Berk-Breizman and diocotron instability testcases

M. Mehrenberger, N. Crouseilles, V. Grandgirard, S. Hirstoaga, E. Madaule, J. Petri, E. Sonnendrücker

Université de Strasbourg, IRMA (France); INRIA Grand Est, CALVI project; ANR GYPSI

AMVV, East Lansing (Michigan), 13 November 2012 www.egr.msu.edu/amvv2012

M. Mehrenberger et al. (Strasbourg, France)

Berk-Breizman and diocotron

< ロ > < 同 > < 回 > < 回 >



- Berk-Breizman testcase
- Diocotron instability testcase

The equation

The **Berk Breizman** system is given by f(t, x, v) and E(t, x), $(x, v) \in [0, L] \times \mathbb{R}_v$ satisfying

• Vlasov for the distribution function f

 $\partial_t f(t, x, v) + v \partial_x f(t, x, v) + E(t, x) \partial_v f(t, x, v) = \nu_{\mathbf{a}}(F_0(v) - f(t, x, v))$

• Maxwell for the electric field E

$$\partial_t E(t, x) = -\int_{\mathbb{R}_v} v(f(t, x, v) - \overline{f}(t, v)) dv - \gamma_d E(t, x)$$
$$\overline{f}(t, v) = \frac{1}{L} \int_0^L f(t, x, v) dx$$

M. Mehrenberger et al. (Strasbourg, France)

Reference and physical context

R. G. L. Vann, Characterization of a fully nonlinear Berk-Breizman phenomonology, PhD thesis, University of Warwick, 2002.

- Classical Vlasov-Poisson system for $\nu_a = \gamma_d = 0$
- distribution function : addition of **source** Q(v) and **loss** (friction)

$$Q(v) - \frac{\nu_{a}}{f}, \ Q(v) = \frac{\nu_{a}}{F_{0}(v)}$$

• electric field : addition of dissipative term

 $-\gamma_{d}E(t,x)$

M. Mehrenberger et al. (Strasbourg, France)

< 日 > < 同 > < 回 > < 回 > < □ > <

Bump on tail

Initial data :

$$f(\mathbf{0}, \mathbf{x}, \mathbf{v}) = (\mathbf{1} + \alpha \cos(k\mathbf{x}))F_{\mathbf{0}}(\mathbf{v}),$$

with equilibrium distribution function : beam-bulk interaction

$$\begin{split} F_{0}(v) &= F_{\text{bulk}} + F_{\text{beam}}, \\ F_{\text{bulk}} &= \frac{\eta}{v_{c}\sqrt{2\pi}} \exp\left(-\frac{1}{2}\left(\frac{v}{v_{c}}\right)^{2}\right), \\ F_{\text{beam}} &= \frac{1-\eta}{v_{t}\sqrt{2\pi}} \exp\left(-\frac{1}{2}\left(\frac{v-v_{b}}{v_{t}}\right)^{2}\right), \end{split}$$

Physical parameters :

$$v_b = 4.5, v_c = 1, v_t = 0.5, \eta = 0.9, \alpha = 0.01, L = 4\pi, k = \frac{2\pi}{L}$$

Bump on tail : source and loss term

RHS of Vlasov rewrites

$$\nu_a F_{\text{beam}} - \nu_a (f - F_{\text{bulk}})$$

- first term : injected beam
- second term : similar to a Krook collision operator

Numerical difficulties

use of Maxwell instead of Poisson

- basic schemes can lead to cumulative error in electric field
- simple framework for testing well-adapted solvers
- validity of the schemes can be assessed by comparing with Poisson (case $\nu_a = \gamma_d = 0$)
- bump on tail distribution with several vortices ($k = 3\frac{2\pi}{L}, L = 20\pi$)
 - already difficult for Vlasov-Poisson ($\nu_a = \gamma_d = 0$)
 - empirical observation of the numerical schemes :
 - either too diffusive behaviour
 - either **bad transition**, when the vortices merge

Numerical procedure : a Vlasov-Ampere type scheme

Time splitting

$$(f^n, E^{n-1/2}) \to (f^{n+1}, E^{n+1/2})$$

- 1/2 advection in x : solve $\partial_t f + v \partial_x f = 0$ during $\Delta t/2$.
- 1/2 collision : solve $\partial_t f = \nu_a (f F_0)$ during $\Delta t/2$.

• compute the new electric field $E^{n+1/2}$

$$\frac{E^{n+1/2}-E^{n-1/2}}{\Delta t}=-{\bf J}^{\bf n}-\gamma_{\bf d}\frac{E^{n+1/2}+E^{n-1/2}}{2}.$$

- advection in v : solve $\partial_t f + E^{n+1/2} \partial_v f = 0$ during Δt .
- 1/2 collision : solve $\partial_t f = \nu_a (f F_0)$ during $\Delta t/2$.
- 1/2 advection in x : solve $\partial_t f + v \partial_x f = 0$ during $\Delta t/2$.

Reconstruction of the current J^n

- Basic reconstruction J0=J_basic
- Vanner (reformulated) reconstruction J2=J_vanner
- New reconstruction J1=J_new

The different schemes can be evaluated by comparing with **P=Poisson**, in the case $\nu_a = \gamma_d = 0$.

The basic *Jⁿ* reconstruction : **J0=J_basic**

We compute the current J^n directly from f^n , that is

$$J^n(x) = \int_{\mathbb{R}} v \left(f^n(x, v) - \overline{f}^n(v) \right) dv.$$

- like for Vlasov-Maxwell PIC simulations, this basic current computation can lead to bad results (the problem of charge conservation)
- a way of correction is to define the current in another way

< 口 > < 同 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ >

The Jⁿ reconstruction of Vanner : **J2=J_vanner**

- We compute J^{n-} from f after second 1/2 collision of iteration n-1
- We compute J^{n+} from f after first 1/2 collision of iteration n
- We define $J^n = \frac{J^{n-} + J^{n+}}{2}$.
- Remarks :
 - The original scheme of Vanner is here reformulated
 - This formulation permits to unify the different schemes (J0,J1,J2)

A new reconstruction **J1=J_new**

The charge density $\rho(t, x)$ is defined by $\rho(t, x) = \int_{\mathbb{R}} f(t, x, v) dv$.

- We compute $\rho^{n-1/2}$ after first 1/2 collision at iteration n-1
- We compute $\rho^{n+1/2}$ after first 1/2 collision at iteration n+1
- ∂_x Jⁿ is obtained from charge conservation equation

$$\frac{\rho^{n+1/2} - \rho^{n-1/2}}{\Delta t} + \partial_x J^n = \nu_a (1 - \frac{\rho^{n+1/2} + \rho^{n-1/2}}{2})$$

• J^n is obtained from $\partial_x J^n$ and $\int_0^L J^n(x) dx = 0$.

< ロ > < 同 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > <

Numerical results

- Vlasov-Poisson : $\nu_a = \gamma_d = 0$
 - N_x = N_v = 128
 v_{max} = 9
 - $\alpha = 0.03$
 - $k = 0.3, L = \frac{2\pi}{k}$
- Periodic regime : $\nu_a = 0.03162, \ \gamma_d = 1$
 - $N_x = 64, N_v = 256$
 - *v*_{max} = 8
 - α = 0.01
 - $k = 0.3, L = \frac{2\pi}{k}$

cubic splines for advection trapezoidal formula for Poisson



M. Mehrenberger et al. (Strasbourg, France)

Berk-Breizman and diocotron

AMVV, 13 November 2012 14 / 36

э



FIGURE: $\frac{1}{L} \int E^2(t, x) dx$ vs time for **P** and **J1** for $\Delta t = 0.1$.

M. Mehrenberger et al. (Strasbourg, France)

Berk-Breizman and diocotron

AMVV, 13 November 2012 15 / 36



FIGURE: $\frac{1}{L} \int E^2(t, x) dx$ vs time for **P** and **J2** for $\Delta t = 0.1$.

M. Mehrenberger et al. (Strasbourg, France)

Berk-Breizman and diocotron

AMVV, 13 November 2012 16 / 36



FIGURE: $\frac{1}{L} \int E^2(t, x) dx$ vs time for **P** and **J1** for $\Delta t = 0.4$.

M. Mehrenberger et al. (Strasbourg, France)

Berk-Breizman and diocotron

AMVV, 13 November 2012 17 / 36



FIGURE: $\frac{1}{L} \int E^2(t, x) dx$ vs time for **P** and **J2** for $\Delta t = 0.4$.

M. Mehrenberger et al. (Strasbourg, France)

Berk-Breizman and diocotron

AMVV, 13 November 2012 18 / 36



FIGURE: $\frac{1}{L} \int E^2(t, x) dx$ vs time for **J0** and **J2** for $\Delta t = 0.1$.

M. Mehrenberger et al. (Strasbourg, France)

Berk-Breizman and diocotron

э



FIGURE: $\frac{1}{L} \int E^2(t, x) dx$ vs time for **J1** and **J2** for $\Delta t = 0.1$

M. Mehrenberger et al. (Strasbourg, France)

Berk-Breizman and diocotron

э



FIGURE: $\frac{1}{L}\int E^2(t,x)dx$ vs time for **J0** and **J2** for $\Delta t = 0.4$

M. Mehrenberger et al. (Strasbourg, France)

Berk-Breizman and diocotron

AMVV, 13 November 2012 21 / 36



M. Mehrenberger et al. (Strasbourg, France)

Berk-Breizman and diocotron

LAG9 $N_x = N_v = 1024$ GPU double/simple precision



M. Mehrenberger et al. (Strasbourg, France)

Berk-Breizman and diocotron

AMVV, 13 November 2012 23 / 36

Conclusion/Perspectives

- Simple problem for charge conservation issue
- Simulation of different regimes
- Design of a new scheme adapted to this context
- Difficulties with several vortices
 - what can we hope numerically?
- How to extend to higher dimension?

Guiding center model in polar coordinates

The transport equation reads

$$\partial_t \rho - \frac{\partial_\theta \Phi}{r} \partial_r \rho + \frac{\partial_r \Phi}{r} \partial_\theta \rho = \mathbf{0},$$

and is coupled with the Poisson equation for the potential $\Phi = \Phi(t, r, \theta)$

$$\partial_r^2 \Phi + \frac{1}{r} \partial_r \Phi + \frac{1}{r^2} \partial_\theta^2 \Phi = \rho.$$

M. Mehrenberger et al. (Strasbourg, France)

< 口 > < 同 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ >

Features

- center guide model generally studied in cartesian geometry
- same geometry as in toric gyrokinetic equations for tokamak modelling, for a poloidal section
 - ⇒ such intermediate testcase was missing, for testing numerical methods, which include geometrical effects (cf FSL)
- astrophysical testcase : diocotron instability (see Petri, Davidson)
- PIC method done by Petri
- references :
 - R. C. DAVIDSON, Physics of non neutral plasmas, 1990
 - J. PÉTRI, Non-linear evolution of the diocotron instability in a pulsar electrosphere : 2D PIC simulations, Astronomy & Astrophysics, May 7, 2009.

Work

- development of Vlasov semi-Lagrangian method for this testcase
- study of boundary conditions
 - conservation of electrostatic energy issue
 - linear stability issues

Electric energy

Proposition

We define the electric energy

$$\mathcal{E}(t) = \int_{r_{\min}}^{r_{\max}} \int_{0}^{2\pi} r |\partial_r \Phi|^2 + \frac{1}{r} |\partial_\theta \Phi|^2 dr d\theta$$

We have

(i)

$$\mathcal{E}(t) = \int_0^{2\pi} [r \Phi \partial_r \Phi]_{r=r_{\min}}^{r=r_{\max}} d\theta - \int_{r_{\min}}^{r_{\max}} \int_0^{2\pi} \rho \Phi r dr d\theta.$$

(ii)

$$\partial_t \mathcal{E}(t) = 2 \int_0^{2\pi} [r \Phi \partial_t \partial_r \Phi]_{r=r_{\min}}^{r=r_{\max}} d\theta - 2 \int_0^{2\pi} [\Phi \rho \partial_\theta \Phi]_{r=r_{\min}}^{r=r_{\max}} d\theta.$$

M. Mehrenberger et al. (Strasbourg, France)

э

イロト イヨト イヨト イヨト

BC1 boundary conditions

Proposition

We suppose Dirichlet boundary conditions at r_{min} and at r_{max} :

$$\Phi(t, r_{\min}, \theta) = \Phi(t, r_{\max}, \theta) = \mathbf{0}.$$

Then the electric energy is constant in time :

 $\partial_t \mathcal{E}(t) = 0.$

M. Mehrenberger et al. (Strasbourg, France)

BC2 boundary conditions

Proposition

The electric energy is also constant in time if we suppose

- (i) Dirichlet boundary condition at r_{max} : $\Phi(t, r_{max}, \theta) = 0$
- (ii) Inhomogeneous Neumann boundary condition at r_{min} for the Fourier mode 0 in θ :

$$\int_{0}^{2\pi} \partial_r \Phi(t, r_{\min}, \theta) d\theta = Q,$$

where Q is a given constant.

.

(iii) Dirichlet boundary condition at *r*_{min} for the other modes, which reads

$$\Phi(t, r_{\min}, \theta) = \frac{1}{2\pi} \int_0^{2\pi} \Phi(t, r_{\min}, \theta') d\theta'$$

BC3 boundary conditions

Remark

We do not know whether the electric energy remains in constant in time when we consider the following boundary conditions :

(i) Dirichlet at
$$r_{max}$$
: $\Phi(t, r_{max}, \theta) = 0$.

(ii) Neumann at
$$r_{\min}$$
: $\Phi(t, r_{\min}, \theta) = 0$.

M. Mehrenberger et al. (Strasbourg, France)

Berk-Breizman and diocotron

AMVV, 13 November 2012 31 / 36

We consider the following initial data

$$\rho(\mathbf{0}, \mathbf{r}, \theta) = \begin{cases} \mathbf{0}, \ \mathbf{r}_{\min} \leq \mathbf{r} < \mathbf{r}^{-}, \\ \mathbf{1} + \varepsilon \cos(\ell \theta), \ \mathbf{r}^{-} \leq \mathbf{r} \leq \mathbf{r}^{+}, \\ \mathbf{0}, \ \mathbf{r}^{+} < \mathbf{r} \leq \mathbf{r}_{\max}, \end{cases}$$

where ε is a small parameter.

The linear analysis is performed in Davidson, 1990

- BC2 are considered
- Formulae for instability growth rate are explicit
- Formulae for BC1 can be derived from BC2 with good choice of Q
- Formulae can be adapted for BC3
- Values between BC2 and BC3 are very close
- numerical treatment of dispersion relation also studied with approximate growth rate

< 口 > < 同 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ >

Numerical results

- Linear growth rate observed for corresponding Fourier mode
- Modes visible on distribution function plots, as in PIC simulation
- $\mathcal{E}_h(t) \mathcal{E}_h(0)$ can increase or *decrease* with same growth rate
 - For PIC (Petri), $\mathcal{E}_h(t) \mathcal{E}_h(0)$ increase with same growth rate
 - Continous model conserves the electric energy for BC1 and BC2
- BC2 and BC3 simulations are near, particularly in the linear phase
- structures can merge in the non linear phase

Parameters

- *m* = 7
- ε = 10⁻⁶
- $r_{\min} = 1, r_{\max} = 10$
- $r^- = 6, r^+ = 7$
- BC2 boundary conditions
- classical semi-Lagrangian simulation
- $N_r = 512, \ N_{\theta} = 256$
- time step $\Delta t = 0.05$

3



FIGURE: Square modulus of the 7th Fourier mode of $\int_{r_{min}}^{r_{max}} \Phi(t, r, \theta) dr$ vs time *t* (left). Density ρ at t = 95 (right).

Conclusion/Perspectives

- validation of testcase for a grid based solver
- special boundary conditions treatment; highlighting of BC2
- future use of this testcase, for testing numerical methods
 - 2D conservative remapping (P. Glanc)
 - curvilinear grids (A. Hamiaz)
 - gyroaverage operator (C. Steiner)

< 口 > < 同 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ >