



HAL
open science

Reconstruction multiclass pour l'imagerie TEP 3-photons

Mehdi Latif, Jérôme Idier, Thomas Carlier, Simon Stute

► **To cite this version:**

Mehdi Latif, Jérôme Idier, Thomas Carlier, Simon Stute. Reconstruction multiclass pour l'imagerie TEP 3-photons. GRETSI'23, Groupe de Recherche et d'Etudes de Traitement du Signal et des Images, Aug 2023, Grenoble, France. hal-04197715

HAL Id: hal-04197715

<https://hal.science/hal-04197715v1>

Submitted on 8 Sep 2023

HAL is a multi-disciplinary open access archive for the deposit and dissemination of scientific research documents, whether they are published or not. The documents may come from teaching and research institutions in France or abroad, or from public or private research centers.

L'archive ouverte pluridisciplinaire **HAL**, est destinée au dépôt et à la diffusion de documents scientifiques de niveau recherche, publiés ou non, émanant des établissements d'enseignement et de recherche français ou étrangers, des laboratoires publics ou privés.



Distributed under a Creative Commons Attribution - NonCommercial - NoDerivatives 4.0
International License

Reconstruction multiclasse pour l'imagerie TEP 3-photons : application à la caméra XEMIS2

Mehdi LATIF^{1,2} Jérôme IDIER¹ Thomas CARLIER² Simon STUTE²

¹Nantes Université, École Centrale Nantes, LS2N, CNRS, UMR 6004, F-44000 Nantes, France

²Nantes Université, CHU Nantes, CRCI2NA, F-44000 Nantes, France

Résumé – Dans cette contribution, nous abordons le problème de reconstruction d'image de distribution radioactive pour lequel l'information disponible provient de plusieurs classes de données distinctes, chacune associée à une combinaison spécifique de détecteurs. Nous présentons un cadre théorique permettant de mesurer l'apport informationnel de chaque classe et nous développons un algorithme itératif dédié à la reconstruction multiclasse basé sur le maximum de vraisemblance. Nous proposons d'appliquer notre approche à la caméra XEMIS2, un prototype préclinique de télescope Compton dédié à l'imagerie TEP 3-photons dans lequel quatre classes de détecteurs partielles viennent s'ajouter aux détecteurs complètes. Sur la base de simulations Monte-Carlo, nous présentons les premières composantes du modèle développé pour la reconstruction multiclasse.

Abstract – This contribution addresses the problem of image reconstruction of radioactivity distribution for which the available information arises from several classes of data, each associated with a specific combination of detectors. We introduce a theoretical framework to measure the amount of information brought by each class and we develop an iterative algorithm dedicated to multi-class reconstruction based on maximum likelihood. We apply our approach to the XEMIS2 camera, a preclinical prototype of a Compton telescope dedicated to 3-photon PET imaging for which four distinct classes of partial detectors coexist with the full detection class. Based on Monte Carlo simulations, we present the first elements of our model.

1 Introduction

1.1 Tomographie par émission de positon

L'imagerie nucléaire permet la visualisation d'un processus biologique par la détection externe des rayonnements émis par les radionucléides préalablement injectés au patient. Une des méthodes courantes d'imagerie nucléaire est la tomographie par émission de positon (TEP) où les rayonnements détectés sont issus des annihilations de positons émis par le radionucléide avec des électrons naturellement présents dans les tissus. Le résultat d'une annihilation est l'émission dos-à-dos de deux photons d'énergie initiale égale à 511 keV. Ces deux photons sont détectés en coïncidence par une caméra TEP constituée, de façon conventionnelle, par un assemblage de cristaux scintillateurs où chaque couple de cristaux est représenté par une ligne virtuelle appelée ligne de réponse (LOR). Chaque coïncidence détectée permet de localiser la position de l'annihilation quelque part le long de la LOR associée. A partir d'une collection de coïncidences, l'étape de reconstruction tomographique vise à produire une image de la distribution radioactive.

Pour améliorer la localisation le long des LORs, la TEP à temps de vol (TOF) mesure la différence des temps de détection des deux photons. En utilisant la vitesse de propagation des photons, la différence temporelle permet de calculer la différence de distance parcourue par rapport au centre de la LOR et d'estimer la position de l'annihilation. La précision de cette méthode dépend de la résolution temporelle du détecteur.

1.2 Imagerie TEP 3-photons

Dans cet article, nous nous intéressons à un nouveau mode d'imagerie TEP, dit 3-photons (3γ), dont l'objectif est d'améliorer

la précision de localisation des sources d'émission en utilisant des radionucléides choisis pour émettre quasi simultanément un positon et un photon supplémentaire, appelé troisième photon ; ce photon additionnel est ensuite combiné avec les deux photons résultant de l'annihilation du positon. Le point d'émission du troisième photon est déterminé à l'aide d'une caméra Compton et est localisée à la surface d'un cône de réponse (COR). La détection d'un événement 3γ permet donc de déterminer ce point à l'intersection d'une LOR et d'un COR.

Plusieurs exemples de caméras précliniques à base de TEP 3γ existent. Le prototype WGI [1] est une caméra TEP modifiée pour réaliser l'imagerie Compton et est en mesure d'opérer des reconstructions séparées à partir de LORs ou de CORs. Dans le cas de la détection 3γ , l'origine de l'émission est directement définie comme une des deux intersections LOR/COR et aucune reconstruction d'image n'est appliquée [2]. Un autre exemple est la caméra XEMIS2 [3], un télescope Compton dédié à l'imagerie 3γ à faible activité qui utilise du xénon liquide comme milieu de détection unique et continu. Une méthode a été proposée pour convertir les données 3γ en données TOF afin d'utiliser les méthodes de reconstruction TEP conventionnelles [4]. Cependant, cette méthode ignore les détecteurs partielles où seulement un ou deux photons sont détectés. Même si ces types de détecteurs (nommés classes dans la suite) sont moins informatifs, la combinaison de toutes les classes d'événements, partielles et complètes, pourrait néanmoins améliorer la qualité de l'image d'activité obtenue en étant intégrées dans un processus de reconstruction multiclasse.

Une méthode de reconstruction multiclasse [5] a été développée pour la caméra WGI. L'approche consiste à appliquer un algorithme de reconstruction sur chaque classe d'événements de manière indépendante, puis de combiner les images

reconstruites par moyenne pondérée selon l'importance donnée à chaque classe. Une alternative consiste à effectuer une reconstruction conjointe à partir d'un unique algorithme de reconstruction itératif prenant en compte toutes les classes simultanément. Cette approche a été utilisée pour la caméra Compton MACACO [6], pour laquelle un algorithme prenant en compte les contributions de plusieurs classes d'évènements a été proposé sans justification ni dérivation théorique [7].

Cet article présente un cadre général théorique pour la reconstruction conjointe d'une carte d'activité unique à partir d'évènements multiclasse, et nous dérivons un algorithme itératif de reconstruction conjointe basé sur le maximum de vraisemblance qui généralise celui proposé dans [7]. Finalement, nous considérons spécifiquement l'imagerie 3γ avec XEMIS2 comme application.

2 Inférence dans le cas multiclasse

Nous introduisons ici des outils d'inférence dans le cas de données multiclasse, d'une part pour déterminer l'importance relative de chaque classe d'évènement, et d'autre part pour établir un processus de reconstruction itératif selon le principe MLEM [8] classique en imagerie TEP. Nous considérons l'image discrète de la distribution de radioactivité $\lambda := \{\lambda_j\}_{j \in \llbracket 1, J \rrbracket}$ que l'on souhaite reconstruire où chaque λ_j représente le nombre moyen d'émissions du j -ème voxel.

2.1 Vraisemblance multiclasse

Le processus de reconstruction multiclasse est réalisé à partir d'une collection $\mathbf{y} := \{\mathbf{y}_n\}_{n \in \llbracket 1, N \rrbracket}$ d'évènements indépendants et identiquement distribués. Chaque évènement \mathbf{y}_n est un ensemble de mesures contenant les coordonnées des points d'interactions ainsi que les mesures des énergies déposées. Nous notons $K \in \mathbb{N}^*$ le nombre de classes de détection considérées pour la reconstruction.

Hypothèse 1 *Un évènement \mathbf{y}_n peut être attribué à une unique classe $k \in \llbracket 1, K \rrbracket$ caractérisée par sa propre densité de probabilité associée à l'occurrence d'un évènement à partir de la distribution λ .*

À partir de l'hypothèse précédente, l'ensemble des évènements collectés s'exprime comme l'union de K classes :

$$\mathbf{y} = \bigcup_{k=1}^K \{\mathbf{y}_n^k\}_{n \in \llbracket 1, N^k \rrbracket}, \quad \mathbf{y}_n^k \sim p^k(\mathbf{y}^k | \lambda), \quad (1)$$

où $\mathbf{y}_n^k \in \mathbb{R}^{d^k}$ est un vecteur de d^k mesures continues associées au n -ième évènement de classe k détecté et $\sum_k N^k = N$. Dès lors, nous pouvons formuler la proposition suivante :

Proposition 1 *La fonction de log-vraisemblance $l(\lambda | \mathbf{y})$ s'exprime comme la somme des log-vraisemblances sur chaque classe $l^k(\lambda | \mathbf{y}^k)$:*

$$l(\lambda | \mathbf{y}) := \sum_{k=1}^K \sum_{n=1}^{N^k} \ln p^k(\mathbf{y}_n^k | \lambda) = \sum_{k=1}^K l^k(\lambda | \mathbf{y}^k). \quad (2)$$

Cette proposition se démontre en exprimant l'Hypothèse 1 à l'aide d'une fonction indicatrice traduisant l'appartenance d'un évènement à une classe.

En supposant que le processus d'acquisition des évènements de la classe k suit une loi de Poisson de moyenne $\mu^k = \sum_j \lambda_j s_j^k$, la log-vraisemblance sur chaque classe k s'écrit :

$$l^k(\lambda | \mathbf{y}^k) = \sum_{n=1}^{N^k} \ln \left(\sum_{j=1}^J A_j^k(\mathbf{y}_n^k) \lambda_j \right) - N^k \ln \left(\sum_{j=1}^J \lambda_j s_j^k \right)$$

où la « matrice » système $A_j^k(\mathbf{y}_n^k)$ est une fonction continue exprimant la probabilité qu'un évènement de classe k émis depuis le voxel j soit détecté avec les mesures de \mathbf{y}_n^k , et où la sensibilité s_j^k , représentant la probabilité qu'un évènement émis depuis le voxel j soit détecté, est définie telle que :

$$s_j^k := \int_{v \in \Omega^k} A_j^k(v) dv \quad \forall j \in \llbracket 1, J \rrbracket, k \in \llbracket 1, K \rrbracket, \quad (3)$$

où Ω^k est le domaine continu de détection pour la classe k .

2.2 Information de Fisher

Dans un contexte de données multiclasse, il est intéressant de d'évaluer *a priori* l'intérêt d'intégrer les détections partielles dans la reconstruction en plus des détections complètes, sachant que leur prise en compte représentera un coût de calcul supplémentaire. L'intérêt de chaque classe peut être mesuré par la quantité d'information qu'elle apporte au sens de la matrice d'information de Fisher (FIM). En supposant que les densités de probabilité $p^k(\mathbf{y}^k | \lambda)$ vérifient les bonnes conditions de régularité, l'expression de la FIM proposée dans le cadre de l'imagerie TEP [9] peut être généralisée pour l'ensemble des classes en utilisant la Proposition 1 et permet d'exprimer l'information totale comme la somme des informations de toutes les classes, *i.e.* $\mathbf{I}(\lambda) = \sum_k \mathbf{I}^k(\lambda)$ avec

$$[\mathbf{I}^k(\lambda)]_{i,j} = -N^k \mathbb{E}_{\mathbf{y}^k | \lambda} \left(\frac{\partial^2 \ln p^k(\mathbf{y}^k | \lambda)}{\partial \lambda_i \partial \lambda_j} \right), \quad (4)$$

$$\frac{\partial^2 \ln p^k(\mathbf{y}^k | \lambda)}{\partial \lambda_i \partial \lambda_j} = \frac{s_i^k s_j^k}{\left(\sum_{j'} \lambda_{j'} s_{j'}^k \right)^2} - \frac{A_i^k(\mathbf{y}^k) A_j^k(\mathbf{y}^k)}{\left(\sum_{j'} A_{j'}^k(\mathbf{y}^k) \lambda_{j'} \right)^2}.$$

L'indépendance statistique des classes permet de quantifier séparément la contribution de chaque classe $\mathbf{I}^k(\lambda)$ à l'estimation de la distribution ; les classes de détections partielles qui présenteront une forte quantité d'information seront alors considérées dans le processus de reconstruction.

2.3 Algorithme de reconstruction multiclasse

Nous présentons ici une version mode-liste (LM) de l'algorithme MLEM, qui permet de prendre en compte l'aspect continu du milieu de détection pour les modalités d'imagerie TEP [9] et Compton [10]. L'extension du LM-MLEM au cas multiclasse est possible en utilisant la Proposition 1 dans le modèle général de l'algorithme EM [11] et permet de décomposer la fonction auxiliaire $Q(\lambda | \lambda^0)$ en une somme d'approximations inférieures de la vraisemblance pour chaque classe $Q^k(\lambda | \lambda^0)$ vérifiant

$$l(\lambda | \mathbf{y}) \geq Q(\lambda | \lambda^0) = \sum_{k=1}^K Q^k(\lambda | \lambda^0), \quad (5)$$

$$Q(\lambda^0 | \lambda^0) = l(\lambda^0 | \mathbf{y})$$

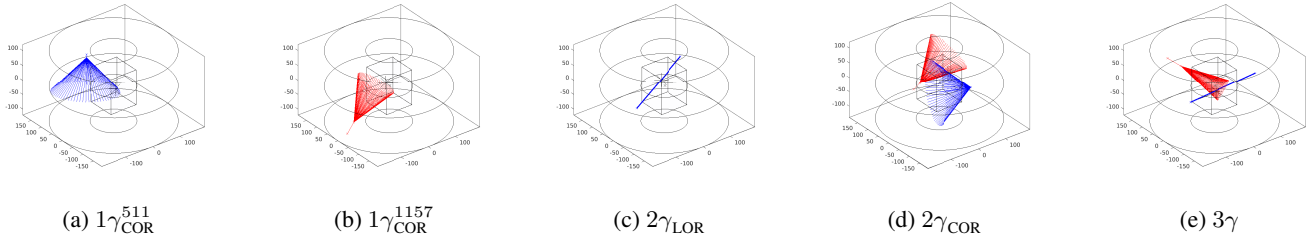


FIGURE 1 : Exemples de détections obtenues avec le simulateur Monte Carlo dédié à la caméra XEMIS2. Le milieu de détection continu au xénon liquide est représenté par le cylindre creux et l'image étudiée est représentée par la boîte au centre. Les LORs et CORs bleus sont obtenus à partir de photon(s) d'annihilation et les CORs rouges à partir du troisième photon.

où λ^0 est la distribution radioactive initiale non-négative et non-nulle; la fonction auxiliaire de la classe k s'exprime comme $Q^k(\lambda|\lambda^0) = \mathbb{E}_{z^k|\mathbf{y}^k, \lambda^0}(\ln p^k(\mathbf{y}^k, z^k | \lambda))$ où z^k désigne le vecteur de données latentes.

En appliquant le même principe que [9] pour l'expression du LM-MLEM, nous obtenons l'équation de mise à jour de la vraisemblance suivante¹ :

$$\hat{\lambda}_j^{(t+1)} := \frac{\hat{\lambda}_j^{(t)}}{\sum_k s_j^k} \sum_{k=1}^K \sum_{n=1}^{N^k} \frac{A_j^k(\mathbf{y}_n^k)}{\sum_{j'} A_{j'}^k(\mathbf{y}_n^k) \hat{\lambda}_{j'}^{(t)} + \varepsilon_n^k}, \quad (6)$$

où ε_n^k modélise les possibles détections diffusées et fortuites sur chaque classe. L'indépendance statistique des classes permet d'obtenir une expression dans laquelle le facteur multiplicatif s'exprime comme la somme des termes de mise à jour sur chaque classe.

3 Application à la caméra XEMIS2

Les résultats théoriques présentés dans la section précédente sont en cours d'application à la caméra XEMIS2. L'émetteur 3γ actuellement utilisé est le scandium-44 qui émet le troisième photon de manière isotrope avec une énergie initiale de 1157 keV.

3.1 Classes de détections mesurables

En fonction des énergies des photons détectés dans la caméra XEMIS2, il est possible de définir $K = 5$ classes de détections :

- $1\gamma_{\text{COR}}^{511}$ est la classe correspondant à la détection d'un seul photon issu de l'annihilation du positon. La source de l'annihilation est localisée sur un COR ayant un angle de demi-ouverture $\beta \in [0, \pi]$ tel que :

$$\cos \beta := 1 - \frac{m_e c^2 E_1}{E_0 (E_0 - E_1)}, \quad m_e c^2 = 511 \text{keV} \quad (7)$$

où $E_0 = 511 \text{ keV}$ est l'énergie du photon incident et E_1 est l'énergie déposée dans le milieu de détection durant la diffusion Compton.

- $1\gamma_{\text{COR}}^{1157}$ correspond à la détection du troisième photon. A l'instar de la classe précédente, le point d'émission appartient à un COR d'angle β donné par (7) avec $E_0 = 1157 \text{ keV}$.

- $2\gamma_{\text{LOR}}$ caractérise les détections de deux photons d'annihilation en coïncidence. Comme pour l'imagerie TEP conventionnelle, la source d'annihilation est localisée sur une LOR joignant les points d'interaction des photons dans le xénon.
- $2\gamma_{\text{COR}}$ caractérise les détections simultanées d'évènements des classes $1\gamma_{\text{COR}}^{511}$ et $1\gamma_{\text{COR}}^{1157}$. L'origine de la désintégration est localisée à l'intersection des deux CORs.
- 3γ décrit la classe des détections exprimées comme une combinaison indépendante des classes $2\gamma_{\text{LOR}}$ et $1\gamma_{\text{COR}}^{1157}$. L'origine de la désintégration est un point d'intersection LOR/COR.

Des exemples de détection pour chaque classe d'évènements sont présentés Figure 1.

Comme indiqué précédemment, la méthode de reconstruction actuellement proposée pour les images avec XEMIS2 [4] ne tient compte que de la classe de détection 3γ . Les quatre autres classes de détections partielles peuvent être intégrées dans le processus de reconstruction avec l'algorithme multi-classe (6).

3.2 Estimation de la sensibilité par classe

Le calcul du terme de sensibilité s_j^k , nécessaire pour réaliser une reconstruction, implique l'évaluation d'intégrales multiples et ne peut être dérivé analytiquement (cf. (3)). Pour palier ce problème, nous proposons d'utiliser des approximations des cartes de sensibilité de chaque voxel pour les différentes classes obtenues par simulation Monte Carlo. Un simulateur a été développé permettant de générer des émissions 3γ et leurs détections dans la caméra XEMIS2 (mlatif/tep3g).

Le champ de vue de la caméra est discrétisé en $19 \times 19 \times 24$ voxels de taille $5 \times 5 \times 10 \text{ mm}^3$; $M = 2 \times 10^5$ désintégrations 3γ ont été générées uniformément dans chaque voxel et la classe d'évènement a été enregistrée pour chaque émission.

La Figure 2 montre des vues transaxiales des cartes de sensibilité obtenues au centre du champ de vue. La Figure 3 montre des profils des cartes de sensibilité selon la direction axiale. Les différentes classes ont des distributions de sensibilité spatialement hétérogènes, avec une certaine complémentarité entre classes. Par exemple, les cartes de sensibilité des classes 3γ et $2\gamma_{\text{LOR}}$ sont maximales au centre du champ de vue, alors que la tendance est inversée pour la sensibilité des autres classes.

Le Tableau 1 donne la répartition en classe des évènements détectés qui constituent 69% des émissions. Seulement 13%

¹L'expression (6) donnée ici corrige celle qui figure dans les actes du GRETSI'23.

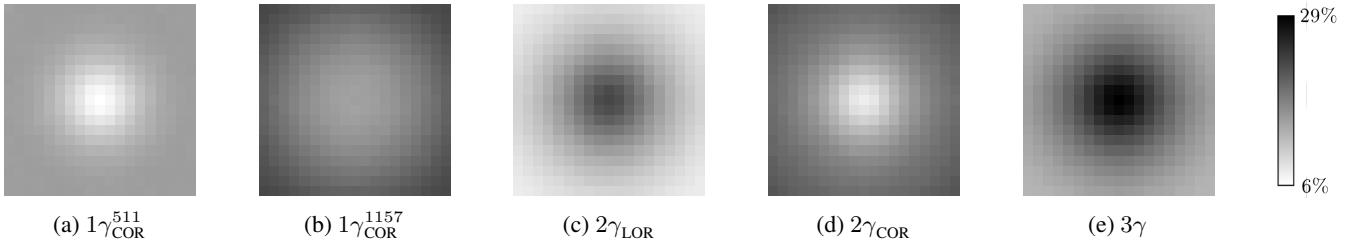


FIGURE 2 : Coupes transaxiales des cartes de sensibilité (%) pour chaque classe d'évènement à la position axiale $z = 0$.

des évènements ont conduit à la détection de 3γ , ce qui est relativement faible par rapport aux détections partielles.

Ces observations renforcent l'intérêt de prendre en compte les classes complémentaires de 3γ .



FIGURE 3 : Sensibilité moyenne (%) le long de la direction axiale pour chaque classe d'évènement. La courbe 0γ correspond à la distribution moyenne des émissions non détectées.

Classe	$1\gamma_{COR}^{511}$	$1\gamma_{COR}^{1157}$	$2\gamma_{LOR}$	$2\gamma_{COR}$	3γ
% de détection	22.86	32.07	10.2	21.67	13.2

TABLE 1 : Classification des évènements détectés ($\approx 69\%$) pour des émissions uniformément réparties dans l'ensemble des voxels du champ de vue discrétisé ($95 \times 95 \times 240 \text{ mm}^3$).

4 Conclusion et perspectives

Nous avons proposé un cadre théorique pour l'imagerie nucléaire à partir d'évènements multiclassés. En particulier, nous avons spécifié comment évaluer l'information de Fisher apportée par chaque classe, et comment adapter l'algorithme MLEM au cas multiclassé. Cette adaptation peut être étendue à une version pénalisée à la façon de [12], par exemple.

Dans le cadre de l'application à la caméra XEMIS2, les simulations réalisées montrent que les détections partielles sont plus courantes que les détections 3γ et que certaines de

ces classes de détections complètent spatialement la classe 3γ . Bien qu'elles soient moins informatives, les détections partielles totalisent 87% des évènements collectés. Intégrer ces détections dans le processus de reconstruction multiclassé (6) pourrait donc améliorer la qualité de l'estimation de la distribution d'activité des radionucléides.

La prochaine étape de notre projet consistera en l'évaluation de l'information de Fisher (4) et la mise en œuvre de l'algorithme MLEM multiclassé (6) dans le logiciel CASToR (Customizable and Advanced Software for Tomographic Reconstruction) [13]. Ceci nécessite au préalable d'assurer la prise en charge des évènements Compton dans CASToR, ce qui n'est pas le cas dans la version actuelle. Nous y travaillons actuellement sur la base de travaux proposés par [14].

Remerciements

Merci à Nicolas Beaupère pour les précieuses discussions sur la caméra XEMIS2 et le traitement des évènements. Ce travail a été en partie financé par le projet NEXt Junior Talent TRAC à travers le « Programme d'Investissement Avenir ».

Références

- [1] E. YOSHIDA et al. "Whole gamma imaging : a new concept of PET combined with Compton imaging". In : *Phys. Med. Biol.* 65.12 (2020), p. 125013.
- [2] A. MOHAMMADI et al. "Feasibility of triple gamma ray imaging of ^{10}C for range verification in ion therapy". In : *Phys. Med. Biol.* 67.16 (2022), p. 165001.
- [3] L. GALLEGU MANZANO et al. "XEMIS2 : A liquid xenon detector for small animal medical imaging". In : *Nucl. Instrum. Methods Phys. Res. A* 912 (2018), p. 329-332.
- [4] D. GIOVAGNOLI et al. "A pseudo-TOF image reconstruction approach for three-gamma small animal imaging". In : *IEEE Trans. Radiat. Plasma Med. Sci.* 5.6 (2021), p. 826-834.
- [5] H. TASHIMA et al. "Development of a hybrid image reconstruction algorithm combining PET and Compton events for whole gamma imaging". In : *2020 IEEE NSS/MIC*. Boston, MA, USA, 2020, p. 1-2.
- [6] E MUÑOZ et al. "Performance evaluation of MACACO : a multilayer Compton camera". In : *Phys. Med. Biol.* 62.18 (2017), p. 7321-7341.
- [7] J. ROSER et al. "Joint image reconstruction algorithm in Compton cameras". In : *Phys. Med. Biol.* 67.15 (2022), p. 155009.
- [8] Y. VARDI et al. "A statistical model for positron emission tomography". In : *J. Amer. Statist. Assoc.* 80.389 (1985), p. 8-20.
- [9] L. PARRA et al. "List-mode likelihood : EM algorithm and image quality estimation demonstrated on 2-D PET". In : *IEEE Trans. Med. Imag.* 17.2 (1998), p. 228-235.

- [10] S.J. WILDERMAN et al. "List-mode maximum likelihood reconstruction of Compton scatter camera images in nuclear medicine". In : *1998 IEEE NSS/MIC*. 1998, 1716-1720 vol.3.
- [11] A. P. DEMPSTER et al. "Maximum likelihood from incomplete data via the *EM* algorithm". In : *J. R. Statist. Soc. B* 39.1 (1977), p. 1-22.
- [12] A.R. DE PIERRO. "A modified expectation maximization algorithm for penalized likelihood estimation in emission tomography". In : *IEEE Trans. Med. Imag.* 14.1 (1995), p. 132-137.
- [13] T. MERLIN et al. "CASToR : a generic data organization and processing code framework for multi-modal and multi-dimensional tomographic reconstruction". In : *Phys. Med. Biol.* 63.18 (2018), p. 185005.
- [14] V. MAXIM et al. "Probabilistic models and numerical calculation of system matrix and sensitivity in list-mode MLEM 3D reconstruction of Compton camera images". In : *Phys. Med. Biol.* 61.1 (2016), p. 243-264.