44, 805–821.
- Fuller, M., Cisowski, S.M., 1987. Lunar paleomagnetism. Geomagnetism 2, 307-455.
- Gattacceca, J., Rochette, P., 2004. Toward a robust normalized magnetic paleointensity method applied to meteorites. Earth Planet. Sci. Lett. 227, 377–393.
- Garrick-Bethell, I., Weiss, B.P., Shuster, D.L., Buz, J., 2009. Early lunar magnetism. Science 323, 356-359.
- Glatzmaier, G.A, Roberts, P.H., 1995. A three-dimensional convective dynamo solution with rotating and finitely conducting inner core and mantle. Physics of the Earth and Planetary Interiors 91, 63-75.
- Hood, L.L., Russell, C.T., Coleman Jr., P.J., 1981. Contour maps of lunar remanent magnetic fields. J. Geophys. Res. 86, 1055–1069.
- Hood, L.L., Artemieva, N.A., 2008. Antipodal effects of lunar basin-forming impacts: initial 3D simulations and comparisons with observations. Icarus 193, 485–502. doi: 10.1016/j.icarus.2007.08.023.
- Hood, L., et al., 2011. Initial mapping and interpretation of lunar crustal magnetic anomalies using lunar prospector magnetometer data. J. Geophys. Res. 106, 27825–27839.
- Kirschvink, J.L., 1980. The least-squares line and plane and the analysis of palaeomagnetic data. Geophys. J. Roy. Astron. Soc. 62, 699–718.
- Le Bars, M., Wieczorek, M.A., Karatekin, Ö., Cébron, D., Laneuville, M., 2011. An impact-driven dynamo for the early Moon. Nature 479, 215–218.
- Lepaulard, C., Gattacceca, J., Uehara, M., Rochette, P., Quesnel, Y., Macke, R., Kiefer, W., 2018. A survey of the lunar remanent magnetization and magnetic susceptibility of Apollo whole rocks. Submitted in Physics of the Earth and Planetary Interiors.
- Mercer, C.M., Young, K.E., Weirich, J.R., Hodges, K.V., Jolliff, B.L., Wartho, J-A., Soest, M.C., 2015. Refining lunar impact chronology through high spatial resolution <sup>40</sup>Ar/<sup>39</sup>Ar dating of impact melts. Sci. Adv.1, 1:e1400050. doi: 10.1126/sciadv.1400050.

Meyer, C., 2012. The Lunar Sample Compendium (online). /http://www-curator. jsc.nasa.gov/lunar/compendium.cfmS.

Muxworthy, A.R., Heslop, D., Paterson, G.A., Michalk, D., 2011. A Preisach method for estimating absolute paleofield intensity under the constraint of using only isothermal measurements: 2. Experimental testing. J. Geophys. Res. 116, B04103, doi:10.1029/2010JB007844.

Newsom, H.E., 1984. The lunar core and the origin of the Moon. EOS 65, 22, 369-370.

- Prunier, A. R., Hewitt, D.A., 1981. Calculation of temperature-oxygen fugacity tables for H<sub>2</sub>-CO<sub>2</sub> gasmixtures at one atmosphere total pressure—Summary, Geol. Soc. Am. Bull., 92(7), 414–416.
- Reddy, K.S., Favier, B., Le Bars, M., 2018. Turbulent kinematic dynamos in ellipsoids driven by mechanical forcing. Geophys. Res. Lett. 45, 1741-1750. DOI: 10.1002/2017GL076542.
- Rochette, P., Gattacceca, J., Ivanov, A.V., Nazarov, M.A., Bezaeva, N.S., 2010. Magnetic properties of lunar materials: meteorites, Luna and Apollo returned samples. Earth Planet. Sci. Lett. 292, 383– 391.
- Stephenson, A., Collinson, D.W., 1974. Lunar magnetic field paleointensities determined by an anhysteretic remanent magnetization method. Earth Planet. Sci. Lett. 23, 220–228.
- Stöffler D., Keil K., and E.R.D. Scott. 1991. Shock metamorphism of ordinary chondrites. Geochimica et Cosmochimica Acta 55, 3845-3867.
- Stöffler, D., Ryder, G., Ivanov, B.A., Artemieva, N.A., Cintala, M.J., Grieve, R.A.F., 2006. Cratering history and lunar chronology. Rev. Mineral. Geochem. 60, 519–596.
- Suavet, C., Weiss, B. P., and Grove, T. L., 2014. Controlled-atmosphere thermal demagnetization and paleointensity analyses of extraterrestrial rocks. Geochem. Geophys. Geosyst., 15, 2733–2743, doi:10.1002/2013GC005215.
- Thellier, E., Thellier, O., 1959. Sur l'intensité du champ magnétique terrestre dans le passé historique et géologique. Ann. Geophys. 15, 285–376.
- Tikoo, S. M., Weiss, B. P., Cassata, W., Shuster, D. L., Gattacceca, J., Lima, E. A., Suavet, C., Nimmo, F., and Fuller, M., 2014. Decline of the lunar core dynamo. Earth Planet. Sci. Lett., 404, 89–97.
- Tikoo, S. M., Weiss, B.P., Shuster, D.L., Suavet, C., Wang, H., Grove, T.L., 2017. A two-billion-year history for the lunar dynamo, Sci. Adv., 3, e1700207, doi:10.1126/sciadv.1700207.
- Tikoo, S.M., Weiss, B.P., Buz, J., Lima, E.A., Shea, E.K., Melo, G., Grove, T.L., 2012. Magnetic fidelity of lunar samples and implications for an ancient core dynamo. Earth Planet. Sci. Lett. 337–338, 93–103.
- Tilgner, A., 2005. Precession driven dynamo. Physics of fluids 17, 034104. doi: 10.1063/1.1852576.
- Wang, H., Mighani, S., Weiss, B.P., Shuster, D.L., Hodges, K.V., 2017. Lifetime of the lunar dynamo constrained by young Apollo returned breccias 15015 and 15465. Lunar and Planetary Science 48<sup>th</sup>.
- Weber, R.C., Lin, P.Y., Garnero, E.J., Williams, Q., Lognonné, P., 2011. Seismic detection of the lunar core. Science 331, 309–312.
- Weiss, B. P., and Tikoo, S. M., 2014. The lunar dynamo. Science, 346, doi:10.1126/science.1246753.
- Wieczorek, M.A., Jolliff, B.L., Khan, A., Pritchard, M.E., Weiss, B.P., Williams, J.G., Bussey, B., 2006. The constitution and structure of the lunar interior. In: Jolliff, B.L., Wieczorek, M.A., Shearer, C.K., Neal, C.R. (Eds.), Rev. Mineral. Geochem.60, 221–364.
- Yu, Y., Tauxe, L., Genevey, A., 2004. Toward an optimal geomagnetic field intensity determination technique. Geochem. Geophys. Geosyst. 5, 2, Q02H07, doi:10.1029/2003GC000630.

#### Supplementary material

#### Table S1

Sample (bulk)	Mass (g)	VRM contribution (%)
10018	2.3	24
12005.0	2.1	-
12021.0	2.28	0.11
14169,0 <b>-</b> A	0.96	-
14169,0 <b>-</b> B	1.15	-
15505,0-A	1.83	16
15505,0-В	0.37	-
15529.0	2.09	-
61195.0	2.09	5
65055,4-A	2.27	1
65055,4-B	1.11	-
65055,4-C	0.70	-

<u>Table S1</u>: Parameters of magnetic properties. VRM contribution is estimate by the ratio of the maximum rate of ending VRM on the NRM value. Some samples, noted -, have no results or were not measured.

Table S	<b>S2</b>
---------	-----------

	A go	Error ago	Paleointe	Error	Error			
Sample	Age (Ga)	Enor age	nsity	max	min	Method	References	Lithology
	(0a)	(0a)	(µT)	(µT)	(µT)			
10017	3.04	0.01	71	71	35.50	sIRM	[1]	basalt
10020	3.72	0.01	66	66	33	sIRM	[2]	basalt
10049	3.56	0.01	77	77	38.50	sIRM	[1]	basalt
12002	3.21	0.06	50	50	25	sIRM	[3]	basalt
12008	3.03	0.07	7	-	-	Upper limit	[4]	basalt
12009	3.11	0.07	7	-	-	Upper limit	[4]	basalt
12017	3.19	0.07	37	-	-	Upper limit	[5]	basalt
12022	3.05	0.04	4	-	-	Upper limit	[6]	basalt
14053	3.85	0.05	20	20	10	sIRM	[3]	basalt
15015	1	0.02	0.40	0.50	0.20	Th-Th	[7]	regolith breccia
15016	3.31	0.08	37	-	-	Upper limit	[5]	basalt
15465	1.19	0.14	0.01	0.01	0.01	ARM	[7]	regolith breccia
15498	1.32	0.43	5	2	2	Th-Th	[8]	regolith breccia
15556	3.33	0.10	75	-	-	Upper limit	[5]	basalt
15597	3.30	0.20	7			Upper limit	[6]	basalt
70017	3.72	0.12	42	42	21	sIRM	[3]	basalt
70215	3.75	0.04	20	20	10	sIRM	[3]	basalt
71505	3.85	0.04	95	95	47.50	sIRM	[3]	basalt

5	5 Chapitre 5 : Nouvelle évolution du champ magnétique lunaire									
71567	3.75	0.10	111	111	55.50	sIRM	[3]	basalt		
74275	3.85	0.08	28	28	14	sIRM	[3]	basalt		
76535	4.19	0.02	92.5*	92.50	46.25	sIRM	[9]	feldspathic rock		

<u>Table S2</u>: sIRM and ARM errors are calculated based on the factor 2 obtained with PARM and PIRM methods (see text). Value with asterick is an average of values in Garrick-Bethell 2009 and 2017.

[1] Suavet et al. (2013)
 [2] Shea et al. (2012)
 [3] Cournède et al. (2012)
 [4] Tikoo et al. (2017b)
 [5]Tikoo et al. (2012)

[6] Tikoo et al. (2014b)
[7] Wang et al. (2017)
[8] Tikoo et al. (2017a)
[9] Garrick-Bethell et al. (2017)

#### **S1.** Sample preparation

After magnetic measurement in laboratory, each bulk sample was fixed with low temperature wax on an aluminum plot to be cut with a diamond wire saw lubricated with ethanol (Figure S1, left) down to subsample size around 3x3x3 mm or smaller depending on the NRM intensity of the original bulk sample. All subsamples were mutually oriented.



Figure S1: Preparation of bulk sample 10018.

After cutting, subsamples were fixed with wax on a quartz disk for AF demagnetization or placed into a quartz cylinder and for thermal demagnetization.

#### S.2 Microscopy analyze of nine thin section

We present pictures of thin sections of our nine samples (Figure S2). Basalt 15529 (Figure S2f) contains troilite grains, which contain small metallic iron. This antiferromagnetic mineral troilite (FeS) is known to alter during thermal heating (*Garrick-Bethell and Weiss*, 2010). It could explain why AF demagnetization provided HC components in samples 15529-A2 and 15529-B2 whereas thermal demagnetization failed to isolate a stable HT component (samples 15529-C1 and C2). Two textures are shown into the dimict breccia 61015 (Figure S2-g). A melt matrix vein is included into crystallized matrix. Regolith breccia 61195 (Figure S2-h) has broken minerals, which are not well distinguishable from the matrix.



c) Basalt 12021

b) Basalt 12005



5

d) Impact melt breccia 14169



e) Regolith breccia 15505





f) Basalt 15529



#### 5 Chapitre 5 : Nouvelle évolution du champ magnétique lunaire

#### g) Dimict breccia 61015



h) Regolith breccia 61195



i) Impact melt rock 65055



<u>Figure S2</u>: Detailed pictures obtained of the nine thin sections (a, i) View is in natural light and red arrows indicate yellow troilite grains, which contain metallic iron inside (white grains). Scale bar is in white on each picture.

### S.3 <sup>39</sup>Ar/<sup>40</sup>Ar dating

We present complementary information for the dating of two Apollo samples: 12005 and 15529.

#### <u>S3a: 12005</u>

Both splits of this sample produced disturbed release-spectra. Release-spectra for samples 22934 22936 are defined by 19-steps and 13-steps, respectively. The release pattern is indicative of Ar-loss. Neither sample split meets the criteria commonly used to describe/define a plateau. The high temperature steps, however suggest that age of sample 12005 is older that  $\sim$ 2.8 Ga. When cast on an isotope correlation diagram the low temperature steps indicate absorption of terrestrial atmospheric Ar. The higher temperature steps indicate that the <sup>36</sup>Ar is dominated by a cosmogenic source. This sample may not be readily datable.



Figure S3a: Isochron for Sample 12005.

#### <u>S3b: 15529</u>

This sample produced a disturbed release-spectra, defined by 45-steps. A 29-step plateau age of  $3175 \pm 4$  Ma, however is defined by the mid-to-high temperature steps and is made up of  $\sim 62\%$  of the total  ${}^{39}\text{Ar}_{\text{K}}$  released. The integrated/total fusion age is  $3091 \pm 10$  Ma. These ages are calculated assuming a nebular  ${}^{40}\text{Ar}/{}^{36}\text{Ar}$  value of  $1 \times 10^{-4}$  for the trapped component (Table S3a).

Table S3a: Summary the plateau and integrated age data.

Sample	ID	J	±1s	Integ. Age (Ma)	Erro r	Plat. Age (Ma)	±1s	MSW D	Steps	n- steps	n-tot	% Gas
15520	22020	$2.12 - 10^{-2}$	5 0-10 <sup>-5</sup>	2001	10	2175	F	1 1	V AM	20	15	(1.7)
15529	22938	2.13X10	5.0X10	3091	10	31/5	3	1.1	K-AM	29	45	01./
15529	22933	$2.13 \times 10^{-2}$	5.0x10 <sup>-5</sup>	3203	16	3222	8	0.9	N-Z	13	27	51.7

Table S3b : Summary of isochron results

Sample	Run ID	Age (Ma)	±1s	$^{40}$ Ar/ $^{36}$ Ar <sub>tr</sub>	±1s	MSWD	n
15529	22938	3163.06	6.8	0.4	0.04	1.247	36
15529	22933	3215.5	34	0.4	0.1	0.177	13

When cast on an isotope correlation diagram (Figure S3a), the first 9-steps are notable in that they do not lay on the linear array defined by the remaining 36-steps. The remaining steps form a well-defined array that corresponds to age of  $3163\pm6$  Ma and indicates a  ${}^{40}$ Ar/ ${}^{36}$ Ar ratio of  $0.33\pm0.04$  for the "trapped" Ar component (Table S3b). The 9-low temperature steps lie along an array that indicates an isochron age of  $1656\pm60$  Ma and an initial  ${}^{40}$ Ar/ ${}^{36}$ Ar ratio of  $64\pm3$ . The cause of the displacement of the low-temperature array from the high-temperature array is not clear at this time. However, when the isotope data are cast on a  ${}^{37}$ ArCa/ ${}^{36}$ Ar by  ${}^{38}$ Ar/ ${}^{36}$ Ar isotope correlation diagram (Figure S3b) the  ${}^{38}$ Ar/ ${}^{36}$ Ar ratios cluster about a value of 1.6, making it clear that the  ${}^{38}$ Ar and  ${}^{36}$ Ar in the trapped component is cosmogenic in origin, not terrestrial.



Figure S3b: Isochron for Sample 15529.

#### S.4 Demagnetization of the NRM

We present here the demagnetization data for all samples analyzed in laboratory.



5



## 5 Chapitre 5 : Nouvelle évolution du champ magnétique lunaire



Chapitre 5 : Nouvelle évolution du champ magnétique lunaire

<u>Figure S4</u>: NRM demagnetization data. Orthogonal projection plots of stepwise alternating field demagnetization data. Dark symbols represent the projection into the horizontal plane (N-E or W-N) and open symbols into the vertical plane (Up-E or Up-N). (A1-A12) NRM vector of twelve samples during thermal demagnetization. Low thermal (LT) and high thermal (HT, when existing) magnetization components are labeled and represented with light gray and dark gray arrows respectively. (B1-B39) NRM vector of thirty-nine samples during AF demagnetization. Low coercivity (LC) and high coercivity (HC, when existing) magnetization components are labeled and represented with light gray and dark gray arrows respectively.

#### S.5 Paleointensity fidelity parameters

<u>Figure S5</u>: Retrieved paleointensities and paleointensity fidelity limit tests, performed in CEREGE (blue curves) and in Rutgers (purple curves). Recovered paleointensities (left) versus applied laboratory field ( $\mu$ T) for a) two basalt 12005; b) two basalt 12021; c) two dimict breccia 61015 and d) two impact melt rock 65055. R<sup>2</sup> value is noted. Difference (middle) and error (right) for retrieved paleointensities versus applied laboratory field ( $\mu$ T) for the same sample. The dashed horizontal line represents the 100% difference (error) between the applied field and the retrieved paleointensity (see text).





20

b) Basalt 12021

200 J

150

100

Retrived paleointensity (µT)

2

c

10

0

ò

50

 $R^2 = 0.489$ 

40

12005,B4 12005,B3

100

80

09

Retrived paleointensity (µT)

a) Basalt 12005



Chapitre 5 : Nouvelle évolution du champ magnétique lunaire

160 Evolution temporelle du champ magnétique lunaire

#### **Conclusion générale**

Ce travail de thèse a consisté en l'analyse des propriétés magnétiques d'échantillons lunaires (collection Apollo et météorites) afin de mieux comprendre l'évolution du champ magnétique lunaire au cours du temps. En particulier, le manque de données après 3 Ga ne permettait pas de bien contraindre l'intensité du champ pour la période 3 Ga-1 Ga, ni l'âge de l'arrêt de la dynamo lunaire.

A travers l'étude de l'aimantation rémanente naturelle et de la susceptibilité magnétique de 161 roches Apollo, nous avons pu enrichir les bases de données sur les propriétés magnétiques des roches lunaires. Nos valeurs d'aimantations, mesurées sur des échantillons de masse moyenne de 500g se révèlent plus représentatives que les valeurs classiquement obtenues sur de petits échantillons (100 mg) qui surestiment les valeurs d'aimantations d'un facteur 3. Ces nouvelles données d'aimantation sont donc plus appropriées pour alimenter les interprétations des anomalies magnétiques lunaires. Les données de la susceptibilité magnétique ont montré une dépendance à la lithologie, les roches impactées étant plus magnétiques que les roches feldspathiques. Cela confirme que les processus d'impact lunaire sont le principal facteur contrôlant la quantité de minéraux ferromagnétiques dans les roches lunaires, avec signal magnétique plus fort dû à l'incorporation de métal météoritique. Enfin, le rapport de la NRM sur la susceptibilité a permis de tester un critère de détermination grossier de la paléointensité afin de sélectionner des échantillons pour des analyses en laboratoire. Un nouveau jeu d'échantillons lunaires a été demandé afin de compléter cette étude, sur des échantillons (10016, 12010, 14305, 66035 et 15505) qui présentaient de fortes valeurs de NRM/X et donc, potentiellement, de fortes paléointensités, à des âges variés.

La seconde étude a permis de déterminer des valeurs de paléointensités à partir de 25 roches Apollo et 2 météorites lunaires. Un système de chauffes sous fugacité d'oxygène contrôlée a été développé au laboratoire de magnétisme des roches du CEREGE afin de limiter l'altération des échantillons lunaires lors de l'utilisation de protocoles de détermination de paléointensité de type Thellier-Thellier.

Nous avons vu également dans ce travail de thèse que la connaissance de l'âge d'aimantation de la roche est très importante pour contraindre l'évolution du champ magnétique lunaire. C'est pourquoi des datations récentes et plus précises sont nécessaires, comme celles réalisées sur 5 échantillons lunaires lors de ce travail.

Un total de 10 nouvelles données de paléointensités et de 6 valeurs de limites supérieures a été obtenu. Parmi elles, deux paléointensités ont été obtenues sur deux météorites lunaires, montrant qu'il est possible d'obtenir de nouveaux jeux de données et ouvre la voix vers l'analyse de nouveaux types d'échantillons. Ces nouvelles données, associées à celles de la littérature récente, confirment la dichotomie entre une époque de champ magnétique lunaire fort et une époque plus jeune de champ magnétique plus faible. Ces données suggèrent que l'époque de champ fort a duré plus longtemps que précédemment proposé, jusqu'à 2,9 Ga environ (au lieu de 3,56 Ga) et avec un champ moyen plus faible que précédemment forte, les valeurs allant de <7  $\mu$ T à 100  $\mu$ T. Des simulations récentes de dynamo proposent une dynamo intermittente dont l'énergie produite varie d'un facteur 10 à 100, pouvant expliquer les variations d'intensités obtenues dans l'époque de champ fort par exemple.

#### - Conclusion générale

L'époque de champ faible débute entre 2,9 Ga et 1,5 Ga et persiste peut-être jusqu'à des périodes récentes (datations en cours) avec une paléointensité moyenne de 1,5  $\mu$ T. Ce champ faible mais long peut être expliqué par une dynamo de précession et par une dynamo convective de type thermochimique. Concernant les modèles de dynamo, des améliorations sont attendues sur les paramètres de bases utilisés lors des modélisations. Par exemple, la simulation d'une dynamo mécanique à partir d'une géométrie non sphérique permettrait de tester les intensités de champ magnétiques produits en surface (génération d'un champ plus fort ?). De plus, les incertitudes liées à l'intérieur de la Lune et à son évolution thermique sont un frein pour les obtenir des prédictions précises de la fin de la dynamo lunaire.

De nombreuses études sont encore à prévoir afin d'avoir suffisamment de données fiables et des modèles de dynamo complets afin de comprendre l'évolution de l'ancien champ magnétique lunaire.

# BIBLIOGRAPHIE

## A

Arai, T., Takeda, H., Yamaguchi, A., and Ohtake, M., 2008. A new model of lunar crust: asymmetry in crustal composition and evolution. Earth Planets Space 60, 433-444.

Arkani-Hamed, J., and D., Boutin, 2017. South Pole Aitken Basin magnetic anomalies: Evidence for the true polar wander of Moon and a lunar dynamo reversal. J. Geo. Res. 122, 1195-1216.

## B

Baek, S.-M., Kim, K.H., Garrick-Bethell, I., Jin, H., Lee, H.J., and J.-K. Lee, 2017. Detailed study of the Mare Crisium northern magnetic anomaly. J. Geo. Res. Planets, 122, 411–430,doi:10.1002/2016JE005138.

Banerjee, S.K., and J.P., Mellema, 1974b. Lunar paleointensity from three Apollo 15 crystalline rocks using an ARM method. Earth Planet. Sci. Lett. 23, 185-188.

Banerjee, S.K., and J.P., Mellema, 1976a. Early lunar magnetism. Nature 260, 230-231.

Banerjee, S. K. and J.P., Mellema, 1976b. A solar origin for the large lunar magnetic field at 4.0 billion yr ago. Lunar Science Conference, 7th, 3259-3270.

Banerjee, S.K., 1977. Lunar and meteoritic paleomagnetism : common origin contested. Nature 266, 381-382.

Biggin, A.J., Piispa, E.J., Pesonen, L.J., Holme, R., Paterson, G.A., Veikkolainen, T., and L., Tauxe, 2015. Palaeomagnetic field intensity variations suggest Mesoproterozoic inner-core nucleation. Nature letter 526, 245-248, doi:10.1038/nature15523.

Ben-Yosef, E., Ron, H., Tauxe, L., Agnon, A., Genevey, A., Levy, T.E., Avner, U., and M. Najjar, 2008. Application of copper slag in geomagnetic archaeointensity research. J. Geophys. Res., 113, B08101, doi:10.1029/2007JB005235.

Benz, W., Slattery, W. L. and A.G.W., Cameron, 1986. The origin of the Moon and the single impact hypothesis I. Icarus 66, 515-535.

Benz, W., Cameron, A.G.W., and H.J., Melosh, 1989. The origin of the Moon and the single impact hypothesis III. Icarus 81, 113-131.

## С

Cameron, A. G. W., 1997. The origin of the Moon and the single impact hypothesis V. Icarus 126, 126-137.

Canup, R.M and Asphaug, E., 2001. Origin of the Moon in a giant impact near the end of the Earth's formation. Letters to nature, 412.

Canup, R.M., Barr, A.C., and Crawford, D.A., 2013. Lunar-forming impacts : high-resolution SPH and AMR-CTH simulations. Icarus 222, 200-219.

Carley, R.A., Whaler, K.A., Purucker, M.E., and J.S., Halekas, 2012. Magnetization of the lunar crust. J. Geo. Res. 117, doi:10.1029/2011JE003944.

164 Evolution temporelle du champ magnétique lunaire

Chao E. C. T., Boreman J. A., and Desborough G. A., 1971. Unshocked and shocked Apollo 11 and 12 microbreccias: Characteristics and some geologic implications. Proc. Lunar Sci. Conf. 2nd, pp. 797–816.

Citron, R.I, Aharonson, O., Perets, H., Genda, H., 2014. Moon formation from multiple large impacts. Lunar and planetary science conference 45th.

Cisowski, S. M., Dunn, J. R., Fuller, M., Wu, Y., Rose, M. F. and P., Wasilewski, 1976. Magnetic Effects of Shock and their Implications for Lunar Magnetism. Proc. 7th Lunar Plan. Sci. Conf. 3, 3299-3320.

Cisowski, S.M., Collinson, D.W., Runcorn, S.K., Stephenson, A., and M., Fuller, 1983. A review of lunar paleointensity data and implications for the originof lunar magnetism. J. Geophys. Res. 88, 691–704.

Collinson, D. W., Stephenson, A., and S. K. Runcorn, 1973. Magnetic studies of Apollo 15 and 16 rocks. Proc. Lunar Sci. Conf., 4th, 3, 2963–2976.

Collinson, D. W. and A., Stephenson, 1977. Palaeointensity Determinations of Lunar Samples. Phys. Earth Plan. Int. 13, 380-385.

Collinson, D.W., 1993. Magnetization of the Moon – a lunar core dynamo or impact magnetization ? Surveys in Geophysics 14, 89-118.

Connelly, J.N., and Bizzarro, M., 2016. Lead isotope evidence for a young formation age for the Earth-Moon system. Earth Planet. Sci. Lett. 452, 36-43.

Cournède, C., Gattacceca, J., and P., Rochette, 2012. Magnetic study of large Apollo samples: possible evidence for an ancient centered dipolar field on the Moon. Earth Planet. Sci. Lett. 331-332, 31-42. doi:10.1016/j.epsl.2012.03.004.

#### D

Daily, W. D. and P., Dyal, 1979. Theories for the Origin of Lunar Magnetism. Phys. Earth Plan. Int. 20, 255-270.

Day, R., Fuller, M., and V.A., Schmidt, 1977. Hysteresis properties of titanomagnetites : grain-size and compositional dependence. Physics of the Earth and Planetary Interiors 13, 260-267.

Dunlop, D.J., and Ö. Özdemir, 1997. Rock Magnetism: Fundamentals and Frontiers. Cambridge Studies in Magnetism (Cambridge Univ. Press, 1997), pp. 573.

Dunn, J. R., and M. Fuller (1972), Thermoremanent magnetization (TRM) of lunar samples, Moon, 4, 49–62.

Dwyer, C.A., Stevenson, D.J., and F., Nimmo, 2011. A long-lived lunar dynamo driven by continuous mechanical stirring. Nature Letter 479, 212-214, doi:10.1038/nature10564.

Dyal, P., Parkin, C.W., and W. D. Daily, 1974. Magnetism and the interior of the Moon. Rev. Geophys. Space Phys., 12, 568–591.

## Ε

Enkin, R.J., and D.J., Dunlop, 1988. The demagnetization temperature necessary to remove viscous remanent magnetization. Geophys. Res. Lett. 15, 514–517.

Eugster, H.P., and D.R, Wones, 1962. Stability relations of the ferruginous biotite, annite. Journal of petrology 3, 82-125.

Evans, A.J., Tikoo, S.M. and J.C., Andrews-Hanna, 2017. The case against an early lunar dynamo powered by core convection. Geophysical Research Letters 45, 98-107, doi: 10.1002/2017GL075441.

## F

Fagan, A.L., Joy, K.H., Bogard, D.D. and D.A., Kring, 2014. Ages of globally distributed Lunar paleoregoliths and soils from 3.9 Ga to the present. Earth Moon Planets 112, 59-71, doi:10.1007/s11038-014-9437-7.

Fernandes, V.A., Burgess, R., and A., Morris, 2009. 40Ar-39Ar age determinations of lunar basalt meteorites Asuka 881757, Yamato 793169, Miller Range 05035, La Paz Icefield 02205, Northwest Africa 479, and basaltic breccia Elephant Moraine 96008. Meteoritics & Planetary Science 44, 6, 805–821.

Finn, D.R., and R.S., Coe, 2016. A new protocol for three-axis static alternating field demagnetization of rocks. Geochem. Geophys. Geosyst. 17, 1815-1822.

Fuller, M., Rose, F., and P.J., Wasilewski, 1974. Preliminary results of an experimental study of the magnetic effects of shocking lunar soil. Moon 9, 57–61.

Fuller, M., Meshkov, E., and C.S., Cisowski, 1979. On the natural remanent magnetism of certain mare basalts. Proc. Lunar Planet. Sci. Conf., 10th, 3, 2211–2233.

Fuller, M., and S.M., Cisowski, 1987. Lunar paleomagnetism. In: Jacobs, J.A. (Ed.), Geomagnetism. Academic Press, San Diego, CA, pp. 307–456.

Fuller, M., 1998. Lunar magnetism – a retrospective view of the Apollo sample magnetic studies. Physics and Chemistry of the Earth 23, 725-735.

## G

Garcia, R.F., Gagnepain-Beyneix, J., Chevrot, S., and P., Lognonné, 2011. Very preliminary reference Moon model. PEPI, 188, 96-113, doi:10.1016/j.pepi.2011.06.015.

Garrick-Bethell, I., Weiss, B.P., Shuster, D.L., and J., Buz, 2009. Early lunar magnetism. Science 323, 356–359.

Garrick-Bethell, I., Perera, V., Nimmo, F., and M.T., Zuber, 2014. The tidal–rotational shape of the Moon and evidence for polar wander. Nature 512, 181-184, doi:10.1038/nature13639.

Gattacceca, J., and P., Rochette, 2004. Toward a robust normalized magnetic paleointensity method applied to meteorites. Earth Planet. Sci. Lett. 227, 377–393.

#### BIBLIOGRAPHIE -

Gattacceca, J., Rochette, P., Denise, M., Consolmagno, G., and L., Folco, 2005. An impact origin for the foliation of chondrites. Earth Planet. Sci. Lett. 234, 351-368.

Gattacceca, J., Rochette, P., Gounelle, M., and M., Van Ginneken, 2008. Magnetic anisotropy of HED and Martian meteorites and implications for the crust of Vesta and Mars. Earth Planet. Sci. Lett. 270, 280–289.

Gattacceca, J., Boustie, M., Hood, L., Cuq-Lelandais, J.-P., Fuller, M., Bezaeva, N.S., De Resseguier, T., and L., Berthe, 2010a. Can the lunar crust be magnetized by shock: experimental groundtruth. Earth Planet. Sci. Lett. 299, 42–53.

Gattacceca, J., Boustie, M., Lima, E.A., Weiss, B.P., De Resseguier, T., and J.-P., Cuq-Lelandais, 2010b. Unraveling the simultaneous shock magnetization and demagnetization of rocks. Phys. Earth Planet. Inter. 182, 42–49.

Gose, W. A., Strangway, D.W., and G.W., Pearce, 1973. A determination of the intensity of the ancient lunar magnetic field. Moon, 7, 196–201.

## Η

Hartmann W. K. and D.R., Davis, 1975. Satellite-sized planetesimals and lunar origin. Icarus, 24, 504–515.

Heiken G.H., Vaniman D.T. and B.M., French, 1991. Lunar source book : A user's guide to the moon. Cambridge University Press. Lunar and Planetary Institue, 736 pp.

Hervé, G., Faßbinder, J., Gilder, S.A., Metzner-Nebelsick, C., Gallet, Y., Genevey, A., Schnepp, E., Geisweid, L., Pütz, A., Reuß, S., Wittenborn, F., Flontas, A., Linke, R., Riedel, G., Walter, F., and I., Westhausen, 2017. Fast geomagnetic field intensity variations between 1400 and 400 BCE: New archaeointensity data from Germany. Physics of the Earth and Planetary Interiors 270, 143–156

Hiesinger, H., Head, J.W., III, Wolf, U., Jaumann, R., and G., Neukum, 2011. Ages and stratigraphy of lunar mare basalts: A synthesis. Recent Advances and Current Research Issues in Lunar Stratigraphy: Geological Society of America Special Paper 477, p. 1–51, doi:10.1130/2011.2477(01).

Hoffman, K. A., J. R. Baker, and S. K. Banerjee (1979), Combining paleointensity methods: A dual-valued determination on lunar sample 10017,135, Phys. Earth Planet. Inter., 20, 317–323.

Hood, L.L., Artemieva, N.A., 2008. Antipodal effects of lunar basin-forming impacts: initial 3D simulations and comparisons with observations. Icarus 193, 485–502.

Hood, L.L., 2011. Central magnetic anomalies of Nectarian-aged lunar impact basins: probable evidence for an early core dynamo. Icarus 211, 1109–1128.

Hood, L. L., Richmond, N.C., and P.D., Spudis, 2013. Origin of strong lunar magnetic anomalies: Further mapping and examinations of LROC imagery in regions antipodal to young large impact basins. J. Geophys. Res. Planets,118, doi:10.1002/jgre.20078.

## I

Ishihara, Y., Goossens, S., Matsumoto, K., Noda, H., Araki, H., Namiki, N., Hanada, H., Iwata, T., Tazawa, S., and S., Sasaki, 2009. Crustal thickness of the Moon: Implications for farside basin structures. Geophysical Research Letters 36, 1-4.

## J

Jessberger, E.K., Huneke, J.C., Podosek, F.A., and G. J. Wasserburg, 1974. High resolution argon analysis of neutron-irradiated Apollo 16 rocks and separated minerals. Lunar Sci. Conf. 5, 1419.

## Κ

Konrad, W., and T., Spohn, 1997. Thermal history of the moon : implications for an early core dynamo and post-accretional magnetism. Ah. Space Rcs. 19, 10, 1511-1521.

Kring D.A, and D.D., Durda, 2012. A global lunar landing site study to provide the scientific context for exploration of the Moon. LPI-JSC Center for Lunar Science and Exploration, 695p.

#### L

Laneuville, M., Wieczorek, M.A., Breuer, D., Tosi, N., 2013. Asymmetric thermal evo-lution of the Moon. J. Geophys. Res.118, 1435–1452.

Laneuville, M., Wieczorek, M.A., Breuer, D., Aubert, J., Morard, G., and T., Rückriemen, 2014. A long-lived lunar dynamo powered by core crystallization, Earth Planet. Sci. Lett., 401, 251–260.

Langlais, B., Lesur, V., Purucker, M.E., Connerney, J.E.P., and M., Mandea, 2010. Crustal Magnetic Fields of Terrestrial Planets. Space Sci Rev (2010) 152: 223–249, DOI 10.1007/s11214-009-9557-y

Larson, E. E. (1978), Degradation of lunar basalts during thermal heating in vacuum and its relation to paleointensity measurements, in Lunar and Planetary Science IX, edited, p. 633, Lunar and Planet. Inst., Houston, Tex.

Lawrence, K., Johnson, C., Tauxe, L., Gee, J., 2008. Lunar paleointensity measurements: implications for lunar magnetic evolution. Phys. Earth Planet. Inter. 168, 71–87.

Lepaulard, C., Gattacceca, J., Uehara, M., Rochette, P., Quesnel, Y., Macke, R., and W., Kiefer, 2018. A survey of the lunar remanent magnetization and magnetic susceptibility of Apollo whole rocks. *Submitted* in Physics of the Earth and Planetary Interiors.

Le Bars, M., Wieczorek, M.A., Karatekin, O., Cebron, D., Laneuville, M., 2011. An impactdriven dynamo for the early Moon. Nature479, 215–218.

Longhi J. and Boudreau A. E.,1979. Complex igneous processes and the formation of primitive lunar crustal rocks. Proc. Lunar Planet. Sci. Conf. 10th, 2085–2105.

## Μ

Matsuyama, I., Nimmo, F., Keane, J.T., Chan, N.H., Taylor, G.J., Wieczorek, M.A., Kiefer, W.S. and J.G., Williams, 2016. GRAIL, LLR and LOLA constraints on the interior structure of the moon. Geophys. Res. Lett. 43, 8365-8375.

McDougall, I. and T. M. Harrison. 1988. Geochronology and Thermochronology by the "Ar/" Ar Method. New York: Oxford Univ. Press.

Mercer, C.M., Young, K.E., Weirich, J.R., Hodges, K.V., Jolliff, B.L., Wartho, J-A., and M.C., Soest, 2015. Refining lunar impact chronology through high spatial resolution "Ar/"Ar dating of impact melts. Sci. Adv.1, 1:e1400050. doi: 10.1126/sciadv.1400050.

Mitchell, D. L., Halekas, J.S., Lin, R.P., Frey, S., Hood, L.L., Acuña, M.H., and A.B.,Binder, 2008. Global mapping of lunar crustal magnetic fields by Lunar Prospector. Icarus, 194, 401–409.

Muxworthy, A.R., Heslop, D., Paterson, G.A., and D., Michalk, 2011. A Preisach method for estimating absolute paleofield intensity under the constraint of using only isothermal measurements: 2. Experimental testing. J. Geophys. Res. 116, B04103, doi:10.1029/2010JB007844.

## Ν

Neal C.R., 2009. The Moon 35 years after Apollo : what's left to learn ? Chemie der erde Geochemistry 69, 3-43. doi:10.1016/j.chemer.2008.07.002.

Neukum, G., and Ivanov, B.A., 1994. Crater size distributions and impact probabilities on Earth from lunar, terrestrial-planet, and asteroid cratering data, in Gehrels, T., ed., Hazards Due to Comets and Asteroids: Tucson, University of Arizona Press, p. 359–416.

Nimmo, F., 2007. Thermal and compositional evolution of the core. Treatise on Geophysics 9, 217–241. doi: 10.1016/B978-044452748-6/00147-4

## Р

Palme, H., 2004. The giant impact formation of the Moon. Science 304, 977-979.

Papike J. J. and M., Cameron M, 1976. Crystal chemistry of silicate minerals of geophysical interest. Rev. Geophys. Space Phys., 14, 37–80.

Potter, D.K., 2011. Novel magnetic techniques for rapidly detecting palaeomagnetically important single-domain iron particles and obtaining directional palaeomagnetic data from "unoriented" lunar rock samples. Can. Aeronaut. Space J. 57, 12–23.

Prunier, A. R., and D.A., Hewitt, 1981. Calculation of temperature-oxygen fugacity tables for H2-CO2 gas-mixtures at one atmosphere total pressure—Summary, Geol. Soc. Am. Bull., 92(7), 414–416.

Purucker, M. E., Head III, J.W., and L. Wilson, 2012. Magnetic signature of the lunar South Pole-Aitken basin: Character, origin, and age. J. Geophys. Res., 117, E05001, doi:10.1029/2011JE003922.

## R

Righter, K., Go, B.M., Pando, K.A., Danielson, L., Ross, D.K., Rahman, Z., and L.P., Keller, 2017. Phase equilibria of a low S and C lunar core: Implications for an early lunar dynamo and physical state of the current core. Earth Planet. Sci. Lett. 463, 323-332.

Rochette, P., Gattacceca, J., Ivanov, A.V., Nazarov, M.A., and N.S., Bezaeva, 2010. Magnetic properties of lunar materials: meteorites, Luna and Apollo returned samples. Earth Planet. Sci. Lett. 292, 383–391.

Rufu, R., Aharonson, O., and H.B., Perets, 2017. A multiple-impact origin for the Moon. Nature geoscience, 10, 89-95, doi: 10.1038/NGEO2866.

Runcorn, S. K. and H.C., Urey, 1973. A New Theory of Lunar Magnetism. Science 180, 636-638.

Runcorn, S.K., 1996. The formation of the lunar core. Geochimica et Cosmochimica Acta 60, 1205-1208.

## S

Sato, M., Hickling, N.L., and J.E., McLane, 1973. Oxygen fugacity values of Apollo 12, 14, and 15 lunar samples and reduced state of lunar magmas. Proc. Lunar Sci. Conf., 4th, 1, 1061–1079.

Shea, E. K., B. P. Weiss, W. S. Cassata, D. L. Shuster, S. M. Tikoo, J. Gattacceca, T. L. Grove, and M. D. Fuller (2012), A long-lived lunar core dynamo, Science, 335, 453–457.

Shelton, W., Soviet space exploration - the first decade, Arthur Barker Ltd., Unnumbered, London, England, 1969.

Simon, Q., Bourlès, D.L., Bassinot, F., Nomade, S., Marino, M., Ciaranfi, N., Girone, A., Maiorano, P., Thouveny, N., Choy, S., Dewilde, F., Scao, V., Isguder, G., Blamart, D., and ASTER team, 2017. Authigenic 10Be/9Be ratio signature of the Matuyama–Brunhes boundary in the Montalbano Jonico marine succession. Earth Planet. Sci. Lett. 460, 255-267.

Snape, J.F., Nemchin, A.A., Bellucci, J.J., Whitehouse, M.J., Tartèse, R., Barnes, J.J., Anand, M., Crawford, I.A, and Joy, K.H., 2016. Lunar basalt chronology, mantle differenciation and implications for determining the age of the Moon. Earth Planet. Sci. Lett. 451, 149-158.

Spudis, P.D., 1993. The Geology of Multi-Ring Impact Basins: Cambridge Planetary Science Series, Volume 8: New York, Cambridge University Press, 263 p.

Stegman, D.R., Jellinek, A.M., Zatman, S.A., Baumgardner, J.R., and M.A., Richards, 1977. An early lunar core dynamo driven by thermochemical mantle convection. Nature 421, 143–146.

Steiger, R.H. and E., Jäger, 1977. Subcommission of geochronology : Convention on the use of decay constants in geo- and cosmochronology. Earth and Planetary Science Letters 36, 359-362.

Stephenson, A., and D.W., Collinson, 1974. Lunar magnetic field paleointensities determined by an anhysteretic remanent magnetization method. Earth Planet. Sci. Lett. 23, 220–228.

Stephenson, A., Collinson, D.W. and Runcorn, S.K., 1974. Lunar magnetic field palaeointensity determinations on Apollo 11, 16 and 17 rocks. Proc. 5th Lunar Sci. Conf., Suppl. 5, Geochim. Cosmochim. Acta, 3: 2859.

Stephenson, A., Runcorn, S. K. and D.W., Collinson, 1977. Palaeointensity Estimates from Lunar Samples 10017 and 10020. Proc. 8th Lunar Sci. Conf. 1, 679-687.

Stephenson, A., 1993. Three-axis static alternating field demagnetization of rocks and the identification of natural remanent magnetization, gyroremanent magnetization, and anisotropy. J. Geophys. Res. 98, 373–381.

Stevenson, D. J., 1983. Planetary Magnetic Fields. Rep. Prog. Phys. 46, 555-620.

Stöffler, D., Ostertag, R., Reimold, W.U., Borchardt, R., Malley, J., and A., Rehfeldt, 1981. Distribution and provenance of lunar highland rock types at North Ray Crater Apollo 16. Proc Lunar Planet Sci Conf 12:185-207.

Stöffler D., Keil K., and E.R.D. Scott, 1991. Shock metamorphism of ordinary chondrites. Geochimica et Cosmochimica Acta 55, 3845-3867.

Stöffler, D., and Ryder, G., 2001. Stratigraphy and isotope ages of lunar geologic units: Chronological standard for the inner solar system: Space Science Reviews, v. 96, p. 9–54, doi:10.1023/A:1011937020193.

Stöffler, D., Ryder, G., Ivanov, B.A., Artemieva, N.A., Cintala, M.J., and Grieve, R.A.F., 2006, Cratering history and lunar chronology, in Jolliff, B.L., Wieczorek, M.A., Shearer, C.K., and Neal, C.R., eds., New Views of the Moon: Reviews in Mineralogy and Geochemistry, v. 60, p. 519–596.

Strangway, D. W., Gose, W., Pearce, G., and R. McConnell, 1973a. Magnetism and the history of the Moon. Magnetism and Magnetic Materials—1972, edited by C. Graham Jr., and J. Rhyne, pp. 1178–1187, American Institute of Physics, New York, NY.

Strangway, D.W., 1977. The magnetic fields of the terrestrial planets. Phys. Earth Planet.Inter. 15, 121–130.

Strauss, B.E., and S.M., Tikoo, 2017. Constraining the decline of the lunar core dynamo. Lunar and Planetary Science 48th.

Suavet, C., Weiss, B.P., Cassata, W.S., Shuster, D.L., Gattacceca, J., Chan, L., Garrick-Bethell, I., Head, J.W., Grove, T.L., and M.D., Fuller, 2013. Persistence and origin of the lunar core dynamo. Proc. Natl. Acad. Sci. U.S.A. 110, 8453–8458.

Suavet, C., Weiss, B. P., and T.L., Grove, 2014. Controlled-atmosphere thermal demagnetization and paleointensity analyses of extraterrestrial rocks. Geochem. Geophys. Geosyst., 15, 2733–2743, doi:10.1002/2013GC005215.

Sugiura, N., Y. M. Wu, D. W. Strangway, G. W. Pearce, and L. A. Taylor (1979), A new magnetic paleointensity value for a "young lunar glass", Proc. Lunar Planet. Sci. Conf., 10th, 3, 2189–2197.

Sugiura, N., and D. W. Strangway (1980), Comparisons of magnetic paleointensity methods using a lunar sample, Proc. Lunar Planet. Sci. Conf., 11th, 3, 1801–1813.

### Т

Tarduno, J.A., Cottrell, R.D., Watkeys, M.K., and D., Bauch, 2007. Geomagnetic field strength 3.2 billion years ago recorded by single silicate crystals. Nature 446, 657. doi:10.1038/nature05667.

Tarduno, J.A., Cottrell, R.D., Watkeys, M.K., Hofmann, A., Doubrovine, P.V., Mamajek, E.E., Liu, D., Sibeck, D.G., Neukirch, L.P., and Y., Usui, 2010. Geodynamo, Solar Wind, and Magnetopause 3.4 to 3.45 Billion Years Ago. Science 327, 1238-1240, DOI: 10.1126/science.1183445.

Thellier, E., and O., Thellier, 1959. Sur l'intensité du champ magnétique terrestre dans le passé historique et géologique. Ann. Geophys. 15, 285–376.

Tikoo, S.M., Weiss, B.P., Buz, J., Lima, E.A., Shea, E.K., Melo, G., and T.L., Grove, 2012. Magnetic fidelity of lunar samples and implications for an ancient core dynamo. Earth Planet. Sci. Lett. 337–338, 93–103.

Tikoo, S. M., Weiss, B. P., Cassata, W., Shuster, D. L., Gattacceca, J., Lima, E. A., Suavet, C., Nimmo, F., and M., Fuller, 2014. Decline of the lunar core dynamo. Earth Planet. Sci. Lett., 404, 89–97.

Tikoo S. M., Gattacceca, J., Swanson-Hysell, N.L., Weiss, B. P., Suavet, C., and C., Cournède, 2015. Preservation and detectability of shock-induced magnetization. J. Geophys. Res. Planets, 120, 1461-1475, doi:10.1002/2015JE004840.

Tikoo, S. M., Weiss, B.P., Shuster, D.L., Suavet, C., Wang, H., and T.L., Grove, 2017. A twobillion-year history for the lunar dynamo, Sci. Adv., *3*, e1700207, doi:10.1126/sciadv.1700207.

Touboul, M., Kleine, T., Bourdon, B., Palme, H., Wieler, R., 2007. Late formation and prolonged differentiation of the Moon inferred from W isotopes in lunar metals. Nature 450, 1206–1209.

Tsunakawa, H., F. Takahashi, H. Shimizu, H. Shibuya, and M. Matsushima (2015), Surface vector mapping of magneticanomalies over the Moon using Kaguyaand Lunar Prospector observations, J. Geophys. Res. Planets, 120, 1160–1185, doi:10.1002/2014JE004785

Turner, G., 1977. Potassium-argon chronology of the Moon. Phys Chem Earth 10:145-195.

#### U

Uehara, M., Gattacceca, J., Quesnel, Y., Lepaulard, C., Lima, E.A., Manfredi, M., and P., Rochette, 2017. A spinner magnetometer for large Apollo lunar samples. Review of Scientific Instruments 88, 104502.

#### W

Walker D., 1983. Lunar and terrestrial crust formation. Proc. Lunar Planet. Sci. Conf. 14th, in J. Geophys. Res., 88, B17–B25.

**172** Evolution temporelle du champ magnétique lunaire

Wang, H., Mighani, Weiss, B.P., Shuster, D.L., and K.V., Hodges, 2017. Lifetime of the lunar dynamo constrained by young Apollo returned breccias 15015 and 15465. Lunar and Planetary Science 48<sup>\*</sup>.

Warren P. H. and J. T., Wasson, 1979a. The origin of KREEP. Rev. Geophys. Space Phys., 17, 73–88.

Warren P.H. and J.T., Wasson, 1980a. Further foraging of pristine nonmare rocks: Correlations between geochemistry and longitude. Proc. 11th Lunar Planet. Sci. Conf. 431-470.

Wasilewski, P.J., 1982. Magnetic Characterization of Tetrataenite and its Role in the Magnetization of Meteorites, Lunar and Planetary Science 13th, P. 843-844. Abstract.

Weber, R.C., Lin, P-Y., Garnero, E.J., Williams, Q., and P.Lognonné, 2011. Seismic detection of the lunar core. Science 331, 309-312.

Weiss, B. P., and S.M., Tikoo, 2014. The lunar dynamo. Science, 346, doi:10.1126/science.1246753.

Wieczorek M.A., and M.T., Zuber, 2001a. The composition and origin of the lunar crust: Constraints from central peaks and crustal thickness modeling. Geophys. Res. Lett. 28, 4023-4026.

Wieczorek, M.A., Jolliff, B.L., Khan, A., Pritchard, M.E., Weiss, B.P., Williams, J.G., Hood, L.L., Righter, K., Neal, C.R., Shearer, C.K., McCallum, I.S., Tompkins, S., Hawke, B.R., Peterson, C., Gillis, J.J and B. Bussey. 2006. The constitution Structure of the Lunar Interior. Reviews in Mineralogy and Geochemistry. Vol 60, 221-364. DOI: 10.2138/rmg.2006.60.3.

Wieczorek, M. A., Weiss, B.P., and S. T. Stewart, 2012. An impactor origin for lunar magnetic anomalies. Science, 335, 1212–1215.

Wieczorek, M., Neumann, G.A., Nimmo, F., Kiefer, W.S., Taylor, G.J., Melosh, H.J., Phillips, R.J., Solomon, S.C., Andrews-Hanna, J.C., Asmar, S.W., Konopliv, A.S., Lemoine, F.G, Smith, D.E., Watkins, M.M., Williams, J.G., and M.T., Zuber, 2013. The crust of the Moon as seen by GRAIL. Science 339, 671, doi: 10.1126/science.1231530.

Wilhelms, D.E., 1987. The Geologic History of the Moon: U.S. Geological Survey Professional Paper 1348, 302 p.

Wood, J.A., 1973. Bombardment as a cause of the lunar asymmetry. The Moon 8, pp. 73-103.

#### Y

Yan, J., Xu, L., Li, F., Matsumoto, K., Rodriguez, J.A.P., Miyamoto, H., and J. M. Dohm, 2015. Lunar core structure investigation: Implication of GRAIL gravity field model, Adv. Space Res., 55, 1721–1727. Yu, Y., Tauxe, L, and A. Genevey, 2004. Toward an optimal geomagnetic field intensity determination technique. Geochem. Geophys. Geosyst. 5, 2, Q02H07, doi:10.1029/2003GC000630.

## Ζ

Zhao, J., Xiao, L., Qiao, L., Glotch, T.D., and Q. Huang, 2017. The Mons Rümker volcanic complex of the Moon: A candidate landing site for the Chang'E-5 mission, J. Geophys. Res. Planets, 122, 1419–1442, doi:10.1002/2016JE005247.

# ANNEXES

- Annexe 1 : Carte géologique de la Lune
- Annexe 2 : Article Lepaulard et al., 2019
- Annexe 3 : Planches photographiques des échantillons analysés dans cette étude.
- Annexe 4 : Cartes réalisées au MEB de trois échantillons
- Annexe 5 : Diagrammes de désaimantation de la NRM
- Annexe 6 : Article Uehara et al., 2017

# Annexe 1

## Carte géologique de la Lune

Je présente ici la carte géologique de la Lune, face visible (Figure A1-haut) et face cachée (Figure A1-bas) afin de se rendre compte de la répartition des différentes lithologies lunaires ainsi que leur âge.



#### ANNEXES



<u>Figure A1</u>: Carte géologique de la Lune. Haut) Carte de la face visible et légende associée. Bas) Carte de la face cachée. D'après *Heiken et al.,* 1991.
# Annexe 2

Article accepté le 18 Novembre 2018 - MAPS

# A Paleozoic age for the Tunnunik impact structure

<u>Camille Lepaulard<sup>1</sup></u>, Jérôme Gattacceca<sup>1</sup>, Nicholas Swanson-Hysell<sup>2</sup>, Yoann Quesnel<sup>1</sup>, François Demory<sup>1</sup>, Gordon Osinski<sup>3,4</sup>.

<sup>1</sup>Aix Marseille Univ, CNRS, IRD, Coll France, INRA, CEREGE, Aix-en-Provence, France <sup>2</sup> Department of Earth and Planetary Science, University of California, Berkeley, California 94720-4767, USA

<sup>3</sup> Dept. of Earth Sciences, Centre for Planetary Science and Exploration, University of Western Ontario, 1151 Richmond St., London, ON, N6A 5B7, Canada

<sup>4</sup> Dept. Physics & Astronomy, University of Western Ontario, 1151 Richmond St., London, ON, N6A 5B7, Canada

Corresponding author: Camille Lepaulard (lepaulard@cerege.fr)

# Abstract

We report paleomagnetic directions from the target rocks of the Tunnunik impact structure, as well as from lithic impact breccia dikes that formed during the impact event. The target sedimentary rocks have been remagnetized after impact-related tilting during a reverse polarity interval. Their magnetization is unblocked up to 350°C. The diabase dikes intruding these sediments retained their original magnetization which unblocks above 400°C. The impact breccia records a paleomagnetic direction similar to that of the overprints in the target sedimentary rocks. The comparison of the resulting virtual geomagnetic pole for the Tunnunik impact structure with the apparent polar wander path for Laurentia combined with biostratigraphic constraints from the target sedimentary rocks is most consistent with an impact age in the Late Ordovician or Silurian, around 430 to 450 Ma, soon after the deposition of the youngest impacted sedimentary rocks. Our results from the overprinted sedimentary rocks and diabase dikes imply that the post-impact temperature of the studied rocks was about 350°C.

# **1** Introduction

Hypervelocity impacts are a major process for the evolution of planetary surfaces, including the Earth. Terrestrial impact events have significantly influenced the biosphere in numerous ways including, on one hand, the development of habitats for primitive life forms (*Reimold and Koeberl*, 2008; *Cockell et al.*, 2005) and, on the other hand, some extinctions such as the Cretaceous-Paleogene mass extinction (*Schulte et al.*, 2010). Depending on the

size of the impactor, impact events significantly modify regional geology and may lead to the formation of ore deposits (*Ames et al.*, 1998). However, on Earth, plate tectonics and erosion can obscure or completely erase the geologic record of impact structures. Currently, around 190 impact structures are identified on Earth, including thirty in Canada, but the age of approximately half of these impacts is unknown (*Jourdan et al.*, 2012). Dating of impact structures is crucial for assessing correlations (or the lack thereof) between impact events and biological or geological changes, and to constrain the flux of crater-forming bodies to the Earth through time.

While most of the large terrestrial impact structures (> 6 km) on Earth have likely already been documented (*Hergarten and Kenkmann*, 2015), discovery of additional impact structures is still possible. In 2010, the Tunnunik structure, a ~28 km diameter impact structure was identified in the Canadian Arctic (*Dewing et al.*, 2013). The age of this structure is presently not constrained more precisely than between 0 and *ca*. 450 Ma. The purpose of this study is to provide a refined estimate for the age of this impact structure. In the absence of suitable material for radiometric dating, we utilize paleomagnetic dating of target rocks that were remagnetized by the impact (*Deutsch and Schärer, 1994; Pilkington and Grieve, 1992*) and of the lithic breccia that formed during the impact event (*Fairchild et al., 2016*).

## 2 Geological setting, sampling, methods

### Geological setting

The Tunnunik impact structure is located on Victoria Island in the Canadian High Arctic. The impact structure is deeply eroded and has been identified by the presence of shatter cones, sedimentary rocks steeply dipping quaquaversally (compared to the generally relatively flat regional bedding), and concentric faults (*Dewing et al.*, 2013). The target rock sequence, exposed outside of the impact structure, consists of sub-horizontal sedimentary rocks, mostly dolostones and mudstones, ranging from the Neoproterozoic (Wynniatt formation of the Shaler supergroup) to the Late Ordovician - Early Silurian (?) (Thumb Mountain and Allen Bay formations). Following Newman and Osinski (2016), we group these sedimentary rocks into the Shaler Supergroup (Neoproterozoic), Mount Phayre, Victoria Island, Thumb Mountain and Allen Bay formations in ascending stratigraphic order.

Neoproterozoic diabase dikes associated with the *ca*. 720 Ma Franklin Large Igneous Province which intrude the Neoproterozoic sedimentary rocks are also present within the target rock (*Dewing et al.*, 2013; *Heaman et al.* 1992). Lithic impact breccias, composed of sedimentary clasts up to centimeter size set in a silt-sized matrix, are encountered in the form of dikes and sills up to a few decimeters thick intruding the sedimentary target rocks, especially the Mount Phayre Formation and Shaler Supergroup rocks.

# Sampling

Three main rock types were sampled for paleomagnetic analysis: impact breccia, Neoproterozoic to Upper Ordovician-lower Silurian sedimentary rocks, and Neoproterozoic diabase dikes. For impact breccia sampling, we focused on facies dominated by the fine-grained matrix (clast content below 10 vol%) and with clast size below 1 mm. A total of 29 paleomagnetic sites were sampled, mostly located inside the impact structure (Figure 1, Table S1). Sampling was performed by drilling of 2.5 cm-diameter cores using a gas-powered drill, or more rarely through collection of oriented blocks. Samples were oriented using magnetic and sun compasses.



**Figure 1.** Location of sampled sites. Color codes indicate the sampled formation. Numbered sites are the ones that provided interpretable paleomagnetic results. The red circle is the proposed limit of the impact structure from Newman and Osinski (2016). The purple contour delineates the area where shatter cones have been found. The background image is an Advanced Spaceborne Thermal Emission and Reflection Radiometer (ASTER) Global Digital Elevation Model (GDEM) Version 2 product. The elevation ranges from 0 (white) to 283 m (black). Except for the regional map on the upper left, coordinates are expressed in meters in the Universal Transverse Mercator (UTM) Zone 12 projection with the World Geodetic System (WGS) 84 datum. For the zoomed-in area (upper right), the background image is to a mosaic of orthophotographic images (Digital Globe Quickbird data).

### **Methods**

The magnetic mineralogy was studied by measurement of susceptibility versus temperature (Figure 2A), stepwise thermal demagnetization of saturation isothermal remanent magnetization (sIRM) that is more sensitive to the presence of pyrrhotite (Figure 2B), and measurements of  $S_{.300}$  ratio that is the IRM obtained after applying a 3 T field and then a back field of -0.3 T normalized to the IRM acquired in 3 T. The low field magnetic susceptibility (noted  $\chi$  in m<sup>3</sup>.kg<sup>-1</sup>) was measured for all samples using an AGICO apparatus, either with an MFK1 or a KLY-2 kappabridge instrument (with sensitivity of  $5 \times 10^{-13}$  m<sup>3</sup>), depending on sample size. The MFK1 kappabridge operates at 200 Am<sup>-1</sup> peak field and at a frequency of 976 Hz. The KLY-2 kappabridge operates at 425 Am<sup>-1</sup> peak field and at a frequency of 920 Hz. Thermomagnetic curves were obtained with the use of the MFK1 instrument coupled with a CS3 furnace. Estimates of Curie temperatures were computed as the inflection points of the susceptibility versus temperature curves. Thermal demagnetization of sIRM (imparted with 3 T pulse with a MMPM9 pulse magnetizer) was conducted using an MMTD furnace. Hysteresis properties of the diabase dikes were measured with a MicroMag 3900 vibrating sample magnetometer. All rock magnetism measurements were performed at CEREGE.

All remanence measurements were performed with a SQUID magnetometer (2G Enterprises, model 760R, with noise level of  $10^{-11}$  Am<sup>2</sup>) in a magnetically shielded room, with an attached automated 3-axis alternating field degausser system (with a maximum peak field of 170 mT). For the majority of samples, the natural remanence was studied (around 100 specimens) by stepwise thermal demagnetization using a MMTD80 furnace. For each studied site, two pilot samples were demagnetized, one using thermal demagnetization up to 600°C, one using alternating field (AF) demagnetization up to 120 mT. The most efficient demagnetization method was then used for the remaining samples. Demagnetization data were analyzed through principal component analysis and summarized with Fisher statistics using PaleoMac software (*Cogné*, 2003). Paleomagnetic results are summarized in Table 1.

**Figure 2 (next page)**. Intrinsic magnetic properties of studied rocks. A) Susceptibility versus temperature for a diabase dyke sample (site TUN32, heating and subsequent cooling curves are shown), and an impact breccia sample (site TUN20). B) Thermal demagnetization of sIRM as a function of temperature. The red box indicates the unblocking temperature range of the impact-related magnetization of the target sedimentary rocks. The blue box indicates the unblocking temperature range of the pre-impact magnetization of the diabase dikes. The post-impact temperature excursion is constrained between these two boxes. The Curie temperature of pyrrhotite (325°C) is indicated by the thick vertical line.



Table 1 (next page). Site-mean paleomagnetic directions from the Tunnunik impact structure. Site TUN32# is for Shaler Supergroup sediments baked by the diabase dike at site TUN32. These samples have four components of magnetization (A, B, C, D, see text). SLat and SLong, site latitude and longitude; N/n, number of samples used in the computation of the mean direction / number of samples stepwise demagnetized; ChRM unblocking temperature, the temperature interval of the high temperature component used for calculation; Dg and Ds, declination before and after tilt correction; Ig and Is, inclination before and after tilt correction; kg and ks (noted Kg and Ks for the average of VGPs) precision parameter before and after tilt correction;  $\alpha_{95}^{g}$  and  $\alpha_{95}^{s}$  (noted A95g and A95s for the average of VGPs) are semi-angle of aperture of the cone where the true mean direction lies with 95% confidence before and after tilt correction; Strike, strike of the site; Dip, dip of the site; \*, Strike and Dip range from 162/16 to 190/38 (site TUN20), from 213/60 to 193/70 (site TUN33); For impact breccia and diabase dikes sites, strike and dip are for the intruded rocks; dp is the semi-axis of the confidence ellipse about the VGP along the great circle path from site to VGP; dm is the semi-axis of the confidence ellipse perpendicular to that great-circle path. NRM, average natural remanent magnetization;  $\chi$ , average magnetic susceptibility. \*The average impact is computed from sites TUN07, 20, 21, 29, 31, 33, 36 (see text).

$\chi(m^3kg^{-1})$	6.61E-08	7.39E-08	-8.21E-10	1.08E-08	1.72E-08	9.35E-09	2.10E-08		not measured	not measured	not measured	not measured	1.14E-05	9.30E-06	1.62E-05		
NRM (Am <sup>2</sup> kg <sup>-1</sup> )	9.37E-07	5.11E-07	2.92E-08	2.28E-07	9.54E-08	1.32E-07	5.43E-08		3.99E-06	5.19E-06	3.99E-06	3.99E-06	2.75E-04	1.87E-04	2.72E-04		
(°) mb	4.7	11	28.6	9.1	22.5	20.8	24.2	A95s=11.6	24.9	18.4	3.6	16.2	22.7	12.7	14.9	A95s=10,5	
dp (°)	2.4	5.7	14.5	4.8	11.8	13.4	12.2	Ks=27,9	14.4	9.3	1.8	8.2	12	7.3	8.4	Ks=140	
Lats (°)	11.4	16.2	7.7	12.3	15.9	37.1	-13	14.3	31.3	3.1	-2.6	-1.7	9.1	11.7	12.9	11.3	
Longs (°)	356.9	1.9	339.7	336.5	351.6	2.7	345.5	350.3	14.1	128.7	315	319.8	324.8	311.5	319.8	318.7	
dm (°)	3.7	10.8	28.5	8.4	21.7	7.3	24.3	A95g=8.3	21.5	27.6	5.6	24.7	24.1	13	14.6	A95g=9	
dp (°)	1.9	5.4	14.4	4.2	10.9	3.7	12.3	Kg=53.3	10.7	20.9	4.3	19.2	13.6	7.5	8.1	Kg=187	
Latg (°)	-0.6	4.6	7.5	-	0.7	2	-4.5	1.2	55.6	47	-44.9	-41.4	-19.5	-24.9	-18.8	-21.1	
Longg (°)	0.6	4.8	34.1	341.2	354.2	343.3	340	349.3	358.9	145	339	348.3	333.6	323.1	329.3	328.7	
Dip	*	24	9	28	35	*	36		70	70	70	70	56	70	66		
Strike	*	162	95	170	191	*	89		207	207	207	207	181	207	213		
a <sup>95</sup> (°)	4.7	10.7	28.1	8.6	21.5	16.2	24.0	15.2	11.3	18.2	3.6	16.2	21.3	11.2	13.2	11.9	
k,	67.9	51.8	6.6	49.9	13.7	11.11	8.7	16.8	67.3	190	654	33.3	10.8	48	18.5	108.8	
I, (°)	9.5	15.8	12.3	22.3	20.4	46.6	-8.0	17.2	28.3	-9.8	7.4	6.4	23.2	33.7	32.8	29.6	
D, (°)	6:99	60.8	84.3	85.9	70.6	53.8	81.4	72.7	42.1	297.1	Ξ	106.1	98.1	110.2	101.5	103.1	
a <sup>95</sup> g (°)	3.6	10.7	28.1	8.4	21.5	7.3	24.0	10	11.3	18.2	3.6	16.2	21.3	11.2	13.2	8.9	
k	112.5	51.8	6.6	52.4	13.7	50.1	8.7	37.2	67.3	190	654	33.3	10.8	48	18.5	194	
$I_g(^{\circ})$	-15.2	-7.8	11.2	-5.0	-9.3	-0.5	-10.9	-5.5	-3.1	60.2	-62	-61.5	-32.7	-35.9	-29.6	-32.8	
$\mathbf{D}_{\mathrm{g}}(^{\circ})$	9:99	61.2	83.1	85.4	72.4	82.5	87.6	11	58.6	97.3	104.2	93.8	98.4	110	102.3	103.5	
ChRM unblocking temperatures (°C)	260-590	400-530	250-310	270-350	250-350	250-330	230-330		200-345	345-370	370-450	450-520	465-590	500-590	500-590		
N/N	15/15	5/5	6/9	UL	5/5	6/6	9/9	UL	4/4	2/2	4/4	4/4	9/9	5/6	8/8	3/3	
Slong (°E)	-114.0209	-114.0198	-113.8668	-113.9503	-113.9321	-113.9392	-113.9665		-113.9410	-113.9410	-113.9410	-113.9410	-113.9320	-113.9410	-113.9379		
Slat (°N)	72.4973	72.4965	72.4363	72.4732	72.4831	72.4832	72.4662		72.4827	72.4827	72.4827	72.4827	72.4729	72.4827	72.4839		
Site	TUN20	TUN21	TUN07	TUN29	TUN31	TUN33	TUN36		TUN32#A	TUN32#-B	TUN32#-C	TUN32#D	TUN30	TUN32	TUN35		
Formation	Imnact Breecia		Victoria Island	Shaler Supergroup			Average impact direction*	baked Shaler Supergroup			Diabase dikes			Average diabase dikes			

## – ANNEXES –

# **3** Results

In the impact breccia, thermomagnetic experiments reveal a Curie temperature of 585°C, indicating the presence of magnetite (Figure 2A). Pyrrhotite is also present as indicated by significant unblocking of sIRM around 280-320°C (Figure 2B), although its signal is hidden by the magnetite contribution in the susceptibility curve (Figure 2A). The presence of pyrrhotite is confirmed by the S<sub>-300</sub> ratio of -0.84 that indicates the significant contribution of a high coercivity mineral. The impact breccia samples display two magnetization components that are equally evidenced by thermal (Figure 3A) and AF demagnetization (Figure 3B). The low-temperature/low-coercivity component corresponds to the present local field. The high-temperature (isolated above ~200-350°C and up to the Curie temperature of magnetite at 585°C), high-coercivity (above 15 mT) component is origin-trending and is interpreted as the characteristic remanent magnetization (ChRM).

In the diabase dikes, the Curie temperature of  $\sim$ 570°C indicates the presence of magnetite, with a contribution of maghemite identified by an irreversible decay at around 350°C (Figure 2A). The diabase displays two components of magnetization, better evidenced by thermal (Figure 3C) than by AF demagnetization (Figure 3D). The high-temperature component, which is origin-trending, is unblocked between 400 and 590°C.

The magnetic mineralogy of rocks from Victoria Island and Shaler Supergroup is a mixture of pyrrhotite and magnetite. Pyrrhotite is evidenced by significant unblocking temperatures of sIRM around 300-320°C (Figure 2B), and the S<sub>-300</sub> ratio of -0.79 that indicates the significant contribution of a high coercivity mineral. Pyrrhotite has previously been reported for the Cambrian-Ordovician sedimentary sequence in the region (e.g., Quesnel et al., 2013). The absence of field-dependence of low field magnetic susceptibility suggests a small pyrrhotite grain size (Worm et al., 1993), as classically found in many pyrrhotitebearing sedimentary rocks (e.g., Rochette et al., 1992). Magnetite is indicated by the significant fraction of the sIRM unblocked above 330°C and up to 580°C (Figure 2B). Among the sedimentary rocks studied for paleomagnetism, 16 out of 21 sites showed unstable remanence during demagnetization and did not provide interpretable results, except for four sites from the Shaler Supergroup and for one site from the Victoria Island formation. These seven sedimentary rocks (dolostones and mudstones) display two components of magnetization, evidenced by thermal demagnetization (Figure 3E-F) where AF demagnetization (not shown) fails to separate both components. The origin-trending hightemperature component is unblocked between 290 and 350 °C (310°C for the only successful Victoria Island site, the remanence being too weak above this demagnetization step).

**Figure 3 (next page).** Orthogonal projection plot of stepwise demagnetization data before tiltcorrection. Representative samples of the 3 main formations are presented: A-B) Lithic impact breccia, C-D) diabase dike, E) Shaler Supergroup, F) Victoria Island formation. G) Shaler Formation sample collected 25 cm away from the diabase dike of site TUN32. For clarity the four components of magnetization recorded in this sample and discussed in the text are highlighted by colored arrows.



### **4** Discussion

It is crucial to determine the age of the remanent magnetizations identified in these rocks relative to the impact. The breccia dikes were formed during the impact event and their magnetic remanence would have been acquired both by the clasts and the fine-grained matrix as they cooled following emplacement and associated frictional heating. It has been shown that impact-related tilting occurs quite rapidly, taking place over a timescale shorter than several minutes in mid-sized impact craters (*Fairchild et al.*, 2016). Therefore, the impact breccia is expected to carry a thermoremanent magnetization acquired when the breccia cooled following impact-related tilting. Such a timing of impact acquisition has been shown for clastic breccia dikes within the Slate Island impact structure (*Fairchild et al.*, 2016). However, because frictional heating in the breccia dikes is very localized (*Fairchild et al.*, 2016), the target sedimentary rocks and the diabase dikes may or may not have been remagnetized by the impact.



**Figure 4.** Equal area stereographic projections. Open (closed) symbols are for upper (lower) hemisphere directions. **A)** Directions of the 24 samples from 4 sites of the Shaler Supergroup sediments before (left) and after (right) tilt correction. The red symbols are the low temperature components (isolated between 280 and 330°C) of the four samples collected within 25 cm of the diabase dike of site TUN32. Blue star is the overall mean direction (samples from site TUN32 not included). **B)** Low temperature directions (grey symbols) and ChRM directions for the seven sites from the impact breccia, Shaler Supergroup and Victoria Island Formation listed in Table 1, before tilt correction. Also shown is the average ChRM direction for the 3 diabase dikes (square), and the average present day magnetic field (red star). **C)** Directions of the four components of magnetization from the Shaler Supergroup sediments collected within 25 cm of the diabase dike at site TUN32. Also shown is the ChRM direction of the diabase dike at this site (in red).

A paleomagnetic tilt test was used to estimate the relative timing of magnetization and impact tilting (Tauxe and Watson, 1994). This test was performed at site levels and not within sites because bedding was almost constant at each individual site. As expected, for all studied lithologies, the low-coercivity / low-temperature components fail the tilt test and were therefore acquired following tilting of the beds. The direction corresponds to the present day local magnetic field such that it is interpreted to be a recent viscous overprint (Figure 4C). For the impact breccia, the tilt test is also negative for the high coercivity components and progressive tilt test indicate a maximum grouping of the directions at 0% untilting. The ChRM of the breccia is interpreted as a full thermoremanent magnetization (TRM) acquired as the breccia cooled shortly after breccia emplacement and impact tilting. For the Shaler Supergroup, the tilt test is also negative, as illustrated by the much larger scattering after tilt correction (Figure 4A-B). Only one site from the Victoria Island formation provided paleomagnetic results suitable for interpretation. The tilt-corrected paleomagnetic direction for this site is compatible with that from the Shaler Supergroup and we considered it as a post-tilting impact related magnetization as well. The possible processes to account for posttilting remagnetization of these sedimentary rocks are thermal magnetization during cooling from impact-related heating, shock magnetization during pressure release immediately after passage of the impact shock wave, or chemical magnetization resulting from post-impact hydrothermal activity (e.g., Zylberman et al., 2017). Shock remanent magnetization is excluded as the source of the impact-related magnetization because the release of the shock wave occurs before tilting, so that a shock remanence would pass a tilt test. Both partial or total TRM from impact-related heating and chemical remanent magnetization (CRM) from impact-related hydrothermal activities can result in a remagnetization allowing the structure to be paleomagnetically dated (Pilkington et al., 1992). In view of the unblocking temperatures of the natural remanent magnetization (NRM) in the sedimentary rocks (290°C to 350°C), a CRM could be explained by the formation of pyrrhotite during hydrothermal activity (e.g., Osinski et al., 2005). However, because the maximum unblocking temperature of 350°C is slightly higher than the Curie temperature of pyrrhotite (320-325°C), we favor a partial thermoremanent magnetization acquired during post-impact cooling from a peak temperature of 350°C.

For the three diabase dikes, the tilt test is inconclusive because the beddings of the intruded sediments are similar for the three sites. The ChRM direction is significantly different (before tilt correction) to the average direction computed from the Shaler

Supergroup, Victoria Island formation and impact breccia, suggesting that they have not been remagnetized by the impact (Figure 4B). Their virtual geomagnetic poles (VGPs, after tilt correction) are closer to paleomagnetic poles from other igneous rocks of the Franklin Large Igneous Province (*Palmer et al., 1983; Denyszyn et al. 2009*) than the impact breccia site VGPs. Poorly developed shatter cones have been described in the diabase dikes (*Dewing et al., 2013*), implying shock pressures above ~2 GPa during the impact event. Such pressure level is well below the pressure-induced magnetite magnetic transition at 12-16 GPa (*Ding et al., 2008*). Moreover, the coercivity of remanence of samples from the diabase dikes is 39 mT (our measurements, average of 3 samples, one per studied dike), and significant shock remagnetization is also unlikely for magnetite with this range of coercivity of remanence (*Bezaeva et al., 2010*).

To test further whether or not the diabase dikes have preserved their primary TRM, we collected 4 oriented cores of the Shaler supergroup sedimentary rocks that were intruded and baked by the dike, at distances from 3 to 25 cm from the dike wall. In addition to a low temperature viscous component, these samples exhibit four magnetization components unblocked over the following temperature range: between 250 and 345°C, between 345 and 370, between 370 and 450°C, and above 450°C (Table 1, Figure 3G). These components are called A, B, C, D in the following for clarity. Among the three higher temperature components components B and D are identical and close to the reverse polarity ChRM of the diabase dikes (Figure 4C). Component C is antipodal to components B and D. These three components are interpreted as partial TRMs acquired successively during cooling from above 500°C following the diabase dike intrusion. During cooling, the geomagnetic field changed from reverse to normal and back to reverse polarity, leading to the record of antipodal directions D, C, and B successively. Such a record of successive polarity intervals has already been observed in slow cooling sedimentary rocks (e.g., Rochette et al. 1992). Component A blocked up to 345°C has a direction different from the other 3 components related to the dike intrusion but undiscernible (before tilt correction) from the other remagnetized Shaler Supergroup directions. It is interpreted as a partial TRM acquired following the impact. This result indicates that the post-impact temperature in these rocks was 345°C, in close agreement with the ChRM peak unblocking temperatures measured in the other Shaler Supergroup sediments within the impact structure. Component A is not recorded in the diabase dikes because these rocks have minimal blocking capacity below 350°C.

The impact breccia, Shaler Supergroup formation, and Victoria Island formation all have post-tilting impact-related ChRM. These seven paleomagnetic directions are similar (Figure 4B) and the mean pole calculated from these sites is:  $349.3^{\circ}E$ ,  $1.2^{\circ}N$ , angular radius of 95% confidence cone  $A_{95} = 8.3^{\circ}$ , and Fisher precision parameter K = 53.3 (Table 1). The sites may have slightly different magnetization ages due to different blocking temperatures and varied cooling history and as a result may partially average out secular variation. However, the conservative interpretation is that the combined pole represents a snapshot of the paleomagnetic field shortly following impact that does not average out secular variation and should be considered a virtual geomagnetic pole rather than a mean paleomagnetic pole.

Comparison of this impact pole with the running mean Apparent Polar Wander Path (APWP) for North America (*Torsvik et al.*, 2012; *Besse and Courtillot*, 1991) shows that it is closest to the 520, 510 and 500 Ma mean paleomagnetic poles (Figure 5).



**Figure 5.** Comparison of the running mean APWP of Laurentia (*Torsvik et al., 2012*) with the Tunnunik virtual paleomagnetic pole which is the average of the virtual geomagnetic poles of the impact breccia, Shaler Supergroup Formation and Victoria Formation sites. Ages of the running mean APWP poles are labeled from the Cambrian to the Early Devonian. The running mean poles are shown with the calculated 95% confidence circle (A95) associated with the mean of studies that fall within a 20 Myr sliding window. The poles for 520, 460, 450, 390, 380, 360 and 350 Ma are shown with no such confidence circle as there are no studies within the sliding window and the position of the pole for that age is the result of linear interpolation by *Torsvik et al. (2012)*.

Following 500 Ma, the angular distance of the Tunnunik VGP becomes progressively greater from the geographic poles implied by the running mean poles of *Torsvik et al.* (2012) and the paleogeographic model of *Torsvik and Cocks* (2017) and its modification by *Swanson-Hysell* and *Macdonald* (2017) (Figure 6A). From 410 Ma onward to the present, the angular distance between the Tunnunik VGP and the geographic pole exceeds 45°. Deviations between the geographic pole and a virtual geomagnetic pole are expected to arise through secular variation of the geomagnetic field. However, secular variation of the geomagnetic field typically leads to geomagnetic pole positions that are close to the geographic pole. For

example, random draws from the paleosecular variation model TK03.GAD (Tauxe and Kent, 2004) for a site at the equator will be within 20° of the geographic pole 90% of the time and within 30° of the geographic pole 95% of the time. The further away an impact VGP is from a pole of a given age, the less likely it is to have formed at that age (see similar discussion in Hervé et al., 2015 and Carporzen and Gilder, 2006). In order to estimate the probability of the Tunnunik VGP having arisen through secular variation throughout the Phanerozoic, the approach developed by Fairchild et al. (2016) was used: the angular distance between the Tunnunik VGP and the paleopoles is compared to that of VGPs randomly sampled from the TK03.GAD secular variation model (Tauxe and Kent, 2004). For this analysis, we simulated 10<sup>5</sup> VGPs from the TK03.GAD model in 10 million year increments at the paleogeographic position of the crater. Seeking to quantify the probability of an angular deviation between the paleopole and the Tunnunik VGP as large as that determined at each of these times (Figure 6A), we calculated the percentage of simulated VGPs that are at this angular distance or greater from the pole (Figure 6B and 6C). While the Tunnunik VGP is closest to North America's pole path at ca. 500 Ma, this analysis shows that the likelihood of a VGP with the angular distance as large as the deviation of the paleopole of the Tunnunik VGP is greater than 5% at every simulated time during the Ordovician, using the minimum angle given the uncertainty of the VGP. However, given the increasing angular distance of the Tunnunik VGP from Silurian paleopoles (from 420 Ma onward), the likelihood of a VGP at such a distance is less than 5% and continues to be a low probability event all the way to the present. The magnetostratigraphy scale for the 500-420 Ma time interval (e.g., Hounslow et al., 2016), although incomplete, shows multiple reversals and does not allow to better constrain the age of the reverse polarity remagnetization observed at Tunnunik structure.



**Figure 6.** A) Angle between Tunnunik impact VGP and paleopoles as a function of time for the *Torsvik et al.* (2012) APWP, the paleogeographic models of *Torsvik and Cocks* (2017) and its Ordovician modification by *Swanson-Hysell and Macdonald* (2017). B) likelihood for a VGP to occur at an angular deviation from the paleopole equal or greater to that observed for the Tunnunik impact VGP for a Fisherian (k=20) distribution of VGPs. C) likelihood for a VGP to occur at an angular deviation from the paleopole equal or greater to that observed for the Tunnunik impact VGP for VGPs drawn from the TK03.GAD secular variation model.

Geologic constraints on the timing of the impact come from the age of early Paleozoic shallow-marine sedimentary rocks within the Tunnunik impact structure. Extensive mapping of the shatter cone distribution at the impact structure reveal the youngest rocks with shatter cones to be those of the Victoria Island Formation (*Osinski and Ferrière*, 2016). Conodont biostratigraphy has revealed an Early Ordovician age (*ca.* 487 to 470 Ma) for the Victoria Island Formation (*Dewing et al.*, 2013; *Dewing et al.*, 2015). Faulting associated with impact crater development extends beyond the central region that contains shatter cones and deforms rocks of the Thumb Mountain Formation (*Dewing et al.*, 2013; *Newman and Osinkski*, 2016).

Conodonts and a fossil assemblage of crinoids, corals, gastropods, and cephalopods indicate a Late Ordovician age for the Thumb Mountain Formation (*ca.* 458 to 445 Ma; *Dewing et al.*, 2013). Overlying the dolostone of the Thumb Mountain is a poorly exposed dolostone unit that Dewing et al. (2013) tentatively assigned to the Allen Bay Formation. Further to the northwest on the Arctic Platform at Devon Island, biostratigraphy on carbonates of the Allen Bay Formation have revealed it to have an age that spans from the Late Ordovician into the Silurian (*Thorsteinsson and Mayr*, 1987). Mapping of the impact structure has largely left rocks assigned to the Thumb Mountain and Allen Bay Formations undivided (*Dewing et al.*, 2013; *Newman and Osinski*, 2016). Currently the most robust constraint on the maximum age of the impact event is that the development of the impact structure led to faulting of the Thumb Mountain Formation and therefore occurred after *ca.* 458 Ma. Regional normal faults taken to have formed in association with Early Cretaceous extension cut across the impact structure were interpreted to indicate that the crater formed before *ca.* 130 Ma (*Dewing et al.*, 2013), but this constraint is rather speculative.

The position of the Tunnunik VGP is most consistent with an Ordovician age for the Tunnunik impact. While secular variation of the geomagnetic field naturally results in VGPs that differ from the mean paleopole position, the large angle between the Tunnunik VGP and paleopoles 420 Ma and younger makes a deviation of this magnitude a low probability event (Figure 6). The combined paleomagnetic, stratigraphic and biostratigraphic constraints collectively suggest a Late Ordovician to Silurian age of ca. 430-450 Ma, only shortly after deposition of the youngest impacted sediments.

# **5** Conclusions

This study focuses on constraining the age of the recently discovered Tunnunik impact structure. Paleomagnetic directions obtained from impact breccia and sedimentary rocks from the target sequence indicate the acquisition of a magnetization following impact-related tilting during a reverse polarity interval. In contrast, the diabase dikes intruding these sediments have retained their original magnetization unblocked above 400°C. The comparison of the resulting paleomagnetic pole with the apparent polar wander path for North America shows it to be close to Cambrian poles and strongly suggests a Paleozoic age for the crater. The likelihood of the observed impact direction becomes very small (<5% likelihood) if it was acquired after ca. 430 Ma suggesting an age of impact that is older than 430 Ma. Combined with the stratigraphic constraints these data indicate an impact age between 450 and 430 Ma, in the Late Ordovician or Silurian Period, soon after deposition of the youngest impacted sedimentary rocks. This old age opens the possibility that ejecta from the Tunnunik crater may have been preserved in the surrounding basin and may be found in the sedimentary rocks of the Arctic platform.

The target sedimentary rocks were remagnetized during post-impact cooling. The preservation of pre-impact magnetization unblocked above 400°C in the diabase dikes, and the constraints from the paleomagnetic results obtained on the Shaler Supergroup sediments baked by the intrusions of the diabase dikes indicate collectively that the peak temperature of the thermal excursion associated with the impact was 350°C at the structural level of the studied rocks.

### Acknowledgments

This project was partly funded by the French Polar Institute IPEV (Institut Paul Emile Victor). The authors are grateful to the Polar Continental Shelf Project for logistical support. The France-Berkeley Fund initiated collaborative research between J.G. and N.L.S.-H. We thank William Zylberman, Cassandra Marion-Beauchamp, and Racel Sopoco for their help in the field during sampling.

## References

- Ames, D.E., Watkinson, D.H. and Parrish, R.R. (1998), Dating of a regional hydrothermal system induced by the 1850 Ma Sudbury impact event, Geology, 26, 447–450.
- Besse, J. and V. Courtillot (1991), Revised and Synthetic apparent polar wander path of the African, Eurasian, North American and Indian plates, and True polar wander since 200 Ma, J. Geophys. Res., 96, 4029–4050.
- Bezaeva, N.S., Gattacceca, J., Rochette, P., Sadykov, R.A., and V.I. Trukhin (2010). Demagnetization of terrestrial and extraterrestrial rocks under hydrostatic pressure up to 1.2 GPa. Physics of the Earth and Planetary Interiors, 179, 7-20.
- Carpozen, L. and S.A. Gilder (2006), Evidence for coeval Late Triassic terrestrial impacts from the Rochechouart (France) meteorite impact, Geophysical research letters, v.33, L19308, doi: 10.1029/2006GL027356.
- Cockell, C. S., Lee, P., Broady P., Lim, D., Osinski, G., Parnell, J., Koeberl, C., Pesonen, L., and Salminen, J., 2005. Effects of Asteroid and Comet Impacts on Lithophytic Habitats – A Synthesis. Meteoritics and Planetary Science, 40, 12, 1-14.
- Cogné, J.P (2003), PaleoMac: A Macintosh<sup>TM</sup> application for treating paleomagnetic data and making plate reconstructions, Geochemistry, Geophysics, Geosystems, 4, 1, 1007, doi: 10.1029/2001GC000227.
- Denyszyn, S. W., Halls, H. C., Davis, D. W., and Evans, D. A. (2009). Paleomagnetism and U–Pb geochronology of Franklin dykes in High Arctic Canada and Greenland: a revised age and paleomagnetic pole constraining block rotations in the Nares Strait region. *Canadian Journal of Earth Sciences*, 46(9), 689-705.
- Deutsch A., Schärer U. (1994) Dating terrestrial impact events. Meteoritics, 29, 301-322.
- Dewing, K., Pratt, B.R., Hadlari, T., Brent, T., Bédard, J. and R.H.Rainbird (2013), Newly identified "Tunnunik" impact structure, Prince Albert Peninsula, northwestern Victoria Island, Arctic Canada, Meteoritics & Planetary Science, 48, 2, 211-223, doi: 10.1111/maps.12052.
- Dewing, K., Hadlari, T., Rainbird, R.H., and Bédard, J.H., 2015. Phanerozoic geology, northwestern Victoria Island, Northwest Territories; Geological Survey of Canada, Canadian Geoscience Map 171 (preliminary), scale 1:500 000. doi:10.4095/295530
- Ding Y., Haskel D., Ovchinnikov S. G., Tseng Y. C., Orlov Y. S., Lang J. C., Mao H. (2008) Novel Pressure induced magnetic transition in magnetite (Fe3O4) Physical Review Letters, 100, 045508.

- Fairchild, L.M., Swanson-Hysell, N.L. and S.M. Tikoo (2016), A matter of minutes: Breccia dike paleomagnetism provides evidences for rapid crater modification, Geological Society of America, 44, 9, 723-726, doi: 10.1130/G37927.1.
- Heaman L. M., LeCheminant A. N., and Rainbird R. H. 1992. Nature and timing of Franklin igneous events, Canada: Implications for a Late Proterozoic mantle plume and the breakup of Laurentia. Earth and Planetary Science Letters 109:117–131.
- Hergarten, S. and T. Kenkmann (2015), The number of impact craters on Earth: any room for further discoveries ?, Earth and Planetary Science Letters, 425, 187-192.
- Hervé, G., Gilder, S.A., Marion, C.L., Osinski, G.R., Pohl, A., Petersen, N. and P.J.Sylvester (2015), Paleomagnetic and rock magnetic study of the Mistastin Lake impact structure (Labrador, Canada): implications for geomagnetic perturbation and shock effects, Earth and Planetary Science Letters, 417, 151-163, doi:10.1016/j.epsl.2015.02.011.
- Hounslow, M.W (2016), Geomagnetic reversal rates following Palaeozoic superchrons have a fast restart mechanism, Nature communication, doi: 10.1038/ncomms12507.
- Jourdan, F., Reimold, W.U. and A. Deutsch (2012), Dating terrestrial impact structures, Elements, 8, 49-53, doi: 10.2113/gselements.8.1.49.
- Newman, J.D. and G.R. Osinski (2016), Geological mapping of the Tunnunik impact structure, Victoria Island, Canadian High Arctic, paper presented at the 47<sup>th</sup> Lunar and Planetary Science Conference, Houston.
- Osinski, G.R. and L. Ferrière (2016), Shatter cones: (Mis)understood?, Sciences advances, 2, 8, doi: 10.1126/sciadv.1600616.
- Osinksi, G.R., Lee, P., Parneell J., Spray, J. G., Baron, M. (2005) A case study of impactinduced hyrothermal activity: the Haughton impact structure, Devon Island, Canadian High Arctic, Meteoritics & Planetary Science, 40, 1859–1877.
- Palmer, H.C., Baragar, W.R.A., Fortier, M. and Foster, J.H. (1983), Paleomagnetism of Late Proterozoic rocks, Victoria Island, Northwest Territories, Canada, Canadian Journal of Earth Sciences, 20, 1456-1469, doi: 10.1139/e83-131.
- Pilkington M., and R.A.F. Grieve (1992). The geophysical signature of terrestrial impact craters. Review of geophysics 30, 161-181.
- Quesnel, Y., Gattacceca, J., Osinski, G.R. and P. Rochette (2013), Origin of the central magnetic anomaly at the Haughton impact structure, Canada, Earth and Planetary Science Letters, 367, 116-122.
- Reimold, W.U. and C. Koeberl (2008), Catastrophes, extinctions and evolution: 50 years of impact cratering studies, Golden Jubilee Memoir of the Geological Society of India, 66, 69-110.
- Rochette, P., Jackson, M., and C. Aubourg (1992). Rocj magnetism and the interpretation of anisotropy of magnetic susceptibility. Review of Geophysics 30, 209-226.
- Schulte, P. and 40 co-authors (2010), The Chicxulub asteroid impact and mass extinction at the Cretaceous-Paleogene boundary. Science, 327, 1214-1218.
- Swanson-Hysell, N. L. and F. A. Macdonald (2017), Tropical weathering of the Tacnic orogeny as a driver for Ordovician cooling, Geology, doi:10.1130/G38985.1
- Thorsteinsson, R. and U. Mayr. (1987), The sedimentary rocks of Devon Island, Canadian Arctic Archipelago, Geological Survey of Canada Memoir, 411, 182.

- Tauxe, L. and D.V. Kent (2004). A simplified statistical model for the geomagnetic field and the detection of shallow bias in paleomagnetic inclinations: Was the ancient magnetic field dipolar? *In J. Channell, D. Kent, W. Lowrie, & J. Meert (Eds.), Timescales of the* Paleomagnetic Field, 145, 101–116. Washington, D.C.: AGU.
- Tauxe, L. and G.S. Watson (1994), The fold test an eigen analysis approach, Earth and Planetary Science Letters, 122, 331-341.
- Torsvik, T.H. and L.R.M. Cocks (2017), Earth history and palaeogeography: Cambridge, UK, Cambridge University Press, 311, doi: 10.1017/9781316225523.
- Torsvik, T.H., Van Der Voo, R., Preeden, U., Mac Niocaill, C., Steinberger, B., Doubrovine, P.V., Van Hinsbergen, D.J.J., Domeier, M., Gaina, C., Tohver, E., Meert, J.G., McCausland, P.J.A. and L.R.M. Cocks (2012), Phanerozoic polar wander, palaeogeography and dynamics, Earth Science Reviews, 114, 325-368, doi: 10.1016/j.earscirev.2012.06.007.
- Worm, H.-U., Clark, D., Dekkers, M.J. (1993) Magnetic susceptibility of pyrrhotite: grain size, field and frequency dependence. Geophys. J. Int., 114:127-137.
- Zylberman, W., Quesnel, Y., Rochette, P., Osinski, G.R., Marion, C. and J. Gattacceca, (2017), Hydrothermally-enhanced magnetization at the center of the Haughton impact structure?, Meteoritics and Planetary Science, 1-19, doi:10.1111/maps.12917.

# Supplementary material

Formation	Site	Slat (°N)	Slong (°E)	I/O crater	distance from center (km)	paleomagnetic result
	TUN20	72.4973	-114.0209	Inside	3.3	yes
Impact Process	TUN21	72.4965	-114.0198	Inside	3.3	yes
Impact Dieccia	TUN34	72.4821	-113.9376	Inside	0.5	no
	TUN58	72.4769	-113.8936	Inside	3	no
	TUN12	72.1422	-112.51387	Outside	61	yes
Mafia dikaa	TUN30	72.4729	-113.9320	Inside	0.7	yes
Walle dikes	TUN32	72.4827	-113.9410	Inside	0.5	yes
	TUN35	72.4839	-113.9379	Inside	0.7	yes
	TUN17	72.3326	-114.39646	Outside	22.6	no
Allon Pov	TUN50	72.4836	-113.93269	Outside	14.9	no
Alleli Day	TUN51	72.4825	-113.9292	Outside	15.2	no
	TUN56	72.4759	-113.9063	Outside	12.3	no
	TUN14	72.1503	-112.5226	Outside	6	no
Phave formation	TUN15	72.1513	-112.5230	Outside	61	no
	TUN16	72.1516	-112.52317	Outside	61	no
	TUN13	72.1420	-112.5206	Outside	61	no
	TUN29	72.4732	-113.9503	Inside	0.6	yes
Shaler Supergroup	TUN31	72.4831	-113.9321	Inside	0.7	yes
	TUN33	72.4832	-113.9392	Inside	0.5	yes
	TUN36	72.4662	-113.9665	Inside	1.6	yes
	TUN21	72.4966	-114.0198	Inside	3.3	no
Stripy unit of Mount	TUN22	72.4971	-114.0200	Inside	3.4	no
Phayre formation	TUN23	72.4985	-114.0200	Inside	3.6	no
	TUN28	72.5192	-114.01946	Inside	5.3	no
Tan dolostone unit of Mount Phayre formation	TUN11	72.1643	-112.6376	Outside	56	no
	TUN03	72.4567	-113.85526	Inside	3.8	no
Victoria Island	TUN07	72.4363	-113.8668	Inside	5.2	yes
v icioria Island	TUN10	72.2800	-113.02338	Outside	38	no
	TUN18	72.2321	-114.08812	Outside	28	no

<u>Table S1</u> - list of sampled sites. Site TUN12 is from a 150 m wide mafic dike located 60 km away from the impact structure. It paleomagnetic direction ( $D=58^\circ$ ,  $I=-4^\circ$ , a95=8.4, k=84, n=5) is different from the three diabase dykes sampled in the impact structure, but this can be easily accounted for by secular variation of the geomagnetic field since the emplacements of these dykes are not necessarily strictly coeval.

# Annexe 3

Trois planches photographiques des échantillons analysés en laboratoire dans cette étude.

# Planche 1

10018 (2.3 g)



14169-B (1.2 g)



61015 (2.2 g)



65055-B (1.1 g)







15505-A (1.8 g)



61195 (2.1 g)



65055-C (0.7 g)







15529 (2.1 g)



65055-A (2.3 g)



# Planche 2

10003 (0.07 g)



60015 (2.1 g)



60215 (1.9 g)



62255 (1.03 g)



65315 (2.1 g)



70017 (0.1 g)



70135 (0.03 g)



74255 (0.06 g)





74275 (0.08 g)



75075 (0.06 g)

1 cm



# ANNEXES ·

# Planche 3

10017 (0.6 g)



12016 (0.34 g)





12018 (0.9 g)



# Annexe 4

Partie 1:

Résultat de la datation standard Argon des échantillons 12005 et 15529.

<u>1) 12005</u>

sous-échantillon 22935

<sup>40</sup> Ar/<sup>39</sup> Ar/<sup>30</sup> Ar Step-Heating Spectrum for Sample 12005 (22935-01)





 $^{40}$  Ar/ Ar Step-Heating Spectrum for Sample 12005 (22936-01)



# 2) 15529 sous-échantillon 22933



Ar/ Ar Step-Heating Spectrum for Sample 15529 (22933-01)

sous-échantillon 22938-01



# Partie 2 :

Cartes de trois échantillons (10018, 14169 et 15505) réalisées au microscope électronique à balayage pour des datations Ar/Ar par sonde laser, présentant les sites à analyser. La première carte est, pour chaque échantillon, réalisée en lumière

naturelle et la seconde carte montre les teneurs en aluminium, potassium et magnésium contenues par les échantillons.



# <u>1) 10018</u>





# <u>2) 14169</u>



Histogramme d'assemblage de la brèche : âge moyen calculé sur tout l'intervalle.



<u>3) 15505</u>





Histogramme d'assemblage de la brèche : âge moyen calculé sur l'intervalle 0-1 Ga.



# Annexe 5

Diagrammes de désaimantation de la NRM.





208 Evolution temporelle du champ magnétique lunaire



Evolution temporelle du champ magnétique lunaire 209



210 Evolution temporelle du champ magnétique lunaire

# Annexe 6

REVIEW OF SCIENTIFIC INSTRUMENTS 88, 104502 (2017)

processors at NASA. Consequently, an exhaustive paleomagnetic study of the Apollo collection appears out of reach using

With the aim of making an exhaustive magnetic survey of the Apollo rocks, we adopted the following strategy: perform

simple magnetic measurements (Natural Remanent Magneti-

zation, NRM) of the whole, unprocessed sample directly in

the Lunar Sample Laboratory Facility (LSLF) storage facility,

without any subsampling or demagnetization, thus reducing sample preparation and handling to a minimum that is accept-

able for curators. Measuring large whole samples has other

advantages in addition to its non-destructive quality. First,

lunar rocks can be heterogeneously magnetized, especially the

breccias that make up a large fraction of the Apollo collec-

tion. Indeed, different parts of a lunar breccia (matrix, clasts

of various lithologies, and melt) can have strongly contrasted

magnetic properties and also different paleomagnetic direction

if the magnetization of the clasts has survived the assembly of

the breccia. Second, the study of small sub-samples increases

the apparent effect of possible remagnetization during sample

return or processing. Some samples have been shown to be par-

tially and locally remagnetized by exposure to fields up to sev-

eral mT during the return flight from the Moon (e.g., Ref. 13).

Others have been locally heated during cutting with band saw.<sup>14</sup> Studying whole large samples will minimize the bulk effect of these magnetic contaminations, given that they can

dominate the signal when studying small samples that may

come from the area that has been heated by exposure to a strong field. The aim of our study is chiefly to perform an exhaustive survey of the NRM of Apollo rocks to identify the

**II. SPECIFICITIES AND INTEREST OF THE** 

**PROPOSED MEASUREMENTS** 

the standard procedure.

CrossMark

### A spinner magnetometer for large Apollo lunar samples

M. Uehara,  $^{1,a)}$  J. Gattacceca,  $^1$  Y. Quesnel,  $^1$  C. Lepaulard,  $^1$  E. A. Lima,  $^2$  M. Manfredi,  $^3$  and P. Rochette  $^1$ 

<sup>1</sup>CNRS, Aix Marseille Univ, IRD, Coll France, CEREGE, Aix-en-Provence, France <sup>2</sup>Department of Earth, Atmospheric and Planetary Sciences, Massachusetts Institute of Technology, Cambridge, Massachusetts 02139, USA

<sup>3</sup>CGI, 92097 La Défense, France

(Received 21 April 2017; accepted 10 October 2017; published online 27 October 2017)

We developed a spinner magnetometer to measure the natural remanent magnetization of large Apollo lunar rocks in the storage vault of the Lunar Sample Laboratory Facility (LSLF) of NASA. The magnetometer mainly consists of a commercially available three-axial fluxgate sensor and a handrotating sample table with an optical encoder recording the rotation angles. The distance between the sample and the sensor is adjustable according to the sample size and magnetization intensity. The sensor and the sample are placed in a two-layer mu-metal shield to measure the sample natural remanent magnetization. The magnetic signals are acquired together with the rotation angle to obtain stacking of the measured signals over multiple revolutions. The developed magnetometer has a sensitivity of  $5 \times 10^{-7}$  Am<sup>2</sup> at the standard sensor-to-sample distance of 15 cm. This sensitivity is sufficient to measure the natural remanent magnetization of almost all the lunar basalt and breccia samples with mass above 10 g in the LSLF vault. *Published by AIP Publishing*. https://doi.org/10.1063/1.5008905

#### I. RATIONALE

The Moon has no global magnetic field today. However spacecraft observations have shown that large portions of the crust are magnetized (e.g., Refs. 1 and 2). Paleomagnetic studies of samples returned by the Apollo program have also shown that some of these rocks carry a significant remanent magnetization that was acquired on the Moon.<sup>3</sup> It is now rather firmly established that the Moon once had a global magnetic field generated by a dynamo mechanism in a molten metallic core.<sup>4</sup> However, crucial questions remain to be answered such as the intensity of the lunar paleofield, its geometry, and the exact timing of the dynamo onset and turn-off. Answering these questions would ultimately shed light on the interior structure of the Moon, on the processes that allowed dynamo generation, and would provide the dynamo theory with a robust test case.

A fairly large number of samples (74) were studied in the 1970s, soon after their return from the Moon (see Ref. 3 for a review). A new series of more refined paleomagnetic and thermochronology studies have been performed in the 2010s.<sup>5–9</sup> All together, about 71 different Apollo rocks (for a total of 90 samples) have been studied for paleomagnetism. This represents only 5% of the 1402 individual returned during the Apollo program. All these studies (with the exception of Cournède *et al.*<sup>6</sup>) were performed on small chips (usually <1 g) allocated for detailed laboratory work that generally include sub-sampling and study of even smaller fragments using high-sensitivity Superconducting Quantum Interference Device (SQUID) magnetometers.<sup>10–12</sup> Therefore, these paleomagnetic studies imply destructive and time-consuming sub-sampling of the original Apollo rocks by curators and

a)uehara@cerege.fr

0034-6748/2017/88(10)/104502/11/\$30.00

88, 104502-1

Published by AIP Publishing.

104502-2 Uehara et al.

key samples that can then be studied in details in the laboratory using standard paleomagnetic techniques. Therefore, we needed to develop a magnetometer that could measure the magnetic moment of whole unprocessed Apollo samples directly in their storage facility, while complying with NASA curatorial constraints.

The main mass of Apollo samples is kept in a storage vault at the LSLF at Johnson Space Center (NASA) in Houston, USA. Samples are stored in the vault as whole rocks packed in multilayered Teflon bags (about 5–30 cm in size) filled with pure nitrogen gas to avoid oxidation and contamination. Sample mass ranges from <1 g to about 5 kg. In this study, we focused on samples above 50 g, corresponding to about 15 cm<sup>3</sup>. The Apollo collection contains about 200 of such samples. Among them, only about 40 have been studied for paleomagnetism so far, indicating that an exhaustive survey will likely bring new valuable information.

#### **III. INSTRUMENTAL CONSTRAINTS**

Although modern commercial SQUID magnetometers are perfectly adapted for detailed paleomagnetic studies of lunar rocks, they can typically only accommodate samples up to about 10 cm<sup>3</sup> (about 30 g) and are not portable, making them unsuitable for the proposed measurements. We need a magnetometer optimized for fast and efficient measurements of whole lunar rocks in the vault. The instrumental precision and accuracy are not the main constraints, since this instrument is mostly designed for the purpose of triage of samples for further more refined analyses in the laboratory.

There are five technical challenges for the development of a magnetometer which is able to measure the NRM of unprocessed Apollo rocks in situ in their storage vault. The first is the limitations imposed by the curatorial constraints. As mentioned, samples must remain in their original packaging to avoid any chemical contaminations and time-consuming repackaging by NASA processors. Moreover, many mechanical components and chemical compounds (gear, cam, slider, electric motor, metal ball bearings, oils, etc.) cannot be used in the vault to avoid chemical contamination. This limitation requires that the magnetometer must use very simple mechanisms. The second constraint is the wide range of the expected magnetic moments to be measured due to the variety of sample size and nature. Depending on the lithology, the NRM is expected to vary from weak (norite, anorthosite,  ${\sim}10^{-7}$ Am<sup>2</sup>/kg) to relatively strong (basalt, ~10<sup>-5</sup> Am<sup>2</sup>/kg; impact melt breccias,  $\sim 10^{-4}$  Am<sup>2</sup>/kg).<sup>6</sup> Because we focus mostly on samples that range from 40 g to 4 kg in mass, the variation between the weakest and the strongest samples can be in the order of 10<sup>4</sup>, requiring a wide dynamic range. The third constraint is sensitivity, which must be good enough to allow the measurement of the NRM of most Apollo rocks with mass above 50 g. The fourth constraint is portability. To be allowed access to the lunar vault, the magnetometer should be dismountable, compact, and easy to reassemble in the vault. The fifth constraint is processing speed because hundreds of samples must be measured. Working in the vault requires the continuous presence of a NASA lunar curator and/or

Rev. Sci. Instrum. 88, 104502 (2017)

processor and represents a heavy load in terms of personnel use. Measuring 100 samples in a week, including the initial setup and final disassembly of the magnetometer, implies that the measurement time (including sample handling) has to be 10 min/sample at most.

A spinner magnetometer can satisfy all these requirements. They have been already used for the study of large samples such as whole meteorite stones<sup>15</sup> and archaeological artifacts.<sup>16</sup> This type of magnetometer consists of a fixed magnetic field sensor, a sample on a rotating stage, magnetic shields enclosing the sensor and the sample, and an encoder detecting the rotation angle. The sample, ideally carrying a magnetization equivalent to a single dipole, generates sinusoidal signals for the radial and the tangential components of the field at the sensor position as the rock is rotated about the vertical axis. By changing the sample's orientation at least two times, we can estimate the three components of magnetic moment. We can adjust the sensor-to-sample distance to measure samples of various sizes and achieve large dynamic ranges. Moreover, we can improve its signal-to-noise (S/N) ratio by stacking the data during multiple revolutions.<sup>17,18</sup> In this paper, we describe a portable spinner magnetometer developed specifically to measure the magnetic moments of large unprocessed Apollo samples in the LSLF vault. Furthermore, we present pilot data processing using the result of the actual



FIG. 1. Schematic illustrations of the magnetometer in the top view opening the top cover (a) and the side view showing the interior by a broken-out section of the shield (b). A two-layered mu-metal shield (1) enclosing a three-axis fluxgate sensor (7) mounted on a sensor holder (8) that can slide on a rail (3), and a sample (4) on a rotating table (5). The sensor-to-sample distance is adjusted by changing the position of the pin (9) fixed on bores (10). The user can rotate the table by a handle (14) and the rotation angle is measured by an optical encoder unit (13). The power supply and the outputs of the sensor are connected to the outer signal conditioning unit via feedthrough (2) and a connector (12). The mu-metal shield and the entire system is mounted on an aluminum plate (6) supported by aluminum feet (11). The coordinate system is shown in the figures. The horizontal and vertical lines in (b) show rotation axis and the horizontal centerline of the sensor, respectively.

measurement of 133 Apollo samples during the first round of measurements in the LSLF, in addition to performance tests in our laboratory.

#### **IV. DESCRIPTION OF THE MAGNETOMETER**

Figure 1 shows schematic illustrations of the spinner magnetometer for the large Apollo samples. A commercial three-axis fluxgate magnetic field sensor (Mag-03MS100, Bartington Instruments, Ltd.) and a rotating sample stage are enclosed in a two-layer mu-metal magnetic shield (550 mm in diameter and 500 mm in height). The interior of the magnetometer can be accessed by opening the top lids of the mu-metal shields. To minimize stray fields, all of the holes penetrating both the inner and outer shields are arranged not to be coaxially positioned, except for the 11 mm bore for the spindle and the 4 mm hole for the feedthrough. The residual magnetic field, which is mainly the stray field resulting from small gaps between the outer and the main cylinder of the shield, is lower than 20 nT for all three components of the magnetic field, as evaluated during 10 successive opening and closing operations of the mu-metal shield. The samples are enclosed in a cube made of transparent acrylic resin (PMMA) plates welded by solvents. Cubes with different dimensions (5, 7, 10, 12, 15, 17, and 20 cm sides) were used to best fit various sample sizes and shapes. Samples are kept tight in the cubes using Teflon films and/or PMMA rings. The cubes have center marks on the surfaces that help locating the sample at the center. For samples with anisometric shapes, we recorded the shape and position in the cube for the later more refined analyses. As shown in Fig. 1(b), the center of the cube is at the intersection of the spindle of the stage and the horizontal centerline of the fluxgate sensor (hereafter call "stage center"). When using the smaller

cubes, acrylic resin spacers are used to keep the cube center at the stage center. The distance between the stage center and the sensor (d) is adjustable according to the magnetic moment intensity and the size of the sample. The sensor holder can be fixed by an aluminum pin on the guide rail that has bores at d = 15, 16, 17.5, 20, 22.5, 25, 27.5, and 30 cm. The sensor can be moved as close as d = 5 cm from the sample center by using a PMMA extension plate. The sample stage is revolved manually using an aluminum handle directly connected to the spindle via an aluminum coupling mechanism. The target turning speed is about 1 revolution per 10 s (0.1 Hz), which is slower than other magnetic-sensor-equipped spinner magnetometers (5-7 Hz).<sup>19,20</sup> To avoid chemical contamination, lubricant-free Teflon bearings were used. All the other metallic parts are made of aluminum, except for the mu-metal shield, which is never in contact with the PMMA cubes containing the samples.

Figure 2 shows the schematic operation diagram of the magnetometer. The fluxgate sensor has output noise spectral densities of about 9  $pT_{rms}\ Hz^{-0.5}$  at 1 Hz for three components and the orthogonality errors are  $<0.1^\circ$ , according to the manufacturer specifications. The rotation angle of the spindle is measured by an optical encoder connected to a digital input/output interface (NI 9403, National Instruments Corp.). The resolution of the encoder is 512 pulses-per-revolution and the maximum position error is 0.167°. The digital backend of the encoder can handle rotation speed up to several thousand rotations per minutes. Moreover, the index signal forces the decoder's counter to reset, preventing propagation of counting the error. A four-channel 24-bit A/D converter unit with ±10 V measurement range [analog-to-digital converter (ADC); NI 9239, National Instruments Corp.] samples all three channels (X-, Y-, and Z-axis) simultaneously after amplified



FIG. 2. Schematic diagrams of the magnetometer. The magnetic field from the magnetic moment of the sample  $(\vec{m})$  is detected by the 3 axis fluxgate sensor (FG) at the distance *d* connected to the signal conditioning unit (SCU3) that filters high frequency noises and amplitude at a gain of 1000. The output of the three magnetic field components  $(B_X, B_Y, B_Z)$  is simultaneously digitized by 3 channels of a 24-bit A/D converter (NI9239). The encoded rotation angle of the sample table ( $\theta$ ) is decoded by a decoder IC connected to a parallel I/O unit (NI 9403) and converted in a relative angle. The zero position is where the index of the encoder exactly faces the fluxgate sensor. The resolution is 512 steps per a revolution. The A/D unit and the I/O unit are mounted to a USB chassis (NI cDAQ-9174) and connected to a PC via USB port. A LabVIEW program controls the quasi-real-time routine (RT main loop) and treats the data every 20 ms (50 Hz).
104502-4 Uehara et al.

(Gain = 1000) and conditioned by a signal conditioning unit (SCU; SCU-3, Bartington Instruments, Ltd.). The analog and digital front end units are mounted on the universal serial bus (USB) chassis (NI cDAQ-9174, National Instruments Corp.) that can realize a synchronous operation of the mounted units.

Figure 2 also shows a block diagram of the data acquisition software. The entire acquisition process is controlled by a 64-bit LabVIEW (National Instruments Corp.) program running on a laptop personal computer (PC). Since the revolution speed of the sample is variable, the synchronization between the encoder position and the sensor signals is important to measure the magnetic field distribution around the sample accurately. The program has two parallel threads working as a real-time routine. The first thread controls the sampling and simple low-pass filtering. To avoid the problem of aliasing, the ADC oversamples the signals at 50k samples per second (sps) that is 500 times faster than the cutoff frequency of the SCU's second ordered low-pass filter ( $f_c = 100$  Hz). The digitized data stream is stored in a buffer and re-sampled at 50 sps by averaging of the buffered 1000 samples, which plays as a digital low-pass filter that removes signals above 50 Hz. This data stream is double buffered not to drop any data during unexpected heavy forward processes. The second thread records the position of the optical encoder through communications with the decoder that returns the position of the optical encoder's index mark with a 512 pulse-per-revolution resolution. The standard direction of rotation is defined as clockwise (CW). The gating of the sampling and the acquisition of the encoder position is triggered by the shared 50 Hz software trigger, realizing a synchronous measurement of the magnetic field and the sample position. The resolution of the optical encoder (512 positions/revolution) and the data acquisition frequency (50 Hz) is optimized for the target rotation speed (0.1 Hz) as it gives about 500 samples during 1 revolution in 10 s. The maximum instantaneous rotation speed that will not be affected by the SCU's low-pass filter is 1000°/s, which is five times faster than the instantaneous rotation speed in the actual measurements (see Appendix A). The data are recorded along with timestamps of 1 ms precision for the purpose of the post-acquisition filtering processes. Finally, the dataset is saved on the hard disk.

# **V. THEORY OF OPERATION**

This magnetometer measures the magnetic fields around the rotating sample. For simplicity, we consider a dipole moment vector  $\mathbf{m} = (m_x, m_y, m_z)$  at the center of the sample cube. We define the sample coordinates as follows. We defined the north, east, and down surfaces of the sample cube that, respectively, correspond to x-, y-, and z-axis directions (Fig. 2). Using declination *D* and inclination *I*, this vector can be written as  $\mathbf{m} = (m \cos D \cos I, m \sin D \cos I, m \sin I)$ , where  $m = |\mathbf{m}|$ . We can observe sinusoids that are functions of the rotation angle  $\theta$  due to the rotation of  $\mathbf{m}$ . The Y-, X-, and *Z*-axis of the fluxgate sensor measure the radial, tangential, and vertically downward components of the field, respectively (Fig. 2). The observed magnetic field vector  $\mathbf{B}(\theta)$  is given by Rev Sci Instrum 88 104502 (2017)



FIG. 3. An example of signal treatment procedure. The sample No. 12018.15, which was collected by the Apollo 12 mission, is one of the most weakly magnetized samples. The magnetic field is measured at the position 1, observed at d = 15 cm and rotated 32 revolutions. All magnetic field intensities are relative to the initial value. (a) The first step is the drift and jump correction by a high-pass filter. The original signal is converted in nT and plotted as a distribution over the absolute rotation angle (right chart). The small ripples have a wavelength of 360° corresponding to sinusoidal signals generated by revolutions of the sample. Large drifting (400 pT) and jumping (100 pT) are observable, which have been removed by the filtering (left chart). (b) The stacked data (solid dots) compiled for a single revolution (360°) and its FFT low-pass filtered result (solid lines) after drift and jump corrections. (c) A prediction (solid black lines) with a dipole model after an inversion calculation involving data obtained at other two positions (position 2 and 3). The predicted dipole is  $m = 1.5 \times 10^{-6} \text{ Am}^2$ ,  $I = -54^\circ$ , and  $D = 162^\circ$ .

104502-5 Uehara et al

$$\begin{cases} B_X(\theta) = \frac{m\cos I}{4\pi} \times \frac{-\sin (D+\theta)}{d^3} \\ B_Y(\theta) = \frac{2m\cos I}{4\pi} \times \frac{\cos(D+\theta)}{d^3} \\ B_Z(\theta) = \frac{m\sin I}{4\pi} \times \frac{1}{d^3} \end{cases}$$
(1)

Note that the CW rotation of the stage makes the scanning direction of the sample counter clockwise (CCW), resulting in a negative sign of the term  $sin(D + \theta)$ . We defined the origin of the rotation  $\theta$  when the sample north points toward the sensor. We can calibrate the stage north by measuring a point source placed on the north notch of the stage (Fig. 2); the position where  $|B_X + B_Y|$  becomes maximum corresponds to the north ( $\theta = 0$ ). It is important to note that the waveform of the  $B_Z$  component is constant and  $B_X$  and  $B_Y$ components are sinusoidal. Unfortunately, our magnetometer cannot measure  $B_z$  directly due to the DC offsets. Thus, we change the sample position in three different rotation axis; around z-axis (position 1), y-axis (position 2), and x-axis (position 3). The acrylic cubic sample holders have been checked for precise orthogonality to ensure the accuracy of these orthogonal rotations. This operation enables us to measure all three components of the moment m as sinusoidal signals and solves the problem of the DC offsets. For this reason, the DC component is not considered in the post-processing, and the chart always starts from 0 nT at the beginning of the measurement.

The encoder angle is sampled at a fixed frequency (50 Hz) that is asynchronous to the optical encoder's movement (Fig. 2). This asynchronous sampling makes a quantization error between the actual direction  $\theta$  and the apparent encoder angle  $\theta_{enc}(n) = n \times 2\pi/N$ , where *n* is the encoder count (n = 0, 1, ... = N - 1) and *N* is the number of the pulses per revolution, yielding the resolution of the encoder  $\Delta\theta = 2\pi/N$  (rad). This quantization error  $\theta_{err} = \theta - \theta_{enc}(n)$  is randomly distributed in the range  $0 \le \theta_{err} < \Delta\theta$ , which makes a signal error given by  $err(\theta, \theta_{err}) = \mathbf{B}(\theta + \theta_{err}) - \mathbf{B}(\theta)$ . This is akin to quantization noise. The worst-case signal error is approximately given by substituting  $\Delta\theta$  for  $\theta_{err}$ . For an encoder with a good resolution (e.g., N > 50), this worst-case signal error is

$$err(\theta, \Delta\theta) = \Delta\theta \times a(\theta_{enc}(n)),$$
 (2)

where  $a(\theta_{enc}(n))$  is the slope of the signal at the *n*th encoder position. This worst-case error can reach  $2\pi A/N$  at the

Rev. Sci. Instrum. 88, 104502 (2017)

maximum when we measure a dipole magnetic field with an amplitude *A*, given by  $B(\theta) = A \sin(\theta)$  (see Appendix A). The first remedy to reduce this error is simply increasing the encoder's resolution *N*. The second is simultaneous acquisition of the optical encoder and the ADC to keep the same  $\Delta\theta$  value during the measurement because this error is a sort of a phase error. The third is calculating an average during the passage between two positions, improving the worst-case error in half ( $\pi A/N$ , see Appendix A); this technique is eventually realized by the oversampling method (Fig. 2). To conclude, the current system with N = 512 has a worst-case error of  $\pi/512 = 0.61\%$ of the amplitude, which is 6 pT for a typical A = 1 nT signal. This is below the output noise density of the fluxgate sensor and far below the ambient noise (several tens of pT), indicating that it is negligible in our system.

One of the advantages of the spinner magnetometer is that the signal-to-noise (S/N) ratio can be improved by postprocessing. This spinner magnetometer conducts a box-car integration (stacking) of the magnetic field signals whose reference signal is the encoder output. By filtering and stacking of the data over multiple revolutions, we can decrease the noise, which is not synchronized with the rotation of the sample, unlike the periodic signal resulting from the magnetization of the sample.<sup>17,18</sup> We developed Python scripts using the Scipy library (www.scipy.org) that conducts three steps of post-processing. Figure 3 shows an example of the post processing using the dataset of the Apollo 12 sample (No. 12018.15) measured in the LSLF vault. The first step is removing low-frequency noise components whose frequencies are lower than that of the revolution (drifting and baseline jumping) due to temperature drifts and disturbance of the ambient field, which may be dominant in the untreated signal [left-side chart of Fig. 3(a)]. To remove this low-frequency noise, we subtract the baseline from the signal. The baseline is estimated by the application of a Savitzky-Golay filter with 1st order polynomial fitting and a 32-point window. The baseline for the first and last 32 points, where we cannot apply this filter, is estimated by a linear approximation. The right-side chart of Fig. 3(a) shows the signals after subtracting the baseline, indicating the successful removal of the targeted noises. The second step is stacking [Fig. 3(b)]. In the stacked result, we can roughly identify the sinusoidal curve buried in high-frequency noises. The third step is the low-pass filtering by a fast Fourier transformation (FFT). Since we try to explain the magnetic

TABLE I. Alternating field (AF) demagnetization result of StdBlockNo13, showing intensity, declination, and inclination obtained by the prediction given by the inversion results of the developed spinner magnetometer and the observation by the SQUID magnetometer. The intensity and angular errors (IDirl) between the predictions and the SQUID vector moments are also shown. The angular error is in absolute values.

	Prediction			Observation SQUID			Error	
AF (mT)	Int (Am <sup>2</sup> )	Dec (deg)	Inc (deg)	Int (Am <sup>2</sup> )	Dec (deg)	Inc (deg)	Int (Am <sup>2</sup> )	Dir  (deg)
0	$4.90 \times 10^{-6}$	200	40	$4.69 \times 10^{-6}$	201	37	$2.09 \times 10^{-7}$	3.5
5	$3.50 \times 10^{-6}$	200	46	$3.44 \times 10^{-6}$	198	44	$6.47 \times 10^{-8}$	2.6
10	$2.30 \times 10^{-6}$	208	44	$2.15 \times 10^{-6}$	211	42	$1.53 \times 10^{-7}$	2.6
20	$1.30 \times 10^{-6}$	238	42	$1.29 \times 10^{-6}$	229	40	$1.30 \times 10^{-8}$	7.3
80	$5.00\times10^{-7}$	254	34	$4.70 \times 10^{-7}$	242	31	$3.03 \times 10^{-8}$	10.4

104502-6 Uehara et al.

field by a single dipole source at the stage center in this paper, we do not use the high frequency components. The high-frequency components shorter than 100° wavelength, which can be originated fine-scaled magnetic structure, highfrequency noises, or non-dipole component,<sup>20</sup> are removed by the FFT filter after smoothing by a weak Savitzky–Golay filter with 1st order polynomial fitting and a 11-point window. The solid line in Fig. 3(b) is the waveform after this FFT filtering. Since the stacked waveform is averaged over multiple periods, it is enough continuous at both ends to carry



FIG. 4. A demonstration of the magnetometer performances using a standard sample that is a small (0.98 g) fragment of a basalt rock. (a) The standard sample is demagnetized by an alternating field (AF) up to 80 mT and measured by the developed spinner magnetometer (solid square symbols, after prediction using 3 positions) and the SQUID magnetometer (open circle symbols). The error of the prediction is also shown in percent of the SQUID results. Our data predict the actual dipole moment measured by SQUID magnetometer in 0.8%-7.0% of overestimation. (b) The observations after data treatments at position 1 (dots) and the predictions of a dipole model using three positions (black lines) at 80 mT AF demagnetization step. The predicted dipole moment is  $m = 5.0 \times 10^{-7}$  Am<sup>2</sup>,  $I = 34^{\circ}$ , and  $D = 254^{\circ}$ .

## Rev. Sci. Instrum. 88, 104502 (2017)

out FFT. These stacked and filtered waveforms are used for the inversion to predict the dipole source parameters. This last step consists in a standard least-squares inverse approach to find the best-fitting set of the 3 unknown parameters: dipole moment intensity, inclination, and declination. The dipole is assumed to be centered. Indeed, our results show that 90% of the samples show magnetic field measurements "coherent" (i.e., less than 20% of error between predictions and observations) with a dipolar source located at the center of the sample, though the rest 10% of the samples contain quadrupole or higher harmonics probably due to the very anisotropic shape or heterogeneous composition like lunar impact breccia. The off-centered dipole may also be the source of non-dipole character.<sup>20</sup>

During the measurements, the LabVIEW program displays the raw data after stacking with error bars (±standard deviation) as a plot versus rotation angle  $\theta$ . Note that we visualize a result of stacking without filtering to reduce the central processing unit (CPU) load and keep the real-time routine. The program also shows the estimated sinusoidal curve and the noise level, which are calculated by FFT results of the observed signal. The noise will reduce with stacking inversely with the square root of the number of revolutions. The user can stop the rotations of the sample when the quality value cannot improve any further by adding revolutions. The nominal revolution time is about 8 turns (1.5 min) and thus the noise is reduced by 65% (=8<sup>-0.5</sup>) theoretically.<sup>17</sup> The user can also check the skewness of the sinusoidal curve, which can originate from the shape effect or inhomogeneity of NRM and increase the sensor-to-sample distance to reduce those multipole components.

# **VI. PERFORMANCE OF THE MAGNETOMETER**

Table I and Fig. 4(a) show the result of a demagnetization experiment at the CEREGE laboratory (Aix-en-Provence, France) using the large sample spinner magnetometer and a commercially available SQUID magnetometer with an inline alternating field (AF) demagnetizer (2G Enterprise, model 760R). A small terrestrial basalt fragment (0.98 g), which can be considered as a quasi-dipole source, is enclosed in a 1 in. cubic plastic capsule. The sample is measured with the spinner magnetometer using a three-position scheme (i.e., rotation around x-, y-, and z-axis), and then, it is also measured with the SQUID magnetometer and demagnetized by the AF. We continue this sequence up to 80 mT AF demagnetization field to check for the effect of variable magnetic moment intensity. In view of the high precision of the SQUID magnetometer  $(2 \times 10^{-11} \text{ Am}^2)$ <sup>21</sup> and its cross calibration with other magnetometers in our laboratory (including a JR5 spinner magnetometer from AGICO, Inc.), we consider that the moment intensity measured with this instrument is close enough to the actual magnetic moment intensity for the intensity range in this study  $(10^{-6} \text{ Am}^2)$ . The predicted intensities of the dipole moment using our spinner magnetometer are in close agreement with the actual dipole moments, though there is some overestimation between 0.8% and 7.0% [Fig. 4(a)]. Since the amount of the overestimation is not a function of the

## 104502-7 Uehara et al.

intensity of the magnetic moment, it seems that this error is not due to the noise but other factors such as positioning error when we replace the samples at each step. It is notable that the error in the direction is also small (from  $3^{\circ}$  to  $10^{\circ}$ , Table I). The cubic shape of the sample capsule can constrain the tilt (inclination) of the sample but let freely rotate horizontally (declination) during the repeated placing of the sample. This may explain the larger error in declination (from  $-1^{\circ}$  to  $+12^{\circ}$ ) than in inclination (from  $+2^{\circ}$  to  $+3^{\circ}$ ).

We estimated the repeatability error of this instrument by five repeated measurements of this basalt sample. Due to our operational schedule, we conducted this experiment within a magnetically shielded room of the CEREGE laboratory but without the mu-metal shield of the instrument. This configuration increases the background field and noise by a factor of ten. The sample was saturated in a 1 T magnetic field generated by a pulse magnetizer (model MMPM-9, Magnetic Measurements, Ltd.). The standard deviation for the five measurements is 3% of the average magnetization of the sample (Table II). The semi-angle of aperture of the 95% confidence cone  $(\alpha_{95})^2$ is 1.7°, which gives one angular standard deviation  $(\pm 1\sigma)$  of 2.2°. These results indicate a satisfactory repeatability of this instrument. We also conducted a series of measurements at four different sensor-to-sample distances. The result shows similar variability as for the repeatability test (Table III). This indicates that the error due to the different distance is within the error due to the repeatability. Overall, the intensity and directions provided by the instrument are precise within 3% and 2°, respectively, and likely better than that when using the mu-metal shielding.

Figure 4(b) shows the example of the severe S/N ratio condition of sample demagnetized by 80 mT AF. The peak-to-peak noise at CEREGE experiment is 250 pT<sub>p-p</sub> and that at NASA [Fig. 3(b)] is 203 pT<sub>p-p</sub>, that is, 20% weaker than in CEREGE. Carefully observing the result at LSLF, there is no spike noise such as the one visible in the result at CEREGE. This low noise environment at the LSLF vault is due to the fact that the vault itself is equivalent to a closed stainless-steel capsule which acts as a good electromagnetic shield. As demonstrated by a previous study, it is hard to recover the signal buried in a strong noise. Using these background

TABLE II. A result of repeated measure of sample StdBlockNo13, showing intensity, declination, and inclination obtained by the prediction given by the inversion results. The mean value, the standard deviation, the semi-angle of aperture of the 95% confidence cone ( $\alpha_{95}$ ), and the angular standard deviation ( $\theta_{65}$ ) of the magnetic moment vectors are also shown.

No. run	Int (Am <sup>2</sup> )	Dec (deg)	Inc (deg)	
1	$8.95 \times 10^{-5}$	2.5	1.5	
2	$9.37 \times 10^{-5}$	0.1	2.3	
3	$9.61 \times 10^{-5}$	1.4	0	
4	$9.53 \times 10^{-5}$	0.6	2.1	
5	$9.39 \times 10^{-5}$	0.7	3.8	
Mean	$9.37 \times 10^{-5}$	1.1	1.9	
Standard deviation	$2.56 \times 10^{-6}$			
<i>a</i> 95		1.8		
$\theta_{65}$		2.1		

#### Rev. Sci. Instrum. 88, 104502 (2017)

TABLE III. Result of the measurement of sample StdBlockNo13 at different sensor-to-sample distance, showing intensity, declination, and inclination obtained by the prediction given by the inversion results. The mean value, the standard deviation, the semi-angle of aperture of the 95% confidence cone ( $\alpha_{95}$ ), and the angular standard deviation ( $\theta_{65}$ ) of the magnetic moment vectors are also shown.

Distance (mm)	Int (Am <sup>2</sup> )	Dec (deg)	Inc (deg)	
80	$9.47 \times 10^{-5}$	-0.5	-91.3	
100	$9.29 \times 10^{-5}$	0.1	-91.8	
130	$9.54 \times 10^{-5}$	1.1	-91.6	
160	$1.01\times10^{-4}$	1.8	-94.0	
Mean	$9.59 \times 10^{-5}$	0.5	-92.4	
Standard deviation	$3.36 \times 10^{-6}$			
$\alpha_{95}$		1.7		
θ <sub>65</sub>		2.2		

noise data, we try to estimate the worst S/N ratio for which we can still recover the signal. The S/N ratio is defined as (root mean square amplitude of signal)/(standard deviation of noise). We can assume that the forward model using Eq. (1) and the estimates by the SQUID measurement can be the actual signal without noise. The noise can be estimated by the difference between this forward model and the observed signal after stacking. Because the S/N ratio for  $B_X$  is simply half that of  $B_Y$  [Eq. (1)], we consider only  $B_Y$  now. The amplitude of  $B_Y$  given by the SQUID measurement is 16.7 pT<sub>rms</sub> (47.7  $pT_{p-p}$ ) and the standard deviation of the noise is 33.5  $pT_{rms}$ , giving S/N = 0.50. We can also calculate the S/N ratio for the Apollo 12 sample (No. 12018.15) in the same manner but using the predicted dipole moment as a signal. The Apollo sample [Fig. 3(b)] shows the signal amplitude of  $B_Y = 36.8 \text{ pT}_{\text{rms}}$ (104.5 pT<sub>p-p</sub>) and the noise of 28.4 pT<sub>rms</sub>, giving S/N = 1.30 that is better S/N ratio than at the CEREGE laboratory. This is because (1) the difference in the intensity of the magnetic moment and (2) the background at NASA vault is about 15% quieter than at CEREGE. Therefore, we can estimate that the demagnetization experiment at CEREGE [Fig. 4(b)] was performed in worse conditions than the operations that took place at LSLF and that this test demonstrates that our magnetometer can recover the signal from, at least, the condition S/N = 0.5

The detection limit for the magnetic moment can be defined by the point where the observed signal (in root mean square amplitude) becomes equal to the standard deviation of noise. Figure 5 shows the estimation of the detection limit for  $B_Y$  at different noise floors at S/N = 1. Since our magnetometer can adjust the sample to sensor distance d, the sensitivity for the magnetic moment m and the detection limit is a function of the distance and the noise floor. Because our magnetometer can recover the signal from S/N = 0.5 condition and the noise at NASA is 30 pT<sub>rms</sub>, we can measure the magnetic moment above 15 pT noise-floor line in Fig. 5. This figure also plots typical magnetic moment of three major moon rock types at a given weight, according to the previous study of the natural remanent magnetization (NRM) of Apollo samples measured by SQUID.<sup>6</sup> At d = 20 cm, we can measure most of breccia rocks down to 10 g, whereas small (several

## 104502-8 Uehara et al.



FIG. 5. Detection limits of the magnetometer for different sensor noise floors (15 pT, 30 pT, 60 pT, and 90 pT). The solid lines indicate where the peak-to-peak intensity of the sinusoidal signal by a rotation of a dipole moment *m* observed at distance *d* becomes equal to the given noise intensity. Note that the inclination of the dipole is horizontal making the largest amplitudes. The magnetic moment at the hatched region is undetectable due to the weak signal below noise floor of the sensor. The calculated intensities of natural remanent magnetizations (NRMs) of different masses and types of moon rocks are also shown. The NRMs of the moon rocks are given by a previous study.<sup>6</sup> The samples measured in this study are also shown (a = 12018.15 at NASA, b = StdBlockNo13 at CEREGE; measurements data shown in Figs. 3 and 4, respectively).

tens of grams) basalt rocks having slightly weaker NRM need to approach at d = 15 cm. Even when the background noise increases by a factor of 6 (90 pT line in Fig. 5), we can safely measure those types of rocks that have relatively strong NRMs, if the sample is heavier than about 50 g. Norite and anorthosite rocks, which are generally very weakly magnetized, need a sensor-to-sample distance of about d = 10 cm to measure >100 g samples and even down to d = 5 cm for samples below 100 g. With these detection limits, we could actually measure almost every breccia and basalt sample in the Apollo collection, except those that are stored in steel containers.

In Eq. (1), we consider only the sinusoidal output produced by a homogeneously magnetized spherical sample that generates a dipole field.<sup>19</sup> However, assuming that the sample holder is completely filled by a sample and homogeneously magnetized, such a cubic sample does not generate a dipole magnetic field. To evaluate this shape effect, we calculate the signal from a homogeneously magnetized cubic sample based on the calculation by Helbig<sup>23</sup> in addition to a dipole source (see Appendix B). Figure 6(a) shows the half-cycle of the calculated signals expressed as linkage coefficients equivalent to B/m, showing M-shaped waveforms. The distance (r) is equal to the length of the edge of the cube (a). The magnetic signal is reduced at the angles where the peaks of the dipole field are located ( $\theta = 0^{\circ}$  for the radial component and  $\theta = 90^{\circ}$  for the tangential component), and the amount of error becomes maximum at these angles (Fig. 7). Figure 7 shows the error of the



FIG. 6. (a) The half-cycle of the calculated signals according to Helbig,<sup>23</sup> expressed as linkage coefficient for the radial and tangential components. The distance (r) equals to the length of the edge of the cube (a). The sinusoidal curves indicate the signal from the dipole source and the M-shaped deformed curve is the signal from a cubic homogeneously magnetized sample. The difference between the signal from the cube and the dipole source becomes maximum at the peak of the sinusoidal curve ( $0^{\circ}$  for the radial component and  $90^{\circ}$  for the tangential component). (b) The maximum error normalized by the amplitude of the dipole field (normalized error) as a function of the distance normalized by the length of the edge (r/a). A fitting curve is also shown. The inset of (b) shows the geometry of the samples and the sensor.

signal normalized by the amplitude of the dipole field at different distances, and Fig. 6(b) shows the plots of the errors at  $\theta = 0^{\circ} (90^{\circ})$  of the radial (tangential) components as functions of the normalized distance (*r/a*). The error reduced rapidly by increasing the distance by a factor of (*r/a*)<sup>-3.9</sup>. The normalized error becomes acceptable (3.7%) at *r/a* = 1.5, ignorable (1%) at *r/a* = 2.1, and negligible (0.26%) at *r/a* = 3. Thus, as





FIG. 7. The errors due to the shape effect of a cubic-shaped sample at different normalized sensor-to-sample distances (r/a). The ranges of the rotation angle are limited to quarter cycles from the peak position of the dipole field [0° for the radial component (a); 90° for the tangential component (b)]. The values are normalized by the amplitude of the dipole field. The curves for r/a = 1 are reduced to 0.3 of the original curves.

a rule of thumb, a distance farther than  $r/a \ge 1.5$  is recommended to reduce the shape effect. In the actual measurement of the Apollo samples, 62% of the samples were measured at distance farther than r/a = 1.5% and 93% of them were measured with  $r/a \ge 1.25$ , based on the size of the cubic sample holder. Since the sample is always smaller than the holder, the actual r/a ratio is better than the value computed from the holder size. Therefore, we estimate that the deformation of the signal due to the shape effect is small in our study. In fact, as mentioned in Sec. V, most of the measured signals can be explained by a dipole field. Detailed analyses of the harmonics will help us to reveal the origin of the heterogeneous magnetizations. $^{17-20}$ 

# VII. CONCLUSION

In order to measure the remanent magnetization of large bulk samples, we have developed a spinner magnetometer equipped with a three-axis flux gate sensor and a large sample table enclosed within a two-layer mu-metal magnetic shield resulting in a residual field of about 20 nT. The adjustable sensor position (5-30 cm) enables the measurement of small (5 cm cube) to large (20 cm cube) samples with acceptable deformation of the sinusoidal signals. By means of the stacking technique of the signal, the experiments demonstrate that this instruments can measure weak (17 pTrms) sinusoidal signals for S/N = 0.5. This performance indicates that the magnetometer can measure magnetic moments of about  $5 \times 10^{-7}$  Am<sup>2</sup> at the standard sample to sensor distance d = 15 cm. This detection limit corresponds to the NRM of about 10 g of lunar basalt or breccia. Because we focused on the samples that range from 22 g to 4.7 kg in mass, this magnetometer can cover theoretically all of the basalt and breccia samples that we are interested in. We have already conducted a first visit to NASA and measured 133 samples in 4 working days, demonstrating an optimized mechanism and workflow of this magnetometer. In this study, we used the simplest magnetization model (single dipole source at the stage center). However, due to the possible anisometric shape and/or off-center positioning in the cubes and/or lithological heterogeneities, the actual sample may have off-centered and/or multiple dipole(s) that cannot be explained by this simple magnetization model. In the future studies, we will customize the model for the individual samples by integrating other information (e.g., shape and lithology) to explain the magnetic field distribution around such heterogeneously magnetized samples. This spinner magnetometer is also able to measure other large and precious samples, e.g., whole meteorites and archeological artifacts, without destructive sampling.

## ACKNOWLEDGMENTS

This project was made possible by a seed funding from the Programme National de Planétologie (INSU-CNES) and subsequent funding by the Agence Nationale de la Recherche (Grant No. ANR-14-CE33-0012). We are greatly indebted to the lunar sample curators and processors (Ryan Zeigler, Andrea B. Mosie, Darvon Collins, and Anthony Ferrell) at NASA Johnson Space Center for their time, patience, and understanding. J.G. acknowledges funding from People Programme (Marie Curie Actions) of the European Union's Seventh Framework Programme (No. FP7/2077-2013) under REA Grant Agreement No. 298355. E.A.L. would like to thank NASA Grant Nos. NNA14AB01A and NNX15AL62G and NSF Grant No. DMS-1521765 for partial support. M.U. wishes to thank Ateliers Mécaniques de Précision in Eguilles for their fine mechanical processing. 104502-10 Uehara et al.

# APPENDIX A: ERRORS DUE TO SAMPLING

Equation (1) indicates that the radial and tangential component of a dipole moment can be observed as a sinusoidal curve given by  $B(\theta) = A \sin(\theta)$ . When we use an encoder with a resolution of *N* positions per revolution, the encoder resolution is  $\Delta \theta = 2\pi/N$  and the apparent encoder angle is  $\theta_{enc}(n)$ =  $n \times \Delta \theta = 2\pi n/N$ . According to Eq. (2) the worst-case signal error (quantization error) for the observation of  $B(\theta)$  at n-th encoder position becomes

$$err(\theta, \Delta\theta) = B(\theta + \theta_{err}) - B(\theta) = \Delta\theta \times a(\theta_{enc}(n))$$
$$= \Delta\theta \times \frac{d(A\sin(\theta))}{d\theta} (n\Delta\theta) = \Delta\theta A\cos(n\Delta\theta).$$
(A1)

The absolute value of this signal error becomes maximum of  $A \times \Delta \theta = 2\pi A/N$  when  $|\cos(n\Delta \theta)| = 1$ .

Using the averaging technique, we average the signal between *n*th and (n + 1)-th encoder position to represent the magnetic field when  $\theta$  is in the range of  $\theta_{enc}(n) \le \theta < \theta_{enc}(n + 1)$ . The stacking technique increases the number of measurements to be averaged. The averaged signal at this  $\theta$  is given by

$$\bar{B}(\theta) = \frac{1}{\varDelta \theta} \int_{n \varDelta \theta}^{(n+1)\varDelta \theta} A\sin(\theta) \, d\theta.$$
 (A2)

For a large enough number N, we can use  $\sin(\Delta\theta/2) \sim \Delta\theta/2$ and to approximate this integration,

$$\bar{B}(\theta) = \frac{A}{\Delta\theta} \left\{ \cos\left((n+1)\Delta\theta\right) + \cos\left(n\Delta\theta\right) \right\}$$
$$= \frac{2A}{\Delta\theta} \sin\left(\frac{2n+1}{2}\Delta\theta\right) \sin\left(\frac{\Delta\theta}{2}\right) \approx A\sin\left(n\Delta\theta + \frac{\Delta\theta}{2}\right).$$
(A3)

Therefore, the averaged signal for this  $\theta$  can be approximated to  $B(\theta + \Delta \theta/2)$ . This equation indicates that the averaging technique also improves the quantization error in the angular position by the convergence of the averaged signal towards  $B(\theta + \Delta \theta/2)$ . The worst-case signal error for Eq. (A3) is given when  $\theta$  is at  $\theta_{enc}(n)$  or just before  $\theta_{enc}(n + 1)$ . The worst-case error for  $\theta_{enc}(n)$  is given by

$$\bar{B}(\theta) - B(\theta_{enc}(n)) = A \sin\left(n\Delta\theta + \frac{\Delta\theta}{2}\right) - A \sin\left(n\Delta\theta\right)$$
$$= 2A \sin\left(\frac{\Delta\theta}{4}\right) \cos\left(n\Delta\theta + \frac{\Delta\theta}{4}\right)$$
$$\approx \frac{\Delta\theta}{2}A \cos\left((n + \frac{1}{4})\Delta\theta\right).$$
(A4)

The worst-case signal error is, therefore, approximately half of the no-averaging case given by Eq. (A1).

A similar error can occur due to the second ordered lowpass filter with a cutoff frequency of 100 Hz built-in in the signal conditioning unit when the rotation speed is too fast. We suppose that the error of the low-pass filter can be acceptable (86.5% of the final value) after  $2\tau$  s, where  $\tau$  is the time constant of this filter (about 2.5 ms). The sample rotates  $2\tau v^{\circ}$ when the rotation speed is given by  $v^{\circ}$ /s when the error diminished to an acceptable amplitude. Thus, if the resolution of the encoder ( $\Delta\theta = 360^{\circ}/N$ ) is smaller than  $2\tau v$ , the effect of the Rev. Sci. Instrum. 88, 104502 (2017)

low-pass filter is not observable. Such critical rotation speed  $v_c$ =  $\Delta\theta/2\tau$  = 360/(2N $\tau$ ) = 141°/s. According to our measurement of instantaneous rotation speed in the actual measurement, we rotated the sample generally slower than  $v_c$ . However, for short periods, the rotation speed sometimes reaches up to  $2v_c$ . This makes a similar effect from the quantization error discussed above, resulting in an error of  $[1 - \exp(-2)] \times err[\theta, \Delta\theta]$ × floor $(2\tau v/\Delta\theta)$ ] = 0.135 ×  $\Delta\theta$  × floor $(2\tau v/\Delta\theta)$  using Eq. (A1). The function floor(x) returns the integer part of x. This error is  $0.135 \times 2\Delta\theta$  when  $v = 2v_c$ . Thus, the estimated error due to the low-pass filter is about 27% of the quantization error, which can be ignored. This error becomes comparable to the quantization error when v becomes 7.4  $v_c = 1044^{\circ}$ /s, which is equivalent to 2.9 Hz sample rotation frequency, for our combination of low-pass filter ( $\tau = 2.5 \text{ ms}$ ) and encoder (N = 512). This is five times faster than the actual rotation speed. Therefore, the low-pass filter with a cutoff frequency of 100 Hz used in our system does not modify the waveform of the signal from the sample.

# APPENDIX B: MAGNETIC FIELD AROUND CUBIC SAMPLES

We calculated the magnetic field around homogeneously magnetized isotropic (spherical) and cubic samples using the linkage tensor between a homogeneously magnetized body and the magnetic field given by Helbig.<sup>23</sup> The linkage tensor can be regarded as a normalized, dimensionless magnetic field intensity. We assumed a magnetization moment directed to +x and located at the origin of a three dimensional Cartesian coordinate system. We considered the distribution of the magnetic field in the x-y plane. According to Helbig.<sup>23</sup> at the position (*x*, *y*, *z*), the distance from the dipole (*u*, *v*, *w*) = (*x* – 0, *y* – 0, *z* – 0) and the linkage tensors for the dipole field generated by an isotropic body are given by

and

$$g_{xy}^d = \frac{3uv}{e^5},\tag{B1}$$

where the superscript *d* indicated the dipole, the subscript *xx* and *xy*, respectively, indicates the contribution of the +*x* directed magnetization to the *x* and *y* components of the magnetic field, and  $e^2 = u^2 + v^2 + w^2$ .

 $g_{xx}^d = \frac{2u^2 - v^2 - w^2}{e^5}$ 

The three-fold integration of Eq. (B1) yields the linkage tensors for a cubic sample, which has been already given by Eq. (4) in Helbig. Some calculated values in the first quadrant have been given in Table I of Helbig.<sup>23</sup> However, the equations of Helbig do not reproduce the calculated values; they also cannot be applied to our calculation directly due to some problems. We used the equation modified after Eq. (4) in Helbig,<sup>23</sup>

$$g_{xx} = \left[ \left[ \left[ \frac{u}{|u|} \arcsin\left( \frac{v \cdot w}{\sqrt{u^2 + v^2} \cdot \sqrt{u^2 + w^2}} \right) \right]_{x+a/2}^{x-a/2} \right]_{y+b/2}^{y-b/2} \right]_{z+c/2}^{z-c/2}$$
  
and

$$g_{xy} = \left[ \left[ \left[ \ln \left( \frac{w+e}{u^2+v^2} \right) \right]_{x+a/2}^{x-a/2} \right]_{y+b/2}^{y-b/2} \right]_{z+c/2}^{z-c/2}, \tag{B2}$$

#### 104502-11 Uehara et al.

where *a*, *b*, and *c* are the length of the sides parallel to the x-, y-, and z-axis, respectively. The added term u/|u| in  $g_{xx}$  gives the sign of *u* to extend the function to other quadrants. Note that (u, v, w) = (x, y, z) for the moment placed at the origin. The absolute value of *w* in  $g_{xy}$ , which can be found in the original equation, is a typographical error, since the equation replaced |w| with *w* successfully reproduces the calculation results given in Table I of Helbig.<sup>23</sup> Finally, the magnetic fields can be expressed in polar coordinates by  $g_{xr}(r, \theta) = g_{xx}(x, y, z)$  $\times \cos(\theta) + g_{xy}(x, y, z) \times \cos(\theta)$  and  $g_{xt}(r, \theta) = g_{xy}(x, y, z)$  $\times \cos(\theta) - g_{xx}(x, y, z) \times \sin(\theta)$ , which, respectively, indicates the radial and tangential contributions at the position (x, y, z) $= [r \times \cos(\theta), r \times \sin(\theta), 0]$ . The calculation has been conducted with Maxima (http://maxima.sourceforge.net).

<sup>1</sup>M. E. Purucker and J. B. Nicholas, J. Geophys. Res.: Planets **115**(E12), 007, doi:10.1029/2010je003650 (2010).

- <sup>2</sup>H. Tsunakawa, H. Shibuya, F. Takahashi, H. Shimizu, M. Matsushima, A. Matsuoka, S. Nakazawa, H. Otake, and Y. Iijima, Space Sci. Rev. 154, 219 (2010).
- <sup>3</sup>M. Fuller and S. M. Cisowski, Geomagnetism **2**, 307 (1987).
- <sup>4</sup>B. P. Weiss and S. M. Tikoo, Science **346**, 1246753 (2014).
- <sup>5</sup>I. Garrick-Bethell, B. P. Weiss, D. L. Shuster, and J. Buz, Science **323**, 356 (2009).
- <sup>6</sup>C. Cournède, J. Gattacceca, and P. Rochette, Earth Planet. Sci. Lett. **331-332**, 31 (2012).
- <sup>7</sup>E. K. Shea, B. P. Weiss, W. S. Cassata, D. L. Shuster, S. M. Tikoo, J. Gattacceca, T. L. Grove, and M. D. Fuller, Science 335, 453 (2012).

#### Rev. Sci. Instrum. 88, 104502 (2017)

- <sup>8</sup>S. M. Tikoo, B. P. Weiss, W. S. Cassata, D. L. Shuster, J. Gattacceca, E. A. Lima, C. Suavet, F. Nimmo, and M. D. Fuller, Earth Planet. Sci. Lett. **404**, 89 (2014).
- <sup>9</sup>J. Buz, B. P. Weiss, S. M. Tikoo, D. L. Shuster, J. Gattacceca, and T. L. Grove, J. Geophys. Res.: Planets **120**, 1720, doi:10.1002/2015je004878 (2015).
- <sup>10</sup> W. S. Goree and M. Fuller, Rev. Geophys. **14**, 591, doi:10.1029/rg014i004p 00591 (1976).
- <sup>11</sup>J. L. Kirschvink, R. E. Kopp, T. D. Raub, C. T. Baumgartner, and J. W. Holt, Geochem., Geophys., Geosyst. 9, Q05Y01 (2008).
- <sup>12</sup>T. A. T. Mullender, T. Frederichs, C. Hilgenfeldt, L. V. de Groot, K. Fabian, and M. J. Dekkers, Geochem., Geophys., Geosyst. **17**, 3546, doi:10.1002/2016gc006436 (2016).
- <sup>13</sup>G. Pearce, W. Gose, and D. Strangway, in *Proceedings of the Lunar Science Conference (supplement 4, Geochimica et Cosmochimica Acta)* (Pergamon, 1973), Vol. 3, p. 3045.
- <sup>14</sup>H. Wang and B. P. Weiss, in AGU Meeting Abstract #167372, 2016.
- <sup>15</sup>M. Funaki, M. Koshita, and H. Nagai, Antarct. Meteorite Res. 16, 220 (2003), available at http://polaris.nipr.ac.jp/~library/publication/AMR. html.
- <sup>16</sup>E. Thellier, in *Methods in Palaeomagnetism*, edited by D. W. Collinson, K. M. Creer, and S. K. Runcorn (Elsevier, Amsterdam, 1967).
- <sup>17</sup>L. Molyneux, Geophys. J. Int. 24, 429 (1971).
- <sup>18</sup>M. Kono, Y. Hamano, T. Nishitani, and T. Tosha, Geophys. J. Int. 67, 217 (1981).
- <sup>19</sup>D. W. Collinson, Rev. Geophys. **13**, 659, doi:10.1029/rg013i005p00659 (1975).
- <sup>20</sup>K. Kodama, Geochem., Geophys., Geosyst. 18, 434, doi:10.1002/2016gc 006615 (2017).
- <sup>21</sup>M. Uehara, J. Gattacceca, P. Rochette, F. Demory, and E. M. Valenzuela, Phys. Earth Planet. Inter. **200-201**, 113 (2012).
- <sup>22</sup>R. Fisher, Proc. R. Soc. A **217**, 295 (1953).
- <sup>23</sup>K. Helbig, J. Geomagn. Geoelectr. 17, 373 (1965).

# – ANNEXES –