# LCPC WIRELESS SENSOR NETWORK PLATFORM

A generic concept for distributed and Wireless Sensor Networks

**Organization :** 

Laboratoire Central des Ponts et Chaussées (Public Works Laboratory - France)

- Vincent Le Cam\*,
- Frédéric Bourquin\*,
- \* LCPC Instrumentation Division



## **Synopsis**

- Motivation and needs
- LCPC platform description
- Applications : real case implementations
- Prospects and extensions
- Conclusion



**Even if use of sensors** (for Structural Health Monitoring) is a need and a reality, cables of wired instrumentations are a source of limitations.



-> Poor flexibility -> Geographically limited









### **Other wire limitations :**

- Fragile (wind, age...),
- Sensitive to electromagnetical noise,
- Non-massive instrumentations.

### **From outside the bridge...**



### ...to inside \the bridge.



### Thus, wireless instrumentation emerges as a source of progress.



Wireless technologies are more than a pratical simplification !

Wireless technologies are in adequation with growing needs and developments of smart sensors and distributed networks.

### What is a smart sensor ?

- Embedds electronic for digitalization and conditionning
- Embedds softwares (from algorithms to embbeded OS),
- Allows numerical and reliable communications through a network (with a supervisor and/or other sensors).



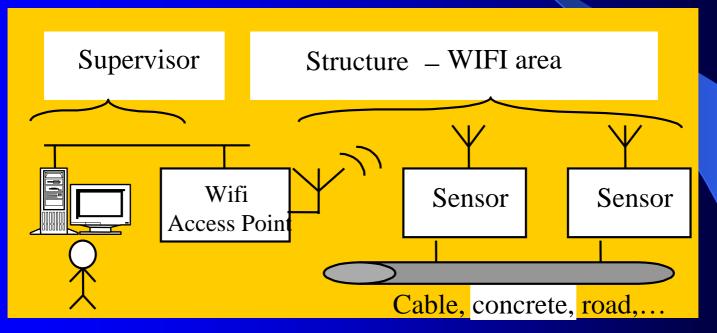
Zoom on the « network » topology contributions The level of abstraction offered by a network protocol allows :

- Durable and evolutary instrumentation,
- Flexible instrumentation during all the structure lifespan,
- Large number of sensors (more than in "non-networked" sensor systems) and scalability
- Heterogeneous sensors (temperature, wind, strain gauges, accelerometers,...)
- Larger physical deployements (until 1km is realistic)

**Stonecutter bridge : 1000 sensors !** 



LCPC Wireless platform description LCPC developped such a wireless sensor network platform with the following characteristics : the platform is a "N sensors 1 supervisor" distributed network.



Sensors are seen like the computers of a traditionnal computer network



### **LCPC** wireless platform elements description :

- Network communication
- Smart sensor
- Supervisor

### **Real case applications**





**Network communication : TCP/IP world standard protocol !** 

- $\Rightarrow$  **Point to point and reliable procotol,**
- ⇒ Independent of its physical implementation : OSI model

7	Application	e.g. HTTP, SMTP, SNMP, FTP, Telnet, NFS
6	Presentation	e.g. <u>XDR</u> , <u>ASN.1</u> , <u>SMB</u> , <u>AFP</u>
5	Session	e.g. <u>RPC</u> , <u>NetBIOS</u> , <u>ASP</u>
4	Transport	e.g. <u>TCP</u> , <u>UDP</u> , <u>RTP</u> , <u>SPX</u> , <u>ATP</u>
3	Network	e.g. IP, ICMP, X.25, CLNP, ARP, RIP, IPX
2	Link	e.g. Ethernet, Token Ring, Zigbee, Wifi
1	Physical	e.g. <u>électronique</u> , <u>radio</u> , <u>laser</u>



LCPC Wireless platform description Network communication : TCP/IP Wireless implementation of TCP/IP exists : WIFI (802.11x) TCP/IP is an open-source low-cost world-wide protocol Embeddable and customizable in small electronic components Wifi are easily adaptable to Bridges context

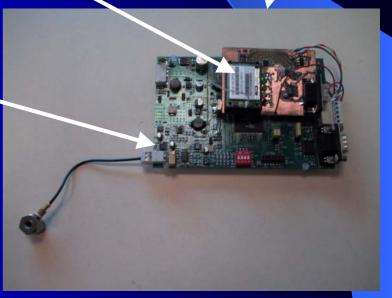


A simple access point connected to a traditionnal PC provides a wireless TCP/IP area.



#### **LCPC smart sensor:**

- Sensor core is a DSP : dedicated to signal processing (FFT, filtering...). Hosts an OS
- DSP embedd the real-time µcLinux OS. Permanently runs the application algorithms
- A TCP/IP Wifi module for wireless communications
- A 12 bits converter that runs data digitalization up to 1 Mhz.
   Sensitive element : piezzo, strain-gauges, T°c...
- A GPS module for sensor absolute time synchronization





#### Supervisor :

- An Oriented Object developed software : easily able of customization from one application to another. Reusable software bricks.
- **Runs on any standard PC : that all include a native TCP/IP stack = communication with sensors is fully transparent** 
  - **Offers intuitive interfaces to manage and configure the sensor network :** 
    - To add/remove sensors object in the monitoring system
    - To change a sensor parameter,
    - To dis/enable a sensor in the network,



Superviseur Suveilance Configuration Paramétrer Etat	Système Calibre	Aide			
E 🕂 Viaduc de Merlebach	EVENEMENT	CAPTEUR	MESSAGE	DATE	
Poutre 1	1	Capteur 2	Groupe2 repu du capteur: Capteur 2 de la ligne: Po	23-3-2005 18H 38Mn 20: 631103µS	
- 💻 Capteur 5	*	Capteur 2	Groupe1 reçu du capteur: Capteur 2 de la ligne: Po	23-3-2005 18H 36Mn 52s 126361µS	
💻 Capteur 4	<b>A</b>		Le paramétrage des alarmes a été modifié le: 23/0	23-3-2005 18H 21Mn 0s 0µS	
- 💻 Capteur 2	1		La surveillence de l'ouvrage a démarré le: 23/03/2	23-3-2005 18H 12Mn 0s 0µS	
Eapteur 1	1		La surveillence de l'ouvrage a été arrêtée le: 23/0	23-3-2005 18H 35Mn 0s 0µS	
E Ligne test	i		Pas de mise à jour nécessaire pour le capteur: Capteu	23-3-2005 18H 3Mn 0s 0µS	<u> </u>
<ul> <li>E Capteur fictif IP=192.168.0.1</li> <li>DPAC en réserve IP=192.168.</li> </ul>	i /		Demande de mise à jour du capteur: Capteur 4. Surve	23-3-2005 18H 3Mn 0: 0µS	
Capteur 3 : en reserve	<u>4</u>	Capteur 4	Groupe2 repu du capteur: Capteur 4 de la ligne: Po	23-3-2005 18H 12Mn 6s 737090µS	
Dev LCPC v0	i		Pas de mise à jour nécessaire pour le capteur: Capteu	23-3-2005 18H 42Mn 0s 0µS	
E Capteur 1	i		Demande de mise à jour du capteur: Capteur 4. Surve	23-3-2005 18H 42Mn 0s 0µS	
± copical i		Capteur 4	Groupe1 reçu du capteur: Capteur 4 de la ligne: Po	23-3-2005 18H 11Mn 49s 238350µS	
	1	Capteur 4	Groupe1 repu du capteur: Capteur 4 de la ligne: Po	23-3-2005 18H 11Mn 46s 818184µS	
	i		Pas de mise à jour nécessaire pour le capteur: Capteu	23-3-2005 18H 33Mn 0s 0µS	
	i		Demande de mise à jour du capteur. Capteur 4. Surve	23-3-2005 18H 33Mn 0s 0µS	
	1	Capteur 4	Groupe2 recu du capteur: Capteur 4 de la ligne: Po	23-3-2005 18H 11Mn 37s 163034µS	
	i		Pas de mise à jour nécessaire pour le capteur: Capteu	23-3-2005 18H 26Mn 0s 0µS	
203	i		Demande de mise à jour du capteur: Capteur 4. Surve	23-3-2005 18H 26Mn 0: 0uS	
	1	Capteur 4	Groupe2 recu du capteur: Capteur 4 de la ligne: Po	23-3-2005 18H 11Mn 32: 866441µS	
	i		Pas de mise à jour nécessaire pour le capteur: Capteu	23-3-2005 18H 26Mn 0s 0sS	
Nom: Poutre 1	i		Demande de mise à jour du capteur. Capteur 5. Surve	23-3-2005 18H 26Mn 0s 0uS	
Commentaire Ligne: Comm	1	Capteur 5	Groupe2 repu du capteur: Capteur 5 de la ligne: Po	23-3-2005 18H 11Mn 25s 141605uS	
connentane Eigner comm	Ň	Capteur 5	Groupe2 recu du capteur: Capteur 5 de la ligne: Po	23-3-2005 18H 11Mn 25: 133861uS	
Scuil Bas: 100.00000	Ň	Capteur 1	Groupe2 reçu du capteur: Capteur 1 de la ligne: Po	23-3-2005 18H 11Mn 25s 141199uS	
Seuil Haut: 1000.000	N	Capteur 2	Groupe2 recu du capteur: Capteur 2 de la ligne: Po	23-3-2005 18H 11Mn 25: 139758uS	
000011100010000	1	Capteur 4	Groupe2 recu du capteur: Capteur 4 de la ligne: Po	23-3-2005 18H 11Mn 25: 140920µS	
	1	Capteur 4	Groupe2 recu du capteur: Capteur 4 de la ligne: Po	23-3-2005 18H 11Mn 25: 133177µS	
	1	Capteur 1	Groupe2 recu du capteur: Capteur 1 de la ligne: Po	23-3-2005 18H 11Mn 25: 133185uS	
Nh de centeurs connectés	Ň	Capteur 2	Groupe2 recu du capteur: Capteur 2 de la ligne: Po	23-3-2005 18H 11Mn 25s 132014uS	
Nb de capteurs connectés 0	T.	Capteur 4	Groupe2 reçu du capteur: Capteur 4 de la ligne: Po	23-3-2005 18H 11Mn 25: 125433uS	
	Ň	Capteur 5	Groupe2 recu du capteur: Capteur 5 de la ligne: Po	23-3-2005 18H 11Mn 25: 126104uS	
	Ň	Capteur 5	Groupe1 reçu du capteur: Capteur 5 de la ligne: Po	23-3-2005 18H 11Mn 25: 209974uS	
	Ň	Capteur 1	Groupe2 recu du capteur: Capteur 1 de la ligne: Po	23-3-2005 18H 11Mn 25s 125442uS	
	Ň	Capteur 2	Groupe2 recu du capteur: Capteur 2 de la ligne: Po	23-3-2005 18H 11Mn 25s 124270µS	
	Ň	Capteur 2	Groupe1 recu du capteur: Capteur 2 de la ligne: Po	23-3-2005 18H 11Mn 25s 616707aS	
	Ň	Capteur 2	Groupe1 recu du capteur: Capteur 2 de la ligne: Po	23-3-2005 18H 11Mn 25s 219915uS	
	N	Capteur 2	Groupe1 recu du capteur: Capteur 2 de la ligne: Po	23-3-2005 18H 11Mn 25s 201722uS	
	The second secon	Capteur 2	Groupe1 repu du capteur: Capteur 2 de la ligne: Po	23-3-2005 18H 11Mn 25s 192506uS	
-	Ň	Capteur 4	Groupe1 recu du capteur: Capteur 4 de la ligne: Po	23-3-2005 18H 11Mn 25s 218235µS	
	Ň	Capteur 4	Groupe1 recu du capteur: Capteur 4 de la ligne: Po	23-3-2005 18H 11Mn 25: 209974µS	



**LCPC platform main contributions :** 

Abstraction : TCP/IP protocole makes the supervisor-sensors system independent of the physical link (wired or wireless) and of the distance (from meters to 1 km)

**Transparent communications :** applications hosted by the platform fully profit from the abstraction level of the network protocole.

Important : Thanks to the embedded OS and the TCP/IP protocole, running softwares can be upgraded without uninstalling the sensor of the structure.

**Generic : Platform could host different types of** sensitive elements : piezzo-electric, anemometer, strain gauges, etc.

High time synchronisation (1 µs) thanks to GPS module



NSF/ESF : Smart Structures and Advanced Ser Greece June 2005

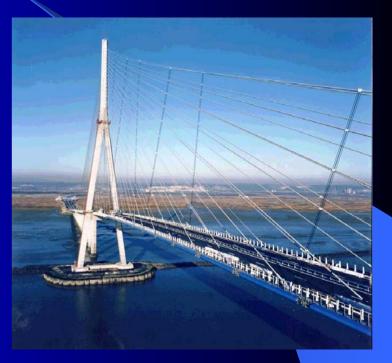


#### **Goals of the system :**

Safety, Structure durability, Cost efficiency

Knowing the number of wire breaks and their location in cables contributes to understand the well-being of the structure

To provide a health monitoring of cables by an acoustic surveillance.





#### **Principle of detection by sensors :**

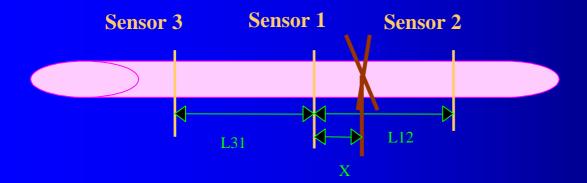
- When a wire breaks, an acoustic wave is generated,
- Wave is detected by sensors, recorded (during 8ms) and very precisely dated,
- Then, sensors transmit those informations to a remote supervisor
- By 3 acoustic sensors informations, supervisor is able to evaluate when and where a rupture occured





#### **Principle of localization by supervisor :**

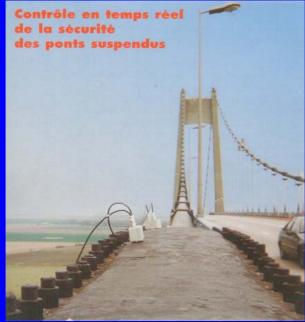
- Wave speed "S" is estimated by informations from sensor 1 and 3,
- Localization "X" is evaluated between sensor 1 and 2



### $S = L31 / \Delta t31$ $X = \frac{1}{2}* (L12 - S * \Delta t12)$



- Sensors are 10m equispaced,
- Threshold is about 0.8g,
- Speed wave is about 5000 m/s



#### **Tancarville Bridge**



#### **Iseron Bridge**

#### **Result : an accuracy of +/-15cm** in wire breaks evaluation.



**Instrumentation** of Merlebach **Bridge by the wire and the wireless version of the SHM platform.** 

#### Sensor distribution



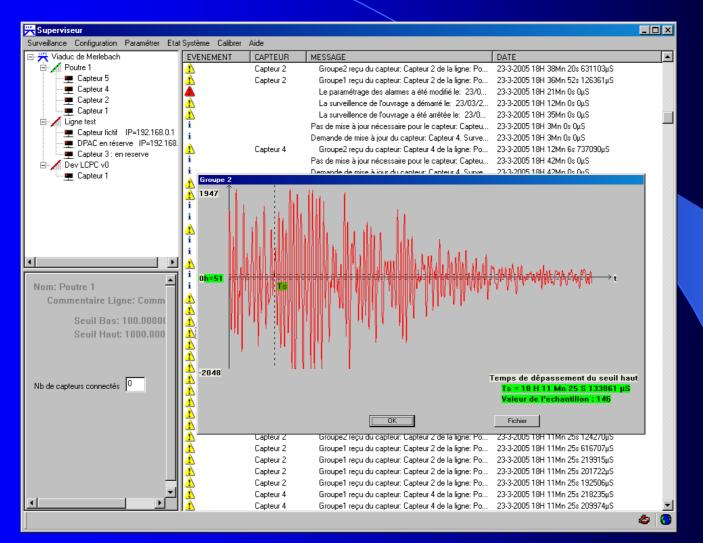
#### Wireless version

#### Wire version

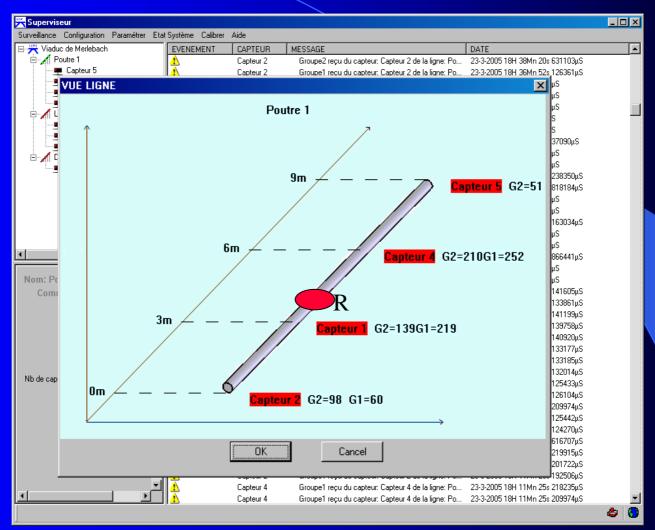


📉 Superviseur					
Surveillance Configuration Param	étrer Etat Système	Calibrer Aide			
⊡ <del>;;;</del> Viaduc de Merlebach	EVENE	MENT CAPTEUR	MESSAGE	DATE	
🖻 🎢 Poutre 1	1	Capteur 2	Groupe2 reçu du capteur: Capteur 2 de la ligne: Po	23-3-2005 18H 38Mn 20s 631103μS	
🖳 💻 Capteur 5		Capteur 2	Groupe1 reçu du capteur: Capteur 2 de la ligne: Po	23-3-2005 18H 36Mn 52s 126361µS	
💻 Capteur 4			Le paramétrage des alarmes a été modifié le: 23/0	23-3-2005 18H 21Mn 0s 0μS	
Capteur 2	1		La surveillence de l'ouvrage a démarré le: 23/03/2	23-3-2005 18H 12Mn 0s 0μS	
🔄 💻 Capteur 1			La surveillence de l'ouvrage a été arrêtée le: 23/0	23-3-2005 18H 35Mn 0s 0μS	
□ Ligne test □ Capteur fictif IP=19.	110001 <b>i</b>		Pas de mise à jour nécessaire pour le capteur: Capteu	23-3-2005 18H 3Mn 0s 0μS	
DPAC en réserve IP	102.102		Demande de mise à jour du capteur: Capteur 4. Surve	23-3-2005 18H 3Mn 0s 0μS	
Capteur 3 : en reserve	· 1	Capteur 4	Groupe2 reçu du capteur: Capteur 4 de la ligne: Po	23-3-2005 18H 12Mn 6s 737090μS	
E dev LCPC v0	i		Pas de mise à jour nécessaire pour le capteur: Capteu	23-3-2005 18H 42Mn 0s 0μS	
Capteur 1	i		Demande de mise à jour du capteur: Capteur 4. Surve	23-3-2005 18H 42Mn 0s 0μS	
	1	Capteur 4	Groupe1 reçu du capteur: Capteur 4 de la ligne: Po	23-3-2005 18H 11Mn 49s 238350μS	
	1 i	Capteur 4	Groupe1 reçu du capteur: Capteur 4 de la ligne: Po	23-3-2005 18H 11Mn 46s 818184μS	
	i		Pas de mise à jour nécessaire pour le capteur: Capteu	23-3-2005 18H 33Mn 0s 0μS	
	i		Demande de mise à jour du capteur: Capteur 4. Surve	23-3-2005 18H 33Mn 0s 0μS	
		Capteur 4	Groupe2 reçu du capteur: Capteur 4 de la ligne: Po	23-3-2005 18H 11Mn 37s 163034μS	
	ī		Pas de mise à jour nécessaire pour le capteur: Capteu	23-3-2005 18H 26Mn 0s 0μS	
	i		Demande de mise à jour du capteur: Capteur 4. Surve	23-3-2005 18H 26Mn 0s 0µS	
	L 🕨 🔥	Capteur 4	Groupe2 reçu du capteur: Capteur 4 de la ligne: Po	23-3-2005 18H 11Mn 32s 866441μS	
	i		Pas de mise à jour nécessaire pour le capteur: Capteu	23-3-2005 18H 26Mn 0s 0μS	
Nom: Poutre 1	- i		Demande de mise à jour du capteur: Capteur 5. Surve	23-3-2005 18H 26Mn 0s 0µS	
Commentaire Ligne: C	omm 🛛 🗘	Capteur 5	Groupe2 reçu du capteur: Capteur 5 de la ligne: Po	23-3-2005 18H 11Mn 25s 141605µS	
Commentane Lighter of		Capteur 5	Groupe2 reçu du capteur: Capteur 5 de la ligne: Po	23-3-2005 18H 11Mn 25s 133861μS	
Seuil Bas: 100.0		Capteur 1	Groupe2 recu du capteur: Capteur 1 de la ligne: Po	23-3-2005 18H 11Mn 25s 141199µS	
Seuil Haut: 1000	innn II 🔨	Capteur 2	Groupe2 recu du capteur: Capteur 2 de la ligne: Po	23-3-2005 18H 11Mn 25s 139758µS	
	1	Capteur 4	Groupe2 reçu du capteur: Capteur 4 de la ligne: Po	23-3-2005 18H 11Mn 25s 140920μS	
		Capteur 4	Groupe2 recu du capteur: Capteur 4 de la ligne: Po	23-3-2005 18H 11Mn 25s 133177µS	
	1 A	Capteur 1	Groupe2 reçu du capteur: Capteur 1 de la ligne: Po	23-3-2005 18H 11Mn 25s 133185µS	
		Capteur 2	Groupe2 reçu du capteur: Capteur 2 de la ligne: Po	23-3-2005 18H 11Mn 25s 132014uS	
Nb de capteurs connectés 0	1 I I	Capteur 4	Groupe2 recu du capteur: Capteur 4 de la ligne: Po	23-3-2005 18H 11Mn 25s 125433µS	
	1 A	Capteur 5	Groupe2 recu du capteur: Capteur 5 de la ligne: Po	23-3-2005 18H 11Mn 25s 126104uS	
		Capteur 5	Groupe1 reçu du capteur: Capteur 5 de la ligne: Po	23-3-2005 18H 11Mn 25s 209974µS	
		Capteur 1	Groupe2 reçu du capteur: Capteur 1 de la ligne: Po	23-3-2005 18H 11Mn 25s 125442µS	
		Capteur 2	Groupe2 recu du capteur: Capteur 2 de la ligne: Po	23-3-2005 18H 11Mn 25s 124270µS	
		Capteur 2	Groupe1 reçu du capteur: Capteur 2 de la ligne: Po		
	The second se	Capteur 2	Groupe1 reçu du capteur: Capteur 2 de la ligne: Po	23-3-2005 18H 11Mn 25s 219915µS	
	The second se	Capteur 2	Groupe1 recu du capteur: Capteur 2 de la ligne: Po	23-3-2005 18H 11Mn 25s 201722µS	
		Capteur 2	Groupe1 reçu du capteur: Capteur 2 de la ligne: Po	23-3-2005 18H 11Mn 25s 2617 22µ3	
	<u>*</u>	Capteur 4	Groupe1 reçu du capteur: Capteur 2 de la ligne: Po Groupe1 reçu du capteur: Capteur 4 de la ligne: Po		
		Capteur 4	Groupe1 reçu du capteur: Capteur 4 de la ligne: Po Groupe1 reçu du capteur: Capteur 4 de la ligne: Po	23-3-2005 18H 11Mn 25s 209974µS	<b>_</b>
		Capitodi 4	areaper reçu du capteur. Capteur 4 de la lighte, 1 0	20 0 2000 for Finn 200 2000/4µ0	ے چ







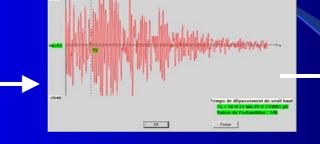




**Result : a complete chain that ensure cable crack monitoring !** 



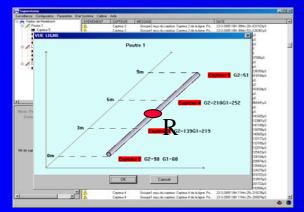
#### **Sensor detection**





#### Wave digitalization

#### TCP/IP Wifi transmission



**Supervisor analyses** 

---->

8) Echier Edition Affichage Interior Format Dutits Données Fegère 2 D 22 B A de Construction Format Dutits Données Fegère 2 And D 22 B A de Construction Format Dutits Données Fegère 2 And									- 8	
D	i 🖓 🖬 📽	🖨 🖪 🏹 🟅	🖌 🗈 🛍 🝼	80 × (3 ×	🍓 E 🎵	1 🛍 🕄 🖏	Arial	• 10	- G S 🗃 🗐	Δ
	B4 •	· = 14	59:59							
	A	B	Ç	D	E	F	Ģ	н	1	
1	N° evt	heure	capteur	position	vitesse	ampl. Crete	amni May	charge	observation	-1
3	11 041	neure	captear	cm	m/s	9	g	T	Unservation	
í.	1	14:59:59	5	163	4992	11	222	85-90	plusieurs fils	-
5	2	15 00 00	6	-164	4581	32	123	85-90	plusieurs fils	-1-1
8	3	15:00:31	6	-104	4716	7	53	85-90	plusieurs fils	-1-1
1	4	15:00:46	6	-163	5057	8	36	85-90	plusieurs fils	
3	5	16:45:18	6	-164	4560	6	129	90.95	plusieurs fils	
3	6	16:47:53	6	-8	2344	3	15	90.95	à voir ?	
0	7	16:50.06	6	-40	5057	10	175	90-95	plusieurs fils	
1	8	17:37:21	3	68	5255	5	19	95-100	2 fils	
2	9	17:58:12	6	77	2715	2	7	95-100	1.6	
3	10	17:58:28	6	-77	5154	4	79	95-100	plusieurs fils	
4	11	18.00.05	6	-20	5766	13	42	100-105	plusieurs fils	
5	12	18:00:23	6	-81	5021	15	96	100-105	plusieurs fils	
6	13	18:00:51	6	-136	5520	5	124	100-105	plusieurs fils	
17	14	18:01:40	6	-90	5192	4	79	100-105	plusieurs fils	
18	15	18.02.37	6	43	4498	4	62	100-105	plusieurs fils	
19	16	18:03:53	6	-157	5021	9	41	100-105	plusieurs fils	
20										
	H \Feult	/ Feul2 / Feuls				1				ЪЦ
Prêt									NUM	

#### **Structure diagnosis**



#### Goals of the system :

Safety, trafic monitoring

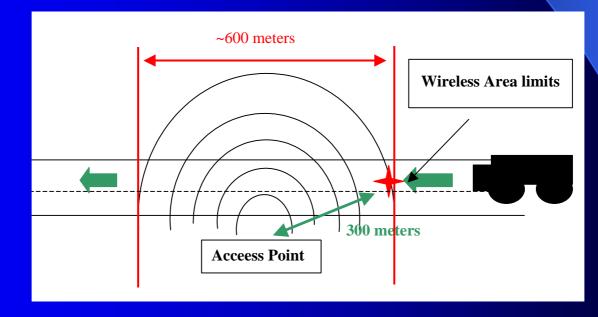
Vehicule-Infrastructure-Driver communication

To provide a prototype of a wireless trafic monitoring system of a road section





LCPC Wireless Platform is implemented as a WIFI Local Area Network (LAN) provider, through which, drivers can receive or transmit security informations.





Wireless platform is made of the following elements :

- The Oriented Object Language Supervisor (adapted to the context), running on a PC
- An Access Point that ensures the TCP/IP Wireless (Wifi ) Area on a road section,
- In his car, driver's interface consists in a commercial Pocket PC that embedds the Wifi protocol.







Car-embedded Pocket PC



#### Wifi Area

#### **Trafic monitoring**





#### **Results** :

- A prototype and operational wireless Vehicule-Infrastructure-Driver communication system,
- A real-time trafic monitoring,
- Algorithms that dynamically detect car entry & exit in the area
- Efficient possibility of transmitting emergency informations to a specific or each car present in the area



# **Prospects and extensions**

#### Road map and improvements :

- A biggest use of DSP capacities (frequential signature, filtering),
- Add to sensor local sources of energy to perform sensor power autonomy (wind, small solar cells,...)
- Different use of the GPS module (modal analyses,..)
- Testing other way for time synchronization of sensors (NTP V4 protocole,...),
- Keeping the high level TCP/IP protocole but testing new low-level wireless protocole such as Zigbee.



# Conclusion

- Efficient wireless sensor network for monitoring structures,
- Taking care of real application conditions is fundamental,
- Use of network protocole is a real advantage : high level of abstraction, independent of the physical link, scalability,...
- Oriented Objet softwares and algorithms is a usefull contribution to ensure modularity and reutilisability,
- Embedded OS (ucLinux) in sensors offers abstraction and a new way of monitoring : sensors are remotely autoadaptative
- There remain a lot of improvments ! Power autonomy, integration, ...

