



HAL
open science

Un résultat de multiplicité dans un problème variationnel non compact

Olivier Rey

► **To cite this version:**

Olivier Rey. Un résultat de multiplicité dans un problème variationnel non compact. Comptes rendus de l'Académie des sciences. Série I, Mathématique, 1988, 306 (16), pp.715-718. hal-00940598

HAL Id: hal-00940598

<https://hal.science/hal-00940598>

Submitted on 12 Feb 2017

HAL is a multi-disciplinary open access archive for the deposit and dissemination of scientific research documents, whether they are published or not. The documents may come from teaching and research institutions in France or abroad, or from public or private research centers.

L'archive ouverte pluridisciplinaire **HAL**, est destinée au dépôt et à la diffusion de documents scientifiques de niveau recherche, publiés ou non, émanant des établissements d'enseignement et de recherche français ou étrangers, des laboratoires publics ou privés.

COMPTES RENDUS DE L'ACADÉMIE DES SCIENCES



TOME 306 SÉRIE I N° 16 — 28 AVRIL 1988

Série I
MATHÉMATIQUE

gauthier-villars

Un résultat de multiplicité dans un problème variationnel non compact

Olivier REY

Résumé — Ω étant un ouvert borné régulier de \mathbf{R}^N , $N \geq 5$, nous montrons que pour $\varepsilon > 0$ assez petit, le problème $-\Delta u = u^{(N+2)/(N-2)} + \varepsilon u$, $u > 0$ sur Ω , $u = 0$ sur $\partial\Omega$, admet au moins autant de solutions dans $H_0^1(\Omega)$ que la catégorie de Ljusternik-Schnirelman de Ω .

A multiplicity result for a variational problem with lack of compactness

Abstract — We show that for $\varepsilon > 0$ small enough, the problem $-\Delta u = u^{(N+2)/(N-2)} + \varepsilon u$, $u > 0$ on Ω , $u = 0$ on $\partial\Omega$, where Ω is a smooth bounded domain in \mathbf{R}^N , $N \geq 5$, has at least as many solutions in $H_0^1(\Omega)$ as the Ljusternik-Schnirelman category of Ω .

1. INTRODUCTION. — Ω étant un ouvert borné régulier de \mathbf{R}^N , $N \geq 5$, on considère le problème :

$$(P_\varepsilon) \quad -\Delta u = u^p + \varepsilon u, \quad u > 0 \text{ sur } \Omega; \quad u = 0 \text{ sur } \partial\Omega$$

où $\varepsilon > 0$ et $p = (N+2)/(N-2)$, $p+1$ étant donc l'exposant critique de Sobolev pour l'injection de $H_0^1(\Omega)$ dans $L^{p+1}(\Omega)$. Nous savons [3] que pour $\varepsilon \in]0, \lambda_1[$, où λ_1 désigne la première valeur propre de l'opérateur $-\Delta$ sur $H_0^1(\Omega)$, (P_ε) admet toujours une solution dans $H_0^1(\Omega)$. Nous savons aussi ([5], [6]), en définissant sur Ω la fonction :

$$\varphi(x) = H(x, x)$$

où H est la partie régulière de la fonction de Green associée au laplacien sur Ω , que pour tout point critique non dégénéré x_0 de φ , (P_ε) admet pour ε assez petit une solution u_ε qui se concentre autour de x_0 quand ε tend vers zéro.

Nous établissons ici le résultat suivant :

THÉORÈME. — Pour ε assez petit, (P_ε) admet au moins autant de solutions que la catégorie de Ljusternik-Schnirelman de Ω .

Conformément à la définition donnée dans [4], on dit que la catégorie de $F \subset \Omega$ est k , notée $\text{Cat}(F, \Omega) = k$, si F peut être recouvert par k ensembles fermés dans Ω , chacun contractile dans Ω , mais pas par $(k-1)$ de ces ensembles. On appelle catégorie de Ω l'entier strictement positif $\text{Cat}(\Omega, \Omega)$.

2. DÉMONSTRATION DU THÉORÈME. — On introduit pour $0 < \varepsilon < \lambda_1$ sur $H_0^1(\Omega) - \{0\}$ la fonctionnelle C^2 :

$$K_\varepsilon(u) = \left(\int_\Omega |u|^{p+1} \right)^{-2/(p+1)} \left(\int_\Omega |\nabla u|^2 - \varepsilon \int_\Omega u^2 \right)$$

dont les points critiques vérifient, à un coefficient multiplicatif près :

$$(P'_\varepsilon) \quad -\Delta u = |u|^{p-1} u + \varepsilon u \quad \text{sur } \Omega; \quad u = 0 \quad \text{sur } \partial\Omega$$

c'est-à-dire (P'_ε) si u est une fonction positive non identiquement nulle, en appliquant le principe du maximum fort. D'autre part, pour $x \in \Omega$ et $\lambda \in \mathbf{R}_+^*$, on considère les fonctions :

$$U_{x, \lambda} = \lambda^{(N-2)/2} (1 + \lambda^2 | \cdot - x |^2)^{-(N-2)/2}$$

Note présentée par Haïm BREZIS.

qui vérifient sur \mathbf{R}^N : $-\Delta U = N(N-2)U^p$, et leurs projections $PU_{x,\lambda}$ sur $H_0^1(\Omega)$ qui vérifient sur Ω : $-\Delta PU = N(N-2)U^p$. Soit :

$$E_{x,\lambda} = \left\{ v \in H_0^1(\Omega) / \left\langle v, PU_{x,\lambda} \right\rangle_{H_0^1} = \left\langle v, \frac{\partial PU_{x,\lambda}}{\partial \lambda} \right\rangle_{H_0^1} = \left\langle v, \frac{\partial PU_{x,\lambda}}{\partial x_i} \right\rangle_{H_0^1} = 0 (1 \leq i \leq N) \right\}$$

et

$$M = \{ (x, \lambda, v) \in \Omega \times \mathbf{R}_+^* \times H_0^1(\Omega) / v \in E_{x,\lambda}; \lambda d(x, \partial\Omega) > T_0, |v|_{H_0^1} < \eta_0 \}$$

où T_0, η_0 sont des constantes strictement positives. Comme dans [6], on établit à partir de [2] :

PROPOSITION 1. — (x, λ, v) est un point critique de la fonctionnelle

$$J_\varepsilon: M \rightarrow \mathbf{R}$$

$$(x, \lambda, v) \mapsto K_\varepsilon(PU_{x,\lambda} + v)$$

si et seulement si $u = PU_{x,\lambda} + v$ est un point critique de K_ε .

On a le développement :

$$\frac{\partial J_\varepsilon}{\partial \lambda} = \omega_1 \left(\frac{\varepsilon}{\lambda^3} - \omega_2 \frac{\varphi(x)}{\lambda^{N-1}} + V_1(\varepsilon, x, \lambda, v) \right)$$

où ω_1 et ω_2 sont des constantes strictement positives (qui ne dépendent que de N) et V_1 est une fonction C^1 qui vérifie :

$$V_1 = O \left[\frac{1}{\lambda^N} + \frac{\varepsilon}{\lambda^{N-1}} + \frac{|v|_{H_0^1}^2}{\lambda} + \varepsilon |v|_{H_0^1} \left(\frac{1}{\lambda^{5/2}} \text{ si } N=5, \frac{(\text{Log } \lambda)^{2/3}}{\lambda^3} \text{ si } N=6, \frac{1}{\lambda^3} \text{ si } N>6 \right) \right]$$

sur tout fermé $\Omega_d = \{x \in \Omega / d(x, \partial\Omega) \geq d\}$. Grâce à ce développement et à un développement de J_ε au voisinage de $v=0$ ([1], [6]), le théorème des fonctions implicites permet de montrer :

PROPOSITION 2. — Il existe une application C^1 qui à tout $(\varepsilon, x) \in]0, \lambda_1[\times \Omega$ avec ε assez petit (dépendant de $d(x, \partial\Omega)$) associe $(\lambda_{\varepsilon,x}, v_{\varepsilon,x}) \in \mathbf{R}_+^* \times H_0^1(\Omega)$ tel que $(\lambda_{\varepsilon,x}, v_{\varepsilon,x})$ soit point critique de l'application :

$$M_x = M \cap \{ \{x\} \times \mathbf{R}_+^* \times H_0^1(\Omega) \} \rightarrow \mathbf{R}$$

$$(\lambda, v) \mapsto J_\varepsilon(x, \lambda, v)$$

et de plus :

$$|v_{\varepsilon,x}| = O \left[\varepsilon^{5/2} \text{ si } N=5, \varepsilon^2 |\text{Log } \varepsilon|^{2/3} \text{ si } N=6, \varepsilon^{(N+2)/2(N-4)} \text{ si } N>6 \right]$$

$$\lambda_{\varepsilon,x} = K(\varepsilon, x) (\omega_2 \varphi(x))^{1/(N-4)} \varepsilon^{-1/(N-4)}$$

$$K-1 = O \left[\varepsilon \text{ si } N=5, \varepsilon |\text{Log } \varepsilon|^{2/3} \text{ si } N=6, \varepsilon^{2/(N-4)} \text{ si } N>6 \right]$$

où les estimations sont uniformes par rapport à x sur tout fermé Ω_d .

Dans ces conditions, le calcul nous conduit à :

$$J_\varepsilon(x, \lambda_{\varepsilon,x}, v_{\varepsilon,x}) = \omega_3 - \omega_4 \varphi(x)^{-2/(N-4)} \varepsilon^{(N-2)/(N-4)} + V_2(\varepsilon, x)$$

où ω_3 et ω_4 sont des constantes strictement positives (qui ne dépendent que de N) et V_2 est une fonction C^1 qui vérifie :

$$V_2 = O \left[\varepsilon^4 \text{ si } N=5, \varepsilon^3 |\text{Log } \varepsilon|^{2/3} \text{ si } N=6, \varepsilon^{N/(N-4)} \text{ si } N>6 \right]$$

uniformément par rapport à x sur tout fermé Ω_d . Pour obtenir un point critique de J_ε , et donc de K_ε , il ne nous reste qu'à trouver un point critique de $x \rightarrow J_\varepsilon(x, \lambda_{\varepsilon,x}, v_{\varepsilon,x})$, ou

encore de :

$$\varphi_\varepsilon : x \mapsto \varphi(x) + V_3(\varepsilon, x)$$

où V_3 est une fonction C^1 qui vérifie :

$$V_3 = O[\varepsilon \text{ si } N=5, \varepsilon |\text{Log } \varepsilon|^{2/3} \text{ si } N=6, \varepsilon^{2/(N-4)} \text{ si } N > 6]$$

uniformément par rapport à x sur tout fermé Ω_d . Conformément à la théorie de Ljusternik-Schnirelman, nous posons :

$$C_k = \min_{F \in \mathcal{F}_k} \max_{p \in F} \{\varphi_\varepsilon(p)\} = \inf \{b \in \mathbf{R} / \exists F \in \mathcal{F}_k, F \subset \varphi_\varepsilon^b\}$$

où

$$\varphi_\varepsilon^b = \{x \in \Omega_d / \varphi_\varepsilon(x) \leq b\}$$

$$\mathcal{F}_k = \{F \subset \Omega_d / F \text{ compact, } \text{Cat}(F, \Omega_d) \geq k\}$$

$$1 \leq k \leq n = \text{Cat}(\Omega, \Omega)$$

[Ω étant supposé régulier, pour d assez petit $\text{Cat}(\Omega, \Omega) = \text{Cat}(\Omega_d, \Omega) = \text{Cat}(\Omega_d, \Omega_d)$.] Notons que nous avons l'équivalence :

$$\varphi(x) \sim (2d(x, \partial\Omega))^{2-N} \text{ quand } d(x, \partial\Omega) \rightarrow 0$$

et donc que pour d , puis ε assez petit :

$$C_n \leq \sup_{x \in \Omega_{2d}} \varphi_\varepsilon(x) < \inf_{x \in \partial\Omega_d} \varphi_\varepsilon(x).$$

Si C_k n'était pas valeur critique de φ_ε , nous pourrions pour un certain $\eta > 0$ rétracter par déformation $\varphi_\varepsilon^{C_k + \eta}$ sur $\varphi_\varepsilon^{C_k - \eta}$ par le flot $dp/dt = -\nabla \varphi_\varepsilon(p)$, ce qui contredirait la définition de C_k — puisqu'une déformation continue ne peut diminuer la catégorie. De plus, si $c = c_{m+1} = \dots = c_{m+k}$, alors φ_ε admet au moins k points critiques au niveau c [4], ce qui montre que pour d assez petit, puis ε assez petit, φ_ε admet au moins n points critiques à l'intérieur de Ω_d . Pour ε assez petit, K_ε possède donc au moins n points critiques, c'est-à-dire que nous disposons de n solutions distinctes de (P'_ε) , de la forme

$$u_\varepsilon = \alpha_\varepsilon (PU_{x_\varepsilon, \lambda_\varepsilon, x_\varepsilon} + v_{\varepsilon, x_\varepsilon}),$$

où α_ε est un réel qui tend vers $(N(N-2))^{(N-2)/4}$ quand ε tend vers 0.

Multipliant (P'_ε) par u_ε^- et intégrant sur Ω , nous trouvons :

$$\int_\Omega |\nabla u_\varepsilon^-|^2 = \int_\Omega (u_\varepsilon^-)^{p+1} + \varepsilon \int_\Omega (u_\varepsilon^-)^2.$$

Le théorème d'injection de Sobolev :

$$\int_\Omega |\nabla u_\varepsilon^-|^2 \geq S \left(\int_\Omega (u_\varepsilon^-)^{p+1} \right)^{2/(p+1)}$$

et l'inégalité de Poincaré :

$$\int_\Omega (u_\varepsilon^-)^2 \leq C(\Omega) \int_\Omega |\nabla u_\varepsilon^-|^2$$

montrent alors que $|u_\varepsilon^-|_{p+1}$ est soit nulle, soit loin de 0. Comme $|u_\varepsilon^-|_{p+1} \leq \alpha_\varepsilon |v_{\varepsilon, x_\varepsilon}|_{p+1}$, $u_\varepsilon^- \equiv 0$ pour ε suffisamment petit, ce qui achève la démonstration.

RÉFÉRENCES BIBLIOGRAPHIQUES

- [1] A. BAHRI, *Critical points at infinity in some variational problems* (à paraître).
- [2] A. BAHRI et J. M. CORON, *C. R. Acad. Sci. Paris*, 301, série I, 1985, p. 345-348.
- [3] H. BRÉZIS et L. NIRENBERG, *Comm. Pure Appl. Math.*, 36, 1983, p. 437-477.
- [4] S. N. CHOW et J. K. HALE, *Methods of bifurcation theory*, Springer, 1982.
- [5] O. REY, *C. R. Acad. Sci. Paris*, 305, série I, 1987, p. 591-594.
- [6] O. REY, *The role of Green's function in a nonlinear elliptic equation involving the critical Sobolev exponent* (à paraître).

Centre de Mathématiques, École polytechnique, 91128 Palaiseau Cedex.