



HAL
open science

La forme asymptotique du processus de contact en environnement aléatoire

Olivier Garet, Régine Marchand

► **To cite this version:**

Olivier Garet, Régine Marchand. La forme asymptotique du processus de contact en environnement aléatoire. 2008. hal-00292881v2

HAL Id: hal-00292881

<https://hal.science/hal-00292881v2>

Preprint submitted on 11 Jul 2008 (v2), last revised 7 Oct 2009 (v4)

HAL is a multi-disciplinary open access archive for the deposit and dissemination of scientific research documents, whether they are published or not. The documents may come from teaching and research institutions in France or abroad, or from public or private research centers.

L'archive ouverte pluridisciplinaire **HAL**, est destinée au dépôt et à la diffusion de documents scientifiques de niveau recherche, publiés ou non, émanant des établissements d'enseignement et de recherche français ou étrangers, des laboratoires publics ou privés.

LA FORME ASYMPTOTIQUE DU PROCESSUS DE CONTACT EN ENVIRONNEMENT ALÉATOIRE

OLIVIER GARET AND RÉGINE MARCHAND

RÉSUMÉ. Le but de cet article est d'établir des théorèmes de forme asymptotique pour le processus de contact en environnement aléatoire stationnaire, généralisant ainsi des résultats connus pour le processus de contact en environnement déterministe. En particulier, on montre que pour presque toute réalisation de l'environnement aléatoire et pour presque toute réalisation du processus de contact telle que le processus survive, l'ensemble H_t des points qui ont été occupés avant le temps t est tel que H_t/t converge vers un compact qui ne dépend que de la loi de l'environnement. Les nouveaux objets introduits simplifient aussi la preuve du théorème de forme asymptotique en environnement déterministe.

Mots clefs : croissance aléatoire, processus de contact, environnement aléatoire, théorème ergodique sous-additif, théorème de forme asymptotique

ABSTRACT. The aim of this article is to prove asymptotic shape theorems for the contact process in stationary random environment. These theorems generalize known results for the classical contact process. In particular, if H_t denotes the set of already occupied sites at time t , we show that for almost every environment, when the contact process survives, the set H_t/t almost surely converges to a compact set that only depends on the law of the environment. We introduce new objects which also simplify the proof of the shape theorem in a deterministic environment.

Key words: Random growth, contact process, random environment, sub-additive ergodic theorem, shape theorem

1. INTRODUCTION

Le but de cet article est d'obtenir un théorème de forme asymptotique pour le processus de contact dans un environnement aléatoire en dimension d . Dans notre cas, l'environnement est donné par une suite de variables aléatoires $(\lambda_e)_{e \in \mathbb{E}^d}$, la variable aléatoire λ_e représentant le taux de naissance sur l'arête e tandis que les taux de mort sont tous égaux à 1. Afin d'assurer que la survie du processus est possible, on suppose que les $(\lambda_e)_{e \in \mathbb{E}^d}$ prennent leurs valeurs au dessus de $\lambda_c(\mathbb{Z}^d)$, le paramètre critique pour la possibilité de survie du processus de contact ordinaire sur \mathbb{Z}^d . La loi des $(\lambda_e)_{e \in \mathbb{E}^d}$ est supposée stationnaire et ergodique.

Le résultat principal que nous nous proposons de montrer est le suivant : il existe une norme μ sur \mathbb{R}^d telle que, pour presque tout environnement λ , l'ensemble H_t des points déjà infectés au moins une fois au temps t vérifie

$$\bar{\mathbb{P}}_\lambda \left(\exists T > 0; t \geq T \implies (1 - \varepsilon)A_\mu \subset \frac{H_t}{t} \subset (1 + \varepsilon)A_\mu \right) = 1,$$

où A_μ est la boule unité de la norme μ , et $\overline{\mathbb{P}}_\lambda$ la loi du processus de contact en environnement λ , conditionné à survivre.

Ce résultat est assez naturel : en effet, on sait que lorsque le processus de contact sur \mathbb{Z}^d en environnement déterministe survit, l'ensemble H_t/t converge vers un convexe compact. Ce résultat a été démontré en 1982 par Durrett et Griffeath [15] pour les grandes valeurs du taux de naissance λ . Plus tard, Bezuidenhout et Grimmett [4] ont indiqué comment leur construction menant au théorème de convergence complète pouvait être utilisée pour prolonger le résultat de Durrett et Griffeath dans toute la zone surcritique. On peut trouver une preuve plus détaillée dans l'article d'exposition de Durrett [16].

Jusqu'à présent, les travaux concernant le processus de contact en environnement aléatoire sont essentiellement consacrés à la détermination de conditions assurant la survie (Liggett [28], Andjel [3], Newman et Volchan [30]), ou la mort (Klein [26]) du processus de contact. Par ailleurs, la plupart d'entre eux traitent de la dimension un. Ainsi, Bramson, Durrett et Schonman [6] montrent qu'en dimension un et en environnement aléatoire, une croissance sous-linéaire est possible. Au contraire, ils donnent en dimension $d \geq 2$ des bornes inférieures montrant que la croissance est linéaire, ce qui consacre la singularité de la dimension un en environnement aléatoire. Ils conjecturent alors que dans leur modèle, un théorème de forme asymptotique devrait pouvoir être obtenu en dimension $d \geq 2$. On peut considérer que notre résultat constitue la partie facile de la conjecture de Bramson, Durrett et Schonman [6], c'est à dire le cas où les taux de naissance sont minorés par $\lambda_c(\mathbb{Z}^d)$. La question d'une croissance linéaire sous la seule hypothèse de survie du processus reste ouverte.

En général, les théorèmes de forme asymptotique pour des modèles de croissance se prouvent grâce à la théorie des processus sous-additifs initiée par Hammersley et Welsh [19], et en particulier grâce au théorème ergodique sous-additif de Kingman [24] et ses différentes extensions. L'exemple le plus évident est certainement celui du théorème de forme asymptotique pour la percolation de premier passage sur le réseau \mathbb{Z}^d – on peut également penser aux extensions sur réseau, comme la percolation de premier passage stationnaire de Boivin [5], la percolation de premier passage sur un amas de percolation de Garett et Marchand [17], ou continues comme le modèle de Vahidi-Asl et Wierman [34], le modèle Euclidien d'Howard et Newmann [22] (voir également [21]), ou le modèle de Deijfen [10].

Il convient toutefois de distinguer, parmi les modèles qui relèvent de la théorie sous-additive, deux familles. La première, et la plus fréquemment étudiée, est celle des modèles permanents : la forme occupée au temps t ne fait que croître et il n'y a pas d'extinction possible ; c'est le cas par exemple des modèles de Richardson [31], ou plus récemment, du modèle des grenouilles de Alves et al. [1, 2] et des marches aléatoires branchantes de Comets et Popov [9]. Dans ces modèles, la partie essentielle du travail consiste à montrer que la croissance est au moins linéaire, la sous-additivité permettant alors d'obtenir la convergence désirée.

La seconde famille, moins fréquemment étudiée, est celle des modèles non permanents, autrement dit ceux où la mort est possible. Dans ce cas, c'est sous un conditionnement par la survie de l'espèce que l'on espère obtenir un théorème de forme asymptotique. Les difficultés induites par la possibilité de la mort ont cependant été soulignées dès la genèse de la théorie sous-additive, en particulier par Hammersley lui-même [18]. La raison de ces difficultés est évidente : en effet, si l'on veut

démontrer que les temps d'atteinte $(t(x))_{x \in \mathbb{Z}^d}$ des différents points du réseau sont tels que $t(nx)/n$ converge, la théorie de Kingman requiert que la famille des variables aléatoires $t(x)$ est stationnaire (en un sens à préciser) et intégrables. Bien sûr, si la mort est possible, il n'y a pas d'intégrabilité puisque les temps d'atteinte peuvent être infinis. En revanche, si l'on conditionne par la survie, les propriétés d'indépendance, voire de sous-additivité peuvent être perdues, ce qui nécessite la construction de nouveaux outils. Un premier lemme de presque sous-additivité est proposé par Kesten dans la discussion de l'article de Kingman [24], puis étendu par Hammersley [18] (page 674). Plus tard, on trouvera d'autres types d'hypothèses, par exemple chez Derriennic [11], Derriennic et Hachem [12], et chez Schürger [32, 33]. C'est sur le lemme de Kesten-Hammersley que s'appuient Bramson et Griffeath [8, 7], puis Durrett et Griffeath [15] pour démontrer leurs théorèmes de forme asymptotique. On pourra également consulter la section 11c de Durrett [14].

Dans le cas qui nous intéresse, le caractère aléatoire de l'environnement induit des difficultés supplémentaires. Pour parler simplement, si l'on travaille à environnement fixé, toute stationnarité est perdue. En revanche, si l'on travaille en environnement moyenné, c'est le caractère markovien du processus de contact qui fait défaut. Aussi, il est nécessaire de jouer tantôt de l'environnement fixé, tantôt de l'environnement moyenné, pour pouvoir tirer bénéfice des deux. Cependant, le lemme de Kesten et Hammersley ne peut être utilisé ici puisque ce dernier réclame à la fois de la stationnarité et une forme d'indépendance. Ainsi, on introduit une nouvelle quantité $\sigma(x)$, qui représente le premier moment où le site x est occupé par un individu dont la descendance est infinie. On montre alors que $\sigma(x)$ vérifie certaines propriétés de stationnarité et de sous-additivité qui permettront d'établir un théorème sous-additif en environnement moyenné avec des techniques inspirées de Liggett [27]. En contrôlant l'écart entre $t(x)$ et $\sigma(x)$, on verra alors que les résultats de forme asymptotique pour σ peuvent aisément se transférer à t .

Si la quantité $\sigma(x)$ peut sembler *a priori* moins naturelle que le temps d'atteinte $t(x)$, elle jouit cependant de propriétés de sous-additivité beaucoup plus agréables. Ainsi, nous échappons à la technicité que requiert la vérification d'hypothèses de presque sous-additivité, et réintégrons un cadre où des arguments de théorie ergodique pure peuvent être déployés. De fait, la stratégie que nous proposons simplifie la preuve de Durrett et Griffeath dans le cas du processus de contact en environnement déterministe. Au delà, nous pensons que ces quantités $\sigma(x)$, ainsi que des transformations qui leur seront associées, pourront s'avérer utiles dans des études futures concernant le processus de contact.

2. MODÈLE ET RÉSULTATS

2.1. Environnement. Dans tout l'article, on notera $\|\cdot\|_1$ et $\|\cdot\|_\infty$ les normes sur \mathbb{R}^d respectivement définies par $\|x\|_1 = \sum_{i=1}^d |x_i|$ et $\|x\|_\infty = \max_{1 \leq i \leq d} |x_i|$. La notation $\|\cdot\|$ sera utilisée pour désigner une norme quelconque.

Soit λ_{\min} et λ_{\max} deux réels fixés, avec $\lambda_c(\mathbb{Z}^d) < \lambda_{\min} \leq \lambda_{\max}$, où $\lambda_c(\mathbb{Z}^d)$ est le taux de naissance critique pour la survie du processus de contact usuel sur \mathbb{Z}^d . Dans toute la suite, on se limitera à l'étude du processus de contact en environnement aléatoire avec des taux de naissance $\lambda = (\lambda_e)_{e \in \mathbb{E}^d}$ appartenant à l'ensemble des environnements $\Lambda = [\lambda_{\min}, \lambda_{\max}]^{\mathbb{E}^d}$. Un environnement est donc une collection $\lambda = (\lambda_e)_{e \in \mathbb{E}^d} \in \Lambda$.

Soit $\lambda \in \Lambda$ un environnement fixé. Le processus de contact $(\xi_t)_{t \geq 0}$ dans l'environnement λ est un processus de Markov homogène qui prend ses valeurs dans l'ensemble $\mathcal{P}(\mathbb{Z}^d)$ des parties de \mathbb{Z}^d , que l'on identifiera parfois à l'ensemble $\{0, 1\}^{\mathbb{Z}^d}$. Ainsi, on s'autorisera les deux écritures

$$x \in \xi_t \text{ ou } \xi_t(x) = 1.$$

Si $\xi_t(z) = 1$, on dit que le site z est occupé, tandis que si $\xi_t(z) = 0$, on dit que le site z est vide. Le processus évolue de la façon suivante :

- un site occupé devient vide à taux 1,
- un site z vide devient infecté au taux $\sum_{\|z-z'\|_1=1} \xi_t(z') \lambda_{\{z,z'\}}$,

ces différentes évolutions étant indépendantes les unes des autres. Dans la suite, on notera \mathcal{D} l'ensemble des fonctions càdlàg de \mathbb{R}_+ dans $\mathcal{P}(\mathbb{Z}^d)$: c'est l'espace canonique pour les processus de Markov admettant $\mathcal{P}(\mathbb{Z}^d)$ comme espace d'état.

Pour définir le processus de contact en environnement $\lambda \in \Lambda$, on utilise la construction de Harris [20] des processus de Markov additifs à valeurs dans les parties de \mathbb{Z}^d . Elle permet de coupler des processus de contact partant de configurations différentes, en les construisant à partir d'une même collection de mesures de Poisson sur \mathbb{R}_+ .

2.2. Construction de la famille de mesures de Poisson. Sur \mathbb{R}_+ muni de sa tribu borélienne $\mathcal{B}(\mathbb{R}_+)$, on considère l'ensemble M constitué des mesures ponctuelles $m = \sum_{i=0}^{+\infty} \delta_{t_i}$ localement finies dont tous les atomes sont de masse 1. On munit cet ensemble de la tribu \mathcal{M} engendrée par les applications $m \mapsto m(B)$, où B décrit l'ensemble des boréliens de \mathbb{R}_+ .

On définit alors l'espace mesurable (Ω, \mathcal{F}) par

$$\Omega = M^{\mathbb{E}^d} \times M^{\mathbb{Z}^d} \text{ et } \mathcal{F} = \mathcal{M}^{\otimes \mathbb{E}^d} \otimes \mathcal{M}^{\otimes \mathbb{Z}^d}.$$

Sur cet espace, on considère la famille de probabilités $(\mathbb{P}_\lambda)_{\lambda \in \Lambda}$ définies comme suit : pour tout $\lambda = (\lambda_e)_{e \in \mathbb{E}^d} \in \Lambda$,

$$\mathbb{P}_\lambda = \left(\bigotimes_{e \in \mathbb{E}^d} \mathcal{P}_{\lambda_e} \right) \otimes \mathcal{P}_1^{\otimes \mathbb{Z}^d},$$

où, pour chaque $\lambda \in \mathbb{R}_+$, \mathcal{P}_λ est la loi d'un processus ponctuel de Poisson sur \mathbb{R}_+ d'intensité λ . Si $\lambda \in \mathbb{R}_+$, on écrit plutôt \mathbb{P}_λ (au lieu de $\mathbb{P}_{(\lambda)_{e \in \mathbb{E}^d}}$) pour la loi en environnement déterministe avec taux de naissance λ en chaque arête.

Pour tout $t \geq 0$, on note \mathcal{F}_t la tribu engendrée par les applications $\omega \mapsto \omega_e(B)$ et $\omega \mapsto \omega_z(B)$, où e décrit \mathbb{E}^d , z décrit \mathbb{Z}^d , et B décrit l'ensemble des boréliens de $[0, t]$.

2.3. La construction graphique du processus de contact. Cette construction est très détaillée dans l'article de Harris [20] ; nous ne donnons ici qu'une description informelle. Soit $\omega = ((\omega_e)_{e \in \mathbb{E}^d}, (\omega_z)_{z \in \mathbb{Z}^d}) \in \Omega$. Au dessus de chaque site $z \in \mathbb{Z}^d$, on trace un axe temporel \mathbb{R}_+ , et on marque une croix aux instants donnés par ω_z . Au dessus de chaque arête $e \in \mathbb{E}^d$, on trace aux instants donnés par ω_e un segment horizontal entre les deux extrémités de l'arête. Un chemin ouvert suit les axes temporels au dessus des sites sans pouvoir traverser les croix, et emprunte les segments horizontaux pour passer d'un axe dessiné au dessus d'un site à l'axe dessiné au dessus d'un site voisin. Si on pense le processus de contact en termes de

propagation d'une infection, un chemin ouvert est un trajet possible de l'infection d'un site par un autre. Pour $x, y \in \mathbb{Z}^d$ et $t \geq 0$, on dit alors que $\xi_t^x(y) = 1$ si et seulement si il existe un chemin ouvert de $(x, 0)$ à (y, t) , puis on définit :

$$(1) \quad \begin{aligned} \xi_t^x &= \{y \in \mathbb{Z}^d : \xi_t^x(y) = 1\}, \\ \text{et, pour tout } A \in \mathcal{P}(\mathbb{Z}^d), \quad \xi_t^A &= \bigcup_{x \in A} \xi_t^x. \end{aligned}$$

En particulier, on a immédiatement $(A \subset B) \Rightarrow (\forall t \geq 0 \quad \xi_t^A \subset \xi_t^B)$.

Quand $\lambda \in \mathbb{R}_+^*$, Harris prouve que sous \mathbb{P}_λ , le processus $(\xi_t^A)_{t \geq 0}$ est le processus de contact avec taux de naissance constant λ , partant de la configuration initiale A . Il n'est pas difficile d'adapter la preuve pour voir que, si $\lambda \in \Lambda$, sous \mathbb{P}_λ , le processus $(\xi_t^A)_{t \geq 0}$ est ce que nous avons appelé le processus de contact en environnement λ , partant de la configuration initiale A . Ce processus est fellérien, et jouit donc de la propriété de Markov forte.

2.4. Translations temporelles. Pour $t \geq 0$, on définit l'opérateur de translation θ_t sur une mesure ponctuelle $m = \sum_{i=1}^{+\infty} \delta_{t_i}$ sur \mathbb{R}_+ par

$$\theta_t m = \sum_{i=1}^{+\infty} \mathbb{1}_{\{t_i \geq t\}} \delta_{t_i - t}.$$

La translation θ_t induit de manière naturelle une opération sur Ω , que l'on note encore θ_t : pour tout $\omega \in \Omega$, on pose

$$\theta_t \omega = ((\theta_t \omega_e)_{e \in \mathbb{E}^d}, (\theta_t \omega_z)_{z \in \mathbb{Z}^d}).$$

Les mesures ponctuelles de Poisson étant toutes invariantes par translation, l'opérateur θ_t laisse toutes les probabilités \mathbb{P}_λ invariantes. La propriété de semi-groupe du processus de contact a ici une version plus forte trajectorielle : pour tout $A \subset \mathbb{Z}^d$, pour tous $s, t \geq 0$, pour tout $\omega \in \Omega$, on a l'identité

$$(2) \quad \xi_{t+s}^A(\omega) = \xi_s^{\xi_t^A(\omega)}(\theta_t \omega) = \xi_s^*(\theta_t \omega) \circ \xi_t^A(\omega),$$

qui peut s'exprimer sous la forme markovienne classique

$$\forall B \in \mathcal{B}(\mathcal{D}) \quad \mathbb{P}((\xi_{t+s}^A)_{s \geq 0} \in B | \mathcal{F}_t) = \mathbb{P}((\xi_s^*)_{s \geq 0} \in B) \circ \xi_t^A.$$

On a l'analogie pour la propriété de Markov forte : si T est un temps d'arrêt adapté à la filtration $(\mathcal{F}_t)_{t \geq 0}$, alors, sur l'événement $\{T < +\infty\}$,

$$\begin{aligned} \xi_{T+s}^A(\omega) &= \xi_s^{\xi_T^A(\omega)}(\theta_T \omega), \\ \forall B \in \mathcal{B}(\mathcal{D}) \quad \mathbb{P}((\xi_{T+s}^A)_{s \geq 0} \in B | \mathcal{F}_T) &= \mathbb{P}((\xi_s^*)_{s \geq 0} \in B) \circ \xi_T^A. \end{aligned}$$

Rappelons que \mathcal{F}_T désigne la tribu des événements déterminés au temps T définie par

$$\mathcal{F}_T = \{B \in \mathcal{F} : \forall t \geq 0 \quad B \cap \{T \leq t\} \in \mathcal{F}_t\}.$$

2.5. Translations spatiales. On peut faire agir \mathbb{Z}^d à la fois sur le processus et sur l'environnement. L'action sur le processus consiste à changer le point de vue de l'observateur de l'évolution du processus : pour $x \in \mathbb{Z}^d$, on définit l'opérateur de translation T_x par

$$\forall \omega \in \Omega \quad T_x \omega = ((\omega_{e+x})_{e \in \mathbb{E}^d}, (\omega_{z+x})_{z \in \mathbb{Z}^d}),$$

où l'on a convenu que $x + e$ était la translatée de vecteur x de l'arête e .

Par ailleurs, pour tout environnement $\lambda \in \Lambda$, on considérera l'environnement translaté $x.\lambda$ défini par $(x.\lambda)_e = \lambda_{x+e}$. Ces deux actions sont duales au sens suivant : pour tout $\lambda \in \Lambda$, pour tout $x \in \mathbb{Z}^d$, on a

$$(3) \quad \begin{aligned} \forall A \in \mathcal{F} \quad \mathbb{P}_\lambda(T_x \omega \in A) &= \mathbb{P}_{x.\lambda}(\omega \in A), \\ \text{et en particulier, } \forall B \in \mathcal{B}(\mathcal{D}) \quad \mathbb{P}_\lambda(\xi^x \in T_x^{-1}(B)) &= \mathbb{P}_{x.\lambda}(\xi^0 \in B). \end{aligned}$$

2.6. Temps d'atteinte essentiels et transformations associées. Pour $A \subset \mathbb{Z}^d$, on définit le temps de vie τ^A du processus issu de A ,

$$\tau^A = \inf\{t \geq 0 : \xi_t^A = \emptyset\}.$$

Pour $A \subset \mathbb{Z}^d$ et $y \in \mathbb{Z}^d$, on définit également l'instant $t^A(y)$ de première infection du point y en partant de A :

$$t^A(y) = \inf\{t \geq 0 : y \in \xi_t^A\}.$$

On introduit ici, pour x et y dans \mathbb{Z}^d , la quantité $\sigma^x(y)$ qui s'avèrera primordiale dans la suite : il s'agit du premier instant où naît au site y , dans le processus issu de x , un point dont la descendance ne s'éteint pas. On le définit par

$$\sigma^x(y) = \inf\{t \geq 0 : y \in \xi_t^x \text{ et } \tau^y \circ \theta_t = +\infty\}.$$

Nous l'appellerons le *temps d'atteinte essentiel* de y en partant de x . Il est bien sûr plus grand que le temps d'atteinte $t^x(y)$. Conjointement, on définit la transformation $\tilde{\theta}_x$ de Ω dans lui-même par :

$$\tilde{\theta}_x = \begin{cases} T_x \circ \theta_{\sigma(x)} & \text{si } \sigma(x) < +\infty, \\ T_x & \text{sinon,} \end{cases}$$

ou, si l'on se veut plus explicite :

$$(\tilde{\theta}_x)(\omega) = \begin{cases} T_x(\theta_{\sigma(x)(\omega)}\omega) & \text{si } \sigma(x)(\omega) < +\infty, \\ T_x(\omega) & \text{sinon.} \end{cases}$$

Le cas que nous considérerons le plus souvent est celui de $x = 0$. Pour simplifier l'écriture, on note $\tau = \tau^0$, $t(x) = t^0(x)$ et $\sigma(x) = \sigma^0(x)$. Nous allons travailler principalement avec le temps d'atteinte essentiel $\sigma(x)$ qui possède, contrairement à $t(x)$, de bonnes propriétés de sous-additivité :

Lemme 2.1. $\forall x, y \in \mathbb{Z}^d \quad \sigma(x+y) \leq \sigma(x) + \sigma(y) \circ \tilde{\theta}_x.$

Nous verrons qu'on peut aussi contrôler la différence entre $\sigma(x)$ et $t(x)$, ce qui permettra de transposer les résultats obtenus pour $\sigma(x)$ à $t(x)$.

2.7. Processus de contact en environnement aléatoire conditionné à survivre. Nous allons maintenant nous placer en environnement aléatoire. Pour toute la suite, on fixe une mesure de probabilité ν sur l'ensemble des environnements $\Lambda = [\lambda_{\min}, \lambda_{\max}]^{\mathbb{E}^d}$. On suppose que ν est stationnaire et ergodique sous l'action de \mathbb{Z}^d . Bien évidemment, cela contient le cas d'un environnement déterministe classique avec un taux de naissance constant $\lambda > \lambda_c(\mathbb{Z}^d)$: il suffit de prendre pour ν la masse de Dirac $(\delta_\lambda)^{\otimes \mathbb{E}^d}$.

Pour $\lambda \in \Lambda$, on définit la probabilité $\bar{\mathbb{P}}_\lambda$ sur (Ω, \mathcal{F}) par

$$\forall E \in \mathcal{F} \quad \bar{\mathbb{P}}_\lambda(E) = \mathbb{P}_\lambda(E | \tau = +\infty).$$

C'est la loi de la famille des processus ponctuels de Poisson, conditionnés à ce que le processus de contact issu de 0 survive. Sur le même espace (Ω, \mathcal{F}) , on définit alors la probabilité moyennée (annealed) $\overline{\mathbb{P}}$ par

$$\forall E \in \mathcal{F} \quad \overline{\mathbb{P}}(E) = \int_{\Lambda} \overline{\mathbb{P}}_{\lambda}(E) \, d\nu(\lambda).$$

Autrement dit, l'environnement $\lambda = (\lambda_e)_{e \in \mathbb{E}^d}$ dans lequel le processus de contact évolue est une variable aléatoire de loi ν , et c'est sous cette dernière probabilité $\overline{\mathbb{P}}$ que l'on va chercher à établir le théorème de forme asymptotique.

2.8. Organisation de l'article et résultats. Dans la section 3, on établit le lemme 2.1 de sous-additivité, ainsi que des propriétés d'invariance et d'ergodicité. On montre en particulier le théorème suivant :

Théorème 2.2. *Pour tout $x \in \mathbb{Z}^d \setminus \{0\}$, le système $(\Omega, \mathcal{F}, \overline{\mathbb{P}}, \tilde{\theta}_x)$ est ergodique.*

Dans la section 4, on étudie les propriétés d'intégrabilité des $(\sigma(x))_{x \in \mathbb{Z}^d}$ et on contrôle l'écart entre $\sigma(x)$ et $t(x)$.

Alors, s'inspirant des méthodes de Kingman [25] et Liggett [27], on montre dans la section 5 que pour tout x dans \mathbb{Z}^d , $\frac{\sigma(nx)}{n}$ converge $\overline{\mathbb{P}}$ presque sûrement vers un réel $\mu(x)$. La fonctionnelle $x \mapsto \mu(x)$ se prolonge en une norme sur \mathbb{R}^d , qui va caractériser la forme asymptotique. Dans la suite, on notera A_{μ} la boule unité pour μ . On définit

$$\begin{aligned} H_t &= \{x \in \mathbb{Z}^d : t(x) \leq t\}, \\ G_t &= \{x \in \mathbb{Z}^d : \sigma(x) \leq t\}, \\ K'_t &= \{x \in \mathbb{Z}^d : \forall s \geq t \quad \xi_s^0(x) = \xi_s^{\mathbb{Z}^d}(x)\}, \end{aligned}$$

et on désigne par $\tilde{H}_t, \tilde{G}_t, \tilde{K}'_t$ les versions grossies des ensembles H_t, G_t, K'_t :

$$\tilde{H}_t = H_t + [0, 1]^d, \quad \tilde{G}_t = G_t + [0, 1]^d \quad \text{et} \quad \tilde{K}'_t = K'_t + [0, 1]^d.$$

On peut alors démontrer les résultats suivants :

Théorème 2.3 (Théorème de forme asymptotique). *Pour tout $\varepsilon > 0$, avec probabilité 1 sous $\overline{\mathbb{P}}$, pour tout t suffisamment grand,*

$$(4) \quad (1 - \varepsilon)A_{\mu} \subset \frac{\tilde{K}'_t \cap \tilde{G}_t}{t} \subset \frac{\tilde{G}_t}{t} \subset \frac{\tilde{H}_t}{t} \subset (1 + \varepsilon)A_{\mu}.$$

L'ensemble $K'_t \cap G_t$ est la zone couplée du processus. Notons que comme la littérature existante n'a pas fait jouer de rôle particulier à $\sigma(x)$, les théorèmes de forme asymptotique considèrent plutôt la quantité $K_t \cap H_t$, avec

$$K_t = \{x \in \mathbb{Z}^d : \xi_t^0(x) = \xi_t^{\mathbb{Z}^d}(x)\}.$$

Notre résultat implique également le théorème de forme asymptotique pour $K_t \cap H_t$, car $K'_t \cap G_t \subset K_t \cap H_t \subset H_t$.

Remarquons que le théorème de forme asymptotique peut se reformuler sous la forme "quenched" suivante : pour ν presque tout environnement, on sait que sur l'événement "le processus de contact survit", sa croissance est presque sûrement gouvernée par (4) pour tout t suffisamment grand. Dans le même ordre d'idées, on peut retrouver pour ν presque tout environnement le résultat de convergence en loi suivant :

Théorème 2.4 (Théorème de convergence complète). *Pour tout $\lambda \in \Lambda$, le processus de contact dans l'environnement Λ admet une mesure invariante maximale m_λ qui est caractérisée par*

$$\forall A \subset \mathbb{Z}^d, |A| < +\infty \quad m_\lambda(\omega \supset A) = \lim_{t \rightarrow +\infty} \mathbb{P}_\lambda(\xi_t^{\mathbb{Z}^d} \supset A).$$

Alors, pour toute partie finie A de \mathbb{Z}^d et pour ν presque tout λ , on a

$$\mathbb{P}_{\lambda,t}^A \Longrightarrow \mathbb{P}_\lambda(\tau^A < +\infty)\delta_\emptyset + \mathbb{P}_\lambda(\tau^A = \infty)m_\lambda,$$

où $\mathbb{P}_{\lambda,t}^A$ est la loi de ξ_t^A sous \mathbb{P}_λ et \Longrightarrow représente la convergence en loi.

La preuve de ce théorème ne demandant pas d'idées nouvelles, on se contentera d'en donner l'ingrédient principal à la fin de la section 6.

Pour démontrer le théorème de forme asymptotique, on aura besoin de quelques contrôles exponentiels. Dans toute la suite, on note

$$B_r^x = \{y \in \mathbb{Z}^d : \|y - x\|_\infty \leq r\},$$

et on note plus simplement B_r au lieu de B_r^0 .

Proposition 2.5. *Il existe des constantes strictement positives A, B, M, c, ρ telles que pour tout $\lambda \in \Lambda$, pour tout $y \in \mathbb{Z}^d$, pour tout $t \geq 0$*

$$(5) \quad \mathbb{P}_\lambda(\tau^0 = +\infty) \geq \rho,$$

$$(6) \quad \mathbb{P}_\lambda(\xi_t^0 \notin B_{Mt}) \leq A \exp(-Bt),$$

$$(7) \quad \mathbb{P}_\lambda(t < \tau^0 < +\infty) \leq A \exp(-Bt),$$

$$(8) \quad \mathbb{P}_\lambda\left(t^0(y) \geq \frac{\|y\|}{c} + t, \tau^0 = +\infty\right) \leq A \exp(-Bt),$$

$$(9) \quad \mathbb{P}_\lambda(0 \notin K'_t, \tau^0 = +\infty) \leq A \exp(-Bt).$$

On dispose déjà des estimées de la proposition 2.5 en environnement déterministe homogène λ , pour $\lambda > \lambda_c(\mathbb{Z}^d)$. Le résultat pour les grands λ est dû à Durrett et Griffeath [15]. L'extension à tout le régime surcritique est rendue possible grâce au travail de Bezuidenhout et Grimmett [4]. Pour les détails de la preuve de l'inégalité (7), qui en est le point essentiel, voir par exemple l'article de revue de Durrett [16] ou la monographie de Liggett [29].

Nous avons choisi de mettre l'accent sur la preuve du théorème de forme asymptotique à partir des propriétés du temps d'atteinte essentiel σ . Nous admettons dans les parties 3, 4 et 5 les contrôles uniformes de la proposition 2.5 : ils seront établis par des arguments de redémarrage dans la section 6, qui est totalement indépendante du reste de l'article. Un appendice est consacré à la preuve d'un théorème ergodique sous-additif adapté à nos besoins.

3. PROPRIÉTÉS DES TRANSFORMATIONS $\tilde{\theta}_x$

3.1. Construction séquentielle de $\sigma(x)$. La première étape consiste à construire $\sigma(x)$ en explorant les instants successifs où x est atteint depuis 0, jusqu'à trouver un point dont la descendance est infinie. Le temps d'atteinte essentiel $\sigma(x)$ n'est pas un temps d'arrêt, mais on peut en donner une construction qui permet d'accéder à $\sigma(x)$ par le biais d'une suite de vrais temps d'arrêt.

On pose $u_0 = v_0 = 0$ et on définit par récurrence deux suites croissantes de temps d'arrêt $(u_n)_{n \geq 0}$ et $(v_n)_{n \geq 0}$ avec $u_0 = v_0 \leq u_1 \leq v_1 \leq u_2 \leq v_2 \leq \dots$ de la façon suivante :

- Supposons avoir construit v_k . On pose $u_{k+1} = \inf\{t \geq v_k : x \in \xi_t^0\}$.
Si $v_k < +\infty$, alors u_{k+1} représente le premier instant après v_k où le point x est à nouveau occupé; sinon $u_{k+1} = +\infty$.
- Supposons avoir construit u_k , avec $k \geq 1$. On pose $v_k = u_k + \tau^x \circ \theta_{u_k}$.
Si $u_k < +\infty$, le temps $\tau^x \circ \theta_{u_k}$ représente la durée de vie du processus de contact démarrant en x à l'instant u_k ; sinon $v_k = +\infty$.

On pose alors

$$(10) \quad K = \min\{n \geq 0 : v_n = +\infty \text{ ou } u_{n+1} = +\infty\}.$$

Cette quantité représente le nombre d'étapes avant que l'on arrête le procédé : on s'arrête soit parce qu'on trouve un v_n infini, ce qui correspond à trouver un instant u_n où le point x est à la fois occupé et départ d'une descendance infinie, soit parce qu'on trouve un u_{n+1} infini, ce qui correspond au fait qu'après v_n , le point x n'est plus jamais occupé.

Montrons que sous \mathbb{P}_λ , la loi de K est sous-géométrique :

Lemme 3.1. $\forall \lambda \in \Lambda \quad \forall n \in \mathbb{N} \quad \mathbb{P}_\lambda(K > n) \leq (1 - \rho)^n$.

Démonstration. Rappelons que ρ est la constante apparaissant dans (5). Soit $\lambda \in \Lambda$ et $n \in \mathbb{N}$. En utilisant la propriété de Markov forte au temps u_{n+1} , on obtient :

$$\begin{aligned} \mathbb{P}_\lambda(K > n + 1) &= \mathbb{P}_\lambda(u_{n+2} < +\infty) \\ &\leq \mathbb{P}_\lambda(u_{n+1} < +\infty, v_{n+1} < +\infty) \\ &\leq \mathbb{P}_\lambda(u_{n+1} < +\infty, \tau^x \circ \theta_{u_{n+1}} < +\infty) \\ &\leq \mathbb{P}_\lambda(u_{n+1} < +\infty) \mathbb{P}_\lambda(\tau^x < +\infty) \\ &\leq \mathbb{P}_\lambda(u_{n+1} < +\infty) (1 - \rho), \end{aligned}$$

ce qui prouve le lemme. □

Nous allons maintenant établir le lien entre le temps d'atteinte essentiel $\sigma(x)$ et le nombre K d'étapes nécessaires au succès du procédé de redémarrage.

Lemme 3.2. *Pour tout $\lambda \in \Lambda$, sous $\overline{\mathbb{P}}_\lambda$ on a l'identité $\sigma(x) = u_K$.*

Démonstration. Fixons $\lambda \in \Lambda$. Le lemme 3.1 assure que K est \mathbb{P}_λ presque sûrement fini. Plaçons-nous dans le cas où le processus de contact issu de 0 survit, c'est à dire sur $\{\tau = +\infty\}$. Soit $k \in \mathbb{N}$: en appliquant la propriété de Markov forte au temps d'arrêt v_k , on obtient

$$\begin{aligned} &\mathbb{P}_\lambda(\tau = +\infty, v_k < +\infty, u_{k+1} = +\infty | \mathcal{F}_{v_k}) \\ &= \mathbf{1}_{\{v_k < +\infty\}} \mathbb{P}_\lambda(\tau^* = +\infty, t^*(x) = +\infty) \circ \xi_{v_k}^0. \end{aligned}$$

Maintenant, soit A une partie finie non vide de \mathbb{Z}^d : avec l'hypothèse (8), on obtient

$$\begin{aligned} \mathbb{P}_\lambda(\tau^A = +\infty, t^A(x) = +\infty) &\leq \sum_{y \in A} \mathbb{P}_\lambda(\tau^y = +\infty, t^y(x) = +\infty) \\ &\leq \sum_{y \in A} \mathbb{P}_{y, \lambda}(\tau = +\infty, t(x) = +\infty) = 0. \end{aligned}$$

Donc $\mathbb{P}_\lambda(\tau^0 = +\infty, v_k < +\infty, u_{k+1} = +\infty) = 0$, ce qui implique que sous $\overline{\mathbb{P}}_\lambda$,

$$(11) \quad (K = k) \iff (u_k < +\infty \text{ et } v_k = +\infty),$$

autrement dit le procédé de redémarrage s'arrête parce qu'on a trouvé un instant $-u_K$ où la descendance de x est infinie. Il est alors facile de voir que, par construction, $\sigma(x) = u_K$. \square

La construction que nous avons présentée ici est très semblable au procédé de redémarrage de Durrett et Griffeath [15]. La différence essentielle est que, dans leur article, il s'agit de trouver un point proche de x qui a une descendance infinie, alors qu'ici il faut toucher exactement x . Ainsi, dès lors que l'on sait que le processus partant de x redémarre, on pourra décrire précisément la loi après redémarrage et ainsi mettre en place des transformations laissant $\bar{\mathbb{P}}$ invariante.

3.2. Premières propriétés. Commençons par la preuve de la sous-additivité :

Démonstration du lemme 2.1. Pour les besoins de la preuve, introduisons la quantité

$$\sigma(x, y) = \inf\{t \geq 0 : y \in \xi_t^x \text{ et } \tau^y \circ \theta_t = +\infty\} = \sigma(y - x) \circ T_x.$$

On a évidemment $\sigma(x) = \sigma(0, x)$. Si $\sigma(x) = +\infty$ ou si $\sigma(y) \circ \tilde{\theta}_x = +\infty$, il n'y a rien à démontrer. Sinon, notons $t_0 = \sigma(y) \circ \tilde{\theta}_x$. Nous allons vérifier qu'à l'instant $\sigma(x) + t_0$, le point $x + y$ est occupé et que sa descendance est infinie, ce qui entraînera, par définition de $\sigma(x + y)$, que $\sigma(x + y) \leq \sigma(x) + t_0$. On a

$$\begin{aligned} t_0 &= \sigma(y) \circ T_x \circ \theta_{\sigma(x)} = \sigma(x, x + y) \circ \theta_{\sigma(x)} \\ &= \inf\{t \geq 0 : x + y \in \xi_t^x \circ \theta_{\sigma(x)} \text{ et } \tau^{x+y} \circ \theta_{\sigma(x)+t} = +\infty\}. \end{aligned}$$

La définition de t_0 assure que $\tau^{x+y} \circ \theta_{\sigma(x)+t_0} = +\infty$. Par ailleurs, d'après la propriété de semi-groupe (2), on a $\xi_{\sigma(x)+t_0}^0 = \xi_{t_0}^{\sigma(x)} \circ \theta_{\sigma(x)}$. Mais par définition de $\sigma(x)$, on a $x \in \xi_{\sigma(x)}^0$, et donc $\xi_{\sigma(x)+t_0}^0 \supset \xi_{t_0}^{\sigma(x)} \circ \theta_{\sigma(x)} \supset \{x + y\}$, ce qui conclut la preuve. \square

Lemme 3.3. *Soit A dans la tribu engendrée par $\sigma(x)$ et $B \in \mathcal{F}$. Alors*

$$\bar{\mathbb{P}}_\lambda(A \cap (\tilde{\theta}_x)^{-1}(B)) = \bar{\mathbb{P}}_\lambda(A) \bar{\mathbb{P}}_{x,\lambda}(B).$$

Démonstration. Il suffit de montrer que pour tout $k \in \mathbb{N}^*$, on a

$$\bar{\mathbb{P}}_\lambda(A \cap (\tilde{\theta}_x)^{-1}(B) \cap \{K = k\}) = \bar{\mathbb{P}}_\lambda(A \cap \{K = k\}) \bar{\mathbb{P}}_{x,\lambda}(B).$$

Comme A est dans la tribu engendrée par $\sigma(x)$, il existe un borélien A' de \mathbb{R} tel que $A = \{\sigma(x) \in A'\}$. Le temps d'attente essentiel $\sigma(x)$ n'est pas un temps d'arrêt, mais on peut utiliser les temps d'arrêt de la construction séquentielle.

$$\begin{aligned} & \mathbb{P}_\lambda(\{\tau^0 = +\infty\} \cap A \cap (\tilde{\theta}_x)^{-1}(B) \cap \{K = k\}) \\ (12) \quad &= \mathbb{P}_\lambda(\tau^0 = +\infty, \sigma(x) \in A', T_x \circ \theta_{\sigma(x)} \in B, u_k < +\infty, v_k = +\infty) \\ (13) \quad &= \mathbb{P}_\lambda(u_k < +\infty, u_k \in A', \tau^x \circ \theta_{u_k} = +\infty, T_x \circ \theta_{u_k} \in B) \\ (14) \quad &= \mathbb{P}_\lambda(u_k \in A', u_k < +\infty) \mathbb{P}_\lambda(\tau^x = +\infty, T_x \in B) \\ (15) \quad &= \mathbb{P}_\lambda(u_k \in A', u_k < +\infty) \bar{\mathbb{P}}_{x,\lambda}(\{\tau^0 = +\infty\} \cap B). \end{aligned}$$

Pour (12), on utilise l'équivalence (11). Pour l'égalité (13), on remarque que pour tout temps d'arrêt T ,

$$(16) \quad \{T < +\infty, x \in \xi_T^0, \tau^0 \circ T_x \circ \theta_T = +\infty\} \subset \{\tau^0 = +\infty\}.$$

L'égalité (14) résulte de la propriété de Markov forte appliquée au temps d'arrêt u_k , tandis que (15) découle de la propriété de translation spatiale (3). En divisant l'identité par $\mathbb{P}_\lambda(\tau^0 = +\infty)$, on obtient une identité de la forme

$$\bar{\mathbb{P}}_\lambda(A \cap (\tilde{\theta}_x)^{-1}(B) \cap \{K = k\}) = \psi(\lambda, k, A) \bar{\mathbb{P}}_{x,\lambda}(B),$$

et on identifie la valeur de $\psi(\lambda, k, A)$ en prenant $B = \Omega$. \square

Corollaire 3.4. *Soient x et y dans \mathbb{Z}^d et $\lambda \in \Lambda$.*

- *La translation $\tilde{\theta}_x$ laisse $\bar{\mathbb{P}}$ invariante.*
- *Sous $\bar{\mathbb{P}}_\lambda$, $\sigma(y) \circ \tilde{\theta}_x$ est indépendant de $\sigma(x)$. De plus, la loi de $\sigma(y) \circ \tilde{\theta}_x$ sous $\bar{\mathbb{P}}_\lambda$ est la même que la loi de $\sigma(y)$ sous $\bar{\mathbb{P}}_{x,\lambda}$.*
- *Si $x \neq 0$, alors les variables $(\sigma(x) \circ (\tilde{\theta}_x)^j)_{j \geq 0}$ sont indépendantes sous $\bar{\mathbb{P}}_\lambda$.*

Démonstration. Pour montrer le premier point, il suffit d'appliquer le lemme précédent avec $A = \Omega$, puis d'intégrer en λ en utilisant la stationnarité de ν .

Pour le second point, on considère A', B' deux boréliens de \mathbb{R} et on applique le lemme 3.3 avec $A = \{\sigma(x) \in A'\}$ et $B = \{\sigma(y) \circ \tilde{\theta}_x \in B'\}$.

Soit enfin $n \geq 1$ et A_0, A_1, \dots, A_n des boréliens de \mathbb{R} . On a :

$$\begin{aligned} & \bar{\mathbb{P}}_\lambda(\sigma(x) \in A_0, \sigma(x) \circ \tilde{\theta}_x \in A_1, \dots, \sigma(x) \circ (\tilde{\theta}_x)^n \in A_n) \\ &= \bar{\mathbb{P}}_\lambda(\sigma(x) \in A_0, (\sigma(x), \dots, \sigma(x) \circ (\tilde{\theta}_x)^{n-1}) \circ \tilde{\theta}_x \in A_1 \times \dots \times A_n) \\ &= \bar{\mathbb{P}}_\lambda(\sigma(x) \in A_0) \bar{\mathbb{P}}_{x,\lambda}(\sigma(x) \in A_1, \sigma(x) \circ \tilde{\theta}_x \in A_2, \dots, \sigma(x) \circ (\tilde{\theta}_x)^{n-1} \in A_n), \end{aligned}$$

où la dernière égalité vient du lemme 3.3. Par récurrence, on obtient

$$\bar{\mathbb{P}}_\lambda \left(\bigcap_{0 \leq j \leq n} \{\sigma(x) \circ (\tilde{\theta}_x)^j \in A_j\} \right) = \prod_{0 \leq j \leq n} \bar{\mathbb{P}}_{jx,\lambda}(\sigma(x) \in A_j),$$

ce qui conclut la preuve du lemme. \square

3.3. Ergodicité des transformations $\tilde{\theta}_x$. Pour montrer le théorème 2.2, il est naturel de chercher à estimer, pour des événements A et B , comment évolue avec m la dépendance entre les événements A et $\tilde{\theta}_x^{-m}(B)$. Si $m \geq 1$, l'opérateur $\tilde{\theta}_x^m$ réalise globalement une translation spatiale de vecteur mx et une translation temporelle de vecteur $S_m(x)$:

$$\begin{aligned} \tilde{\theta}_x^m &= T_{mx} \circ \theta_{S_m(x)}, \\ \text{avec } S_m(x) &= \sum_{j=0}^{m-1} \sigma(x) \circ \tilde{\theta}_x^j. \end{aligned}$$

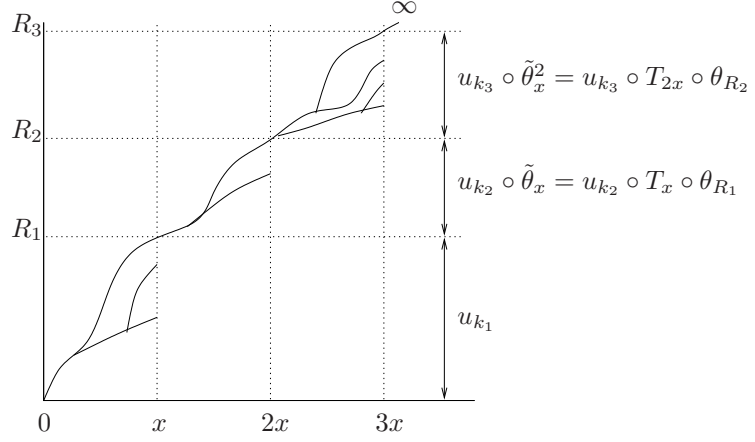
On commence par établir un lemme dans l'esprit du lemme 3.3 :

Lemme 3.5. *Soit $t > 0$, soit $A \in \mathcal{F}_t$ et soit $B \in \mathcal{F}$. Alors pour tout $x \in \mathbb{Z}^d$, pour tout $\lambda \in \Lambda$, pour tout $m \geq 1$,*

$$\bar{\mathbb{P}}_\lambda(A \cap \{t \leq S_m(x)\} \cap (\tilde{\theta}_x^m)^{-1}(B)) = \bar{\mathbb{P}}_\lambda(A \cap \{t \leq S_m(x)\}) \bar{\mathbb{P}}_{mx,\lambda}(B).$$

Démonstration. Posons $\bar{K} = (K, K \circ \tilde{\theta}, \dots, K \circ \tilde{\theta}^{m-1})$. Il suffit de montrer que pour tout $k \in (\mathbb{N}^*)^m$, on a

$$\bar{\mathbb{P}}_\lambda(A, t \leq S_m(x), \tilde{\theta}_x^{-m}(B), \bar{K} = k) = \bar{\mathbb{P}}_\lambda(A, t \leq S_m(x), \bar{K} = k) \bar{\mathbb{P}}_{mx,\lambda}(B).$$

FIG. 1 – Un exemple avec $k_1 = 3$, $k_2 = 2$ et $k_3 = 4$.

Soit $k \in (\mathbb{N}^*)^m$. On pose $R_0 = 0$ et, pour $l \leq m-2$, $R_{l+1} = R_l + u_{k_l} \circ \theta_{R_l}$. Grâce à la remarque (16), on a l'égalité entre les deux événements suivants :

$$\left\{ \begin{array}{l} \tau^0 = +\infty \\ \overline{K} = k \end{array} \right\} = \left\{ \begin{array}{l} u_{k_1} < +\infty \\ u_{k_2} \circ T_x \circ \theta_{R_1} < +\infty, \dots, u_{k_m} \circ T_{(m-1)x} \circ \theta_{R_{m-1}} < +\infty \\ \tau \circ T_{mx} \circ \theta_{R_m} = +\infty \end{array} \right\}$$

ainsi que, sur cet événement, l'identité $S_m(x) = R_m$. Ainsi,

$$\mathbb{P}_\lambda \left(\begin{array}{l} \tau^0 = +\infty, A \\ t \leq S_m(x) \\ \overline{K} = k, \tilde{\theta}_x^{-m}(B) \end{array} \right) = \mathbb{P}_\lambda \left(\begin{array}{l} A, u_{k_1} < +\infty, u_{k_2} \circ T_x \circ \theta_{R_1} < +\infty, \dots \\ u_{k_m} \circ T_{(m-1)x} \circ \theta_{R_{m-1}} < +\infty, t \leq R_m \\ \tau \circ T_{mx} \circ \theta_{R_m} = +\infty, T_{mx} \circ \theta_{R_m} \in B \end{array} \right).$$

Par construction, R_m est un temps d'arrêt et l'événement

$$A \cap \{u_{k_1} < +\infty\} \cap \dots \cap \{u_{k_m} \circ T_{(m-1)x} \circ \theta_{R_{m-1}} < +\infty\} \cap \{t \leq R_m\}$$

est dans \mathcal{F}_{R_m} . En utilisant la propriété de Markov forte et la propriété de translation spatiale (3), il vient donc :

$$\begin{aligned} \mathbb{P}_\lambda \left(\begin{array}{l} \tau^0 = +\infty, A \\ t \leq S_m(x) \\ \overline{K} = k, \tilde{\theta}_x^{-m}(B) \end{array} \right) &= \mathbb{P}_\lambda \left(\begin{array}{l} A, u_{k_1} < +\infty, u_{k_2} \circ T_x \circ \theta_{u_{k_1}} < +\infty, \dots \\ u_{k_m} \circ T_{(m-1)x} \circ \theta_{R_{m-1}} < +\infty, t \leq R_m \end{array} \right) \\ &\quad \times \mathbb{P}_{m,x,\lambda}(\{\tau = +\infty\} \cap B). \end{aligned}$$

En divisant l'identité par $\mathbb{P}_\lambda(\tau = +\infty)$, on obtient une identité de la forme

$$\overline{\mathbb{P}}_\lambda(A, t \leq S_m(x), \tilde{\theta}_x^{-m}(B), \overline{K} = k) = \psi(\lambda, k, m, A) \overline{\mathbb{P}}_{m,x,\lambda}(B),$$

et on identifie la valeur de $\psi(\lambda, k, m, A)$ en prenant $B = \Omega$. \square

Ainsi, on peut maintenant énoncer une propriété de mélange.

Lemme 3.6. *Soit $t > 0$ et $x \in \mathbb{Z}^d$. Il existe une constante $A(x, t)$ telle que pour $A \in \mathcal{F}_t$, $B \in \mathcal{F}$, $\lambda \in \Lambda$ et tout $\ell \geq 1$, on a*

$$|\overline{\mathbb{P}}_\lambda(A \cap (\tilde{\theta}_x^\ell)^{-1}(B)) - \overline{\mathbb{P}}_\lambda(A) \overline{\mathbb{P}}_{\ell,x,\lambda}(B)| \leq A(x, t) 2^{-\ell}.$$

Démonstration. Soit $\ell \geq 1$ quelconque. Avec le lemme 3.5, on a

$$\begin{aligned} & |\overline{\mathbb{P}}_\lambda(A \cap \tilde{\theta}_x^{-\ell}(B)) - \overline{\mathbb{P}}_\lambda(A) \overline{\mathbb{P}}_\lambda(\tilde{\theta}_x^{-\ell}(B))| \\ & \leq |\overline{\mathbb{P}}_\lambda(t \leq S_\ell(x), A \cap \tilde{\theta}_x^{-\ell}(B)) - \overline{\mathbb{P}}_\lambda(t \leq S_\ell(x), A) \overline{\mathbb{P}}_\lambda(\tilde{\theta}_x^{-\ell}(B))| \\ & \quad + 2\overline{\mathbb{P}}_\lambda(t > S_\ell(x)) \\ & = 2\overline{\mathbb{P}}_\lambda(t > S_\ell(x)). \end{aligned}$$

Maintenant, fixons nous $\alpha > 0$.

Avec l'inégalité de Markov, on a $\overline{\mathbb{P}}_\lambda(S_\ell(x) \leq t) \leq \exp(\alpha t) \overline{\mathbb{E}}_\lambda(\exp(-\alpha S_\ell(x)))$. En utilisant les deux derniers points du corollaire 3.4, il vient

$$\begin{aligned} \overline{\mathbb{E}}_\lambda(\exp(-\alpha S_\ell(x))) & \leq \overline{\mathbb{E}}_\lambda \left(\exp \left(-\alpha \sum_{j=0}^{\ell-1} \sigma(x) \circ \tilde{\theta}_x^j \right) \right) \\ & \leq \prod_{j=0}^{\ell-1} \overline{\mathbb{E}}_\lambda \left(\exp(-\alpha \sigma(x) \circ \tilde{\theta}_x^j) \right) = \prod_{j=0}^{\ell-1} \overline{\mathbb{E}}_{jx.\lambda}(\exp(-\alpha \sigma(x))). \end{aligned}$$

Il nous reste donc à prouver l'existence d'un $\alpha > 0$ tel que pour tout $\lambda \in \Lambda$,

$$\overline{\mathbb{E}}_\lambda(\exp(-\alpha \sigma(x))) \leq 1/2.$$

Soit ρ la constante donnée dans l'inégalité (5).

$$\overline{\mathbb{E}}_\lambda(\exp(-\alpha \sigma(x))) \leq \frac{1}{\rho} \mathbb{E}_\lambda(\exp(-\alpha \sigma(x))) \leq \frac{1}{\rho} \mathbb{E}_{\lambda_{\max}}(\exp(-\alpha \sigma(x))).$$

Comme $\mathbb{P}_{\lambda_{\max}}(\sigma(x) = 0) = 0$, le théorème de convergence dominée permet de choisir α suffisamment grand pour que $\mathbb{E}_{\lambda_{\max}}(\exp(-\alpha \sigma(x))) \leq \rho/2$, et conclut la preuve. \square

On a maintenant le matériel nécessaire pour passer à la preuve de l'ergodicité des systèmes $(\Omega, \mathcal{F}, \overline{\mathbb{P}}, \tilde{\theta}_x)$.

Démonstration du théorème 2.2. On a déjà vu dans le corollaire 3.4 que, pour tout $x \in \mathbb{Z}^d$, la probabilité $\overline{\mathbb{P}}$ est invariante sous $\tilde{\theta}_x$. Pour la preuve de l'ergodicité, on a besoin de complexifier l'espace afin de pouvoir regarder conjointement un environnement aléatoire et un processus de contact aléatoire.

On pose ainsi $\tilde{\Omega} = \Lambda \times \Omega$, que l'on munit de la tribu $\tilde{\mathcal{F}} = \mathcal{B}(\Lambda) \otimes \mathcal{F}$ et on définit une mesure de probabilité $\overline{\mathbb{Q}}$ sur $\tilde{\mathcal{F}}$ par

$$\forall (A, B) \in \mathcal{B}(\Lambda) \times \mathcal{F} \quad \overline{\mathbb{Q}}(A \times B) = \int_{\Lambda} \mathbf{1}_A(\lambda) \overline{\mathbb{P}}_\lambda(B) \, d\nu(\lambda).$$

Définissons la transformation $\tilde{\Theta}_x$ sur $\tilde{\Omega}$ en posant $\tilde{\Theta}_x(\lambda, \omega) = (x.\lambda, \tilde{\theta}_x(\omega))$. Il est facile de voir que la transformation $\tilde{\Theta}_x$ laisse $\overline{\mathbb{Q}}$ invariant. En effet, pour $(A, B) \in \mathcal{B}(\Lambda) \times \mathcal{F}$, en utilisant le lemme 3.3, on a

$$\begin{aligned} \overline{\mathbb{Q}}(\tilde{\Theta}_x(\lambda, \omega) \in A \times B) & = \overline{\mathbb{Q}}(x.\lambda \in A, \tilde{\theta}_x(\omega) \in B) \\ & = \int_{\Lambda} \mathbf{1}_A(x.\lambda) \overline{\mathbb{P}}_\lambda(\tilde{\theta}_x(\omega) \in B) \, d\nu(\lambda) \\ & = \int_{\Lambda} \mathbf{1}_A(x.\lambda) \overline{\mathbb{P}}_{x.\lambda}(B) \, d\nu(\lambda) \\ & = \int_{\Lambda} \mathbf{1}_A(\lambda) \overline{\mathbb{P}}_\lambda(B) \, d\nu(\lambda) = \overline{\mathbb{Q}}(A \times B). \end{aligned}$$

Remarquons que si $g(\lambda, \omega) = f(\lambda)$, alors $\int g d\bar{\mathbb{Q}} = \int f d\nu$.
De même, si $g(\lambda, \omega) = f(\omega)$, alors $\int g d\bar{\mathbb{Q}} = \int f d\bar{\mathbb{P}}$.

Comme $\mathcal{A} = \bigcup_{t \geq 0} \mathcal{F}_t$ est une algèbre qui engendre \mathcal{F} , il suffit, pour montrer que $\tilde{\theta}_x$ est ergodique, de montrer que pour tout $A \in \mathcal{A}$,

$$(17) \quad \text{la suite } \frac{1}{n} \sum_{k=0}^{n-1} \mathbb{1}_A(\tilde{\theta}_x^k) \text{ converge dans } L^2(\bar{\mathbb{P}}) \text{ vers } \bar{\mathbb{P}}(A).$$

On peut voir la quantité ci-dessus comme une fonction des deux variables (λ, ω) . Ainsi, il est équivalent de montrer que la suite de fonctions $(\lambda, \omega) \mapsto \frac{1}{n} \sum_{k=0}^{n-1} \mathbb{1}_A(\tilde{\theta}_x^k)$ converge vers $\bar{\mathbb{P}}(A)$ dans $L^2(\bar{\mathbb{Q}})$.

Soit $A \in \mathcal{A}$ et $t > 0$ tel que $A \in \mathcal{F}_t$. On décompose, pour tout $(\omega, \lambda) \in \tilde{\Omega}$, la somme en deux termes :

$$\frac{1}{n} \sum_{k=0}^{n-1} \mathbb{1}_A(\tilde{\theta}_x^k \omega) = \frac{1}{n} \sum_{k=0}^{n-1} \left(\mathbb{1}_A(\tilde{\theta}_x^k \omega) - \bar{\mathbb{P}}_{kx.\lambda}(A) \right) + \frac{1}{n} \sum_{k=0}^{n-1} \bar{\mathbb{P}}_{kx.\lambda}(A)$$

Si l'on pose $f(\lambda) = \bar{\mathbb{P}}_\lambda(A)$, le second terme peut s'écrire

$$\frac{1}{n} \sum_{k=0}^{n-1} \bar{\mathbb{P}}_{kx.\lambda}(A) = \frac{1}{n} \sum_{k=0}^{n-1} f(kx.\lambda).$$

Comme ν est ergodique, le théorème ergodique L^2 de Von Neumann dit que cette quantité converge dans $L^2(\nu)$ vers $\int f d\nu = \bar{\mathbb{P}}(A)$. En la regardant comme une fonction des deux variables (λ, ω) , cela dit aussi que la quantité converge dans $L^2(\bar{\mathbb{Q}})$ vers $\bar{\mathbb{P}}(A)$.

Posons, pour $k \geq 0$,

$$Y_k = \mathbb{1}_A(\tilde{\theta}_x^k \omega) - \bar{\mathbb{P}}_\lambda(\tilde{\theta}_x^{-k}(A)) = \mathbb{1}_A(\tilde{\theta}_x^k \omega) - \bar{\mathbb{P}}_{kx.\lambda}(A)$$

et $L_n = Y_0 + Y_1 + \dots + Y_{n-1}$. Il reste donc à montrer que L_n/n converge vers 0 dans $L^2(\bar{\mathbb{Q}})$. Comme $Y_k = Y_0 \circ \tilde{\theta}_x^k$, le champ $(Y_k)_{k \geq 0}$ est stationnaire. On a donc

$$\begin{aligned} \int L_n^2 d\bar{\mathbb{Q}} &= \sum_{0 \leq i, j \leq n-1} \int Y_i Y_j d\bar{\mathbb{Q}} \\ &= \sum_{i=0}^{n-1} \int Y_i^2 d\bar{\mathbb{Q}} + 2 \sum_{\ell=1}^{n-1} (n-\ell) \int Y_0 Y_\ell d\bar{\mathbb{Q}} \\ &\leq 2n \left(\sum_{\ell=0}^{+\infty} \left| \int Y_0 Y_\ell d\bar{\mathbb{Q}} \right| \right) \\ &\leq 2n \left(\sum_{\ell=0}^{+\infty} \int_{\Lambda} |\bar{\mathbb{E}}_\lambda(Y_0 Y_\ell)| d\nu(\lambda) \right) \\ &\leq 2n \left(\sum_{\ell=0}^{+\infty} \int_{\Lambda} |\bar{\mathbb{E}}_\lambda(\bar{\mathbb{P}}_\lambda(A \cap \tilde{\theta}_x^{-\ell}(A)) - \bar{\mathbb{P}}_\lambda(A) \bar{\mathbb{P}}_\lambda(\tilde{\theta}_x^{-\ell}(A)))| d\nu(\lambda) \right) \\ &\leq 2n \left(\sum_{\ell=0}^{+\infty} A(x, t) 2^{-\ell} \right) = 4A(x, t)n, \end{aligned}$$

grâce au lemme 3.6. Ceci termine la preuve de la convergence (17) et du théorème. \square

4. CONTRÔLE DE L'ÉCART $\sigma(x) - t(x)$ À ENVIRONNEMENT FIXÉ

Dans cette section, on contrôle la différence entre σ et t , ce dont nous aurons besoin pour déduire les résultats de forme asymptotique pour t de ceux pour σ . On contrôle également certains moments de σ , qui seront utilisés pour appliquer un théorème ergodique sous-additif dans la section 5.

On va utiliser ici des arguments de redémarrage. Ce type d'argument est fréquent dans l'étude des systèmes de particules. Cependant, nous devons ici en employer une forme assez subtile. En effet, nous devons contrôler une suite de temps de réinfection d'un point x défini à l'avance, et chaque étape du procédé de redémarrage se décompose en deux temps. En conservant les notations de la section 3, on note que

- La durée de vie $v_k - u_k$ de la descendance de x peut être majorée de manière indépendante de la valeur précise de la configuration au temps u_k puisqu'on ne regarde qu'une descendance issue d'un unique point.
- En revanche, le temps $u_{k+1} - v_k$ nécessaire à la réinfection du point x dépend évidemment de la configuration au temps v_k , que l'on peine à contrôler précisément. Cela explique également que l'on obtienne malheureusement des estimées moins efficaces que dans des situations plus classiques où on peut avoir des contrôles exponentiels, comme ce sera le cas dans la section 6.

La part essentielle de cette section est la preuve de la proposition suivante :

Proposition 4.1. – *Il existe des constantes A', B', α strictement positives telles que pour tout $z > 0$ et tout $x \in \mathbb{Z}^d$,*

$$\forall \lambda \in \Lambda \quad \mathbb{P}_\lambda(\sigma(x) \geq t(x) + (K - 1)(\alpha \ln(1 + \|x\|) + z)) \leq A' \exp(-B'z),$$

où K est le nombre d'étapes nécessaires au succès du procédé de redémarrage défini par (10).

- Pour tout $p \geq 1$, il existe une constante C_p telle que, pour tout $x \in \mathbb{Z}^d$,

$$(18) \quad \forall \lambda \in \Lambda \quad \overline{\mathbb{E}}_\lambda(|\sigma(x) - t(x)|^p) \leq C_p(\ln(1 + \|x\|))^p.$$

Avant de pouvoir démontrer la proposition 4.1, on a besoin d'établir un certain nombre de lemmes. On commence par introduire quelques notations. Posons

$$\beta = \frac{Bc}{2M + 1} \text{ et } \Psi(x) = \frac{2(d + 1)}{\beta} \ln \left(1 + \frac{\|x\|}{c} \right),$$

où B, c et M sont les constantes qui ont été déterminées par la proposition 2.5. On définit, pour tout $k \geq 1$,

$$\begin{aligned} T_k &= \lceil \frac{\|x\|}{c} + (k - 1)\Psi(x) + kz \rceil, \\ S_k &= B_{MT_k}, \\ I_k &= [0, T_k] \cap \mathbb{N}, \end{aligned}$$

où $\lceil x \rceil$ désigne le plus petit entier strictement supérieur à x .

Soit $\lambda \in \Lambda$ un environnement fixé. On reprend la construction séquentielle de $\sigma(x)$ présentée dans la section 3.1. On définit pour $k \geq 1$ et $z > 0$ les événements

suyvants :

$$\begin{aligned}
A_0 &= \{\tau^0 = +\infty\}, \\
A_1(x, z) &= \left\{ t(x) \leq \frac{\|x\|}{c} + z \right\}, \\
A_2(x, z, k) &= \left\{ \forall i < k, \quad (v_i - u_i) \mathbb{1}_{\{v_i < +\infty\}} \leq \min\left(\frac{c}{8M}, \frac{1}{2}\right) z \right\}, \\
A_3(x, z, k) &= \{H_{T_k} \subset S_k\}, \\
A_4(x, z, k) &= \bigcap_{y \in S_k} \bigcap_{t \in I_k} \left\{ \tau^y \circ \theta_t < \frac{c}{4M}(\Psi(x) + \frac{z}{2}) \text{ ou } \tau^y \circ \theta_t = +\infty \right\}, \\
A_5(x, z, k) &= \bigcap_{y \in S_k} \bigcap_{t \in I_k} \left\{ \xi_{\frac{c}{2M}(\Psi(x) + \frac{z}{2})}^y \circ \theta_t \subset y + B_{\frac{c}{2}(\Psi(x) + \frac{z}{2})} \right\}, \\
A_6(x, z, k) &= \bigcap_{y \in S_k} \bigcap_{t \in I_k} \left\{ (\tau^y \circ \theta_t = +\infty) \Rightarrow (y + B_{c(\Psi(x) + \frac{z}{2})} \subset \xi_{\Psi(x) + \frac{z}{2}}^y \circ \theta_t) \right\}.
\end{aligned}$$

Lemme 4.2. *On a l'inclusion*

$$A_0 \cap A_1(x, z) \cap \bigcap_{i=2}^6 A_i(x, z, K) \subset \bigcap_{i \geq 1} \left\{ u_i \mathbb{1}_{\{K \geq i\}} \leq t(x) + (i-1)(\Psi(x) + z) \right\}.$$

Démonstration. Soit $k \geq 1$. On se place sur $\{K = k\} \cap A_0 \cap A_1(x, z) \cap \bigcap_{i=2}^6 A_i(x, z, k)$,

et on procède par récurrence sur $1 \leq i \leq k$:

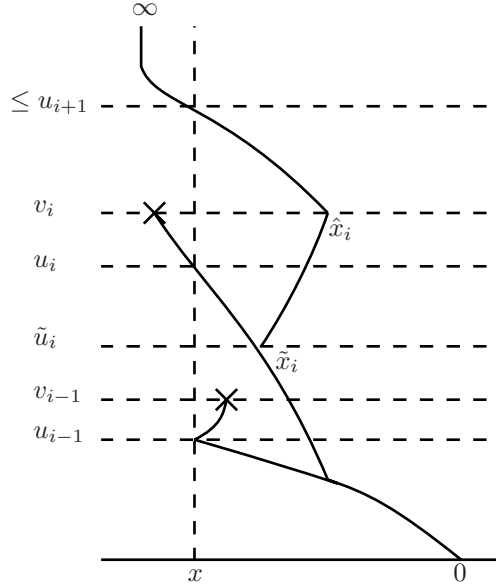
- pour $i = 1$, on a par définition $u_1 = t(x)$.
- Supposons que pour $1 \leq i \leq k-1$, $u_i \leq t(x) + (i-1)(\Psi(x) + z)$ et montrons que $u_{i+1} \leq t(x) + i(\Psi(x) + z)$. Comme $u_{i+1} = (u_{i+1} - u_i) + u_i$, il suffit de montrer que $u_{i+1} - u_i \leq \Psi(x) + z$. On coupe en deux morceaux : $u_{i+1} - u_i = (u_{i+1} - v_i) + (v_i - u_i)$. Sur l'événement $A_2(x, z, k)$, $v_i - u_i \leq z/2$, donc il suffit de montrer que

$$u_{i+1} - v_i \leq \Psi(x) + z/2.$$

Sur l'événement $A_2(x, z, k)$, $v_i - u_i \leq z/2$, et donc, avec $A_1(x, z)$, on a $\lceil v_i \rceil \leq T_k$; avec l'événement $A_3(x, z, k)$, il vient $H_{\lceil v_i \rceil} \subset S_k$. Remarquons qu'à l'instant u_i , le point x est infecté. Si on veut garder l'information temporelle, on utilisera les coordonnées dans l'espace-temps, et on dira que (x, u_i) est infecté par $(0, 0)$. On définit alors (voir figure 2) :

$$\begin{aligned}
\gamma_i &: [0, u_i] \rightarrow \mathbb{Z}^d \text{ le chemin d'infection entre } (0, 0) \text{ et } (x, u_i), \\
\tilde{u}_i &= \sup\{t \in \mathbb{N} \cap [0, u_i] : \tau^{\gamma_i(t)} \circ \theta_t = +\infty\}, \\
\tilde{x}_i &= \gamma_i(\tilde{u}_i).
\end{aligned}$$

Remarquons que l'ensemble sur lequel on prend le sup dans la définition de \tilde{u}_i est non vide puisqu'il contient 0. Par construction, $\tau^{\tilde{x}_i} \circ \theta_{\tilde{u}_i} = +\infty$; cela entraîne qu'il existe $\hat{x}_i \in \xi_{v_i - \tilde{u}_i}^{\tilde{u}_i} \circ \theta_{\tilde{u}_i}$ avec $\tau^{\hat{x}_i} \circ \theta_{v_i} = +\infty$. En effet, c'est une conséquence des propriétés (1) et (2). On peut également dire qu'il y a un chemin d'infection infini partant de \hat{x}_i et que ce chemin occupe un point \hat{x}_i au temps v_i . La réalisation de l'événement $A_4(x, z, k)$ assure que $u_i - \tilde{u}_i \leq \frac{c}{4M}(\Psi(x) + \frac{z}{2})$ et donc celle de $A_5(x, z, k)$ implique que $\|\tilde{x}_i - x\| \leq \frac{c}{2}(\Psi(x) + \frac{z}{2})$.

FIG. 2 – Contrôle de $u_{i+1} - v_i$.

De plus, en utilisant encore $A_2(x, z, k)$, $v_i - \tilde{u}_i = (v_i - u_i) + (u_i - \tilde{u}_i) \leq \frac{c}{8M}z + \frac{c}{4M}(\Psi(x) + \frac{z}{2}) \leq \frac{c}{2M}(\Psi(x) + \frac{z}{2})$. Grâce à $A_5(x, z, k)$, on a alors

$$\|\hat{x}_i - x\| \leq \frac{c}{2}(\Psi(x) + \frac{z}{2}).$$

Ainsi, $\|\hat{x}_i - \tilde{x}_i\| \leq \|\hat{x}_i - x\| + \|\tilde{x}_i - x\| \leq c(\Psi(x) + \frac{z}{2})$. Finalement, la réalisation de $A_6(x, z, k)$ assure que

$$u_{i+i} - v_i \leq \Psi(x) + \frac{z}{2},$$

ce qui conclut la preuve du lemme. \square

Lemme 4.3. *Il existe des constantes A', B' strictement positives telles que pour tout $\lambda \in \Lambda$, pour tout $k \geq 1$, pour tout $z > 0$, pour tout $x \in \mathbb{Z}^d$, pour tout $i \in \{2, \dots, 6\}$,*

$$\bar{\mathbb{P}}_\lambda(A_i(x, z, k)^c) \leq A'k^{d+1} \exp(-B'z).$$

Démonstration. Remarquons le choix que nous avons fait pour Ψ nous permet de choisir une constante L telle que

$$\forall k \geq 1 \quad \forall z \geq 0 \quad |I_k \times S_k| \leq Lk^{d+1}(1+z)^{d+1} \exp(\beta\Psi(x)).$$

- Notons $\alpha = \min(\frac{c}{8M}, \frac{1}{2})$.

$$\begin{aligned} \mathbb{P}_\lambda(A_2(x, z, k)^c) &= \mathbb{P}_\lambda(\exists i < k, (v_i - u_i)\mathbb{1}_{\{v_i < +\infty\}} > \alpha z) \\ &\leq \sum_{i < k} \mathbb{P}_\lambda(v_i < +\infty, v_i - u_i > \alpha z). \end{aligned}$$

Comme u_i est un temps d'arrêt, on peut appliquer la propriété de Markov forte :

$$\begin{aligned} \mathbb{P}_\lambda(v_i < +\infty, v_i - u_i > \alpha z) &= \mathbb{P}_\lambda(u_i < +\infty, \alpha z < \tau^x \circ \theta_{u_i} < +\infty) \\ &= \mathbb{P}_\lambda(u_i < +\infty) \mathbb{P}_\lambda(\alpha z < \tau^x < +\infty) \\ &\leq A \exp(-B\alpha z), \end{aligned}$$

d'après l'estimée (7). Finalement, on a pour tout $k \geq 1$,

$$\mathbb{P}_\lambda(A_2(x, z, k)^c) \leq kA \exp(-B\alpha z).$$

- D'après l'estimée (6), pour tout $k \geq 1$,

$$\mathbb{P}_\lambda(A_3(x, z, k)^c) \leq A \exp(-BT_k) \leq A \exp(-Bz).$$

- En utilisant la propriété de Markov, et l'estimée (7), on obtient :

$$\begin{aligned} &\mathbb{P}_\lambda(A_4(x, z, k)^c) \\ &= \mathbb{P}_\lambda\left(\exists y \in S_k, \exists t \in I_k, \frac{c}{4M} \left(\Psi(x) + \frac{z}{2}\right) < \tau^y \circ \theta_t < +\infty\right) \\ &\leq \sum_{y \in B_{MT_k}} \sum_{t \in I_k} \mathbb{P}_\lambda\left(\frac{c}{4M} \left(\Psi(x) + \frac{z}{2}\right) < \tau^y \circ \theta_t < +\infty\right) \\ &\leq |I_k \times S_k| A \exp\left(-B \left(\frac{c}{4M} \left(\Psi(x) + \frac{z}{2}\right)\right)\right) \\ &\leq ALk^{d+1} (1+z)^{d+1} \exp(\beta\Psi(x)) \exp\left(-B \left(\frac{c}{4M} \left(\Psi(x) + \frac{z}{2}\right)\right)\right) \\ &\leq A'k^{d+1} \exp(-B'z). \end{aligned}$$

- En utilisant la propriété de Markov, et l'estimée (6), on obtient :

$$\begin{aligned} &\mathbb{P}_\lambda(A_5(x, z, k)^c) \\ &= \mathbb{P}_\lambda\left(\exists y \in S_k, \exists t \in I_k, \xi_{\frac{c}{2M}(\Psi(x) + \frac{z}{2})}^y \circ \theta_t \not\leq y + B_{\frac{c}{2}(\Psi(x) + \frac{z}{2})}\right) \\ &\leq \sum_{y \in B_{MT_k}} \sum_{t \in I_k} \mathbb{P}_\lambda\left(\xi_{\frac{c}{2M}(\Psi(x) + \frac{z}{2})}^y \circ \theta_t \not\leq y + B_{\frac{c}{2}(\Psi(x) + \frac{z}{2})}\right) \\ &\leq |I_k \times S_k| A \exp\left(-B \left(\frac{c}{2M} \left(\Psi(x) + \frac{z}{2}\right)\right)\right) \\ &\leq ALk^{d+1} (1+z)^{d+1} \exp(\beta\Psi(x)) \exp\left(-B \left(\frac{c}{2M} \left(\Psi(x) + \frac{z}{2}\right)\right)\right) \\ &\leq A'k^{d+1} \exp(-B'z). \end{aligned}$$

- En utilisant la propriété de Markov, et l'estimée (8), on obtient :

$$\begin{aligned} &\mathbb{P}_\lambda(A_6(x, z, k)^c) \\ &= \mathbb{P}_\lambda\left(\exists y \in S_k, \exists t \in I_k, \tau^y \circ \theta_t = +\infty \Rightarrow y + B_{c(\Psi(x) + \frac{z}{2})} \not\leq \xi_{\Psi(x) + \frac{z}{2}}^y \circ \theta_t\right) \\ &\leq \sum_{y \in B_{MT_k}} \sum_{t \in I_k} \mathbb{P}_\lambda\left(\tau^y \circ \theta_t = +\infty, \exists u \in y + B_{c(\Psi(x) + \frac{z}{2})}, t^y(u) \circ \theta_t > \Psi(x) + \frac{z}{2}\right) \\ &\leq |I_k \times S_k| A \exp\left(-Bc \left(\Psi(x) + \frac{z}{2}\right)\right) \\ &\leq ALk^{d+1} (1+z)^{d+1} \exp(\beta\Psi(x)) \exp\left(-Bc \left(\Psi(x) + \frac{z}{2}\right)\right) \\ &\leq A'k^{d+1} \exp(-B'z), \end{aligned}$$

ce qui termine la preuve. \square

Lemme 4.4. *Il existe des constantes A, B strictement positives telles que pour tout $\lambda \in \Lambda$, pour tout $z > 0$, pour tout $x \in \mathbb{Z}^d$,*

$$\bar{\mathbb{P}}_\lambda \left(A_0 \cap A_1(x, z) \cap \bigcap_{i=2}^6 A_i(x, z, K) \right) \geq 1 - A \exp(-Bz).$$

Démonstration. Il est clair que $\bar{\mathbb{P}}_\lambda(A_0^c) = 0$.

Ensuite, avec l'estimée (8), $\bar{\mathbb{P}}(A_1(x, z)^c) \leq A \exp(-Bz)$.

Soit enfin $i \in \{2, \dots, 6\}$. En utilisant l'inégalité de Cauchy-Schwarz et le lemme 4.3, on a

$$\begin{aligned} \mathbb{P}_\lambda(A_i(x, z, K)^c) &= \sum_{k=1}^{+\infty} \mathbb{P}_\lambda(\{K = k\} \cap A_i(x, z, k)^c), \\ &\leq \sum_{k=1}^{+\infty} \sqrt{\mathbb{P}_\lambda(K = k)} \sqrt{k^{d+1} A' \exp(-B'z)}. \end{aligned}$$

Le contrôle géométrique de la queue de K donnée au lemme 3.1 permet alors de conclure. \square

Nous pouvons maintenant passer à la preuve de proposition 4.1.

Démonstration de la proposition 4.1. Pour le premier point, il suffit de collecter les résultats des lemmes 4.2 et 4.4.

Passons à la preuve du second point. Posons $V_x = \frac{\sigma(x) - t(x)}{K-1} - \alpha \ln(1 + \|x\|)$. D'après le point précédent, on peut trouver une variable aléatoire W avec des moments exponentiels telle que W domine stochastiquement la loi de V_x sous \mathbb{P}_λ pour tout x et pour tout λ . De même, d'après le lemme 3.1, la variable aléatoire K est stochastiquement dominée par une variable aléatoire K' géométrique de paramètre p .

Posons $v(x) = \sigma(x) - t(x) = (K-1)(\alpha \ln(1 + \|x\|) + V_x)$. Soit $p \geq 1$. D'après l'inégalité de Minkowski,

$$\begin{aligned} (\bar{\mathbb{E}}_\lambda v(x)^p)^{1/p} &\leq \alpha \ln(1 + \|x\|) (\bar{\mathbb{E}}_\lambda (K-1)^p)^{1/p} + (\bar{\mathbb{E}}_\lambda [(K-1)^p V_x^p])^{1/p} \\ &\leq \alpha \ln(1 + \|x\|) (\bar{\mathbb{E}}_\lambda (K-1)^p)^{1/p} + (\bar{\mathbb{E}}_\lambda (K-1)^{2p} \bar{\mathbb{E}}_\lambda V_x^{2p})^{1/(2p)} \\ &\leq \alpha \ln(1 + \|x\|) (\bar{\mathbb{E}}_\lambda (K'-1)^p)^{1/p} + (\mathbb{E} (K'-1)^{2p} \mathbb{E} W^{2p})^{1/(2p)}, \end{aligned}$$

ce qui termine la preuve. \square

La proposition 4.1 permet dans un premier temps de démontrer que la loi du temps d'atteinte essentiel $\sigma(x)$ est stochastiquement dominée par la loi de la somme de $\|x\|_1$ variables aléatoires indépendantes dont on contrôle les moments. Pour $\lambda \in \Lambda$ et pour toute variable aléatoire X définie sur Ω , on note $\mathcal{L}_\lambda(X)$ la loi de X sous $\bar{\mathbb{P}}_\lambda$. On note \preceq la relation de domination stochastique sur les lois à valeurs dans \mathbb{R}_+ . On peut ainsi démontrer le résultat suivant :

Lemme 4.5. *Il existe une loi γ sur \mathbb{R}_+ et une constantes $B > 0$ telles que*

$$\int_{\mathbb{R}_+} \exp(B\sqrt{x}) d\gamma(x) < +\infty \quad \text{et} \quad \forall \lambda \in \Lambda \quad \forall x \in \mathbb{Z}^d \quad \mathcal{L}_\lambda(\sigma(x)) \preceq \gamma^{*\|x\|_1}.$$

Démonstration. On note $(e_i)_{1 \leq i \leq d}$ la base canonique de \mathbb{R}^d . Soit $x \in \{\pm e_i; 1 \leq i \leq d\}$, $\lambda \in \Lambda$ et $z > 0$. En utilisant la proposition 4.1 et l'inégalité (5), on a

$$\overline{\mathbb{P}}_\lambda(\sigma(x) - t(x) \geq \sqrt{z}(\alpha \ln 2 + \sqrt{z})) \leq \frac{1}{\rho} (\mathbb{P}_\lambda(K - 1 \geq \sqrt{z}) + A' \exp(-B' \sqrt{z})).$$

En utilisant la queue sous-géométrique de K (lemme 3.1) et l'estimée (8), on voit qu'il existe une loi γ vérifiant les conditions voulues telle que

$$\forall \lambda \in \Lambda \quad \forall x \in \{\pm e_i; 1 \leq i \leq d\} \quad \mathcal{L}_\lambda(\sigma(x)) \preceq \gamma.$$

On sait, avec le corollaire 3.4, que $\sigma(x)$ et $\sigma(y) \circ \tilde{\theta}_x$ sont indépendantes sous $\overline{\mathbb{P}}_\lambda$ et que la loi de $\sigma(y) \circ \tilde{\theta}_x$ sous $\overline{\mathbb{P}}_\lambda$ coïncide avec $\mathcal{L}_{x,\lambda}(\sigma(y))$. Ainsi

$$\mathcal{L}_\lambda(\sigma(x) + \sigma(y) \circ \tilde{\theta}_x) = \mathcal{L}_\lambda(\sigma(x)) * \mathcal{L}_{x,\lambda}(\sigma(y)).$$

Cependant $\sigma(x + y) \leq \sigma(x) + \sigma(y) \circ \tilde{\theta}_x$, donc

$$\mathcal{L}_\lambda(\sigma(x + y)) \preceq \mathcal{L}_\lambda(\sigma(x)) * \mathcal{L}_{x,\lambda}(\sigma(y)).$$

La proposition demandée vient alors par récurrence sur $\|x\|_1$. \square

On peut finalement donner les conditions d'intégrabilité pour σ évoquées dans l'introduction de cette section.

Proposition 4.6. *Il existe des constantes A, B, C strictement positives, et, pour tout $p \geq 1$, des constantes C_p telles que pour tout $x \in \mathbb{Z}^d$ et tout $\lambda \in \Lambda$, on ait*

$$(19) \quad \overline{\mathbb{E}}_\lambda \sigma(x)^p \leq C_p(1 + \|x\|)^p,$$

$$(20) \quad \forall t \geq 0 \quad (\|x\| \leq t) \implies \left(\overline{\mathbb{P}}_\lambda(\sigma(x) > Ct) \leq A \exp(-Bt^{1/5}) \right).$$

Démonstration. Pour démontrer (19), on remarque que (5) et (8) montrent que $t(x) - \frac{\|x\|}{c}$ est stochastiquement dominé sous $\overline{\mathbb{P}}_\lambda$ par une variable aléatoire avec des moments exponentiels indépendante de x et λ . Cela permet de contrôler la norme de $t(x)$ dans $L^p(\overline{\mathbb{P}}_\lambda)$, puis, avec l'inégalité de Minkowski et la proposition 4.1, celle de $\sigma(x)$.

Passons maintenant à la preuve de (20). Posons $n = \|x\|_1$, et considérons des variables aléatoires indépendantes X_1, \dots, X_n de loi γ . D'après le lemme 4.5, on a

$$\overline{\mathbb{P}}_\lambda(\sigma(x) > t) \leq \mathbb{P}(S_n > t),$$

avec $S_n = X_1 + \dots + X_n$. On va employer un argument de troncature qui nous a été suggéré par Sana Louhichi. Notons $S'_n = X'_1 + \dots + X'_n$, avec $X'_k = \inf(X_k, M)$, où M est une constante qui sera déterminée ultérieurement. Soit $\alpha > 0$. L'inégalité de Markov donne facilement

$$\mathbb{P}(S_n \neq S'_n) \leq n \exp(-BM^\alpha) \mathbb{E} \exp(BX_1^\alpha).$$

Grâce à l'inégalité de Hoeffding, on a

$$\mathbb{P}(S_n^* - n\mathbb{E}X_1^* > t) \leq \exp\left(-\frac{2t^2}{nM^2}\right),$$

d'où $\mathbb{P}(S_n - n\mathbb{E}X_1^* > t) \leq \exp(-\frac{2t^2}{nM^2}) + n \exp(-BM^\alpha) \mathbb{E} \exp(BX_1^\alpha)$. En prenant $M = (\frac{t^2}{n})^{1/(2+\alpha)}$, on obtient

$$\begin{aligned} \mathbb{P}(S_n - n\mathbb{E}X_1^* > t) &\leq \exp(-2M^\alpha) + n \exp(-BM^\alpha) \mathbb{E} \exp(BX_1^\alpha) \\ &\leq \exp(-2t^{\alpha/(2+\alpha)}) + t \exp(-Bt^{\alpha/(2+\alpha)}) \mathbb{E} \exp(BX_1^\alpha), \end{aligned}$$

d'où $\mathbb{P}(S_n > t(1 + \mathbb{E}X_1)) \leq A \exp(-Bt^{\alpha/(2+\alpha)})$. Ceci donne le résultat voulu en prenant $\alpha = \frac{1}{2}$. \square

5. THÉORÈMES DE FORME ASYMPTOTIQUE

On peut maintenant passer à la preuve du théorème 2.3. Le premier pas consiste à prouver l'existence de limites pour les quantités $\frac{\sigma(nx)}{n}$. Contrairement à ce qui se passait dans la preuve de Durrett et Griffeath [15], on a une vraie sous-additivité donnée par le lemme 2.1 et un système ergodique fourni par le théorème 2.2, ce qui va nous permettre d'utiliser un théorème ergodique sous-additif dans l'esprit de Kingman plutôt que la machinerie d'un théorème ergodique presque sous-additif.

Un bon candidat pour être la limite est la quantité

$$\mu(x) = \inf_{n \geq 1} \frac{\overline{\mathbb{E}}(\sigma(nx))}{n}.$$

La proposition 4.6 entraîne que $\overline{\mathbb{E}}\sigma(x)$ est fini, ce qui assure que $\mu(x) \in [0, +\infty)$.

Théorème 5.1. *Pour tout $x \in \mathbb{Z}^d$, $\overline{\mathbb{P}}$ presque sûrement :*

$$\lim_{n \rightarrow +\infty} \frac{\sigma(nx)}{n} = \lim_{n \rightarrow +\infty} \frac{\overline{\mathbb{E}}\sigma(nx)}{n} = \mu(x).$$

Cette convergence a de plus lieu dans tous les $L^p(\overline{\mathbb{P}})$, $p \geq 1$.

En posant, pour tous $n, p \geq 1$, $X_{n,n+p} = \sigma(px) \circ \tilde{\theta}_{nx}$, il serait naturel de souhaiter appliquer le théorème ergodique sous-additif de Liggett. Cependant, on se rend compte que les hypothèses de stationnarité ne sont pas toutes satisfaites : s'il est vrai que les processus $(X_{m+1,m+k+1})_{k \geq 1}$ et $(X_{m,m+k})_{k \geq 1}$ ont même loi sous $\overline{\mathbb{P}}$, en revanche le processus $(X_{n,n+1})_{n \geq 0}$ n'est pas stationnaire. De manière heuristique, on peut penser que c'est dû au fait que $\tilde{\theta}_{nx}$ n'est pas une itérée de $\tilde{\theta}_x$. Nous allons lui substituer le théorème suivant :

Théorème 5.2. *Soit $(\Omega, \mathcal{F}, \mathbb{P})$ un espace probabilisé, $(\theta_n)_{n \geq 1}$ une famille de transformations laissant \mathbb{P} invariante, et $(f_n)_{n \geq 1}$ une famille de fonctions positives ou nulles sur Ω telle que*

$$(21) \quad \forall n, p \geq 1 \quad f_{n+p} \leq f_n + f_p \circ \theta_n.$$

On suppose de plus que f_1 est intégrable. On pose $\mu = \inf_{n \geq 1} \frac{1}{n} \mathbb{E}f_n$.

Alors $\lim_{n \rightarrow +\infty} \frac{\mathbb{E}f_n}{n} = \mu$ et $(f_n/n)_{n \geq 1}$ converge presque sûrement vers une fonction f , invariante par chacun des θ_n .

Si, de plus, l'un des systèmes $(\Omega, \mathcal{F}, \mathbb{P}, \theta_n)$ est ergodique, alors la limite f est \mathbb{P} presque sûrement égale à μ .

Démonstration. La preuve de ce résultat, proche de celle de Liggett, est donnée en annexe. \square

Démonstration du théorème 5.1. Pour la convergence presque sûre, il suffit d'appliquer le théorème 5.2 en posant $f_n = \sigma(nx)$ et $\theta_n = \tilde{\theta}_{nx}$. En effet, le théorème 2.2 garantit les propriétés d'ergodicité nécessaires, et la proposition 4.6 assure l'intégrabilité de $\sigma(x)$ sous $\overline{\mathbb{P}}$.

Pour montrer qu'une suite converge dans L^p , il suffit de montrer qu'elle converge presque sûrement et qu'elle est bornée dans L^q pour un $q > p$. Or, la proposition 4.6 montre que f_n/n est bornée dans tous les L^q , ce qui permet de conclure. \square

Nous allons maintenant prouver le théorème 2.3 de forme asymptotique. On commence par montrer le théorème de forme asymptotique pour le temps d'atteinte essentiel σ , en procédant selon les étapes décrites ci-dessous, comme dans le schéma classique :

- On prolonge μ en une norme sur \mathbb{R}^d dans le lemme 5.3.
- On montre que la convergence directionnelle du théorème 5.1 est en fait une convergence uniforme en la direction dans le lemme 5.5.
- Ce lemme implique facilement le résultat de forme asymptotique du lemme 5.6.

Pour montrer les résultats du même type pour le temps d'atteinte classique t (lemme 5.8), il suffit alors de contrôler la différence entre t et σ , ce que nous faisons dans le lemme 5.7. Finalement, le résultat de forme asymptotique pour la zone couplée est démontré dans le lemme 5.9, en introduisant un temps de couplage t' et en contrôlant la différence entre ce temps t' et le temps d'atteinte essentiel σ .

Lemme 5.3. *La fonctionnelle μ se prolonge en une norme sur \mathbb{R}^d .*

Démonstration. Homogénéité en entiers On sait que $\mu(x) = \lim_{n \rightarrow \infty} \overline{\mathbb{E}} \frac{\sigma(nx)}{n}$, et que $\sigma(nx)$ et $\sigma(-nx)$ ont même loi sous $\overline{\mathbb{P}}$, donc $\mu(x) = \mu(-x)$. À l'aide de suites extraites, on prouve alors la propriété d'homogénéité en entiers :

$$\forall k \in \mathbb{Z} \quad \forall x \in \mathbb{Z}^d \quad \mu(kx) = |k|\mu(x).$$

Sous-additivité On a $\sigma(nx + ny) \leq \sigma(nx) + \sigma(ny) \circ \tilde{\theta}_{nx}$. Comme $\tilde{\theta}_{nx}$ laisse invariant $\overline{\mathbb{P}}$, il vient $\overline{\mathbb{E}}\sigma(nx + ny) \leq \overline{\mathbb{E}}\sigma(nx) + \overline{\mathbb{E}}\sigma(ny)$, ce qui entraîne que

$$\forall x \in \mathbb{Z}^d \quad \forall y \in \mathbb{Z}^d \quad \mu(x + y) \leq \mu(x) + \mu(y).$$

Extension à \mathbb{R}^d Par définition de $\mu(x)$, on a $\mu(x) \leq \overline{\mathbb{E}}\sigma(x)$. La proposition 4.6 donne l'existence de $L > 0$ tel que $\overline{\mathbb{E}}\sigma(x) \leq L\|x\|$ pour tout x . Finalement, $\mu(x) \leq L\|x\|$ pour tout x dans \mathbb{Z}^d , ce qui entraîne $|\mu(x) - \mu(y)| \leq L\|x - y\|$: on peut alors prolonger μ sur \mathbb{Q}^d par homogénéité, puis sur \mathbb{R}^d par uniforme continuité.

Positivité Soit M la constante donnée dans la proposition 2.5. L'estimée (6) nous donne

$$\begin{aligned} \overline{\mathbb{P}}\left(\sigma(nx) < \frac{n\|x\|}{2M}\right) &\leq \overline{\mathbb{P}}\left(t(nx) < \frac{n\|x\|}{2M}\right) \leq \overline{\mathbb{P}}\left(\xi_{\frac{n\|x\|}{M}} \notin B_{\frac{n\|x\|}{2}}\right) \\ &\leq \int \frac{\mathbb{P}_\lambda\left(\tau = +\infty, \xi_{\frac{n\|x\|}{2M}}^0 \notin B_{\frac{n\|x\|}{2}}\right)}{\mathbb{P}_\lambda(\tau = +\infty)} d\nu(\lambda) \\ &\leq \frac{A}{\rho} \exp\left(-B\frac{n\|x\|}{2M}\right). \end{aligned}$$

On en déduit, avec le lemme de Borel-Cantelli, que $\mu(x) \geq \frac{1}{2M}\|x\|$. L'inégalité, établie pour tout $x \in \mathbb{Z}^d$, se prolonge par homogénéité et continuité à \mathbb{R}^d tout entier, ce qui entraîne que μ est une norme. \square

Rappelons que C est donnée dans la proposition 4.6.

Lemme 5.4. *Pour tout $\varepsilon > 0$, $\overline{\mathbb{P}}$ presque sûrement, il existe R tel que*

$$\forall x, y \in \mathbb{Z}^d \quad (\|x\| \geq R \text{ et } \|x - y\| \leq \varepsilon\|x\|) \implies (|\sigma(x) - \sigma(y)| \leq C\varepsilon\|x\|).$$

Démonstration. Pour $m \in \mathbb{N}$ et $\varepsilon > 0$, on définit l'événement

$$A_m(\varepsilon) = \{\exists x, y \in \mathbb{Z}^d : \|x\| = m, \|x - y\| \leq \varepsilon m \text{ et } |\sigma(x) - \sigma(y)| > C\varepsilon m\}.$$

En remarquant que

$$A_m(\varepsilon) \subset \bigcup_{\substack{(1-\varepsilon)m \leq \|x\| \leq (1+\varepsilon)m \\ \|x-y\| \leq \varepsilon m}} \{\sigma(y-x) \circ \tilde{\theta}_{y-x} > C\varepsilon m\},$$

il vient, à l'aide de (20),

$$\begin{aligned} \bar{\mathbb{P}}_\lambda(A_m(\varepsilon)) &\leq \sum_{\substack{(1-\varepsilon)m \leq \|x\| \leq (1+\varepsilon)m \\ \|z\| \leq \varepsilon m}} \bar{\mathbb{P}}_{x,\lambda}(\sigma(z) > C\varepsilon m) \\ &\leq (1 + 2(1 + \varepsilon m))^{2d} A \exp(-B\varepsilon m^{1/5}). \end{aligned}$$

On intègre alors cette inégalité par rapport à l'environnement λ , et le lemme de Borel-Cantelli permet de conclure. \square

On peut maintenant montrer que la convergence du théorème 5.1 est uniforme par rapport à la direction.

Lemme 5.5. $\bar{\mathbb{P}}$ presque sûrement, $\lim_{\|x\| \rightarrow +\infty} \frac{|\sigma(x) - \mu(x)|}{\|x\|} = 0$.

Démonstration. On raisonne par l'absurde et on suppose qu'il existe $\varepsilon > 0$ tel que l'événement " $|\sigma(x) - \mu(x)| > \varepsilon \|x\|$ pour un ensemble infini de valeurs de x " a une probabilité strictement positive. Plaçons nous sur cet événement. Alors, il existe une suite aléatoire $(y_n)_{n \geq 0}$ de sommets de \mathbb{Z}^d telle que $\|y_n\|_1 \rightarrow +\infty$ et, pour tout n , $|\sigma(y_n) - \mu(y_n)| \geq \varepsilon \|y_n\|_1$. Quitte à prendre une sous-suite, on peut supposer

$$\frac{y_n}{\|y_n\|_1} \rightarrow z.$$

Approchons z par un point rationnel : considérant $\varepsilon_1 > 0$ (qui sera choisi plus tard), on peut prendre $z' \in \mathbb{Z}^d$ tel que

$$\left\| \frac{z'}{\|z'\|_1} - z \right\|_1 \leq \varepsilon_1.$$

On peut trouver, pour chaque y_n , un point entier sur la ligne $\mathbb{R}z'$ qui est suffisamment près de y_n : soit h_n la partie entière de $\frac{\|y_n\|_1}{\|z'\|_1}$. On a

$$\begin{aligned} \|y_n - h_n \cdot z'\|_1 &\leq \left\| y_n - \frac{\|y_n\|_1}{\|z'\|_1} z' \right\|_1 + \left| \frac{\|y_n\|_1}{\|z'\|_1} - h_n \right| \|z'\|_1 \\ &\leq \|y_n\|_1 \left\| \frac{y_n}{\|y_n\|_1} - \frac{z'}{\|z'\|_1} \right\|_1 + \|z'\|_1 \end{aligned}$$

Prenons $N > 0$ suffisamment grand pour que $(n \geq N) \Rightarrow (\| \frac{y_n}{\|y_n\|_1} - z \|_1 \leq \varepsilon_1)$. Grâce au choix que l'on a fait pour z' , on a

$$(n \geq N) \Rightarrow \left(\left\| \frac{y_n}{\|y_n\|_1} - \frac{z'}{\|z'\|_1} \right\|_1 \leq 2\varepsilon_1 \right),$$

et par conséquent, $\|y_n - h_n \cdot z'\|_1 \leq 2\varepsilon_1 \|y_n\|_1 + \|z'\|_1$. Ainsi, quitte à augmenter N si besoin, on a pour tout $n \geq N$, $\|y_n - h_n \cdot z'\|_1 \leq 3\varepsilon_1 \|y_n\|_1$. Cependant, si on prend N suffisamment grand, le lemme 5.4 implique alors que l'on a

$$\forall n \geq N \quad |\sigma(y_n) - \sigma(h_n \cdot z')| \leq 3C\varepsilon_1 \|y_n\|_1.$$

Finalement, pour tout n assez grand, on a

$$\begin{aligned} |\sigma(y_n) - \mu(y_n)| &\leq |\sigma(y_n) - \sigma(h_n \cdot z')| + |\sigma(h_n \cdot z') - \mu(h_n \cdot z')| + |\mu(h_n \cdot z') - \mu(y_n)| \\ &\leq 3C\varepsilon_1 \|y_n\|_1 + h_n \left| \frac{\sigma(h_n \cdot z')}{h_n} - \mu(z') \right| + \mu_1 \|h_n \cdot z' - y_n\|_1 \\ &\leq 3C\varepsilon_1 \|y_n\|_1 + (1 + \varepsilon_1) \frac{\|y_n\|_1}{\|z'\|_1} \left| \frac{\sigma(h_n \cdot z')}{h_n} - \mu(z') \right| + 3\varepsilon_1 \mu_1 \|y_n\|_1. \end{aligned}$$

Mais la convergence presque sûre dans la direction donnée par z' assure que pour n assez grand

$$\left| \frac{\sigma(h_n \cdot z')}{h_n} - \mu(z') \right| \leq \varepsilon_1.$$

Si l'on prend ε_1 assez petit, on obtient que pour n assez grand $|\sigma(y_n) - \mu(y_n)| < \varepsilon \|y_n\|_1$, ce qui amène la contradiction. \square

On déduit alors de la convergence uniforme du lemme 5.5 le théorème de forme asymptotique pour la version grossie \tilde{G}_t de $G_t = \{x \in \mathbb{Z}^d : \sigma(x) \leq t\}$; on rappelle que A_μ désigne la boule unité pour la norme μ .

Lemme 5.6. *Pour tout $\varepsilon > 0$, avec probabilité 1 sous $\bar{\mathbb{P}}$, pour tout t suffisamment grand, $(1 - \varepsilon)A_\mu \subset \frac{\tilde{G}_t}{t} \subset (1 + \varepsilon)A_\mu$.*

Démonstration. Montrons par l'absurde que pour t assez grand, on a bien $\frac{\tilde{G}_t}{t} \subset (1 + \varepsilon)A_\mu$. Supposons qu'il existe une suite $(t_n)_{n \geq 1}$, avec $t_n \rightarrow +\infty$ et $\frac{\tilde{G}_{t_n}}{t_n} \not\subset (1 + \varepsilon)A_\mu$: il existe donc x_n avec $\sigma(x_n) \leq t_n$ et $\mu(x_n)/t_n > 1 + \varepsilon$. Ainsi $\mu(x_n)/\sigma(x_n) > 1 + \varepsilon$, ce qui contredit la convergence uniforme puisque, comme $\mu(x_n) > t_n(1 + \varepsilon)$, la suite $(\|x_n\|)_{n \geq 1}$ tend vers l'infini.

Passons à l'inclusion inverse. En raisonnant toujours par l'absurde, on a une suite $(t_n)_{n \geq 1}$, avec $t_n \rightarrow +\infty$ et $(1 - \varepsilon)A_\mu \not\subset \frac{\tilde{G}_{t_n}}{t_n}$, ce qui veut dire qu'on peut trouver x_n avec $\mu(x_n) \leq (1 - \varepsilon)t_n$, mais $\sigma(x_n) > t_n$. La suite $(x_n)_{n \geq 1}$ ne peut pas être bornée (c'est à dire ne prendre qu'un nombre fini de valeur) car t_n tend vers l'infini. Ainsi on a $\frac{\mu(x_n)}{\sigma(x_n)} < 1 - \varepsilon$, ce qui contredit encore une fois la convergence uniforme. \square

On montre ensuite que la différence entre $\sigma(x)$ et $t(x)$ est asymptotiquement négligeable devant $\|x\|$:

Lemme 5.7. $\bar{\mathbb{P}}$ presque sûrement, $\lim_{\|x\| \rightarrow +\infty} \frac{|\sigma(x) - t(x)|}{\|x\|} = 0$.

Démonstration. Soit $p > d$: d'après l'équation (18), on a

$$\sum_{x \in \mathbb{Z}^d} \frac{\mathbb{E} |\sigma(x) - t(x)|^p}{(1 + \|x\|)^p} \leq C_p \sum_{x \in \mathbb{Z}^d} \frac{(\ln(1 + \|x\|))^p}{(1 + \|x\|)^p} < +\infty.$$

Ainsi, presque sûrement, $(\frac{|\sigma(x) - t(x)|}{(1 + \|x\|)})_{x \in \mathbb{Z}^d}$ est dans $\ell^p(\mathbb{Z}^d)$, donc en particulier tend vers zéro; ceci termine la preuve du lemme. \square

On récupère alors immédiatement la convergence uniforme pour le temps d'atteinte t et, par un argument identique à celui du lemme 5.6, le théorème de forme asymptotique pour la version grossie \tilde{H}_t de $H_t = \{x \in \mathbb{Z}^d : t(x) \leq t\}$.

Lemme 5.8. $\bar{\mathbb{P}}$ presque sûrement, $\lim_{\|x\| \rightarrow +\infty} \frac{t(x) - \mu(x)}{\|x\|} = 0$,
 et pour tout $\varepsilon > 0$, avec probabilité 1 sous $\bar{\mathbb{P}}$, pour tout t suffisamment grand,

$$(1 - \varepsilon)A_\mu \subset \frac{\tilde{H}_t}{t} \subset (1 + \varepsilon)A_\mu.$$

Il nous reste maintenant à prouver le théorème de forme asymptotique pour la zone couplée \tilde{K}'_t , version grossière de $K'_t = \{x \in \mathbb{Z}^d : \forall s \geq t \quad \xi_s^0(x) = \xi_s^{\mathbb{Z}^d}(x)\}$:

Lemme 5.9. Pour tout $\varepsilon > 0$, avec probabilité 1 sous $\bar{\mathbb{P}}$, pour tout t suffisamment grand, $(1 - \varepsilon)A_\mu \subset \frac{\tilde{K}'_t \cap \tilde{G}_t}{t}$.

Démonstration. Comme $t \mapsto K'_t \cap G_t$ est croissant, on se retrouve dans le même schéma de preuve que dans le lemme 5.6. On pose, pour $x \in \mathbb{Z}^d$,

$$t'(x) = \inf\{t \geq 0 : x \in K'_t \cap G_t\}.$$

Il suffit alors de montrer que $\bar{\mathbb{P}}$ presque sûrement, $\lim_{\|x\| \rightarrow +\infty} \frac{|t'(x) - \sigma(x)|}{\|x\|} = 0$. Par définition, $t'(x) \geq \sigma(x)$; ainsi il suffit de montrer qu'il existe deux constantes $A', B' > 0$ telles que

$$(22) \quad \forall x \in \mathbb{Z}^d \quad \forall s \geq 0 \quad \bar{\mathbb{P}}(t'(x) - \sigma(x) \geq s) \leq A' e^{-B's}.$$

- On commence par remarquer que, pour tout $t \geq 0$, $K_{\sigma(x)+t} \supset x + K_t \circ \tilde{\theta}_x$. En effet, soit $z \in x + K_t \circ \tilde{\theta}_x$. Considérons d'abord le cas où $z \notin \xi_{\sigma(x)+t}^{\mathbb{Z}^d}$. Comme, par additivité (1), $\xi_{\sigma(x)+t}^0 \subset \xi_{\sigma(x)+t}^{\mathbb{Z}^d}$, alors $z \notin \xi_{\sigma(x)+t}^0$, et donc $z \in K_{\sigma(x)+t}$.

Considérons maintenant le cas où $z \in \xi_{\sigma(x)+t}^{\mathbb{Z}^d}$. Comme $\xi_{\sigma(x)}^{\mathbb{Z}^d} \subset \xi_0^{\mathbb{Z}^d} \circ \tilde{\theta}_x$ par additivité, on a $y = z - x \in \xi_t^{\mathbb{Z}^d} \circ \tilde{\theta}_x$. Mais comme $y \in K_t \circ \tilde{\theta}_x$, il s'ensuit, par définition de K_t , que $\xi_t^0(y) \circ \tilde{\theta}_x = \xi_t^{\mathbb{Z}^d}(y) \circ \tilde{\theta}_x = 1$. Comme $x \in \xi_{\sigma(x)}^0$ et que $y \in \xi_t^0 \circ \tilde{\theta}_x$, on a $z = x + y \in \xi_{\sigma(x)+t}^0$, d'où $z \in K_{\sigma(x)+t}$.

- Soit $s \geq 0$ fixé. Le point précédent assure que

$$\left(\bigcap_{t \geq s} K_{\sigma(x)+t} \right) \supset \left(x + \bigcap_{t \geq s} (K_t \circ \tilde{\theta}_x) \right), \text{ et donc } K'_{\sigma(x)+s} \supset \left(x + (K'_s \circ \tilde{\theta}_x) \right).$$

Comme, toujours par additivité, $G_{\sigma(x)+s} \supset (x + (G_s \circ \tilde{\theta}_x))$, on a encore

$$\left(K'_{\sigma(x)+s} \cap G_{\sigma(x)+s} \right) \supset \left(x + (K'_s \cap G_s) \circ \tilde{\theta}_x \right).$$

Ainsi, en utilisant l'invariance de $\bar{\mathbb{P}}$ sous l'action de $\tilde{\theta}_x$ du corollaire 3.4, on obtient :

$$\begin{aligned} \bar{\mathbb{P}}(t'(x) > \sigma(x) + s) &= \bar{\mathbb{P}}(x \notin K'_{\sigma(x)+s} \cap G_{\sigma(x)+s}) \\ &\leq \bar{\mathbb{P}}\left(x \notin (x + (K'_s \cap G_s) \circ \tilde{\theta}_x)\right) \\ &\leq \bar{\mathbb{P}}(0 \notin K'_s) + \bar{\mathbb{P}}(0 \notin G_s) = \bar{\mathbb{P}}(0 \notin K'_s), \end{aligned}$$

puisque sous $\bar{\mathbb{P}}$, $\sigma(0) = 0$. L'estimée (9) permet alors de conclure. \square

6. CONTRÔLE UNIFORME DE LA CROISSANCE EN ENVIRONNEMENT λ

Le but de cette section est d'établir les contrôles uniformes en λ annoncés dans la proposition 2.5. Afin de contrôler la croissance du processus de contact, on a besoin de quelques lemmes sur le modèle de Richardson.

6.1. Quelques lemmes sur le modèle de Richardson. On appelle modèle de Richardson de paramètre λ le processus de Markov $(\eta_t)_{t \geq 0}$, homogène en temps, qui prend ses valeurs dans $\mathcal{P}(\mathbb{Z}^d)$ et dont l'évolution est définie comme suit : les sites z vides deviennent infectés au taux $\lambda \sum_{\|z-z'\|_1=1} \eta_t(z')$, ces différentes évolutions étant

indépendantes les unes des autres. Grâce à la construction graphique, on peut, pour tout $\lambda \in \Lambda$, coupler le processus de contact en environnement λ avec le modèle de Richardson de paramètre λ_{\max} , de telle manière que l'espace occupé au temps t par le processus de contact est toujours contenu dans l'espace occupé par le modèle de Richardson.

Le premier lemme, dont nous omettons la preuve, découle aisément de la représentation du modèle de Richardson en terme de percolation de premier passage et d'un comptage de chemins.

Lemme 6.1. *Pour tout $\lambda > 0$, il existe des constantes $A, B > 0$ telles que*

$$\forall t \geq 0 \quad \mathbb{P}(\eta_1 \not\subset B_t) \leq A \exp(-Bt).$$

Lemme 6.2. *Pour tout $\lambda > 0$, il existe des constantes $A, B, M > 0$ telles que*

$$\forall s \geq 0 \quad \mathbb{P}(\exists t \geq 0 : \eta_t \not\subset B_{Mt+s}) \leq A \exp(-Bs).$$

Démonstration. La représentation en termes de percolation de premier passage du modèle de Richardson assure l'existence de $A', B', M' > 0$ tels que pour tout $t \geq 0$,

$$(23) \quad \mathbb{P}(\eta_t \not\subset B_{M't}) \leq A' \exp(-B't).$$

Pour plus de détails, on pourra se reporter à Kesten [23].

On commence par contrôler le processus aux temps entiers grâce à cette estimée :

$$(24) \quad \begin{aligned} \mathbb{P}(\exists k \in \mathbb{N} : \eta_k \not\subset B_{M'k+s/2}) &\leq \mathbb{P}(\exists k \in \mathbb{N} : \eta_{k+s/(2M')} \not\subset B_{M'k+s/2}) \\ &\leq \sum_{k=0}^{+\infty} \mathbb{P}(\eta_{k+s/(2M')} \not\subset B_{M'k+s/2}) \\ &\leq \frac{A'}{1 - \exp(-B')} \exp\left(-\frac{B's}{2M'}\right). \end{aligned}$$

Contrôlons maintenant les fluctuations entre les temps entiers. Soit $M > M'$:

$$(25) \quad \begin{aligned} &\mathbb{P}(\{\exists t \geq 0 : \eta_t \not\subset B_{Mt+s}\} \cap \{\forall k \in \mathbb{N}, \eta_k \subset B_{M'k+s/2}\}) \\ &\leq \sum_{k=0}^{+\infty} \mathbb{P}(\exists t \in [k, k+1] : \eta_k \subset B_{M'k+s/2} \text{ et } \eta_t \not\subset B_{Mt+s}). \end{aligned}$$

Mais alors, si $C' > 0$ est une constante telle que $|B_t| \leq C'(1+t)^d$ et si A, B sont les constantes du lemme 6.1,

$$\begin{aligned}
& \mathbb{P}(\exists t \in [k, k+1] : \eta_k \subset B_{M'k+s/2} \text{ et } \eta_t \not\subset B_{Mt+s}) \\
& \leq \mathbb{P}(\eta_k \subset B_{M'k+s/2} \text{ et } \eta_{k+1} \not\subset B_{Mk+s}) \\
(26) \quad & \leq |B_{M'k+s/2}| \mathbb{P}(\eta_1 \not\subset B_{k(M-M')+s/2}) \\
& \leq C'(1+M'k+s/2)^d A \exp(-B(k(M-M')+s/2)) \\
& \leq AC'(1+s/2)^d \exp(-Bs/2)(1+M'k)^d \exp(-B(k(M-M'))).
\end{aligned}$$

L'inégalité (26) vient de la propriété de Markov et de l'additivité du processus de contact. Comme la série de terme général $(1+M'k)^d \exp(-B(k(M-M')))$ converge, le résultat souhaité découle de (24) et (25). \square

6.2. Un procédé de redémarrage. On va utiliser ici un argument dit de redémarrage, que l'on peut résumer comme suit. On couple le système que l'on souhaite étudier (système fort) avec un système qu'il domine stochastiquement (système faible) et que l'on connaît mieux. On peut alors transporter un certain nombre de propriétés du système connu à celui que l'on doit étudier : on laisse évoluer les deux systèmes conjointement, et à chaque fois que le plus faible meurt et que le plus fort est vivant, on fait repartir une copie du plus faible toujours couplée au plus fort. Ainsi, soit les deux processus meurent avant qu'on ait pu trouver un processus faible capable de survivre, et dans ce cas le contrôle des grands temps de survie du faible peut se transposer sur le fort, soit le plus fort survit indéfiniment et on finit par le coupler avec un faible qui survit. Dans ce cas, un contrôle du temps nécessaire pour un redémarrage réussi permet de transférer des propriétés du processus faible lorsqu'il survit sur le processus fort.

Cette technique est déjà ancienne; on la trouve par exemple chez Durrett [13], section 12, sous une forme très pure. Elle est aussi utilisée par Durrett et Griffeath [15], afin de transporter des contrôles connus pour le processus de contact en dimension 1 au processus de contact en dimension supérieure. Nous allons ici l'utiliser en couplant le processus de contact en environnement inhomogène $\lambda \in \Lambda$ avec le processus de contact avec taux de naissance constant λ_{\min} . C'est ici que l'hypothèse $\lambda_{\min} > \lambda_c(\mathbb{Z}^d)$ est importante.

Pour ce faire, nous allons coupler des familles de processus ponctuels de Poisson. Fixons $\lambda \in \Lambda$. On peut construire une mesure de probabilité $\tilde{\mathbb{P}}_\lambda$ sur $\Omega \times \Omega$ sous laquelle

- La première coordonnée ω est une famille $((\omega_e)_{e \in \mathbb{E}^d}, (\omega_z)_{z \in \mathbb{Z}^d})$ de processus ponctuels de Poisson, d'intensités respectives $(\lambda_e)_{e \in \mathbb{E}^d}$ pour les processus indexés par les arêtes, et d'intensité 1 pour les processus indexés par les sites.
- La seconde coordonnée η est une famille $((\eta_e)_{e \in \mathbb{E}^d}, (\eta_z)_{z \in \mathbb{Z}^d})$ de processus ponctuels de Poisson, d'intensité λ_{\min} pour les processus indexés par les arêtes, et d'intensité 1 pour les processus indexés par les sites.
- Les processus ponctuels de Poisson indexés par les sites (les temps de mort) coïncident : pour tout $z \in \mathbb{Z}^d$, $\eta_z = \omega_z$.
- Les processus ponctuels de Poisson indexés par les arêtes (les temps des éventuelles naissances) sont couplés : pour tout $e \in \mathbb{E}^d$, le support de η_e est inclus dans celui de ω_e .

On note $\xi^A = \xi^A(\omega, \eta)$ le processus de contact dans l'environnement λ partant de A construit avec la famille de processus de Poisson ω , et $\zeta^B = \zeta^B(\omega, \eta)$ le processus

de contact dans l'environnement λ_{\min} partant de B construit avec la famille de processus de Poisson η . Si $B \subset A$, alors on a $\tilde{\mathbb{P}}_\lambda$ presque sûrement $\zeta_t^B \subset \xi_t^A$ pour tout $t \geq 0$. On peut remarquer que le processus (ξ^A, ζ^B) est un processus de Markov.

On introduit les temps de vie de ces deux processus :

$$\tau = \inf\{t \geq 0 : \xi_t^0 = \emptyset\} \text{ et, pour } x \in \mathbb{Z}^d, \tau'_x = \inf\{t \geq 0 : \zeta_t^x = \emptyset\}.$$

Remarquons que la loi de τ'_x sous $\tilde{\mathbb{P}}_\lambda$ est la loi de τ_x sous $\mathbb{P}_{\lambda_{\min}}$; cette loi est en fait indépendante du point de départ du processus, puisque le modèle à taux de naissance constant est invariant par translation.

On définit par récurrence une suite de temps d'arrêt $(u_k)_{k \geq 0}$ et une suite de points $(z_k)_{k \geq 0}$ en posant $u_0 = 0, z_0 = 0$, et pour tout $k \geq 0$:

- si $u_k < +\infty$ et $\xi_{u_k} \neq \emptyset$, alors $u_{k+1} = \tau'_{z_k} \circ \theta_{u_k}$;
- si $u_k = +\infty$ ou si $\xi_{u_k} = \emptyset$, alors $u_{k+1} = +\infty$;
- si $u_{k+1} < +\infty$ et $\xi_{u_{k+1}} \neq \emptyset$, alors z_{k+1} est le plus petit point pour l'ordre lexicographique de $\xi_{u_{k+1}}$;
- si $u_{k+1} = +\infty$ ou si $\xi_{u_{k+1}} = \emptyset$, alors $z_{k+1} = +\infty$.

Autrement dit, tant que $u_k < +\infty$ et $\xi_{u_k} \neq \emptyset$, on prend dans ξ_{u_k} le point z_k le plus petit pour l'ordre lexicographique, et on regarde le temps de vie du processus le plus faible, c'est à dire ζ , partant de z_k au temps u_k . Le procédé de redémarrage peut s'arrêter pour deux raisons : soit on trouve un k tel que $u_k < +\infty$ et $\xi_{u_k} = \emptyset$, ce qui implique que le processus le plus fort (qui contient le faible) meurt exactement au temps u_k ; soit on trouve un k tel que $u_k < +\infty$, $\xi_{u_k} \neq \emptyset$, et $u_{k+1} = +\infty$. Dans ce deuxième cas, on a trouvé un point z_k tel que le processus faible, partant de z_k au temps u_k , survit, ce qui implique en particulier que le fort, qui le contient, survit. On pose alors

$$K = \inf\{n \geq 0 : u_{n+1} = +\infty\}.$$

Le nom de la variable K est choisi par analogie avec la section 3. Cette section étant indépendante du reste de l'article, la confusion ne devrait cependant pas être possible. Il ressort de la discussion précédente que

$$(27) \quad (\tau = +\infty \iff \xi_{u_K}^0 \neq \emptyset) \quad \text{et si } \tau < +\infty, \text{ alors } u_K = \tau.$$

On regroupe dans le lemme suivant les estimées sur le procédé de redémarrage nécessaires pour démontrer la proposition 2.5. On rappelle que ρ est introduit dans l'équation (5).

Lemme 6.3. *On se place dans le cadre précédent. Alors*

- $\forall \lambda \in \Lambda \quad \forall n \in \mathbb{N} \quad \tilde{\mathbb{P}}_\lambda(K > n) \leq (1 - \rho)^n$.
- $\forall B \in \mathcal{B}(\mathcal{D}) \quad \tilde{\mathbb{P}}_\lambda(\tau = +\infty, \zeta^{z_K} \circ \theta_{u_K} \in B) = \mathbb{P}_\lambda(\tau = +\infty) \bar{\mathbb{P}}_{\lambda_{\min}}(\xi^0 \in B)$.
- *Il existe $\alpha, \beta > 0$ tel que pour tout $\lambda \in \Lambda$, $\tilde{\mathbb{E}}_\lambda(\exp(\alpha u_K)) < \beta$.*

Démonstration. D'après la propriété de Markov forte, on a

$$\begin{aligned} \tilde{\mathbb{P}}_\lambda(K \geq n+1) &= \tilde{\mathbb{P}}_\lambda(u_{n+1} < +\infty) \\ &= \tilde{\mathbb{P}}_\lambda(u_n < +\infty, \xi_{u_n} \neq \emptyset, \tau'_{z_n} \circ \theta_{u_n} < +\infty) \\ &\leq \tilde{\mathbb{P}}_\lambda(u_n < +\infty)(1 - \rho) = \tilde{\mathbb{P}}_\lambda(K \geq n)(1 - \rho). \end{aligned}$$

Ainsi, K a une queue sous-géométrique, ce qui montre le premier point. En particulier, K est presque sûrement fini.

En utilisant (27) et la propriété de Markov forte, on a encore

$$\begin{aligned}
& \tilde{\mathbb{P}}_\lambda(\tau = +\infty, \zeta^{z_K} \circ \theta_{u_K} \in B) = \tilde{\mathbb{P}}_\lambda(\xi_{u_K} \neq \emptyset, \zeta^{z_K} \circ \theta_{u_K} \in B) \\
&= \sum_{k=0}^{+\infty} \sum_{z \in \mathbb{Z}^d} \tilde{\mathbb{P}}_\lambda(K = k, \xi_{u_k}^0 \neq \emptyset, z_k = z, \zeta^{z_K} \circ \theta_{u_K} \in B) \\
&= \sum_{k=0}^{+\infty} \sum_{z \in \mathbb{Z}^d} \tilde{\mathbb{P}}_\lambda(u_k < +\infty, \xi_{u_k}^0 \neq \emptyset, z_k = z, \tau'_{z_K} \circ \theta_{u_k} = +\infty, \zeta^{z_K} \circ \theta_{u_K} \in B) \\
&= \sum_{k=0}^{+\infty} \sum_{z \in \mathbb{Z}^d} \tilde{\mathbb{P}}_\lambda(u_k < +\infty, \xi_{u_k}^0 \neq \emptyset, z_k = z) \mathbb{P}_{\lambda_{\min}}(\tau = +\infty, \xi^0 \in B) \\
&= \mathbb{P}_{\lambda_{\min}}(\tau = +\infty, \xi^0 \in B) \sum_{k=0}^{+\infty} \tilde{\mathbb{P}}_\lambda(u_k < +\infty, \xi_{u_k}^0 \neq \emptyset).
\end{aligned}$$

En prenant pour B l'ensemble des trajectoires, on identifie :

$$\tilde{\mathbb{P}}(\tau = +\infty) = \mathbb{P}_\lambda(\tau = +\infty) = \mathbb{P}_{\lambda_{\min}}(\tau = +\infty) \sum_{k=0}^{+\infty} \tilde{\mathbb{P}}_\lambda(u_k < +\infty, \xi_{u_k}^0 \neq \emptyset),$$

ce qui nous donne le deuxième point

Comme $\lambda_{\min} > \lambda_c(\mathbb{Z}^d)$, les résultats de Durrett et Griffeath [15] pour les grands λ , étendus à tout le régime surcritique par Bezuidenhout et Grimmett [4], assurent l'existence de $A, B > 0$ telles que

$$\forall t \geq 0 \quad \mathbb{P}_{\lambda_{\min}}(t \leq \tau < +\infty) \leq A \exp(-Bt),$$

ce qui donne l'existence de moments exponentiels pour $\tau \mathbb{1}_{\{\tau < +\infty\}}$. Comme $\mathbb{P}_{\lambda_{\min}}(\tau = +\infty) > 0$, on peut choisir (en utilisant par exemple le théorème de convergence dominée) un $\alpha > 0$ tel que $\mathbb{E}_{\lambda_{\min}}(\exp(\alpha\tau) \mathbb{1}_{\{\tau < +\infty\}}) = r < 1$.

Pour $k \geq 0$, on note

$$S_k = \exp\left(\alpha \sum_{i=0}^{k-1} \tau'_{z_i} \circ \theta_{u_i}\right) \mathbb{1}_{\{u_k < +\infty\}}.$$

On remarque que S_k est \mathcal{F}_{u_k} -mesurable. Soit $k \geq 0$. On a

$$\exp(\alpha u_K) \mathbb{1}_{\{K=k\}} \leq S_k.$$

Ainsi, en appliquant la propriété de Markov forte au temps $u_{k-1} < +\infty$, on obtient, pour $k \geq 1$

$$\begin{aligned}
\tilde{\mathbb{E}}_\lambda[\exp(\alpha u_K) \mathbb{1}_{\{K=k\}}] &\leq \tilde{\mathbb{E}}_\lambda(S_k) = \tilde{\mathbb{E}}_\lambda(S_{k-1}) \mathbb{E}_{\lambda_{\min}}(\exp(\alpha\tau) \mathbb{1}_{\{\tau < +\infty\}}) \\
&\leq r \tilde{\mathbb{E}}_\lambda(S_{k-1}).
\end{aligned}$$

Comme $r < 1$, on en déduit que $\tilde{\mathbb{E}}_\lambda[\exp(\alpha u_K)] \leq \frac{r}{1-r} < +\infty$. \square

6.3. Preuve de la proposition 2.5. Les estimées (6) et (5) découlent d'une simple comparaison stochastique :

Démonstration de (5). Il suffit de remarquer que pour tout environnement $\lambda \in \Lambda$ et tout $z \in \mathbb{Z}^d$, on a

$$\mathbb{P}_\lambda(\tau^z = +\infty) \geq \mathbb{P}_{\lambda_{\min}}(\tau^z = +\infty) = \mathbb{P}_{\lambda_{\min}}(\tau^0 = +\infty) > 0.$$

\square

Démonstration de (6). On utilise la domination stochastique du processus de contact en environnement λ par le modèle de Richardson de paramètre λ_{\max} . Pour ce modèle, la croissance au plus linéaire est assurée par (23). \square

Il nous reste donc à démontrer (7), (8) et (9) par le procédé de redémarrage.

Démonstration de (7). Soit $\alpha, \beta > 0$ données dans le troisième point du lemme 6.3. Rappelons que, sur $\{\tau < +\infty\}$, $u_K = \tau$. On a, pour tout $\lambda \in \Lambda$, pour tout $t > 0$,

$$\begin{aligned} \mathbb{P}_\lambda(t < \tau < +\infty) &= \mathbb{P}_\lambda(e^{\alpha t} < e^{\alpha \tau}, \tau < +\infty) = \tilde{\mathbb{P}}_\lambda(e^{\alpha t} < e^{\alpha u_K}, \tau < +\infty) \\ &\leq \tilde{\mathbb{P}}_\lambda(e^{\alpha t} < e^{\alpha u_K}) \leq e^{-\alpha t} \tilde{\mathbb{E}}_\lambda e^{\alpha u_K} \leq \beta e^{-\alpha t}, \end{aligned}$$

ce qui termine la preuve. \square

Démonstration de (8). Comme $\lambda_{\min} > \lambda_c(\mathbb{Z}^d)$, les résultats de Durrett et Griffeath [15] pour les grands λ , étendus à tout le régime surcritique par Bezuidenhout et Grimmett [4], assurent l'existence de constantes $A, B, c > 0$ telles que, pour tout $y \in \mathbb{Z}^d$, pour tout $t \geq 0$,

$$(28) \quad \bar{\mathbb{P}}_{\lambda_{\min}} \left(t(y) \geq \frac{\|y\|}{c} + t \right) \leq A \exp(-Bt).$$

D'autre part, le contrôle par le modèle de Richardson du lemme 6.2 avec λ_{\max} assure l'existence de A, B, M tels que pour tout $\lambda \in \Lambda$, pour tout $s \geq 0$,

$$(29) \quad \mathbb{P}_\lambda(\exists t \geq 0, \xi_t^0 \notin B_{Mt+s}) \leq A \exp(-Bs).$$

Quitte à diminuer c ou à augmenter M , on peut en outre supposer que $\frac{c}{M} \leq 1$. Maintenant,

$$\begin{aligned} &\tilde{\mathbb{P}}_\lambda \left(t(y) \geq \frac{\|y\|}{c} + t, \tau = +\infty \right) \\ &\leq \tilde{\mathbb{P}}_\lambda \left(u_K \geq \frac{tc}{6M} \right) + \tilde{\mathbb{P}}_\lambda \left(u_K \leq \frac{tc}{6M}, \xi_{u_K}^0 \notin B_{tc/3} \right) \\ &\quad + \tilde{\mathbb{P}}_\lambda \left(\tau = +\infty, u_K \leq \frac{tc}{6M}, \xi_{u_K}^0 \in B_{tc/3}, t(y) \geq \frac{\|y\|}{c} + t \right). \end{aligned}$$

Le premier terme est bien contrôlé par l'existence de moments exponentiels pour u_K donnée par le troisième point du lemme 6.3 de redémarrage : il existe $C, \alpha > 0$ tels que pour tout $\lambda \in \Lambda$, pour tout $t \geq 0$,

$$\tilde{\mathbb{P}}_\lambda \left(u_K \geq \frac{tc}{6M} \right) \leq C \exp \left(-\frac{\alpha ct}{6M} \right).$$

Le second terme est contrôlé à l'aide de (29) :

$$\tilde{\mathbb{P}}_\lambda \left(u_K \leq \frac{tc}{6M}, \xi_{u_K}^0 \notin B_{tc/3} \right) \leq \mathbb{P}_\lambda(\exists t \geq 0, \xi_t^0 \notin B_{Mt + \frac{tc}{6}}) \leq A \exp \left(-B \frac{tc}{6} \right).$$

Il reste à contrôler le dernier terme. On note ici

$$t'(y) = \inf \{ t \geq 0 : y \in \zeta_t^0 \}.$$

Rappelons que si $\tau = +\infty$, alors $\xi_{u_K} \neq \emptyset$ et z_K est bien défini. Comme $t(y)$ est un temps d'entrée et que $\xi_t^0 \supset \zeta_t^0$ pour tout t , on a, sur $\{\tau = +\infty\}$,

$$t(y) \leq u_K + t'(y - z_K) \circ T_{z_K} \circ \theta_{u_K}.$$

Si $u_K \leq \frac{tc}{6M} \leq \frac{t}{6}$, alors $t(y) \leq \frac{t}{6} + t'(y - z_K) \circ T_{z_K} \circ \theta_{u_K}$. Si, de plus, $\xi_{u_K}^0 \subset B_{tc/3}$, on a $\|y\| \geq \|y - z_K\| - \frac{tc}{3}$, ce qui donne, avec deuxième point du lemme 6.3,

$$\begin{aligned} & \tilde{\mathbb{P}}_\lambda \left(\tau = +\infty, u_K \leq \frac{ct}{6M}, \xi_{u_K}^0 \subset B_{ct/3}, t(y) \geq \frac{\|y\|}{c} + t \right) \\ & \leq \tilde{\mathbb{P}}_\lambda \left(\tau = +\infty, t'(y - z_K) \circ T_{z_K} \circ \theta_{u_K} \geq \frac{\|y - z_K\|}{c} + \frac{t}{2} \right) \\ & \leq \mathbb{P}_\lambda(\tau = +\infty) \sup_{z \in \mathbb{Z}^d} \bar{\mathbb{P}}_{\lambda_{\min}} \left(t(y - z) \geq \frac{\|y - z\|}{c} + \frac{t}{2} \right) \leq A \exp(-Bt/2), \end{aligned}$$

où la dernière égalité provient de (28). Ceci termine la preuve. \square

Démonstration de (9). Soit $s \geq 0$, et notons n la partie entière de s . Soit $\gamma > 0$ fixé, dont la valeur sera précisée ultérieurement.

$$\begin{aligned} & \bar{\mathbb{P}}(0 \notin K'_s) = \bar{\mathbb{P}}(\exists t \geq s : 0 \notin K_t) \\ & \leq \sum_{k=n}^{+\infty} \bar{\mathbb{P}}(B_{\gamma k} \not\subset K_k) + \sum_{k=n}^{+\infty} \bar{\mathbb{P}}(B_{\gamma k} \subset K_k, \exists t \in [k, k+1) \text{ tel que } 0 \notin K_t). \end{aligned}$$

Commençons par contrôler la deuxième somme. Fixons $k \geq n$. Supposons que $B_{\gamma k} \subset K_k$ et considérons $t \in [k, k+1)$ tel que $0 \notin K_t$. Il existe donc $x \in \mathbb{Z}^d$ tel que $0 \in \xi_t^x \setminus \xi_t^0$. Comme $0 \in \xi_t^x$ et $t \geq k$, il existe $y \in \mathbb{Z}^d$ tel que $y \in \xi_k^x$ et $0 \in \xi_{t-k}^y \circ \theta_k$. Si $y \in B_{\gamma k} \subset K_k$, alors $\xi_k^0(y) = \xi_k^{\mathbb{Z}^d}(y) = 1$, ce qui implique que $y \in \xi_k^0$, ce qui à son tour, vu que $0 \in \xi_{t-k}^y \circ \theta_k$, implique que $0 \in \xi_t^0$, et contredit l'hypothèse $0 \notin \xi_t^0$. Ainsi, nécessairement, $y \notin B_{\gamma k}$, et donc :

$$\begin{aligned} & \bar{\mathbb{P}}_\lambda(B_{\gamma k} \subset K_k, \exists t \in [k, k+1) \text{ tel que } 0 \notin K_t) \\ & \leq \frac{1}{\mathbb{P}_\lambda(\tau = +\infty)} \mathbb{P}_\lambda \left(\theta_k^{-1} \left(0 \in \bigcup_{s \in [0,1]} \xi_s^{\mathbb{Z}^d \setminus B_{\gamma k}} \right) \right) \\ & \leq \frac{1}{\rho} \mathbb{P}_\lambda \left(0 \in \bigcup_{s \in [0,1]} \xi_s^{\mathbb{Z}^d \setminus B_{\gamma k}} \right) \\ & \leq \frac{1}{\rho} \mathbb{P}_\lambda \left(\bigcup_{s \in [0,1]} \xi_s^0 \not\subset B_{\gamma k} \right) = \frac{1}{\rho} \mathbb{P}_\lambda(H_1^0 \not\subset B_{\gamma k}). \end{aligned}$$

Comme le modèle de Richardson de paramètre λ_{\max} domine stochastiquement le processus de contact en environnement λ , on contrôle ce dernier terme à l'aide du lemme 6.1.

Pour contrôler la première somme, il suffit de montrer qu'il existe des constantes strictement positives A, B, γ telles que pour tout $\lambda \in \Lambda$, pour tout $t \geq 0$

$$(30) \quad \mathbb{P}_\lambda(B_{\gamma t} \not\subset K_t, \tau^0 = +\infty) \leq A \exp(-Bt).$$

La constante γ dont nous avons reporté la définition est ainsi déterminée.

Le nombre de points contenus dans une boule étant polynomial en le rayon de la boule, il suffit de montrer qu'il existe des constantes $A, B, c' > 0$ telles que pour tout $t \geq 0$, pour tout $x \in \mathbb{Z}^d$,

$$(31) \quad \|x\| \leq c't \implies \tilde{\mathbb{P}}_\lambda(\xi^0(t) \neq \emptyset, x \in \xi^{\mathbb{Z}^d}(t) \setminus \xi^0(t)) \leq A \exp(-Bt).$$

Pour démontrer (31), on va s'appuyer sur le résultat suivant, obtenu par Durrett [16] comme conséquence de la construction de Bezuidenhout et Grimmett [4] : si ξ^0 et

$\tilde{\xi}^x$ sont deux processus de contact indépendants de paramètre $\lambda > \lambda_c(\mathbb{Z}^d)$, partant respectivement de 0 et de x , alors il existe des constantes A, B, α strictement positives telles que pour tout $t \geq 0$, pour tout $x \in \mathbb{Z}^d$,

$$(32) \quad \|x\| \leq \alpha t \implies \mathbb{P}(\xi_t^0 \cap \tilde{\xi}_t^x = \emptyset, \tilde{\xi}_t^x \neq \emptyset, \xi_t^0 \neq \emptyset) \leq A \exp(-Bt).$$

Soient α et M les constantes respectivement données par les équations (32) et (6). On pose $c' = \alpha/2$ et on choisit $\varepsilon > 0$ tel que $c' + 2\varepsilon M \leq \alpha$.

Soient $a \in B_{\alpha t/4}^0$ et $b \in B_{\alpha t/4}^x$. On pose

$$\alpha_{a,s} = \zeta_s^a \circ \theta_{\varepsilon t/2} \text{ et } \beta_{b,s} = \{y \in \mathbb{Z}^d : b \in \zeta_s^y \circ \theta_{t(1-\varepsilon/2)-s}\}.$$

Alors $(\alpha_{a,s})_{0 \leq s \leq t/2(1-\varepsilon)}$ et $(\beta_{a,s})_{0 \leq s \leq t/2(1-\varepsilon)}$ sont deux processus de contact indépendants de taux de naissance λ_{\min} constant, partant respectivement de a et b . Le processus $(\beta_{a,s})_{0 \leq s \leq t/2(1-\varepsilon)}$ est un processus de contact, mais pour lequel on a retourné l'axe temporel dans la construction avec les processus de Poisson. De manière analogue, on pose

$$\hat{\xi}_s^x = \{y \in \mathbb{Z}^d : x \in \xi_s^y \circ \theta_{t-s}\}.$$

La loi de $(\hat{\xi}_s^x)_{0 \leq s \leq t/2}$ coïncide avec la loi de $(\xi_s^x)_{0 \leq s \leq t/2}$. On s'appuie sur les remarques suivantes :

- Si $a \in \xi_{\varepsilon t/2}^0$, que $\alpha_{a,(1-\varepsilon)t/2} \cap \beta_{b,(1-\varepsilon)t/2} \neq \emptyset$ et que $b \in \hat{\xi}_{\varepsilon t/2}^x$, alors $x \in \xi_t^0$.
- Si $x \in \xi_t^d$, alors $\hat{\xi}_{t/2}^x$ est non-vide.
- Si ξ_t^0 est non-vide, alors $\xi_{t/2}^0$ est non-vide.

Ainsi, en posant

$$\begin{aligned} E^0 &= \left\{ \xi_{t/2}^0 \neq \emptyset \right\} \setminus \left\{ \exists a \in B_{\alpha t/4}^0 \cap \xi_{\varepsilon t/2}^0 : \alpha_{a,(1-\varepsilon)t/2} \neq \emptyset \right\} \\ \text{et } \hat{E}^x &= \left\{ \hat{\xi}_{t/2}^x \neq \emptyset \right\} \setminus \left\{ \exists b \in B_{\alpha t/4}^x \cap \hat{\xi}_{\varepsilon t/2}^x : \beta_{b,(1-\varepsilon)t/2} \neq \emptyset \right\}, \end{aligned}$$

on obtient

$$(33) \quad \begin{aligned} \tilde{\mathbb{P}}_\lambda(\xi_t^0 \neq \emptyset, x \in \xi_t^d \setminus \xi_t^0) &\leq \tilde{\mathbb{P}}_\lambda(\xi_{t/2}^0 \neq \emptyset, \hat{\xi}_{t/2}^x \neq \emptyset, \xi_{t/2}^0 \cap \hat{\xi}_{t/2}^x = \emptyset) \\ &\leq \tilde{\mathbb{P}}_\lambda(E^0) + \tilde{\mathbb{P}}_\lambda(\hat{E}^x) + S, \end{aligned}$$

$$\text{où } S = \sum_{\substack{a \in B_{\alpha t/4}^0 \\ b \in B_{\alpha t/4}^x}} \tilde{\mathbb{P}}_\lambda \left(\alpha_{a, \frac{(1-\varepsilon)t}{2}} \neq \emptyset, \beta_{b, \frac{(1-\varepsilon)t}{2}} \neq \emptyset, \alpha_{a, \frac{(1-\varepsilon)t}{2}} \cap \beta_{b, \frac{(1-\varepsilon)t}{2}} = \emptyset \right).$$

Pour chaque couple (a, b) apparaissant dans S , on a $\|a - b\| \leq \|a\| + \|b - x\| + \|x\| \leq \alpha t/4 + \alpha t/4 + \alpha t/2 = \alpha t$, ce qui permet d'utiliser (32), et donne l'existence de constantes $A, B, C' > 0$ telles que

$$S \leq C'(1 + \alpha t/4)^{2d} A \exp(-B(1 - \varepsilon)t/2).$$

En retournant à nouveau le temps, on voit que $\tilde{\mathbb{P}}_\lambda(\hat{E}^x) = \tilde{\mathbb{P}}_{x,\lambda}(E^0)$; il suffit donc de contrôler $\tilde{\mathbb{P}}_\lambda(E^0)$ uniformément en λ . Posons

$$E_1 = \{\xi_{t/2}^0 \neq \emptyset\} \setminus \{\exists a \in \mathbb{Z}^d : a \in \xi_{\varepsilon t/2}^0, \alpha_{a,(1-\varepsilon)t/2} \neq \emptyset\}.$$

On a $\tilde{\mathbb{P}}_\lambda(E^0) \leq \tilde{\mathbb{P}}_\lambda(E_1) + \tilde{\mathbb{P}}_\lambda(\xi_{\varepsilon t/2}^0 \not\subset B_{\alpha t/4}^0)$. D'après le choix de ε et l'inégalité (6), on a

$$\forall \lambda \in \Lambda \quad \forall t \geq 0 \quad \tilde{\mathbb{P}}_\lambda(\xi_{\varepsilon t/2}^0 \not\subset B(0, \alpha t/4)) \leq A \exp(-B\varepsilon t/2).$$

À l'aide du lemme 6.3 de redémarrage, on voit que

$$\tilde{\mathbb{P}}_\lambda(u_K > \varepsilon t/2) \leq \beta \exp(-\alpha \varepsilon t/2).$$

Supposons donc que $u_K \leq \varepsilon t/2$ et que $\xi_{t/2}^0 \neq \emptyset$: z_K est donc bien défini et on a $\tau'_{z_K} \circ \theta_{u_K} = +\infty$. Ainsi, il existe une branche d'infection infinie dans le processus couplé en environnement λ_{\min} partant de $\xi_{u_K}^0$. Cette branche contient au moins un point $a \in \xi_{(1-\varepsilon)t/2}^0$. Par construction $a \in \xi_{(1-\varepsilon)t/2}^0$ et $\alpha_{a,(1-\varepsilon)t/2} \neq \emptyset$, ce qui achève la preuve de (30). \square

Remarque Au cours de cette preuve, on a montré que pour tout $\lambda \in \Lambda$,

$$\lim_{t \rightarrow +\infty} \tilde{\mathbb{P}}_\lambda(\xi_t^0 \neq \emptyset, \hat{\xi}_t^x \neq \emptyset, \xi_t^0 \cap \hat{\xi}_t^x = \emptyset) = 0,$$

ce qui est l'ingrédient essentiel de la preuve du théorème 2.4 de convergence complète. On pourra se reporter à l'article de Durrett [16] pour les détails de la preuve dans le cas du processus de contact classique.

APPENDICE : PREUVE DU THÉORÈME ERGODIQUE SOUS-ADDITIF 5.2

On va s'inspirer de la preuve de Liggett.

Démonstration. Étape 1 : Montrons que $\lim_{n \rightarrow +\infty} \frac{\mathbb{E}f_n}{n} = \mu$.

Remarquons que la sous-additivité, l'intégrabilité de f_1 et l'invariance par θ_1 de la probabilité \mathbb{P} assurent que tous les $(f_n)_{n \geq 1}$ sont intégrables. Maintenant, on sait que $f_{n+p} \leq f_n + f_p \circ \theta_n$ et que θ_n laisse \mathbb{P} invariante. Il s'ensuit que

$$\mathbb{E}f_{n+p} \leq \mathbb{E}f_n + \mathbb{E}f_p.$$

Il suffit alors d'appliquer le lemme de Fekete à la suite sous-additive $(\mathbb{E}f_n)_{n \geq 0}$ pour obtenir la limite souhaitée.

Étape 2 : Montrons que $\mathbb{E} \left(\overline{\lim}_{n \rightarrow +\infty} \frac{f_n}{n} \right) \leq \mu$.

On fixe $k \geq 1$. En utilisant la sous-additivité, on a pour tout $n \geq 0$ et pour tout $0 \leq r \leq k-1$:

$$\frac{f_{nk+r}}{nk+r} \leq \frac{1}{n} \sum_{j=0}^{n-1} \frac{f_k \circ \theta_k^j}{k} + \frac{f_r \circ \theta_k^n}{n}.$$

Comme θ_k laisse \mathbb{P} invariante, le théorème de Birkhoff nous donne la convergence presque sûre et dans L^1 :

$$\lim_{n \rightarrow +\infty} \frac{1}{n} \sum_{j=0}^{n-1} \frac{f_k \circ \theta_k^j}{k} = \frac{\mathbb{E}(f_k | \mathcal{I}_k)}{k},$$

où \mathcal{I}_k est la tribu des invariants par θ_k .

Contrôlons maintenant le terme résiduel. Comme la famille finie $(f_r)_{0 \leq r \leq k-1}$ est équi-intégrable et que θ_k laisse \mathbb{P} invariant, la famille $(\sup_{0 \leq r \leq k-1} f_r \circ \theta_k^n)_{n \geq 1}$ est équi-intégrable, ce qui assure la convergence presque sûre et dans L^1 :

$$\lim_{n \rightarrow +\infty} \frac{1}{n} \sup_{0 \leq r \leq k-1} f_r \circ \theta_k^n = 0.$$

Finalement,

$$\overline{\lim}_{n \rightarrow +\infty} \frac{f_n}{n} \leq \lim_{n \rightarrow +\infty} \frac{1}{n} \sum_{j=0}^{n-1} \frac{f_k \circ \theta_k^j}{k} + \lim_{n \rightarrow +\infty} \frac{1}{n} \sup_{0 \leq r \leq k-1} f_r \circ \theta_k^n,$$

et donc $\mathbb{E} \left(\overline{\lim}_{n \rightarrow +\infty} \frac{f_n}{n} \right) \leq \frac{\mathbb{E} f_k}{k}$. On achève la deuxième étape en prenant la borne inférieure en k .

Étape 3 : Posons $Z = \underline{\lim}_{n \rightarrow +\infty} \frac{f_n}{n}$. On va montrer que Z domine stochastiquement une variable aléatoire dont l'espérance est μ .

Pour toute variable aléatoire X , on note $\mathcal{L}(X)$ sa loi sous \mathbb{P} . On note \mathcal{K} l'ensemble des mesures de probabilités sur $\mathbb{R}_+^{\mathbb{N}^*}$ dont toutes les lois marginales sont stochastiquement dominées par $\mathcal{L}(f_1)$. L'ensemble \mathcal{K} est compact pour la topologie de la convergence en loi dans $\mathbb{R}^{\mathbb{N}^*}$, ce dernier étant muni de la topologie produit.

On définit, pour tout $k \geq 1$,

$$\Delta_k = f_{k+1} - f_k,$$

et on note Δ le processus $\Delta = (\Delta_k)_{k \geq 1}$. Par sous-additivité, pour tout k , $\Delta_k \leq f_1 \circ \theta_k$, qui a même loi que f_1 sous \mathbb{P} : donc $\mathcal{L}(\Delta)$ est dans \mathcal{K} .

On note s le shift : $s((u_k)_{k \geq 0}) = (u_k)_{k \geq 1}$. On regarde maintenant la suite de probabilités sur $\mathbb{R}^{\mathbb{N}^*}$:

$$(L_n)_{n \geq 1} = \left(\frac{1}{n} \sum_{j=1}^n \mathcal{L}(s^j \circ \Delta) \right)_{n \geq 1}.$$

Comme \mathcal{K} est convexe et invariant par s , la suite $(L_n)_{n \geq 1}$ prend ses valeurs dans \mathcal{K} . Soit γ un point d'accumulation de $(L_n)_{n \geq 1}$ et $(n_k)_{k \geq 1}$ une suite d'indices telle que $L_{n_k} \Rightarrow \gamma$. Par construction, γ est invariante par le shift s .

Maintenant, la suite des lois de la première coordonnée $\pi_1(x)$ sous $(L_{n_k})_{k \geq 0}$ converge faiblement vers la loi de la première coordonnée sous γ . Par définition de \mathcal{K} , cette famille de lois est uniformément intégrable, donc

$$\begin{aligned} \int \pi_1(x) d\gamma(x) &= \lim_{k \rightarrow +\infty} \int \pi_1(x) dL_{n_k}(x) \\ &= \lim_{k \rightarrow +\infty} \frac{1}{n_k} \sum_{j=1}^{n_k} \mathbb{E}(\pi_1(s^j \circ \Delta)) \\ &= \lim_{k \rightarrow +\infty} \frac{1}{n_k} \sum_{j=1}^{n_k} \mathbb{E}(f_{j+1} - f_j) \\ &= \lim_{k \rightarrow +\infty} \frac{1}{n_k} \mathbb{E}(f_{n_k}) = \mu. \end{aligned}$$

Soit $Y = (Y_k)_{k \geq 1}$ un processus de loi γ . Comme γ est invariante par le shift s , le théorème de Birkhoff nous dit que la suite $(\frac{1}{n} \sum_{k=1}^n Y_k)_{n \geq 1}$ converge p.s. vers une variable aléatoire réelle Y_∞ , qui vérifie donc $\mathbb{E}(Y_\infty) = \mu$.

Il nous reste à voir que la loi de Y_∞ est stochastiquement dominée par la loi de

$\underline{\lim}_{n \rightarrow +\infty} \frac{1}{n} f_n$. Pour cela, il suffit de montrer que pour tout m , $(Y_1, Y_1 + Y_2, \dots, Y_1 + \dots + Y_m)$ est stochastiquement dominé par (f_1, f_2, \dots, f_m) . Soit $g : \mathbb{R}^m \rightarrow \mathbb{R}$ une fonction croissante bornée. En utilisant la sous-additivité pour $(*)$, et l'invariance

de \mathbb{P} sous θ_j pour (**), on a

$$\begin{aligned}
& \mathbb{E}g(Y_1, Y_1 + Y_2, \dots, Y_1 + \dots + Y_m) \\
&= \lim_{k \rightarrow +\infty} \frac{1}{n_k} \sum_{j=1}^{n_k} \mathbb{E}g(\pi_1(s^j \circ \Delta), \dots, \pi_1(s^j \circ \Delta) + \dots + \pi_m(s^j \circ \Delta)) \\
&= \lim_{k \rightarrow +\infty} \frac{1}{n_k} \sum_{j=1}^{n_k} \mathbb{E}g(f_{j+1} - f_j, f_{j+2} - f_j, \dots, f_{j+m} - f_j) \\
&\stackrel{(*)}{\leq} \lim_{k \rightarrow +\infty} \frac{1}{n_k} \sum_{j=1}^{n_k} \mathbb{E}g(f_1 \circ \theta_j, f_2 \circ \theta_j, \dots, f_m \circ \theta_j) \\
&\stackrel{(**)}{=} \lim_{k \rightarrow +\infty} \frac{1}{n_k} \sum_{j=1}^{n_k} \mathbb{E}g(f_1, f_2, \dots, f_m) \\
&= \mathbb{E}g(f_1, f_2, \dots, f_m),
\end{aligned}$$

ce qui achève la preuve de l'étape 3.

Étape 4 : Les deux étapes précédentes assurent que

$$(34) \quad \mu \leq \mathbb{E} \left(\liminf_{n \rightarrow +\infty} \frac{f_n}{n} \right) \leq \mathbb{E} \left(\overline{\lim}_{n \rightarrow +\infty} \frac{f_n}{n} \right) \leq \mu,$$

ce qui donne l'existence de la limite presque sûre :

$$f = \lim_{n \rightarrow +\infty} \frac{f_n}{n}.$$

Passons à la preuve de l'invariance. On pose $E = \{\frac{f_p}{p} \rightarrow f\}$. Soit $n \geq 1$ fixé. Comme $f_{n+p} \leq f_n + f_p \circ \theta_n$, en divisant par $n+p$ et en faisant tendre p vers $+\infty$, il vient que

$$f \leq f \circ \theta_n \quad \text{sur } E \cap \theta_n^{-1}(E).$$

Sachant que $\mathbb{P}(E \cap \theta_n^{-1}(E)) = 1$ et que θ_n laisse \mathbb{P} invariante, on en déduit que $\mathbb{E}(f \circ \theta_n - f) = 0$, et donc que f est invariante par θ_n .

En particulier, si l'un des systèmes $(\Omega, \mathcal{F}, \mathbb{P}, \theta_n)$ est ergodique, alors la limite f est \mathbb{P} presque sûrement égale à μ d'après l'inégalité (34). \square

RÉFÉRENCES

- [1] O. S. M. Alves, F. P. Machado, and S. Yu. Popov. The shape theorem for the frog model. *Ann. Appl. Probab.*, 12(2) :533–546, 2002.
- [2] O. S. M. Alves, F. P. Machado, S. Yu. Popov, and K. Ravishankar. The shape theorem for the frog model with random initial configuration. *Markov Process. Related Fields*, 7(4) :525–539, 2001.
- [3] Enrique D. Andjel. Survival of multidimensional contact process in random environments. *Bol. Soc. Brasil. Mat. (N.S.)*, 23(1-2) :109–119, 1992.
- [4] Carol Bezuidenhout and Geoffrey Grimmett. The critical contact process dies out. *Ann. Probab.*, 18(4) :1462–1482, 1990.
- [5] Daniel Boivin. First passage percolation : the stationary case. *Probab. Theory Related Fields*, 86(4) :491–499, 1990.
- [6] Maury Bramson, Rick Durrett, and Roberto H. Schonmann. The contact process in a random environment. *Ann. Probab.*, 19(3) :960–983, 1991.
- [7] Maury Bramson and David Griffeath. On the Williams-Bjerknes tumour growth model. II. *Math. Proc. Cambridge Philos. Soc.*, 88(2) :339–357, 1980.

- [8] Maury Bramson and David Griffeath. On the Williams-Bjerknes tumour growth model. I. *Ann. Probab.*, 9(2) :173–185, 1981.
- [9] Francis Comets and Serguei Popov. On multidimensional branching random walks in random environment. *Ann. Probab.*, 35(1) :68–114, 2007.
- [10] Maria Deijfen. Asymptotic shape in a continuum growth model. *Adv. in Appl. Probab.*, 35(2) :303–318, 2003.
- [11] Yves Derriennic. Un théorème ergodique presque sous-additif. *Ann. Probab.*, 11(3) :669–677, 1983.
- [12] Yves Derriennic and Bachar Hachem. Sur la convergence en moyenne des suites presque sous-additives. *Math. Z.*, 198(2) :221–224, 1988.
- [13] Richard Durrett. Oriented percolation in two dimensions. *Ann. Probab.*, 12(4) :999–1040, 1984.
- [14] Richard Durrett. *Lecture notes on particle systems and percolation*. The Wadsworth & Brooks/Cole Statistics/Probability Series. Wadsworth & Brooks/Cole Advanced Books & Software, Pacific Grove, CA, 1988.
- [15] Richard Durrett and David Griffeath. Contact processes in several dimensions. *Z. Wahrsch. Verw. Gebiete*, 59(4) :535–552, 1982.
- [16] Rick Durrett. The contact process, 1974–1989. In *Mathematics of random media (Blacksburg, VA, 1989)*, volume 27 of *Lectures in Appl. Math.*, pages 1–18. Amer. Math. Soc., Providence, RI, 1991.
- [17] Olivier Garet and Régine Marchand. Asymptotic shape for the chemical distance and first-passage percolation on the infinite Bernoulli cluster. *ESAIM Probab. Stat.*, 8 :169–199 (electronic), 2004.
- [18] J. M. Hammersley. Postulates for subadditive processes. *Ann. Probability*, 2 :652–680, 1974.
- [19] J. M. Hammersley and D. J. A. Welsh. First-passage percolation, subadditive processes, stochastic networks, and generalized renewal theory. In *Proc. Internat. Res. Semin., Statist. Lab., Univ. California, Berkeley, Calif.*, pages 61–110. Springer-Verlag, New York, 1965.
- [20] T. E. Harris. Additive set-valued Markov processes and graphical methods. *Ann. Probability*, 6(3) :355–378, 1978.
- [21] C. Douglas Howard. Models of first-passage percolation. In *Probability on discrete structures*, volume 110 of *Encyclopaedia Math. Sci.*, pages 125–173. Springer, Berlin, 2004.
- [22] C. Douglas Howard and Charles M. Newman. Euclidean models of first-passage percolation. *Probab. Theory Related Fields*, 108(2) :153–170, 1997.
- [23] Harry Kesten. Aspects of first passage percolation. In *École d’été de probabilités de Saint-Flour, XIV—1984*, volume 1180 of *Lecture Notes in Math.*, pages 125–264. Springer, Berlin, 1986.
- [24] J. F. C. Kingman. Subadditive ergodic theory. *Ann. Probability*, 1 :883–909, 1973. With discussion by D. L. Burkholder, Daryl Daley, H. Kesten, P. Ney, Frank Spitzer and J. M. Hammersley, and a reply by the author.
- [25] J. F. C. Kingman. Subadditive processes. In *École d’été de Probabilités de Saint-Flour, V—1975*, pages 167–223. Lecture Notes in Math., Vol. 539. Springer, Berlin, 1976.
- [26] Abel Klein. Extinction of contact and percolation processes in a random environment. *Ann. Probab.*, 22(3) :1227–1251, 1994.
- [27] Thomas M. Liggett. An improved subadditive ergodic theorem. *Ann. Probab.*, 13(4) :1279–1285, 1985.
- [28] Thomas M. Liggett. The survival of one-dimensional contact processes in random environments. *Ann. Probab.*, 20(2) :696–723, 1992.
- [29] Thomas M. Liggett. *Stochastic interacting systems : contact, voter and exclusion processes*, volume 324 of *Grundlehren der Mathematischen Wissenschaften [Fundamental Principles of Mathematical Sciences]*. Springer-Verlag, Berlin, 1999.
- [30] Charles M. Newman and Sergio B. Volchan. Persistent survival of one-dimensional contact processes in random environments. *Ann. Probab.*, 24(1) :411–421, 1996.

- [31] Daniel Richardson. Random growth in a tessellation. *Proc. Cambridge Philos. Soc.*, 74 :515–528, 1973.
- [32] Klaus Schürger. A limit theorem for almost monotone sequences of random variables. *Stochastic Process. Appl.*, 21(2) :327–338, 1986.
- [33] Klaus Schürger. Almost subadditive extensions of Kingman’s ergodic theorem. *Ann. Probab.*, 19(4) :1575–1586, 1991.
- [34] Mohammad Q. Vahidi-Asl and John C. Wierman. A shape result for first-passage percolation on the Voronoï tessellation and Delaunay triangulation. In *Random graphs, Vol. 2 (Poznań, 1989)*, Wiley-Intersci. Publ., pages 247–262. Wiley, New York, 1992.

INSTITUT ÉLIE CARTAN NANCY (MATHÉMATIQUES), UNIVERSITÉ HENRI POINCARÉ NANCY 1,
CAMPUS SCIENTIFIQUE, BP 239, 54506 VANDOEUVRE-LÈS-NANCY CEDEX FRANCE,

E-mail address: `Olivier.Garet@iecn.u-nancy.fr`

E-mail address: `Regine.Marchand@iecn.u-nancy.fr`