

Cohomologie de Chevalley des graphes ascendants

Walid Aloulou, Didier Arnal, Ridha Chatbouri

▶ To cite this version:

Walid Aloulou, Didier Arnal, Ridha Chatbouri. Cohomologie de Chevalley des graphes ascendants. 2010. hal-00465530

HAL Id: hal-00465530 https://hal.science/hal-00465530v1

Preprint submitted on 19 Mar 2010

HAL is a multi-disciplinary open access archive for the deposit and dissemination of scientific research documents, whether they are published or not. The documents may come from teaching and research institutions in France or abroad, or from public or private research centers.

L'archive ouverte pluridisciplinaire **HAL**, est destinée au dépôt et à la diffusion de documents scientifiques de niveau recherche, publiés ou non, émanant des établissements d'enseignement et de recherche français ou étrangers, des laboratoires publics ou privés.

COHOMOLOGIE DE CHEVALLEY DES GRAPHES ASCENDANTS

WALID ALOULOU, DIDIER ARNAL ET RIDHA CHATBOURI

ABSTRACT. The space $T_{poly}(\mathbb{R}^d)$ of all tensor fields on \mathbb{R}^d , equipped with the Schouten bracket is a Lie algebra. The subspace of ascending tensors is a Lie subalgebra of $T_{poly}(\mathbb{R}^d)$.

In this paper, we compute the cohomology of the adjoint representations of this algebra (in itself and $T_{poly}(\mathbb{R}^d)$), when we restrict ourselves to cochains defined by aerial Kontsevitch's graphs like in our previous work (Pacific J of Math, vol 229, no 2, (2007) 257-292). As in the vectorial graphs case, the cohomology is freely generated by all the products of odd wheels.

Résumé. L'espace des tenseurs ascendants est une sous algèbre de Lie de l'algèbre de Lie (graduée) $T_{poly}(\mathbb{R}^d)$ des champs de tenseurs sur \mathbb{R}^d muni du crochet de Schouten.

Dans cet article, on calcule la cohomologie des représentations adjointes de cette sous algèbre de Lie, en se restreignant à des cochaînes définies par des graphes de Kontsevich aériens comme dans [AAC1] et [AAC2]. On retrouve un résultat analogue à celui de la cohomologie des graphes vectoriels et linaires: elle est librement engendre par des produits de roues de longueurs impaires.

1. Introduction

Notons $T_{poly}(\mathbb{R}^d)$ l'espace des tenseurs contravariants complètement antisymétriques sur \mathbb{R}^d . Cet espace, muni du crochet de Schouten et de la graduation $deg(\alpha) = k - 1$, si α est un k-tenseur, est une algèbre de Lie graduée.

Un problme naturel est le calcul de la cohomologie de Chevalley de l'action adjointe de cette algbre de Lie.

Pour aborder cette question, on se restreint des cochaînes C_{Δ} définies à partir des graphes de Kontsevich aériens Δ . En effet, il semble probable qu'on dfinisse ainsi la partie la plus fondamentale de la cohomologie cherche.

²⁰⁰⁰ Mathematics Subject Classification. 17B56, 53D50, 05C90.

Key words and phrases. Graphes de Kontsevich, Cohomologie de Chevalley.

Ce travail a été effectué dans le cadre des accords CMCU (programmes Hubert Curien Utique) 06/S 1502 et 09/G 1502.

D. Arnal remercie la Faculté des Sciences de Monastir, W. Aloulou et R. Chatbouri remercient l'Institut de Mathématiques de Bourgogne pour leurs chaleureuses hospitalités.

Même ainsi pose, la question reste trs difficile. En particulier, la cohomologie de l'action adjointe de la sous algbre des tenseurs homognes, de la forme

$$\alpha = \sum_{1 \le i_1, \dots, i_p \le d} \alpha^{i_1 \dots i_p}(x) \partial_{x_{i_1}} \wedge \dots \wedge \partial_{x_{i_p}}$$

o les fonctions $\alpha^{i_1...i_p}(x)$ sont des polynômes homogènes de degré p sur \mathbb{R}^d , est non triviale.

D'un autre côt, nous avons dans [AAC1] et [AAC2] calcul la cohomologie des algbres de Lie $Vect(\mathbb{R}^d)$ des champs de vecteurs et $\mathcal{L}_{poly}(\mathbb{R}^d)$ des tenseurs linaires.

Cet article est un premier pas vers la localisation de la cohomologie de $T_{poly}(\mathbb{R}^d)$ sa restriction aux tenseurs homognes.

Pour celà, on dfinit une sous-algèbre de Lie intéressante de $T_{poly}(\mathbb{R}^d)$, c'est celle des tenseurs ascendants: un p-tenseur α est dit ascendant ou de type $(q \leq p)$, avec $p, q \in \mathbb{N}$ si:

$$\alpha = \sum_{1 \le i_1, \dots, i_p \le d} \alpha^{i_1 \dots i_p}(x) \partial_{x_{i_1}} \wedge \dots \wedge \partial_{x_{i_p}}$$

o toute fonction $\alpha^{i_1\dots i_p}(x)$ est un polynôme homogène de degré q sur \mathbb{R}^d tel que

$$\begin{cases} q 1, \\ q \le p & \text{si } p \le 1. \end{cases}$$

Muni du crochet de Schouten, l'espace des tenseurs ascendants sur \mathbb{R}^d not $T_{poly}^{(\bullet \leq \bullet)}(\mathbb{R}^d)$ est une sous algèbre de Lie graduée de $T_{poly}(\mathbb{R}^d)$ qui contient $\mathfrak{gl}(\mathbb{R}^d)$.

Comme dans [AAC1] et [AAC2], on veut déterminer la cohomologie de Chevalley de l'action adjointe de cette sous algèbre dans $T_{poly}(\mathbb{R}^d)$, en se restreignant à des cochaînes C_{Δ} définies à partir des graphes de Kontsevich aériens Δ . La restriction aux tenseurs ascendants correspond à l'utilisation de graphes pour lesquels chaque sommet i est de type not $(q \leq p)$, c'est dire, tel qu'exactement p flches sortent de i

et
$$q$$
 fliches aboutissent sur i avec
$$\begin{cases} q 1, \\ q \le p & \text{si } p \le 1. \end{cases}$$

On appellera de tels graphes des graphes ascendants. La cohomologie se traduit, alors, par un opérateur de cobord ∂ défini directement sur l'espace des graphes aériens ascendants. On calcule ici la cohomologie de cet opérateur ∂ .

La situation est donc similaire à celle des graphes vectoriels et linaires aériens étudiés dans [AAC1] et [AAC2]. Rappelons que pour construire la cochaîne C_{Δ} dans le cas des graphes ascendants, on doit ajouter au graphe aérien Δ autant de jambes que de pieds, suivant la méthode de [AGM], et ceci pour n'importe quel nombre de

pieds. On obtient ainsi pour chaque graphe aérien ascendant une suite infinie de graphes non aériens.

On calcule la cohomologie par les méthodes de [AAC1] et [AAC2]: après la définition de l'ordre et du symbole d'une combinaison linéaire symétrique de graphes aériens ascendants, on définit une homotopie qui permet de ramener, modulo des cobords, chaque cocycle à un graphe aérien form par des sommets simples, c'est dire des sommets de type $(q \le p)$ avec $p \le 1$. Autrement dit, chaque sommet reoit et fait sortir au plus une flche. La cohomologie de ∂ coïncide alors avec celle calculée dans [AAC1] et [AAC2]: elle est librement engendrée par des produits de roues

$$R_{2k_1+1} \times R_{2k_2+1} \times \cdots \times R_{2k_p+1}$$

de longueur $2k_i+1$ impaires et strictement croissantes tels que $0 \le k_1 < k_2 < \cdots < k_p$. On en déduit que la cohomologie de Chevalley de l'action adjointe des tenseurs ascendants dans $T_{poly}(\mathbb{R}^d)$ est donnée par des cochaînes C_δ où δ est une combinaison de roues impaires de longueur strictement plus petite que 2d.

2. Notations et définitions

On considère l'algèbre de Lie graduée $T_{poly}(\mathbb{R}^d)$ des champs de tenseurs contravariants complètement antisymétriques sur \mathbb{R}^d . Cette algèbre est graduée par deg (où $deg(\alpha) = k - 1$, si α est un k-tenseur) et son crochet est celui de Schouten qui s'écrit:

$$[\xi_1 \wedge \cdots \wedge \xi_k, \eta_1 \wedge \cdots \wedge \eta_\ell]_S = \sum_{i=1}^k \sum_{j=1}^\ell (-1)^{k-i+j-1} \xi_1 \wedge \cdots \widehat{\xi_i} \cdots \wedge \xi_k \wedge [\xi_i, \eta_j] \wedge \eta_1 \wedge \cdots \widehat{\eta_j} \cdots \wedge \eta_\ell.$$

où les ξ_i et les η_j sont des champs de vecteurs sur \mathbb{R}^d .

Prenons deux tenseurs $\alpha = \sum_{i_1...i_k} \alpha^{i_1...i_k} \partial_{i_1} \wedge \cdots \wedge \partial_{i_k}$ et $\beta = \sum_{j_1...j_\ell} \beta^{j_1...j_\ell} \partial_{j_1} \wedge \cdots \wedge \partial_{j_\ell}$, on définit l'opérateur $\nabla : T_{poly}(\mathbb{R}^d) \longrightarrow Der(T_{poly}(\mathbb{R}^d))$ par

$$\nabla_{\alpha}\beta = \sum_{r=1}^{k} (-1)^{r-1} \sum_{\substack{i_1, \dots, i_k \\ j_1, \dots, j_\ell}} \alpha^{i_1 \dots i_k} \left(\partial_{i_r} \beta^{j_1 \dots j_\ell} \right) \partial_{i_1} \wedge \dots \wedge \widehat{\partial_{i_r}} \dots \wedge \partial_{i_k} \wedge \partial_{j_1} \wedge \dots \wedge \partial_{j_\ell}.$$

Avec cet opérateur, on peut définir le crochet de Schouten en posant simplement

$$[\alpha, \beta]_S = (-1)^{deg(\alpha)} \nabla_{\alpha} \beta - (-1)^{(deg(\alpha)+1)deg(\beta)} \nabla_{\beta} \alpha.$$

 $(T_{poly}(\mathbb{R}^d),[\ ,\]_S,deg)$ est une algèbre de Lie graduée: le crochet de Schouten est antisymétrique et il est de degré 0.

Soient $(p,q) \in \mathbb{N}^2$, un p-tenseur α est dit de type $(q \leq p)$ si et seulement si

$$\alpha = \sum_{1 \le i_1, \dots, i_p \le d} \alpha^{i_1 \dots i_p}(x) \partial_{x_{i_1}} \wedge \dots \wedge \partial_{x_{i_p}}$$

o chaque fonction $\alpha^{i_1...i_p}(x)$ est un polynôme homogène sur \mathbb{R}^d de degré q tel que

$$\begin{cases} q 1, \\ q \le p & \text{si } p \le 1. \end{cases}$$

Un tenseur de type $(q \leq p)$ est dit aussi un tenseur ascendant.

Muni du crochet de Schouten, l'espace $T_{poly}^{(\bullet, \leq \bullet)}(\mathbb{R}^d)$ des tenseurs ascendants est une sous algèbre de Lie graduée de $T_{poly}(\mathbb{R}^d)$.

Cependant, on peut voir chaque application n-linéaire antisymétrique comme une application n-linéaire symétrique si on change la graduation. Posons $|\alpha| = deg(\alpha) + 1$ et $Q(\alpha, \beta) = (-1)^{deg(\alpha)}[\alpha, \beta]_S$, le crochet de Schouten se transforme en une opration Q qui est | |-symtrique. Dans ce cas, l'oprateur de cohomologie de Chevalley s'crit: (voir par exemple [AAC1])

Proposition 2.1. (Cohomologie symétrisée)

Une application n-linéaire $| \cdot |$ -symétrique C est une n-cochaîne, son cobord ∂C est donné par

$$(\partial C)(\alpha_0, \dots, \alpha_n) = \sum_{i=0}^n \left(\varepsilon_{|\alpha|}(i, 0 \dots \hat{i} \dots n)(-1)^{|C|(|\alpha_i|-1)} \nabla_{\alpha_i} C(\alpha_0, \dots \widehat{\alpha_i} \dots, \alpha_n) \right.$$

$$+ (-1)^{|C|} \varepsilon_{|\alpha|}(0 \dots \hat{i} \dots n, i) \nabla_{C(\alpha_0, \dots \widehat{\alpha_i} \dots, \alpha_n)} \alpha_i \right)$$

$$- \sum_{i \neq j} \varepsilon_{|\alpha|}(i, j, 0, \dots \hat{i} \dots \hat{j} \dots n) C(\nabla_{\alpha_i} \alpha_j, \alpha_0, \dots \widehat{\alpha_i} \dots \widehat{\alpha_j} \dots, \alpha_n),$$

o $\varepsilon_{|\alpha|}(i, 0 \dots \hat{i} \dots n)$ est la signature de la permutation gradue $\begin{pmatrix} \alpha_0, \dots, \alpha_n \\ \alpha_i, \alpha_0, \dots \hat{i} \dots, \alpha_n \end{pmatrix}$ et plus preisement, le signe $\varepsilon_{|\alpha|}$ sur la transposition (α_i, α_j) est: $\varepsilon_{|\alpha|}(i, j) = (-1)^{|\alpha_i||\alpha_j|} \varepsilon_{|\alpha|}(j, i)$.

3. Graphes aériens et cochaînes

Les cochaînes étudiées dans cet article sont construites à partir de graphes comme dans [K] et [AGM]. Pour des tenseurs de type ($. \le .$), on considère la classe restreinte des graphes qui sont de type ($. \le .$). Dfinissons la construction dans ce cas.

Un graphe Δ de type ($. \le .$) est un graphe aérien de Kontsevich, défini par la donnée de n sommets numérotés $1, \ldots, n$ et d'arêtes qui sont des flèches ab telles que chaque sommet i est de type $(f_i \leq \ell_i)$, c'est à dire, exactement ℓ_i flèches sortent de i

et f_i flèches aboutissent sur i avec $\begin{cases} f_i < \ell_i & \text{si } \ell_i > 1, \\ f_i \le \ell_i & \text{si } \ell_i \le 1. \end{cases}$

On appelle Deb(i) la collection des arêtes partant d'un sommet i, rangées dans un ordre donné (Deb(i) peut être vide). Le graphe Δ est donc une liste de n listes de flèches:

 $\Delta = \left(\left(\overrightarrow{1a_1^1}, \dots, \overrightarrow{1a_{\ell_1}^{1'}} \right), \dots, \left(\overrightarrow{na_1^n}, \dots, \overrightarrow{na_{\ell_n}^{n'}} \right) \right).$

Pour construire la cochaîne, on ajoute des "pieds" (sommets terrestres) et des "jambes" (fliches aboutissant des pieds) à Δ . Soit $(m_1, \ldots, m_n) \in \mathbb{N}^n$, on se donne $|m| = m_1 + \cdots + m_n$ nouveaux sommets (pieds) notés $b_1^1, \ldots, b_{m_1}^1, \ldots, b_1^n, \ldots, b_{m_n}^n$ et |m| nouvelles flèches (jambes) notées $\overrightarrow{1b_1^1}, \ldots, \overrightarrow{1b_{m_1}^1}, \ldots, \overrightarrow{nb_1^n}, \ldots, \overrightarrow{nb_{m_n}^n}$. On définit le graphe non aérien Γ compatible avec la numérotation de ses sommets, c'est à dire tel que les ℓ_1+m_1 premières flèches partent du sommet 1, les ℓ_2+m_2 suivantes du sommet 2, etc...

$$\Gamma = \left(\left(\overrightarrow{1a_1^1}, \dots, \overrightarrow{1a_{\ell_1}^1}, \overrightarrow{1b_1^1}, \dots, \overrightarrow{1b_{m_1}^1} \right), \dots, \left(\overrightarrow{na_1^n}, \dots, \overrightarrow{na_{\ell_n}^n}, \overrightarrow{nb_1^n}, \dots, \overrightarrow{nb_{m_n}^n} \right) \right).$$

Notons (x^1, \ldots, x^d) des points de \mathbb{R}^d . Si la flèche $\overrightarrow{e_\Gamma}$ de Γ est à la $r^{i \`e m e}$ place dans

la liste Γ , on notera $t_{\overrightarrow{e_{\Gamma}}}$ l'indice t_r . On notera donc $x^{t_{\overrightarrow{e_{\Gamma}}}}$ pour x^{t_r} et $\partial_{t_{\overrightarrow{e_{\Gamma}}}}$ pour $\frac{\partial}{\partial x^{t_r}}$.

Pour tout sommet i de Δ , la collection Deb(i) sera la suite $(\overrightarrow{ia_1}, \ldots, \overrightarrow{ia_{\ell_i}}, \overrightarrow{ib_1}, \ldots, \overrightarrow{ib_{m_i}})$ des flèches issues de i, si α est un $\ell_i + m_i$ -tenseur, on notera $\alpha^{t_{Deb(i)}}$ sa composante:

$$\alpha^{t_{Deb(i)}} = \alpha^{t_{\overrightarrow{ia_1}} \dots t_{\overrightarrow{ia_{\ell_i}}} t_{\overrightarrow{ib_1}} \dots t_{\overrightarrow{ib_{m_i}}}}.$$

De même, on note $Fin(i) = (\overrightarrow{c_1^i i}, \dots, \overrightarrow{c_{f_i}^i i})$ la suite des flèches arrivant sur i (Fin(i)peut être vide). On dfinit pour chaque i, l'opérateur $\partial_{Fin(i)} = \frac{\partial^{f_i}}{\partial_{t_{\rightarrow i}} \dots \partial_{t_{\rightarrow i}}}$ (c'est

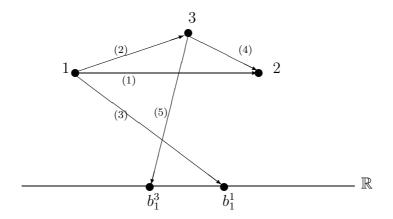
l'opérateur identité si aucune flèche n'arrive sur i).

Chaque graphe non aérien Γ permet de définir une application B_{Γ} qui, pour toute famille $\alpha_1, \dots, \alpha_n$ de tenseurs contravariants totalement antisymétriques et d'ordres respectifs $\ell_1 + m_1, \dots, \ell_n + m_n$ sur \mathbb{R}^d , associe un opérateur |m|-différentiel $B_{\Gamma}(\alpha_1,\ldots,\alpha_n)$ défini par

$$B_{\Gamma}(\alpha_1, \dots, \alpha_n) = \sum_{t \neq 1}^d \prod_{i=1}^n \partial_{Fin(i)} \alpha_i^{t_{Deb(i)}} \partial_{t_{\overline{1b_1^1}}} \wedge \dots \wedge \partial_{t_{\overline{nb_{m_n}^n}}}.$$

Exemple:

On prend l'exemple du graphe Γ ci-dessous



Le graphe Γ est orienté par l'ordre \mathcal{O} suivant:

$$\overrightarrow{12} < \overrightarrow{13} < \overrightarrow{1b_1^1} < \overrightarrow{32} < \overrightarrow{3b_1^3}.$$

Alors, pour tous tenseurs α_1, α_2 et α_3 d'ordre respectif 3,0 et 2, l'opérateur bidifférentiel B_{Γ} s'écrit:

$$B_{(\Gamma,\mathcal{O})}(\alpha_1,\alpha_2,\alpha_3) = \sum_{1 \leq t_1,\dots,t_5 \leq d} \alpha_1^{t_1,t_2,t_3} \cdot \frac{\partial^2 \alpha_2}{\partial x^{t_1} \partial x^{t_4}} \cdot \frac{\partial \alpha_3^{t_4,t_5}}{\partial x^{t_2}} \cdot \frac{\partial}{\partial x^{t_3}} \wedge \frac{\partial}{\partial x^{t_5}}.$$

Remarque 3.1.

La définition de l'opérateur B_{Γ} dépend du choix de la liste compatible $\Gamma = (\overrightarrow{1a_1^1}, \dots, \overrightarrow{1a_{\ell_1}^1}, \overrightarrow{1b_1^1}, \dots, \overrightarrow{1b_{m_1}^1}, \dots, \overrightarrow{na_1^n}, \dots, \overrightarrow{na_{\ell_n}^n}, \overrightarrow{nb_1^n}, \dots, \overrightarrow{nb_{m_n}^n}).$

Changer cette liste par une permutation σ sur l'ordre des flèches faisant passer de la liste Γ à la liste $\sigma(\Gamma)$, revient à multiplier B_{Γ} par le signe $\varepsilon(\sigma)$.

La définition de l'opérateur B_{Γ} est étendu aux graphes non compatibles en posant $B_{\sigma(\Gamma)} = \varepsilon(\sigma)B_{\Gamma}$.

On considre un graphe arien
$$\Delta = \left(\left(\overrightarrow{1a_1^1}, \dots, \overrightarrow{1a_{\ell_1}^1} \right), \dots, \left(\overrightarrow{na_1^n}, \dots, \overrightarrow{na_{\ell_n}^n} \right) \right)$$
 de type $(. \le .)$. Si on ajoute les jambes à la fin de la liste Δ , on obtient alors une liste

$$\widetilde{\Gamma} = \left(\overrightarrow{1a_1^1}, \dots, \overrightarrow{1a_{\ell_1}^1}, \dots, \overrightarrow{na_1^n}, \dots, \overrightarrow{na_{\ell_n}^n}, \overrightarrow{1b_1^1}, \dots, \overrightarrow{1b_{m_1}^1}, \dots, \overrightarrow{nb_n^n}, \dots, \overrightarrow{nb_{m_n}^n}\right).$$

On note $\varepsilon(m_1,\ldots,m_n)$ la signature de la permutation passant de la liste Γ à la liste $\tilde{\Gamma}$.

La cochaîne C_{Δ} définie par Δ est une série formelle:

$$C_{\Delta}(\alpha_1,\ldots,\alpha_n) = \sum_{m_1,\ldots,m_n \ge 0} \varepsilon(m_1,\ldots,m_n) B_{\tilde{\Gamma}}(\alpha_1,\ldots,\alpha_n)$$

avec la convention que $\alpha_i^{t_{Deb(i)}} = 0$ si $|\alpha_i| \neq \ell_i + m_i$.

Les cochaînes considérées ici sont des combinaisons linéaires à coefficients constants:

$$C = \sum_{\Delta} a_{\Delta} C_{\Delta}$$

de cochaînes associées à des graphes Δ de type $(\cdot \leq \cdot)$. Comme les tenseurs α_i sont antisymétriques, on se restreindra à des combinaisons C telles que $a_{\sigma(\Delta)} = \varepsilon(\sigma)a_{\Delta}$ pour toute permutation σ sur l'ordre de l'une quelconque des suites $(\overrightarrow{ia_1}, \ldots, \overrightarrow{ia_{\ell_i}})$.

Comme on ne considére que des cochaînes symétriques (pour | |), on se restreint à des cohaînes C telles que pour n'importe quelle permutation τ de deux sommets i et j de Δ , on a $a_{\tau(\Delta)} = (-1)^{\ell_i \ell_j + (\ell_i + \ell_j)(\ell_{i+1} + \dots + \ell_{j-1})} a_{\Delta}$, si $\tau(\Delta)$ est le graphe ascendant:

$$\begin{split} \tau(\Delta) &= \\ &= \tau\Big(\Big(\overrightarrow{1a_1^1}, \dots, \overrightarrow{1a_{\ell_1}^1}\Big), \dots, \Big(\overrightarrow{ia_1^i}, \dots, \overrightarrow{ia_{\ell_i}^i}\Big), \dots, \Big(\overrightarrow{ja_1^j}, \dots, \overrightarrow{ja_{\ell_j}^j}\Big), \dots, \Big(\overrightarrow{na_1^n}, \dots, \overrightarrow{na_{\ell_n}^n}\Big)\Big) \\ &= \Big(\Big(\overline{\tau(1)\tau(a_1^1)}, \dots, \overline{\tau(1)\tau(a_{\ell_1}^1)}\Big), \dots, \Big(\overline{\tau(j)\tau(a_1^j)}, \dots, \overline{\tau(j)\tau(a_{\ell_j}^j)}\Big), \dots \\ &\qquad \qquad \dots, \Big(\overline{\tau(i)\tau(a_1^i)}, \dots, \overline{\tau(i)\tau(a_{\ell_i}^i)}\Big), \dots, \Big(\overline{\tau(n)\tau(a_1^n)}, \dots, \overline{\tau(n)\tau(a_{\ell_n}^n)}\Big)\Big) \\ &= \Big(\Big(\overline{1\tau(a_1^1)}, \dots, \overline{1\tau(a_{\ell_1}^1)}\Big), \dots, \Big(\overline{i\tau(a_1^j)}, \dots, \overline{i\tau(a_{\ell_j}^j)}\Big), \dots, \Big(\overline{j\tau(a_1^i)}, \dots, \overline{j\tau(a_{\ell_i}^i)}\Big), \dots \\ &\qquad \qquad \dots, \Big(\overline{n\tau(a_1^n)}, \dots, \overline{n\tau(a_{\ell_n}^n)}\Big)\Big). \end{split}$$

Alors, d'après [AGM], on a

$$C_{\tau(\Delta)}(\alpha_1,\ldots,\alpha_j,\ldots,\alpha_i,\ldots,\alpha_n)=C_{\Delta}(\alpha_1,\ldots,\alpha_i,\ldots,\alpha_j,\ldots,\alpha_n).$$

Si $\delta = \sum_{\Delta} a_{\Delta} \Delta$ est une combinaison linéaire symétrique de graphes ascendants et C_{δ} la cochaîne $\sum_{\Delta} a_{\Delta} C_{\Delta}$, alors, cette condition garantit que le terme correspondant à $m_1 = \cdots = m_n = 0$ dans la série C_{δ} est | |-symétrique. Grâce au signe $\varepsilon(m_1, \ldots, m_n)$, tous les autres termes le sont aussi.

Exemple:

Prenons pour Δ la "roue de longueur 3":

$$\Delta = \left(\left(\overrightarrow{12} \right), \left(\overrightarrow{23} \right), \left(\overrightarrow{31} \right) \right).$$

Alors si $\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3$ sont des tenseurs d'ordre k_1, k_2, k_3 ,

$$C_{\Delta}(\alpha_{1}, \alpha_{2}, \alpha_{3}) = \sum_{1 \leq t_{1}, \dots, t_{k_{1} + k_{2} + k_{3}} \leq d} (-1)^{k_{2} - 1} \partial_{t_{k_{1} + k_{2} + 1}} \alpha_{1}^{t_{1} \dots t_{k_{1}}} \partial_{t_{1}} \alpha_{2}^{t_{k_{1} + 1} \dots t_{k_{1} + k_{2}}} \partial_{t_{k_{1} + 1}} \alpha_{3}^{t_{k_{1} + k_{2} + 1} \dots t_{k_{1} + k_{2} + k_{3}}} \partial_{t_{k_{1} + k_{2} + k_{3}}}$$

Cette cochaîne n'est pas symétrique, sa symétrisation est:

$$C(\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3) = \sum_{\sigma \in S_3} \varepsilon_{|\alpha|}(\sigma) C_{\Delta}(\alpha_{\sigma(1)}, \alpha_{\sigma(2)}, \alpha_{\sigma(3)}) = (3C_{\Delta} - 3C_{\Delta'}) (\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3)$$

où Δ' est le graphe aérien:

$$\Delta' = \left(\left(\overrightarrow{13} \right), \left(\overrightarrow{21} \right), \left(\overrightarrow{32} \right) \right).$$

C est donc la cochaîne C_{δ} associée à la combinaison symétrique de graphes linéaires $\delta = 3\Delta - 3\Delta'$.

4. L'OPÉRATEUR DE COBORD SUR LES GRAPHES DE TYPE (. < .)

Dans ce paragraphe, nous définissons directement sur les combinaisons linéaires symétriques δ de graphes de type ($. \le .$), un opérateur de cobord noté ∂ correspondant à l'opérateur de cobord pour les cochaînes symétriques C_{δ} définies par δ . Dans [AGM], il est montré qu'un tel opérateur $\partial \delta$ défini sur les graphes existe et vérifie $C_{\partial \delta} = \partial C_{\delta}$. Dans le cas des graphes ascendants, son expression peut être simplifiée.

Soit Δ un graphe de type $(. \le .)$ ayant n sommets (1, ..., n).

$$\Delta = \left(\left(\overrightarrow{1a_1^1}, \dots, \overrightarrow{1a_{\ell_1}^1} \right), \dots, \left(\overrightarrow{na_1^n}, \dots, \overrightarrow{na_{\ell_n}^n} \right) \right).$$

Chaque sommet k de Δ est de type $(f_k \leq \ell_k)$.

On fixe un indice j tel que $0 \le j \le n$. On renumérote les sommets de Δ en $(0,\ldots\hat{j}\ldots,n)$. On garde le graphe avec son orientation, c'est à dire qu'on obtient un graphe $\Delta(0,\ldots\hat{j}\ldots,n)$ qui a les mêmes flèches que Δ mais leur nom a changé conformément au nouveau nom des sommets. L'ordre des flèches est inchangé.

$$\Delta(0,\ldots\hat{j}\ldots,n) = \left(\left(\overrightarrow{0c_1^0},\ldots,\overrightarrow{0c_{\ell_1}^0}\right),\ldots,\left(\overrightarrow{kc_1^k},\ldots,\overrightarrow{kc_{\ell_{k+1}}^k}\right),\ldots,\hat{j},\ldots,\left(\overrightarrow{nc_1^n},\ldots,\overrightarrow{nc_{\ell_n}^n}\right)\right).$$

Chaque sommet k de $\Delta(0, \dots, \hat{j}, \dots, n)$ est de type $(f_{k+1} \leq \ell_{k+1})$ si k < j et (f_k, ℓ_k) si k > j.

On fixe un autre indice i < j et une partie I de Fin(i) dans ce graphe $\Delta(0, \dots, \hat{j}, \dots, n)$. On construit les graphes $\Delta_{i,j}^{I,r,s}$ et $\Delta_{j,i}^{I,r,t}$ non compatibles de sommets $(0, \dots, n)$ ainsi:

$$\Delta_{i,j}^{I,r,s} = \left(\left(\overrightarrow{0c_1^0} \dots \overrightarrow{0c_{\ell_1}^0} \right), \dots, \left(\overrightarrow{ic_1^i} \dots \overrightarrow{ij} \dots \overrightarrow{ic_r^i} \right), \left(\overrightarrow{jc_{r+1}^i} \dots \overrightarrow{jc_{\ell_{i+1}}^i} \right), \dots \hat{j} \dots, \left(\overrightarrow{nc_1^n} \dots \overrightarrow{nc_{\ell_n}^n} \right) \right)$$

avec $I = Fin_{\Delta_{i,j}^{I,r,s}}(i)$, $Fin_{\Delta_{i,j}^{I,r,s}}(j) = Fin_{\Delta(0,\dots\hat{j}\dots,n)}(i) \setminus I$ et s est la position de la flèche \overrightarrow{ij} dans $Deb_{\Delta_{i,j}^{I,r,s}}(i)$. On impose que i soit de type $(f'_i \leq r+1)$ et que j soit de type $(f'_j \leq \ell_{i+1} - r)$. On a $f'_i + f'_j = f_{i+1} + 1$.

De même

$$\Delta_{j,i}^{I,r,t} = \left(\left(\overrightarrow{oc_1^0} \dots \overrightarrow{oc_{\ell_1}^0} \right), \dots, \left(\overrightarrow{jc_1^i} \dots \overrightarrow{ji} \dots \overrightarrow{jc_r^i} \right), \left(\overrightarrow{ic_{r+1}^i} \dots \overrightarrow{ic_{\ell_{i+1}}^i} \right), \dots \hat{j} \dots, \left(\overrightarrow{nc_1^n} \dots \overrightarrow{nc_{\ell_n}^n} \right) \right)$$

avec $I = Fin_{\Delta_{j,i}^{I,r,t}}(i)$, $Fin_{\Delta_{j,i}^{I,r,t}}(j) = Fin_{\Delta(0,\dots\hat{j}\dots,n)}(i) \setminus I$ et t est la position de la flèche \overrightarrow{ji} dans $Deb_{\Delta_{j,i}^{I,r,t}}(i)$. On impose que i soit de type $(f'_i \leq r+1)$ et que j soit de type $(f'_i \leq \ell_{i+1} - r)$. On a $f'_i + f'_j = f_{i+1} + 1$.

Ces graphes sont définis pour tout $0 \le r \le \ell_{i+1}$ et $1 \le s, t \le r+1$.

Définition 4.1. (L'éclatement du sommet i)

Soit Δ un graphe ayant n sommets $(1,\ldots,n)$. On fixe deux indices i et j tels que $0 \leq i < j \leq n$. On renumérote les sommets de Δ en $(0,\ldots,\hat{j},\ldots,n)$. On obtient un graphe $\Delta(0,\ldots,\hat{j},\ldots,n)$ défini comme précédemment. L'éclatement du sommet i de $\Delta(0,\ldots,\hat{j},\ldots,n)$ est la collection des graphes $\Delta_{i,j}^{I,r,s}$ et $\Delta_{j,i}^{I,r,t}$, pour tout $I \subset Fin_{\Delta(0,\ldots,\hat{j},\ldots,n)}(i)$, $0 \leq r \leq \ell_{i+1}$ et $1 \leq s,t \leq r+1$.

On dit que le graphe $\Delta_{i,j}^{I,r,s}$ (resp. $\Delta_{j,i}^{I,r,t}$) se contracte proprement en i à Δ si et seulement si

$$\inf \left\{ \# Deb_{\Delta_{i,j}^{I,r,s}}(i) + \# Fin_{\Delta_{i,j}^{I,r,s}}(i), \ \# Deb_{\Delta_{i,j}^{I,r,s}}(j) + \# Fin_{\Delta_{i,j}^{I,r,s}}(j) \right\} > 1$$

ou

$$Deb_{\Delta_{i,j}^{I,r,s}}(i) = Fin_{\Delta_{i,j}^{I,r,s}}(j) = \left(\overrightarrow{ij}\right) \ et \ Fin_{\Delta_{i,j}^{I,r,s}}(i) = Deb_{\Delta_{i,j}^{I,r,s}}(j) = \emptyset$$

(resp.

$$\inf \left\{ \# Deb_{\Delta_{j,i}^{I,r,t}}(i) + \# Fin_{\Delta_{j,i}^{I,r,t}}(i), \ \# Deb_{\Delta_{j,i}^{I,r,t}}(j) + \# Fin_{\Delta_{j,i}^{I,r,t}}(j) \right\} > 1$$

ou

$$Deb_{\Delta_{j,i}^{I,r,t}}(j) = Fin_{\Delta_{j,i}^{I,r,t}}(i) = \left(\overrightarrow{ji}\right) \ \ et \ Fin_{\Delta_{j,i}^{I,r,t}}(j) = Deb_{\Delta_{j,i}^{I,r,t}}(i) = \emptyset).$$

On notera la famille de graphes vérifiant cette propriété:

$$\{\Delta_{i,j}^{I,r,s} \ tels \ que \ \Delta_{i,j}^{I,r,s} \overset{prop}{\underset{i}{\rightarrow}} \Delta \} \ (resp. \ \{\Delta_{j,i}^{I,r,t} \ tels \ que \ \Delta_{j,i}^{I,r,t} \overset{prop}{\underset{i}{\rightarrow}} \Delta \}).$$

Proposition 4.2. (L'opérateur ∂ sur les graphes de type $(. \leq .)$)

Soit $\delta = \sum_{\Delta} a_{\Delta} \Delta$ une combinaison linéaire symétrique de graphes de type $(. \le .)$ ayant n sommets (1, ..., n). Alors

$$\partial C_{\delta} = \sum_{\Delta} a_{\Delta} C_{\partial \Delta}$$

où

$$\partial(\Delta) = -\sum_{0 \leq i < j \leq n} \left[\sum_{\substack{\Delta_{j,i}^{I,r,t} \text{ } prop \\ \Delta_{j,i}^{I} \xrightarrow{j} \Delta}} \varepsilon_{j,i}^{r,t} . \Delta_{j,i}^{I,r,t} + \sum_{\substack{\Delta_{i,j}^{I,r,s} \text{ } prop \\ i,j} \Delta} \varepsilon_{i,j}^{r,s} . \Delta_{i,j}^{I,r,s} \right].$$

Pour tout sommet a, posons $\#Deb_{\Delta_{j,i}^{I,r,t}}(a) = q_a$ et $\#Deb_{\Delta_{i,j}^{I,r,s}}(a) = p_a$. Les signes sont:

$$\varepsilon_{j,i}^{r,t} = (-1)^{q_j(q_0 + \dots + q_{j-1})} (-1)^{(q_j - 1)(q_0 + \dots + q_{i-1})} (-1)^{t-1}$$

et

$$\varepsilon_{i,j}^{r,s} = (-1)^{p_j(p_0+\dots+p_{j-1})} (-1)^{(p_j-1)(p_0+\dots+p_{i-1})} (-1)^{s-1} (-1)^{p_i p_j}.$$

Preuve

La cohomologie de Chevalley est donnée par:

$$\partial C_{\delta}(\alpha_{0}, \dots, \alpha_{n}) = \sum_{j=0}^{n} \varepsilon_{|\alpha|}(j, 0 \dots \hat{j} \dots n)(-1)^{|C_{\delta}|(|\alpha_{j}|-1)} \nabla_{\alpha_{j}} C_{\delta}(\alpha_{0}, \dots \hat{\alpha}_{j} \dots, \alpha_{n})$$

$$+ \sum_{i=0}^{n} (-1)^{|C_{\delta}|} \varepsilon_{|\alpha|}(0 \dots \hat{i} \dots n, i) \nabla_{C_{\delta}(\alpha_{0}, \dots \widehat{\alpha}_{i} \dots, \alpha_{n})} \alpha_{i}$$

$$- \sum_{i \neq j} \varepsilon_{|\alpha|}(j, i, 0, \dots \hat{i} \dots \hat{j} \dots n) C_{\delta} \left(\nabla_{\alpha_{j}} \alpha_{i}, \alpha_{0}, \dots \widehat{\alpha}_{i} \dots \widehat{\alpha}_{j} \dots, \alpha_{n} \right)$$

$$= (I) + (III) + (III).$$

Il y a des simplifications entre (I), (II) et (III). Dans [AGM], il est montré que chaque terme de (I) et (II) correspond à un graphe $\Delta_{i,j}^{I,r,s}$ ou $\Delta_{j,i}^{I,r,t}$ provenant d'un éclatement qui ne se contracte pas proprement sur Δ , on dira que ce terme n'est pas propre. Il se simplifie avec un terme de (III) et il nous reste la somme des termes "propres" de (III):

$$\partial C_{\delta}(\alpha_{0}, \dots, \alpha_{n}) = -\sum_{\Delta} a_{\Delta} \left[\sum_{i < j} \varepsilon_{|\alpha|}(j, 0, \dots, \hat{j}, \dots, n) (-1)^{(|\alpha_{j}| - 1)(|\alpha_{0}| + \dots + |\alpha_{i-1}|)} \right]$$

$$C_{\Delta}(\alpha_{0}, \dots, \nabla_{\alpha_{j}} \alpha_{i}, \dots, \hat{\alpha}_{j}, \dots, \alpha_{n}) + \sum_{i < j} \varepsilon_{|\alpha|}(j, 0, \dots, \hat{j}, \dots, n) (-1)^{(|\alpha_{j}| - 1)(|\alpha_{0}| + \dots + |\alpha_{i-1}|)}$$

$$(-1)^{|\alpha_{i}||\alpha_{j}|} C_{\Delta}(\alpha_{0}, \dots, \nabla_{\alpha_{i}} \alpha_{j}, \dots, \hat{\alpha}_{j}, \dots, \alpha_{n}) \right].$$

Après simplification, pour chaque graphe Δ , l'opérateur

$$C_{\Delta}(\alpha_0,\ldots,\underbrace{\nabla_{\alpha_i}\alpha_j}_{(i)},\ldots\widehat{\alpha_j}\ldots,\alpha_n)$$

est la somme des termes de la forme $C_{\Delta_{i,j}^{I,r,s}}(\alpha_0,\ldots,\alpha_n)$ où $\Delta_{i,j}^{I,r,s}$ se contracte proprement en i sur Δ . De même l'opérateur

$$C_{\Delta}(\alpha_0,\ldots,\underbrace{\nabla_{\alpha_j}\alpha_i}_{(i)},\ldots\widehat{\alpha_j}\ldots,\alpha_n)$$

est la somme des termes de la forme $C_{\Delta_{j,i}^{I,r,t}}(\alpha_0,\ldots,\alpha_n)$ où $\Delta_{j,i}^{I,r,t}$ se contracte proprement en i sur Δ .

On vérifie que ces termes apparaissent avec les signes $\varepsilon_{i,j}^{r,s}$ respectivement $\varepsilon_{j,i}^{r,t}$

Définition 4.3. (Espaces de cohomologie sur les graphes)

Une combinaison linéaire symétrique δ de graphes de type $(. \le .)$ est un cocycle si $\partial \delta = 0$, un cobord s'il existe une combinaison linéaire symétrique β telle que $\delta = \partial \beta$.

L'espace Z^n des n-cocycles est l'espace des combinaisons symétriques de graphes linéaires ayant n sommets et qui sont des cocycles.

L'espace B^n des n-cobords est l'espace des combinaisons de graphes qui sont les cobords de combinaisons symétriques de graphes ayant n-1 sommets.

Le $n^{\grave{e}me}$ espace de cohomologie des graphes H^n est le quotient de l'espace Z^n par l'espace B^n .

5. Symbole d'un graphe

Soit Δ un graphe de type $(. \le .)$ de sommets numérotés (1, ..., n). On peut distinguer cinq classes de sommets i:

Classe 1: les sommets i de type $(0 \le \ell_i)$ avec $\ell_i > 1$. On posera $\mathcal{O}(i) = (0, \ell_i)$.

Classe 2: les sommets i de type $(f_i \leq \ell_i)$ avec $\ell_i > f_i \geq 1$. On posera $\mathcal{O}(i) = (f_i, \ell_i)$.

Classe 3: les sommets i de type $(1 \le 1)$. On posera $\mathcal{O}(i) = (1, 1)$.

Classe 4: les sommets i de type $(0 \le 1)$. On posera $\mathcal{O}(i) = (0, 1)$.

Classe 5: les sommets i de type $(0 \le 0)$. On posera $\mathcal{O}(i) = (0,0)$.

On ordonne les types des sommets suivant (*) en posant:

$$(0, \ell_i) > (f_i, \ell_i) > (1, 1) > (0, 1) > (0, 0),$$

$$(0,\ell_i) \ge (0,\ell_{i'}) \Leftrightarrow \ell_i \ge \ell_{i'} \text{ et } (f_i,\ell_i) \ge (f_{i'},\ell_{i'}) \Leftrightarrow \begin{cases} \ell_i \ge \ell_{i'}, \\ \ell_i = \ell_{i'} \text{ et } f_i \ge f_{i'}. \end{cases}$$

L'ordre $\mathcal{O}(\Delta)$ d'un graphe Δ de type (. \leq .) est le mot formé par les ordres de ses sommets:

$$\mathcal{O}(\Delta) = (\mathcal{O}(1), \dots, \mathcal{O}(n)).$$

On ordonne les ordres des graphes par l'ordre lexicographique, en respectant (*).

Si $\delta = \sum_{\Delta} a_{\Delta} \Delta$ est une combinaison linéaire symétrique de graphes ascendants, on définit l'ordre de δ par:

$$\mathcal{O}(\delta) = Max\{\mathcal{O}(\Delta), \ a_{\Delta} \neq 0\}$$

et on appellera symbole de δ la combinaison linéaire non symétrique:

$$\sigma_{\delta} = \sum_{\substack{\Delta \\ \mathcal{O}(\Delta) = \mathcal{O}(\delta)}} a_{\Delta} \Delta.$$

Comme δ est symétrique, son ordre a la forme:

$$\mathcal{O}(\delta) =$$

$$\big((0,\ell_1),...,(0,\ell_{k_0-1}),(f_{k_0},\ell_{k_0}),...,(f_{k_1-1},\ell_{k_1-1}),(1,1),...,(1,1),(0,1),(0,1),...,(0,1),(0,0),... \big)$$

avec

$$\ell_1 \ge \ell_2 \ge \dots \ge \ell_{k_0-1}$$
, et $(f_{k_0}, \ell_{k_0}) \ge \dots \ge (f_{k_1-1}, \ell_{k_1-1})$

(on peut avoir $k_0 = 1$ ou $k_1 = k_0$, etc...)

Proposition 5.1. (Le symbole de $\partial \delta$)

Soit δ une combinaison linéaire symétrique de graphes aériens ascendants, d'ordre

$$\mathcal{O}(\delta) =$$

$$((0,\ell_1),...,(0,\ell_{k_0-1}),(f_{k_0},\ell_{k_0}),...,(f_{k_1-1},\ell_{k_1-1}),(1,1),...,(1,1),(0,1),...,(0,1),...,(0,1),(0,0),...)$$

Alors, chaque graphe $\Delta_{i,j}^{I,r,s}$ et $\Delta_{j,i}^{I,r,t}$ apparaissant dans $\partial \delta$ est d'ordre au plus:

$$\mathcal{O}(\delta) \oplus (1,1) =$$

$$\big((0,\ell_1),...,(0,\ell_{k_0-1}),(f_{k_0},\ell_{k_0}),...,(f_{k_1-1},\ell_{k_1-1}),(1,1),...,(1,1),(0,1),...,(0,1),...,(0,1),(0,0),...\big).$$

 $Si \mathcal{O}(\partial \delta) = \mathcal{O}(\delta) \oplus (1,1)$, alors le symbole de $\partial \delta$ est:

$$\begin{split} \sigma_{\partial\delta} &= -\sum_{\Delta \in \sigma_{\delta}} a_{\Delta} \bigg\{ \sum_{\substack{i < j \\ 0 \leq i < k_{0} - 1 \\ k_{1} - 1 \leq j \leq k_{2} - 1}} \sum_{\Delta_{i,j}^{I,\ell_{i+1} - 1,s}} \sum_{\substack{prop \\ i,j}} \varepsilon_{i,j}^{\ell_{i+1} - 1,s} \Delta_{i,j}^{I,\ell_{i+1} - 1,s} \\ &+ \sum_{\substack{i < j \\ k_{0} - 1 \leq i < k_{1} - 1 \\ k_{1} - 1 \leq j \leq k_{2} - 1}} \bigg[\sum_{\Delta_{j,i}^{I,0,1}} \sum_{\substack{prop \\ i \\ j}} \varepsilon_{j,i}^{0,1} \Delta_{j,i}^{I,0,1} + \sum_{\Delta_{i,j}^{I,\ell_{i+1} - 1,s}} \sum_{\substack{prop \\ i,j}} \varepsilon_{i,j}^{\ell_{i+1} - 1,s} \Delta_{i,j}^{I,\ell_{i+1} - 1,s} \bigg] \\ &+ \sum_{\substack{i < j \\ k_{1} - 1 \leq i < k_{2} - 1 \\ k_{1} - 1 \leq j \leq k_{2} - 1}} \bigg[\sum_{\Delta_{j,i}^{0,1}} \sum_{\substack{prop \\ i \\ j}} \varepsilon_{j,i}^{0,1} \Delta_{j,i}^{I,0,1} + \sum_{\Delta_{i,j}^{I,0,1}} \sum_{\substack{prop \\ i,j}} \varepsilon_{i,j}^{0,1} \Delta_{i,j}^{I,0,1} \bigg] \bigg\} \\ &= \mathbf{\Phi} \end{split}$$

Reiproguement, si le second membre \clubsuit est différent de 0, alors, $\mathcal{O}(\partial \delta) = \mathcal{O}(\delta) \oplus (1,1)$ et il sera égal à $\sigma_{\partial \delta}$.

Preuve

Fixons un couple (i,j) avec $0 \le i < j \le n$. Il est clair que dans la décomposition de $\partial(\Delta)$, les ordres des graphes $\Delta_{j,i}^{I,r,t}$ ou $\Delta_{i,j}^{I,r,s}$ sont:

* Si $0 \le i < k_0 - 1$, alors

* Si
$$0 < i < k_0 - 1$$
, alors

$$\mathcal{O}(\Delta_{j,i}^{I,r,t}) = ((0,\ell_1), \dots, \underbrace{(1,\ell_{i+1}-r)}_{(i)}, \dots, \underbrace{(0,r+1)}_{(j)}, \dots)$$
 o $1 \le r < \ell_{i+1}$.

Donc $\mathcal{O}(\Delta_{j,i}^{I,r,t}) < \mathcal{O}(\delta) \oplus (1,1)$. Il n'y a aucun graphe $\Delta_{j,i}^{I,r,t}$, dans ce cas, qui apparaît dans \clubsuit .

D'autre part:

$$\mathcal{O}(\Delta_{i,j}^{I,r,s}) = ((0,\ell_1), \dots, \underbrace{(0,r+1)}_{(i)}, \dots, \underbrace{(1,\ell_{i+1}-r)}_{(j)}, \dots)$$
 o $1 \le r < \ell_{i+1}$.

Donc $\mathcal{O}(\Delta_{i,j}^{I,r,s}) \leq \mathcal{O}(\delta) \oplus (1,1)$ et l'égalité n'est vraie que si $r = \ell_{i+1} - 1$ et $k_1 - 1 \leq j \leq k_2 - 1$. Pour chaque s compris entre 1 et ℓ_{i+1} , il y a un seul graphe

$$\Delta_{i,j}^{I,\ell_{i+1}-1,s} = \left(\left(\overrightarrow{oc_{1}^{0}} \dots \overrightarrow{oc_{\ell_{1}}^{0}} \right), \dots, \left(\overrightarrow{ic_{1}^{i}} \dots \overrightarrow{ic_{\ell_{i+1}-1}^{i}} \right), \left(\overrightarrow{jc_{\ell_{i+1}}^{i}} \right), \dots \hat{j} \dots, \left(\overrightarrow{nc_{1}^{n}} \dots \overrightarrow{nc_{\ell_{n}}^{n}} \right) \right) \\
* Si \ k_{0} - 1 \leq i < k_{1} - 1, \text{ alors}$$

$$\mathcal{O}(\Delta_{j,i}^{I,r,t}) = ((0,\ell_1), \dots, \underbrace{(f'_i,\ell_{i+1}-r)}_{(i)}, \dots, \underbrace{(f'_j,r+1)}_{(j)}, \dots)$$
 o $0 \le r < \ell_{i+1}$.

Donc $\mathcal{O}(\Delta_{j,i}^{I,r,t}) \leq \mathcal{O}(\delta) \oplus (1,1)$ et l'égalité n'est vraie que si r = 0, t = 1, $f'_i = f_{i+1}$ et $k_1 - 1 \leq j \leq k_2 - 1$. Il y a f_{i+1} graphes $\Delta_{j,i}^{I,0,1}$ dans ce cas:

$$\Delta_{j,i}^{I,0,1} = \left(\left(\overrightarrow{0c_1^0} \dots \overrightarrow{0c_{\ell_1}^0} \right), \dots, \left(\overrightarrow{ji} \right), \left(\overrightarrow{ic_1^i} \dots \overrightarrow{ic_{\ell_{i+1}}^i} \right), \dots \hat{j} \dots, \left(\overrightarrow{nc_1^n} \dots \overrightarrow{nc_{\ell_n}^n} \right) \right)$$

où les f_{i+1} flèches arrivantes sur i dans $\Delta(0, \dots, \hat{j}, \dots, n)$ seront réparties une sur j et les $f_{i+1}-1$ qui restent sur i dans $\Delta_{j,i}^{I,0,1}$ et on a f_{i+1} possibilités.

D'autre part:

$$\mathcal{O}(\Delta_{i,j}^{I,r,s}) = ((0,\ell_1), \dots, \underbrace{(f'_i,r+1)}_{(i)}, \dots, \underbrace{(f'_j,\ell_{i+1}-r)}_{(j)}, \dots)$$
 o $0 \le r < \ell_{i+1}$.

Donc $\mathcal{O}(\Delta_{i,j}^{I,r,s}) \leq \mathcal{O}(\delta) \oplus (1,1)$ et l'égalité n'est vraie que si $r = \ell_{i+1} - 1$, $f'_i = f_{i+1}$ et $k_1 - 1 \leq j \leq k_2 - 1$. Pour chaque s compris entre 1 et ℓ_{i+1} , il y a un seul graphe

$$\Delta_{i,j}^{I,\ell_{i+1}-1,s} = \left(\left(\overrightarrow{oc_1^0} \dots \overrightarrow{oc_{\ell_1}^0} \right), \dots, \left(\overrightarrow{ic_1^i} \dots \overrightarrow{ij} \dots \overrightarrow{ic_{\ell_{i+1}-1}^i} \right), \left(\overrightarrow{jc_{\ell_{i+1}}^i} \right), \dots \hat{j} \dots, \left(\overrightarrow{nc_1^n} \dots \overrightarrow{nc_{\ell_n}^n} \right) \right)$$

* Si $k_1 - 1 \le i < k_2 - 1$, alors

$$\mathcal{O}(\Delta_{j,i}^{I,r,t}) = \mathcal{O}(\Delta_{i,j}^{I,r,s}) = ((0,\ell_1), \dots, \underbrace{(1,1)}_{(i)}, \dots, \underbrace{(1,1)}_{(j)}, \dots)$$
 o $r = 0$ et $s = t = 1$.

Donc pour et seulement pour $i < j \le k_2 - 1$, $\mathcal{O}(\Delta_{j,i}^{I,0,1}) = \mathcal{O}(\Delta_{i,j}^{I,0,1}) = \mathcal{O}(\delta) \oplus (1,1)$ et il y a un seul graphe $\Delta_{ji}^{0,1}$ et un seul graphe $\Delta_{i,j}^{I,0,1}$ dans ce cas.

$$\Delta_{j,i}^{I,0,1} = \left(\left(\overrightarrow{0c_1^0} \dots \overrightarrow{0c_{\ell_1}^0} \right), \dots, \left(\overrightarrow{ji} \right), \left(\overrightarrow{ic_1^i} \right), \dots \hat{j} \dots, \left(\overrightarrow{nc_1^n} \dots \overrightarrow{nc_{\ell_n}^n} \right) \right)$$

$$\Delta_{i,j}^{I,0,1} = \left(\left(\overrightarrow{0c_1^0} \dots \overrightarrow{0c_{\ell_1}^0} \right), \dots, \left(\overrightarrow{ij} \right), \left(\overrightarrow{jc_1^i} \right), \dots \hat{j} \dots, \left(\overrightarrow{nc_1^n} \dots \overrightarrow{nc_{\ell_n}^n} \right) \right)$$

* Si $i \geq k_2$, pour tout j > i, on a $\mathcal{O}(\Delta_{j,i}^{I,r,t}), \mathcal{O}(\Delta_{i,j}^{I,r,s}) < \mathcal{O}(\delta) \oplus (1,1)$, dans ce cas, ces graphes n'apparaissent pas dans .

Enfin, si Δ est un graphe de δ qui n'apparaît pas dans le symbole σ_{δ} , alors les ordres des graphes $\Delta_{i,j}^{I,r,s}$ et $\Delta_{j,i}^{I,r,t}$ qui se contractent sur Δ sont tous strictement plus petits que $\mathcal{O}(\delta) \oplus (1,1)$. On regarde donc seulement les Δ qui apparaissent dans \clubsuit .

A partir de maintenant, on note abusivement

$$\sigma_{\partial \delta} = \sum_{\substack{\Delta' \in \partial \delta \\ \mathcal{O}(\Delta') = \mathcal{O}(\delta) \oplus (1,1)}} a_{\Delta'} \Delta' , \text{ si } \partial \delta = \sum_{\Delta'} a_{\Delta'} \Delta'.$$

Définissons maintenant l'opérateur d'homotopie.

Définition 5.2. (L'homotopie)

Soit Δ un graphe de type $(\cdot, \leq \cdot)$ de sommets $(0, \ldots, n)$, ayant des sommets i d'ordre (1, 1). On définit l'homotopie h comme l'application qui transforme le graphe Δ en le graphe $h(\Delta)$ défini ainsi:

On considère i_0 , le plus grand des indices i d'ordre (1,1). La flèche issue de i_0 est $\overrightarrow{i_0a}$. Le graphe $h(\Delta)$ est le graphe de sommets $(0,\ldots \hat{i_0}\ldots,n)$ obtenu en comprimant la flèche $\overrightarrow{i_0a}$ de Δ et en identifiant les sommets i_0 et a au sommet a. On remplace la flèche $\overrightarrow{ci_0}$ dans Δ par la flèche \overrightarrow{ca} dans $h(\Delta)$.

Si Δ n'a pas de sommets d'ordre (1,1), on pose $h(\Delta)=0$.

On prolonge h linéairement à l'espace des combinaisons linéaires de graphes.

Proposition 5.3. (Symbole et homotopie)

Soit δ une combinaison linéaire symétrique de graphes de type $(. \le .)$ ayant n sommets numérotés (1, ..., n) et d'ordre

$$\mathcal{O}(\delta) = ((0, \ell_1), ..., (0, \ell_{k_0-1}), (f_{k_0}, \ell_{k_0}), ..., (f_{k_1-1}, \ell_{k_1-1}), (1, 1), ..., (1, 1), (0, 1), ..., (0, 1), (0, 0), ...).$$

Alors

$$h(\sigma_{\partial \delta}) = \sigma_{\partial h(\sigma_{\delta})} + (-1)^{\ell_1 + \dots + \ell_{k_2 - 1}} \left(\sum_{1 \le i < k_0} \ell_i + \sum_{k_0 \le i < k_1} (\ell_i - f_i) \right) \sigma_{\delta}.$$

Preuve

On reprend les notations de la proposition précédente. On a donc:

$$\sigma_{\partial\delta} = -\sum_{\Delta \in \sigma_{\delta}} a_{\Delta} \left\{ \sum_{\substack{i < j \\ 0 \le i < k_{0} - 1 \\ k_{1} - 1 \le j \le k_{2} - 1}} \sum_{\substack{\Delta_{i,j}^{I,\ell_{i+1} - 1,s} \text{ prop} \\ i}} \varepsilon_{i,j}^{\ell_{i+1} - 1,s} \Delta_{i,j}^{I,\ell_{i+1} - 1,s} \right.$$

$$+ \sum_{\substack{i < j \\ k_{0} - 1 \le i < k_{1} - 1 \\ k_{1} - 1 \le j \le k_{2} - 1}} \left[\sum_{\substack{\Delta_{j,i}^{I,0,1} \text{ prop} \\ i} \Delta} \varepsilon_{j,i}^{0,1} \Delta_{j,i}^{I,0,1} + \sum_{\substack{\Delta_{i,j}^{I,\ell_{i+1} - 1,s} \text{ prop} \\ i} \Delta} \varepsilon_{i,j}^{\ell_{i+1} - 1,s} \Delta_{i,j}^{I,\ell_{i+1} - 1,s} \right] \right.$$

$$+ \sum_{\substack{i < j \\ k_{1} - 1 \le i < k_{2} - 1 \\ k_{1} - 1 \le j \le k_{2} - 1}} \left[\sum_{\substack{\Delta_{j,i}^{I,0,1} \text{ prop} \\ i} \Delta} \varepsilon_{j,i}^{0,1} \Delta_{j,i}^{I,0,1} + \sum_{\substack{\Delta_{i,j}^{I,0,1} \text{ prop} \\ i,j} \Delta} \varepsilon_{i,j}^{0,1} \Delta_{i,j}^{I,0,1} \right] \right\}.$$

Le dernier sommet d'ordre (1,1) dans $\partial \delta$ est k_2-1 . Dans l'expression précédente, on regarde les termes pour $j=k_2-1$:

$$\begin{split} &= -\sum_{\Delta \in \sigma_{\Delta}} a_{\Delta} \Big\{ \sum_{\substack{i < j \\ 0 \leq i < k_{0} - 1 \\ j = k_{2} - 1}} \sum_{\substack{\Delta^{I,\ell_{i+1} - 1,s} \\ \lambda_{i,k_{2} - 1}}} \varepsilon_{i,k_{2} - 1}^{\ell_{i+1} - 1,s} \Delta_{i,k_{2} - 1}^{I,\ell_{i+1} - 1,s} \\ &+ \sum_{\substack{i < j \\ k_{0} - 1 \leq i < k_{1} - 1 \\ j = k_{2} - 1}} \Big[\sum_{\substack{\Delta^{I,0,1} \\ \lambda_{k_{2} - 1,i}}} \varepsilon_{k_{2} - 1,i}^{0,1} \Delta_{k_{2} - 1,i}^{I,0,1} + \sum_{\substack{\Delta^{I,\ell_{i+1} - 1,s} \\ \lambda_{i,k_{2} - 1}}} \varepsilon_{i,k_{2} - 1}^{\ell_{i+1} - 1,s} \Delta_{i,k_{2} - 1}^{I,\ell_{i+1} - 1,s} \Big] \\ &+ \sum_{\substack{i < j \\ k_{1} - 1 \leq i < k_{2} - 1 \\ j = k_{2} - 1}} \Big[\sum_{\substack{\Delta^{I,0,1} \\ k_{2} - 1,i}} \varepsilon_{k_{2} - 1,i}^{0,1} \Delta_{k_{2} - 1,i}^{I,0,1} + \sum_{\substack{\Delta^{I,0,1} \\ k_{2} - 1,i}} \varepsilon_{i,k_{2} - 1}^{0,1} \Delta_{i,k_{2} - 1}^{I,0,1} \Big] \Big\}. \end{split}$$

* Pour $0 \le i < k_0 - 1$,

$$\Delta_{i,k_2-1}^{I,\ell_{i+1}-1,s} = \left(\left(\overrightarrow{0c_1^0} \dots \overrightarrow{0c_{\ell_1}^0} \right), \dots, \left(\overrightarrow{ic_1^i} \dots \underbrace{\overrightarrow{i(k_2-1)}}_{(s)} \dots \overrightarrow{ic_{\ell_{i+1}-1}^i} \right), \left(\overrightarrow{(k_2-1)c_{\ell_{i+1}}^i} \right), \dots \right)$$

$$\dots \widehat{k_2-1} \dots, \left(\overrightarrow{nc_1^n} \dots \overrightarrow{nc_{\ell_n}^n} \right) \right).$$

Appliquons l'homotopie h, on obtient

$$h(\Delta_{i,k_2-1}^{I,\ell_{i+1}-1,s}) = \left(\left(\overrightarrow{oc_1^0} \dots \overrightarrow{oc_{\ell_1}^0} \right), \dots, \left(\overrightarrow{ic_1^i} \dots \underbrace{i(c_{\ell_{i+1}}^i)}_{(s)} \dots \overrightarrow{ic_{\ell_{i+1}-1}^i} \right), \dots \widehat{k_2-1} \dots, \left(\overrightarrow{nc_1^n} \dots \overrightarrow{nc_{\ell_n}^n} \right) \right)$$

et le signe sera

$$\varepsilon_{i,k_2-1}^{\ell_{i+1}-1,s} = (-1)^{s-1}(-1)^{\ell_{i+1}}(-1)^{\ell_1+\cdots+\ell_{k_2-1}}.$$

D'où, pour chaque $1 \le s \le \ell_{i+1}$,

$$\varepsilon_{i,k_2-1}^{\ell_{i+1}-1,s}h(\Delta_{i,k_2-1}^{I,\ell_{i+1}-1,s}) = -(-1)^{\ell_1+\dots+\ell_{k_2-1}}\Delta(0,\dots\widehat{k_2-1}\dots,n).$$

- * Pour $k_0 1 \le i < k_1 1$.
- On a d'abord f_{i+1} graphes de type $\Delta_{k_2-1,i}$

$$\Delta_{k_2-1,i}^{I,0,1} = \left(\left(\overrightarrow{0c_1^0} \dots \overrightarrow{0c_{\ell_1}^0} \right), \dots, \left(\overrightarrow{(k_2-1)i} \right), \left(\overrightarrow{ic_1^i} \dots \overrightarrow{ic_{\ell_{i+1}}^i} \right), \dots \widehat{k_2-1} \dots, \left(\overrightarrow{nc_1^n} \dots \overrightarrow{nc_{\ell_n}^n} \right) \right)$$

alors

$$h(\Delta_{k_2-1,i}^{I,0,1}) = \left(\left(\overrightarrow{0c_1^0} \dots \overrightarrow{0c_{\ell_1}^0} \right), \dots, \left(\overrightarrow{ic_1^i} \dots \overrightarrow{ic_{\ell_{i+1}}^i} \right), \dots \widehat{k_2-1} \dots, \left(\overrightarrow{nc_1^n} \dots \overrightarrow{nc_{\ell_n}^n} \right) \right).$$

D'où,

$$\varepsilon_{k_2-1,i}^{0,1}h(\Delta_{k_2-1,i}^{I,0,1}) = (-1)^{\ell_1+\dots+\ell_{k_2-1}}\Delta(0,\dots\widehat{k_2-1}\dots,n).$$

- On a aussi un graphe de type Δ_{i,k_2-1}

$$\Delta_{i,k_2-1}^{I,\ell_{i+1}-1,s} = \left(\left(\overrightarrow{0c_1^0} \dots \overrightarrow{0c_{\ell_1}^0} \right), \dots, \left(\overrightarrow{ic_1^i} \dots \underbrace{\overrightarrow{i(k_2-1)}}_{(s)} \dots \overrightarrow{ic_{\ell_{i+1}-1}^i} \right), \left(\overrightarrow{(k_2-1)c_{\ell_{i+1}}^i} \right), \dots \right)$$

$$\dots \widehat{k_2-1} \dots, \left(\overrightarrow{nc_1^n} \dots \overrightarrow{nc_{\ell_n}^n} \right) \right).$$

D'où, pour chaque $1 \le s \le \ell_{i+1}$,

$$\varepsilon_{i,k_2-1}^{\ell_{i+1}-1,s}h(\Delta_{i,k_2-1}^{I,\ell_{i+1}-1,s}) = -(-1)^{\ell_1+\dots+\ell_{k_2-1}}\Delta(0,\dots\widehat{k_2-1}\dots,n).$$

* Pour $k_1 - 1 \le i < k_2 - 1$, on a aussi des graphes des deux types :

$$\Delta_{k_2-1,i}^{I,0,1} = \left(\left(\overrightarrow{0c_1^0} \dots \overrightarrow{0c_{\ell_1}^0} \right), \dots, \left(\overrightarrow{(k_2-1)i} \right), \left(\overrightarrow{ic_1^i} \right), \dots \widehat{k_2-1} \dots, \left(\overrightarrow{nc_1^n} \dots \overrightarrow{nc_{\ell_n}^n} \right) \right).$$

Donc

$$\varepsilon_{k_2-1,i}^{0,1}h(\Delta_{k_2-1,i}^{I,0,1}) = (-1)^{\ell_1+\dots+\ell_{k_2-1}}\Delta(0,\dots\widehat{k_2-1}\dots,n).$$

De même, on a

$$\Delta_{i,k_2-1}^{I,0,1} = \left(\left(\overrightarrow{0c_1^0} \dots \overrightarrow{0c_{\ell_1}^0} \right), \dots, \left(\overrightarrow{i(k_2-1)} \right), \left(\overrightarrow{(k_2-1)c_1^i} \right), \dots \widehat{k_2-1} \dots, \left(\overrightarrow{nc_1^n} \dots \overrightarrow{nc_{\ell_n}^n} \right) \right).$$

Donc

$$\varepsilon_{i,k_2-1}^{0,1}h(\Delta_{i,k_2-1}^{I,0,1}) = -(-1)^{\ell_1+\dots+\ell_{k_2-1}}\Delta(0,\dots\widehat{k_2-1}\dots,n).$$

Enfin, dans l'expression de $\sigma_{\partial\Delta}$, on regarde les termes pour $j < k_2 - 1$. D'abord, par définition de l'homotopie h si $j < k_2 - 1$, on a:

$$\Delta_{i,j}^{I,r,s} \underset{i}{\rightarrow} \Delta \iff h(\Delta_{i,j}^{I,r,s}) \underset{i}{\rightarrow} h(\Delta)$$

et

$$\Delta_{j,i}^{I,r,t} \xrightarrow{j} \Delta \iff h(\Delta_{j,i}^{I,r,t}) \xrightarrow{j} h(\Delta).$$

De plus les signes $\varepsilon_{i,j}^{r,s}$ et $\varepsilon_{j,i}^{r,t}$ ne dépendent pas de $k_2 - 1$, on en déduit que la somme de tous les termes pour $j < k_2 - 1$ est:

$$\begin{split} \sigma_{\partial\delta} &= -\sum_{\Delta \in \sigma_{\delta}} a_{\Delta} \bigg\{ \sum_{\substack{i < j \\ 0 \le i < k_{0} - 1 \\ k_{1} - 1 \le j < k_{2} - 1}} \sum_{\Delta_{i,j}^{I,\ell_{i+1} - 1,s}} \sum_{\substack{prop \\ i,j}} \varepsilon_{i,j}^{\ell_{i+1} - 1,s} \Delta_{i,j}^{I,\ell_{i+1} - 1,s} \\ &+ \sum_{\substack{i < j \\ k_{0} - 1 \le i < k_{1} - 1 \\ k_{1} - 1 \le j < k_{2} - 1}} \bigg[\sum_{\Delta_{j,i}^{I,0,1}} \sum_{\substack{prop \\ j,i}} \varepsilon_{j,i}^{0,1} \Delta_{j,i}^{I,0,1} + \sum_{\Delta_{i,j}^{I,\ell_{i+1} - 1,s}} \sum_{\substack{prop \\ j,i}} \varepsilon_{i,j}^{\ell_{i+1} - 1,s} \Delta_{i,j}^{I,\ell_{i+1} - 1,s} \bigg] \\ &+ \sum_{\substack{i < j \\ k_{1} - 1 \le i < k_{2} - 1 \\ k_{1} - 1 \le j < k_{2} - 1}} \bigg[\sum_{\Delta_{j,i}^{I,0,1}} \sum_{\substack{prop \\ j,i}} \varepsilon_{j,i}^{0,1} \Delta_{j,i}^{I,0,1} + \sum_{\Delta_{i,j}^{I,0,1}} \sum_{\substack{prop \\ i,j}} \varepsilon_{i,j}^{0,1} \Delta_{i,j}^{I,0,1} \bigg] \bigg\} \\ &= \sigma_{\partial h(\sigma_{\Delta})} (0, \dots \widehat{k_{2} - 1} \dots, n). \end{split}$$

Ceci démontre notre proposition.

6. Cohomologie des graphes ascendants

Disons qu'un sommet i d'un graphe de type $(. \le .)$ Δ est <u>simple</u> si $\#Deb(i) \le 1$ et $\#Fin(i) \le 1$.

Proposition 6.1. (Modulo un cobord, le symbole d'un cocycle ne contient que des sommets simples)

Soit δ une combinaison linéaire symétrique de graphes de type $(. \leq .)$. On suppose que δ est un cocycle $(\partial \delta = 0)$. Alors il existe un cobord $\partial \beta$ tel que le symbole $\sigma_{\delta - \partial \beta}$ de $\delta - \partial \beta$ ne contient que des graphes Δ dont tous les sommets sont simples.

Premye

Puisque δ est un cocycle, $h(\sigma_{\partial \delta}) = 0$. On a alors:

$$0 = (-1)^{\ell_1 + \dots + \ell_{k_2 - 1}} \left(\sum_{1 \le i < k_0} \ell_i + \sum_{k_0 \le i < k_1} (\ell_i - f_i) \right) \sigma_\delta + \sigma_{\partial h(\sigma_\delta)} = a\sigma_\delta + \sigma_{\partial h(\sigma_\delta)}.$$

Dire que σ_{δ} contient au moins un graphe possédant un sommet non simple, c'est dire que dans $\mathcal{O}(\delta)$, $k_1 > 0$. Dans l'expression précédente, le coefficient a de σ_{δ} est non nul. Puisque σ_{δ} n'est pas nul, on en déduit que $h(\sigma_{\delta})$ n'est pas nul, donc $k_2 > k_1$, il existe des sommets d'ordre (1,1) dans les graphes Δ de σ_{δ} .

Posons $\beta_1 = -\frac{1}{a}S(h(\sigma_\delta))$, o $S(h(\sigma_\delta))$ est la symtrisation du graphe $h(\sigma_\delta)$. D'abord par construction, les graphes apparaissant dans $S(h(\sigma_\delta))$ mais pas dans $h(\sigma_\delta)$ sont

d'ordre strictement plus petit que les graphes apparaissant dans $h(\sigma_{\delta})$, ou:

$$\sigma_{h(\sigma_{\delta})} = \sigma_{S(h(\sigma_{\delta}))}.$$

Ensuite, on a vu que pour calculer le symbole de $\partial \delta$, on ne considérait que les graphes du symbole de δ donc:

$$\sigma_{\partial h(\sigma_{\delta})} = \sigma_{\partial S(h(\sigma_{\delta}))} = -a\sigma_{\partial \beta_1}$$

Alors,

$$\sigma_{\partial\beta_1}=\sigma_{\delta}.$$

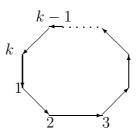
Autrement dit $\delta_1 = \delta - \partial \beta_1$ a un ordre strictement plus petit que $\mathcal{O}(\delta)$. Si le symbole de δ_1 a des graphes avec des sommets non simples, on peut recommencer cette opération. Au bout d'un nombre fini d'étapes, on arrive sur une combinaison de graphes $\delta - \partial \beta$ dont le symbole ne contient que des sommets simples:

$$\mathcal{O}(\delta - \partial \beta) = \Big((1, 1), \dots, (1, 1), (0, 1), \dots, (0, 1), (0, 0), \dots, (0, 0) \Big).$$

Donc tous les graphes de $\delta - \partial \beta$ n'ont eux aussi que des sommets simples. Ces graphes sont des graphes vectoriels ou linaires à sommets simples étudiés dans [AAC1] et [AAC2].

Définition 6.2. (Les roues)

Une roue symétrique R_k de longueur k est le symétrisé de la roue simple qui est le graphe Δ_k ayant k sommets $(1, \ldots, k)$ et les k flèches $\left((\overrightarrow{12}), (\overrightarrow{23}), \ldots, (\overrightarrow{(k-1)k}), (\overrightarrow{k1})\right)$.



Le calcul de la cohomologie des graphes vectoriels et linaires a été réalisé dans [AAC1] et [AAC2]. Comme nous nous sommes ramenés à cette situation, on obtient, de même, ici:

Théorème 6.3. (La cohomologie de Chevalley des graphes de type $(. \le .)$)

La cohomologie de Chevalley des graphes de type $(. \le .)$ est donnée par les roues de longueur impaire. Plus précisément, pour tout n, une base de H^n est donnée par

$$\left\{ R_{2k_1+1} \wedge R_{2k_2+1} \wedge \dots \wedge R_{2k_p+1}, \quad avec \ k_1 < k_2 < \dots < k_p, \ \sum_{i=1}^p (2k_i+1) = n \right\}.$$

Théorème 6.4. (La cohomologie de Chevalley de l'action adjointe des tenseurs ascendants)

La cohomologie de Chevalley de l'action adjointe des tenseurs ascendants dans $T_{poly}(\mathbb{R}^d)$ est donnée par des cochaînes C_δ où δ est une combinaison de roues impaires de longueur strictement plus petite que 2d.

Preuve

Soit C_{δ} un cocycle défini avec des graphes de type $(. \le .)$, alors, $\partial C_{\delta} = C_{\partial \delta} = 0$. D'après le théorème précédent,

$$\delta = \partial \beta + \sum_{\substack{r_1 < \dots < r_q \\ r_i impair}} a_{r_1 \dots r_q} R_{r_1} \wedge \dots \wedge R_{r_q}.$$

Montrons que si 2p + 1 > 2d, alors, $C_{R_{2p+1}} = 0$.

Prenons Δ la roue de longueur 2p + 1:

$$\Delta = \left(\left(\overrightarrow{12} \right), \left(\overrightarrow{23} \right), \dots \left(\overrightarrow{(2p+1)1} \right) \right).$$

Alors si
$$\alpha_1, \ldots, \alpha_{2p+1}$$
 sont des tenseurs d'ordre k_1, \ldots, k_{2p+1} . Posons $I_1 = \{1, \ldots, k_1\}, I_2 = \{k_1 + 1, \ldots, k_1 + k_2\}, \ldots, I_{2p+1} = \{\sum_{j < 2p+1} k_j + 1, \ldots, \sum_{j \le 2p+1} k_j \}.$

Soient $(j_1, ..., j_{2p+1}) \in I_1 \times ... \times I_{2p+1}$, posons $\widehat{I}_1 = I_1 \setminus \{j_1\}, ..., \widehat{I_{2p+1}} = I_{2p+1} \setminus \{j_{2p+1}\}$. Alors,

$$C_{\Delta}(\alpha_{1}, \dots, \alpha_{2p+1}) = \sum_{1 \leq t_{1}, \dots, t_{k_{1} + \dots + k_{2p+1}} \leq d} \sum_{(j_{1}, \dots, j_{2p+1}) \in I_{1} \times \dots \times I_{2p+1}} \varepsilon(j_{1}, \dots, j_{2p+1}, \widehat{I}_{1}, \dots, \widehat{I}_{2p+1})$$

$$\partial_{t_{j_{2p+1}}} \alpha_{1}^{t_{I_{1}}} \partial_{t_{j_{1}}} \alpha_{2}^{t_{I_{2}}} \dots \partial_{t_{j_{2p}}} \alpha_{2p+1}^{t_{I_{2p+1}}} \partial_{t_{\widehat{I}_{1}}} \wedge \dots \wedge \partial_{t_{\widehat{I}_{2p+1}}}.$$

On définit 2p+1 champs de vecteurs dépendant de $t_{\widehat{I_1}},\dots,t_{\widehat{I_{2p+1}}}$ en posant

$$\xi_1 = \sum_{t_{j_1}=1}^d \alpha_1^{t_{I_1}} \partial_{t_{j_1}}, \dots, \ \xi_{2p+1} = \sum_{t_{j_{2p+1}}=1}^d \alpha_{2p+1}^{t_{I_{2p+1}}} \partial_{t_{j_{2p+1}}}$$

22

$$Jac_{j_1,\dots,j_{2p+1}}(\xi_k) = \begin{pmatrix} \partial_{t_{j_1}} \xi_k^{t_{j_1}} & \cdots & \partial_{t_{j_{2p+1}}} \xi_k^{t_{j_1}} \\ \partial_{t_{j_1}} \xi_k^{t_{j_2}} & \cdots & \partial_{t_{j_{2p+1}}} \xi_k^{t_{j_2}} \\ \vdots & \vdots & \vdots \\ \partial_{t_{j_1}} \xi_k^{t_{j_{2p+1}}} & \cdots & \partial_{t_{j_{2p+1}}} \xi_k^{t_{j_{2p+1}}} \\ \partial_{t_{j_1}} \xi_k^{t_{j_{2p+1}}} & \cdots & \partial_{t_{j_{2p+1}}} \xi_k^{t_{j_{2p+1}}} \end{pmatrix}.$$

En symétrisant C_{Δ} , on obtient

$$\begin{split} C_{R_{2p+1}}(\alpha_{1},\ldots,\alpha_{2p+1}) &= \sum_{\sigma \in S_{2p+1}} \varepsilon_{|\alpha|}(\sigma) C_{\Delta}(\alpha_{\sigma(1)},\ldots,\alpha_{\sigma(2p+1)}) \\ &= \sum_{1 \leq t_{1},\ldots,t_{k_{1}+\cdots+k_{2p+1}} \leq d} \sum_{(j_{1},\ldots,j_{2p+1}) \in I_{1} \times \cdots \times I_{2p+1}} \varepsilon(j_{1},\ldots,j_{2p+1},\widehat{I_{1}},\ldots,\widehat{I_{2p+1}}) \\ & \mathfrak{a}\Big(tr\big(Jac_{j_{1},\ldots,j_{2p+1}}(\xi_{1})\ldots Jac_{j_{1},\ldots,j_{2p+1}}(\xi_{2p+1})\big)\Big) \partial_{t_{\widehat{I_{1}}}} \wedge \cdots \wedge \partial_{t_{\widehat{I_{2p+1}}}}(\xi_{2p+1})\Big) + \varepsilon(j_{1},\ldots,j_{2p+1},\ldots,j_{2p$$

où on a noté par a l'opérateur d'antisymétrisation.

Dans [W] et [AL], il est montré que $\mathfrak{a}(tr(A_1 \dots A_{2p+1})) = 0$ dès que 2p+1 > 2d. Alors, ceci prouve que $C_{R_{2p+1}} = 0$ si 2p+1 > 2d.

La cohomologie est donc engendrée par les cochaînes C_{δ} où δ est une combinaison de roues impaires de longueur strictement plus petite que 2d.

Remarque 6.5.

On peut traiter de même les graphes de Kontsevich ariens de type $(\cdot \geq \cdot)$ forms par des sommets de type $(f_i \geq \ell_i)$, c'est à dire, exactement ℓ_i flèches sortent de i et f_i flèches aboutissent sur i avec $\begin{cases} f_i > \ell_i & \text{si } f_i > 1, \\ f_i \geq \ell_i & \text{si } f_i \leq 1. \end{cases}$

On peut regarder la cohomologie de Chevalley des graphes de type $(. \ge .)$ en définissant un autre ordre:

Classe 1: les sommets i de type $(f_i \ge 0)$ avec $f_i > 1$. On posera $\mathcal{O}(i) = (f_i, 0)$.

Classe 2: les sommets i de type $(f_i \ge \ell_i)$ avec $f_i > \ell_i \ge 1$. On posera $\mathcal{O}(i) = (f_i, \ell_i)$.

Classe 3: les sommets i de type $(1 \ge 1)$. On posera $\mathcal{O}(i) = (1, 1)$.

Classe 4: les sommets i de type $(1 \ge 0)$. On posera $\mathcal{O}(i) = (1,0)$.

et

Classe 5: les sommets i de type $(0 \ge 0)$. On posera $\mathcal{O}(i) = (0,0)$.

On ordonne les ordres des sommets suivant (*) en posant:

$$(f_i, 0) > (f_i, \ell_i) > (1, 1) > (1, 0) > (0, 0),$$

$$(f_i, 0) \ge (f_{i'}, 0) \Leftrightarrow f_i \ge f_{i'} \ et \ (f_i, \ell_i) \ge (f_{i'}, \ell_{i'}) \Leftrightarrow \begin{cases} f_i \ge f_{i'}, \\ f_i = f_{i'} \ et \ \ell_i \ge \ell_{i'}. \end{cases}$$

L'ordre $\mathcal{O}(\Delta)$ d'un graphe Δ de type $(. \ge .)$ est le mot formé par les ordres de ses sommets:

$$\mathcal{O}(\Delta) = (\mathcal{O}(1), \dots, \mathcal{O}(n)).$$

On ordonne les ordres des graphes par l'ordre lexicographique, en respectant (*).

En appliquant le même technique, on retrouve que la cohomologie des graphes de $type \ (. \ge .)$ est aussi engendrée par une combinaison de roues impaires.

On remarque, finalement, qu'en considérant les graphes de type $(. \le .)$ et de type $(. \ge .)$, on passe d'une classe de graphes à l'autre en changeant le sens de toutes les flèches, on dira qu'on a transposé ce graphe. Les roues sont des graphes invariants sous cette transformation, elles donnent, aussi, la base de la cohomologie transposée définie par:

$$({}^t\partial)(\Delta) = {}^t(\partial({}^t\Delta)).$$

Cependant, l'opérateur ${}^t\partial$ est un opérateur de cobord différent de celui de Chevalley sur $T_{poly}(\mathbb{R}^d)$. (Voir l'exemple donn dans [AAC2])

References

- [AAC1] W. Aloulou, D. Arnal, R. Chatbouri, Cohomologie de Chevalley des graphes vectoriels, Pacific J of Math, vol 229, no 2, (2007) 257-292.
- [AAC2] W. Aloulou, D. Arnal, R. Chatbouri, Chevalley cohomlogy for linear graphs, Lett. Math. Phys. vol 80 (2007) 139-154.
- [AGM] D. Arnal, A. Gammella, M. Masmoudi, Chevalley Cohomology for Kontsevich's graphs, Pacific J of Math, vol 218, no 2, (2005) 201-239.
- [AL] A.S. Amitsur, J. Levitzki, Minimal identities for algebras, Proc. Amer. Math. Soc. 1, (1950) 449-463.
- [AM] D. Arnal and M. Masmoudi, Cohomologie de Hochschild des graphes de Kontsevich, Bull. Soc. Math. France 130 (2002), no. 1, 49-69.
- [AMM] D. Arnal, D. Manchon, M. Masmoudi, Choix des signes pour la formalité de M. Kontsevich, Pacific J of Math, vol 203, no 1 (2002), 23-66.

- [DWL] M. De Wilde and P.B.A Lecomte, Cohomology of the Lie algebra of smooth vector fields of a manifold, associated to the Lie derivative of smooth forms, J. Math. Pures et appl., 197-214 (1983).
- [GF] I.M. Gelfand, D.B. Fuchs, Cohomologies of Lie algebra of tangent vector fields of a smooth manifold, Funct. Anal. and Applic. Vol 3. N° 2, 1970, 110-116.
- [K] M. Kontsevich, Deformation quantization of Poisson manifolds, Lett. Math. Phys. 66 (2003), no. 3, 157-216.
- [W] H. Weyl, The classical groups, Their invariants and representations, Princeton Math Series, New Jersey, Princeton University Press, 1946.

DÉPARTEMENT DE MATHÉMATIQUES, INSTITUT PRÉPARATOIRE AUX ETUDES D'INGÉNIEURS DE SFAX, ROUTE MENZEL CHAKER KM 0.5, SFAX, 3018, TUNISIE $E\text{-}mail\ address}$: Walid.Aloulou@ipeim.rnu.tn

INSTITUT DE MATHÉMATIQUES DE BOURGOGNE, UMR CNRS 5584, UNIVERSITÉ DE BOURGOGNE, U.F.R. SCIENCES ET TECHNIQUES B.P. 47870, F-21078 DIJON CEDEX, FRANCE *E-mail address*: Didier.Arnal@u-bourgogne.fr

DÉPARTEMENT DE MATHÉMATIQUES, UNITÉ DE RECHERCHE PHYSIQUE MATHÉMATIQUE, FACULTÉ DES SCIENCES DE MONASTIR, AVENUE DE L'ENVIRONNEMENT, 5019 MONASTIR, TUNISIE $E\text{-}mail\ address}$: Ridha.Chatbouri@ipeim.rnu.tn